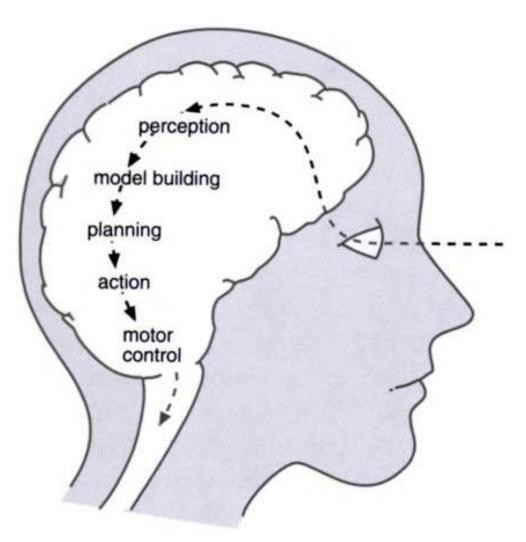
ARQUITECTURA DE AGENTES REACTIVOS

(PARTE 1)

Luís Morgado 2015

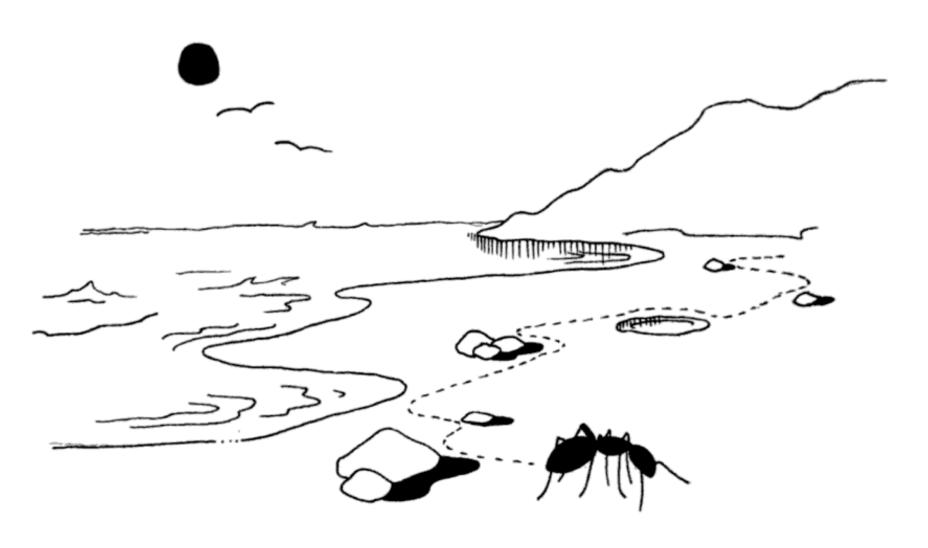
PARADIGMA SIMBÓLICO

CICLO: PERCEPÇÃO – DELIBERAÇÃO – ACÇÃO



PARADIGMA COMPORTAMENTAL

ACOPLAMENTO: PERCEPÇÃO - ACÇÃO



ARQUITECTURAS DE AGENTE

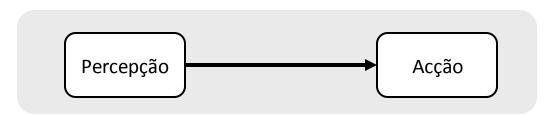
Modelo Deliberativo

Paradigma Cognitivo



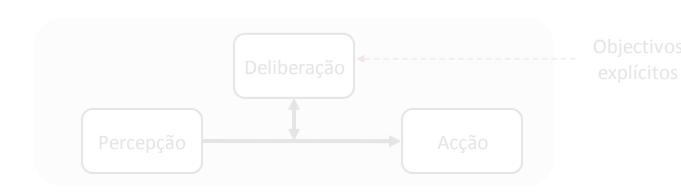
Modelo Reactivo

Paradigma Comportamental



Objectivos implícitos

Modelo Híbrido



VEÍCULOS DE BRAITENBERG

ACOPLAMENTO DIRECTO ENTRE SENSORES E ACTUADORES

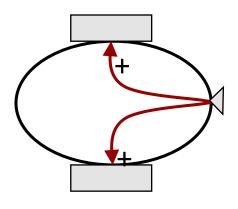
- Componentes
 - Sensores: respondem a características do ambiente (e.g. luz, temperatura, pressão, obstáculos)
 - Motores: Movimentam o veículo de acordo com os sinais gerados pelos sensores
 - Ligações: transmitem os sinais dos sensores aos motores
 - Activação
 - Inibição

