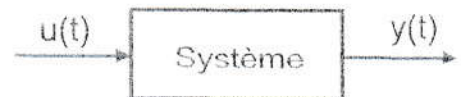


RÉPONSES TEMPORELLES ET FRÉQUENTIELLES

La synthèse...

Viviane Cadenat, enseignant – chercheur à l'UPS

Réponse temporelle



- **Définition** : La réponse temporelle est la sortie $y(t)$ délivrée par le système sous l'action de la commande $u(t)$.
- **Méthode de calcul** : dépend du type de modèle
 - Représentation d'état : Calculer la solution de l'équation d'état $X(t)$ puis déduire $y(t)$
 - Equation différentielle d'ordre n : résoudre l'équation différentielle
 - Fonction de transfert : écrire $Y(p) = F(p)U(p)$ et déduire $y(t)$ à l'aide de tables de transformée de Laplace
- **Deux types de réponses** :
 - Réponse impulsionnelle $\rightarrow u(t) = \delta(t)$ où δ : impulsion de Dirac
 - Réponse indicielle $\rightarrow u(t) = u_0 U(t)$ où $U(t)$: échelon unitaire

Caractéristiques d'une réponse indicielle

• Temps de montée

- Temps que met la réponse indicielle pour passer de 10 à 90% de sa valeur finale
- Evalue la rapidité de « démarrage du système »

• Temps de réponse à n%

- Temps nécessaire à la réponse indicielle pour atteindre sa valeur finale à $\pm n$ % près ($n=5$ dans la plupart des cas)
- Evalue la rapidité du système à se stabiliser

• Premier dépassement

- Se mesure lorsque la réponse indicielle dépasse sa valeur finale
- Evalue si le système est oscillatoire

• Valeur au régime permanent

- Valeur y_{RP} de $y(t)$ lorsque le système est stabilisé
- Nécessite que le système soit stable

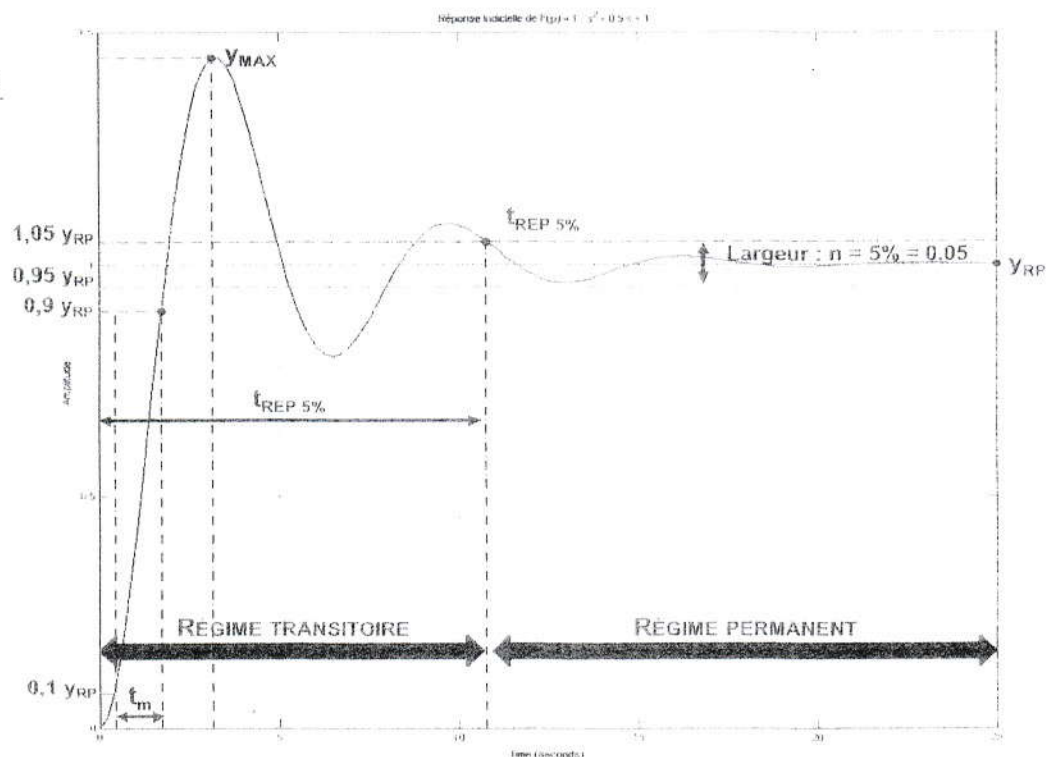
Caractérise
le transitoire

Caractérise
le régime
permanent

Analyser une réponse indicielle

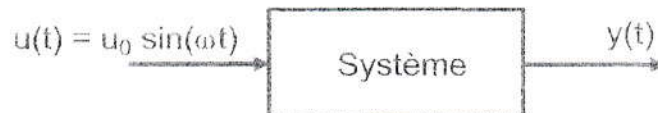
$$D_1\% = 100 \frac{y_{max} - y_{RP}}{y_{RP}}$$