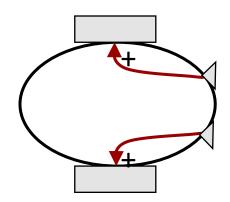
VEÍCULOS DE BRAITENBERG

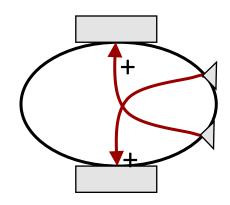
Veículo #1

Veículo #2a

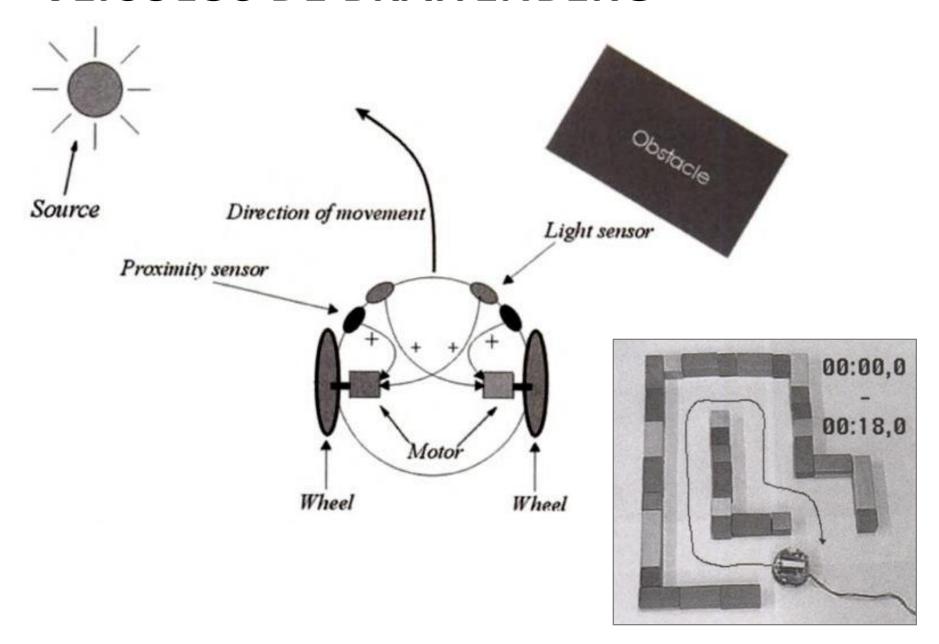
Veículo #2b





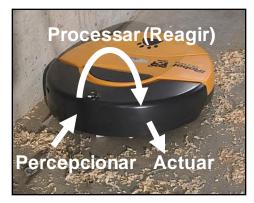


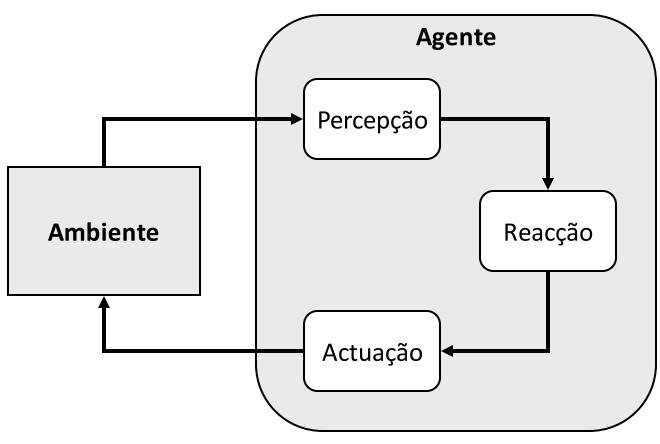
VEÍCULOS DE BRAITENBERG



AGENTES REACTIVOS

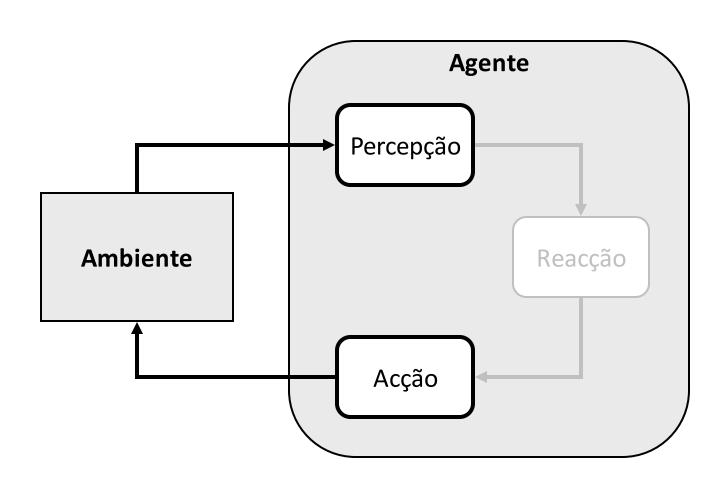
ARQUITECTURA REACTIVA



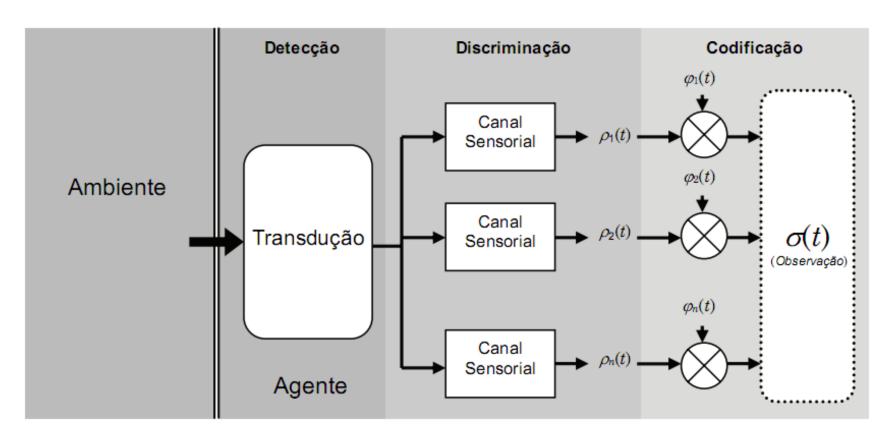


AGENTES REACTIVOS

ARQUITECTURA REACTIVA

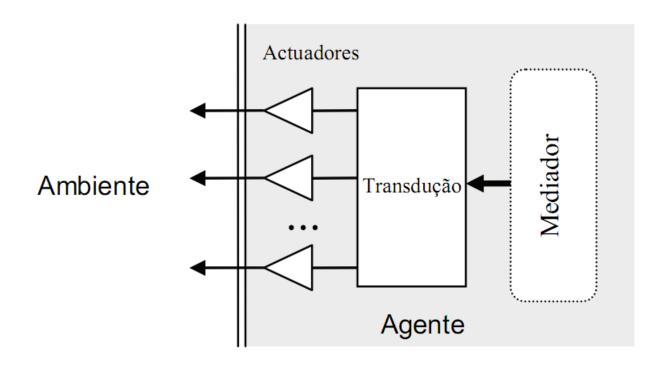


MECANISMOS DE PERCEPÇÃO



DETECÇÃO DISCRIMINAÇÃO CODIFICAÇÃO

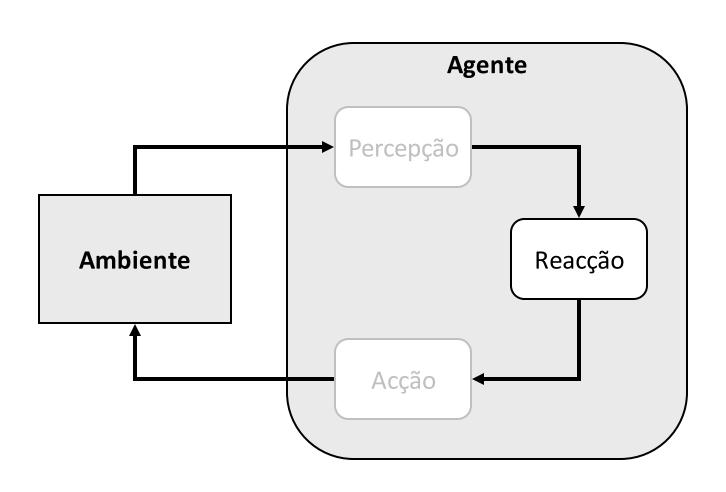
MECANISMOS DE ACÇÃO



ACTUAÇÃO TRANSDUÇÃO

AGENTES REACTIVOS

ARQUITECTURA REACTIVA



TIPOS DE COMPORTAMENTO

SEQUÊNCIAS DE ACTIVAÇÃO FIXA (LOCK-STEP SEQUENCES)

Sequência não variável de acções

REGRAS ESTÍMULO - RESPOSTA (SE - ENTÃO)

 Acções específicas mas variáveis de acordo com a percepção do ambiente

TENTATIVA E ERRO

Repetir o que teve sucesso, cessar o que não teve sucesso

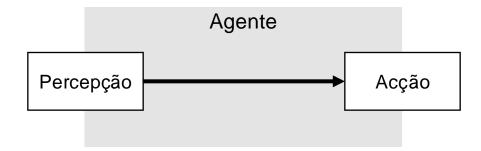
SIMULAÇÃO

- Antecipação de consequências das acções
- Requer modelo interno

MECANISMOS DE REACÇÃO

REGRAS ESTÍMULO - RESPOSTA

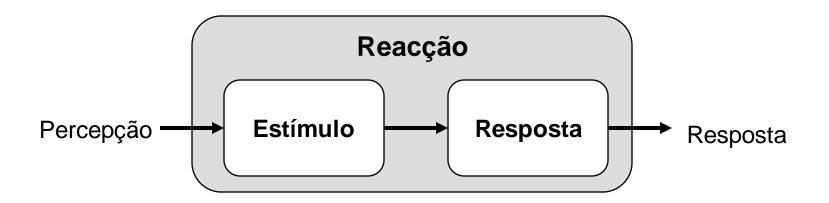
Acções são directamente activadas em função das percepções



- Não são utilizadas representações internas do mundo
- Respostas rápidas a alterações no ambiente
- Respostas fixas e predefinidas aos estímulos do ambiente

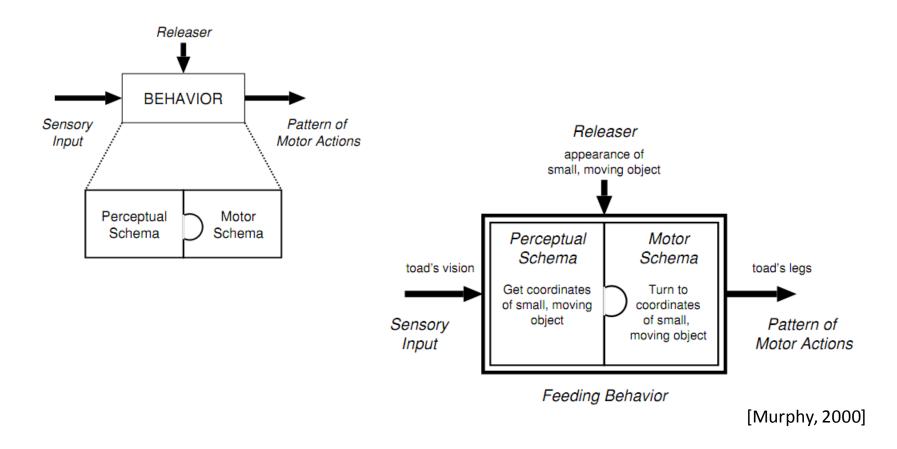
ARQUITECTURAS DE AGENTES REACTIVOS REACÇÃO

• REGRA ESTÍMULO - RESPOSTA



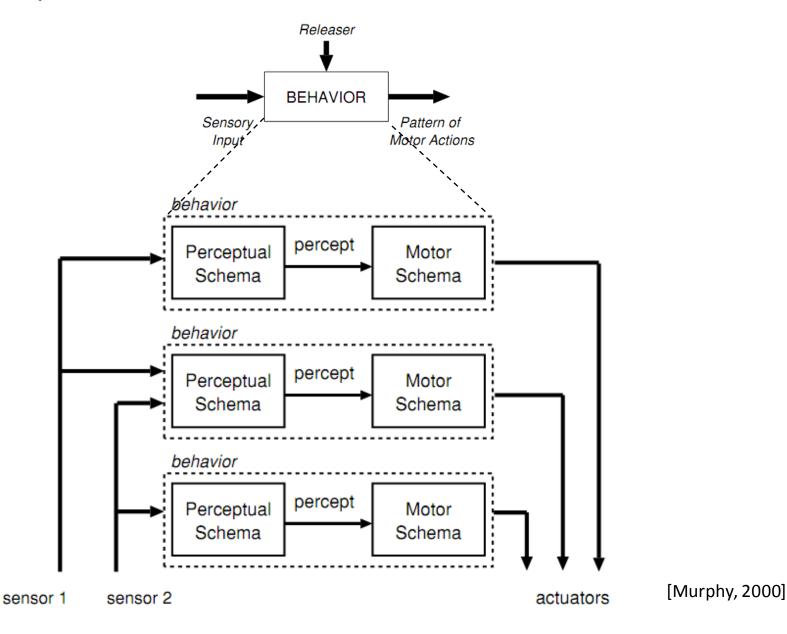
Numa arquitectura reactiva simples **não são mantidas representações internas** do estado do mundo, as acções são activadas **directamente** em **função das percepções**

ESQUEMAS COMPORTAMENTAIS



Numa arquitectura reactiva simples **não são mantidas representações internas** do estado do mundo, as acções são activadas **directamente** em **função das percepções**

ESQUEMAS COMPORTAMENTAIS



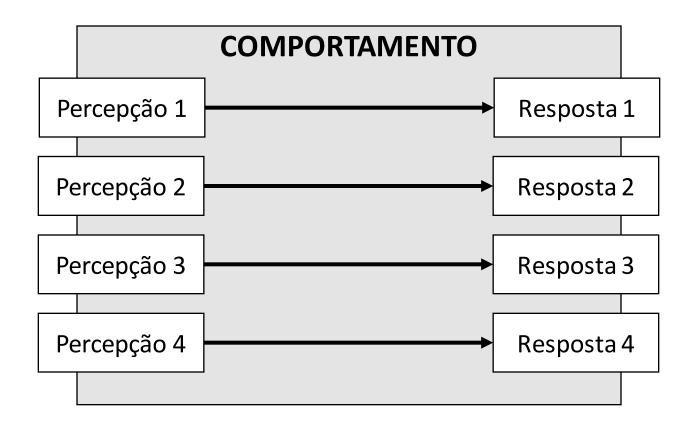
COMPORTAMENTOS



UM COMPORTAMENTO RELACIONA PADRÕES DE PERCEPÇÃO COM PADRÕES DE ACÇÃO

Pode ter continuidade no tempo

MECANISMOS DE REACÇÃO



MÚLTIPLAS PERCEPÇÕES PODEM POTENCIALMENTE ACTIVAR MÚLTIPLAS RESPOSTAS

BIBLIOGRAFIA

[Russel & Norvig, 2003]

S. Russell, P. Norvig, Artificial Intelligence: A Modern Approach, 2nd Edition, Prentice Hall, 2003

[Wooldridge, 2002]

M. Wooldridge, An Introduction to Multi-Agent Systems, John Wiley & Sons, 2002

[Pfeifer & Scheier, 2002]

R. Pfeifer, C. Scheier, *Understanding Intelligence*, MIT Press, 2000

[Brooks, 1985]

R. Brooks, A Robust Layered Control System for a Mobile Robot, A. I. Memo 864, MIT AI-Lab, 1985

[Hoagland et al., 2001]

M. Hoagland, B. Dodson, J. Hauck, *Exploring The Way Life Works: The Science of Biology*, Jones & Bartlett Learning, 2001

[J. Staddon, 2001]

J. Staddon, Adaptive Dynamics: The Theoretical Analysis of Behavior, MIT Press, 2001

[Logan, 2001]

B. Logan, Designing Intelligent Agents, School of Computer Science, University of Nottingham, 2001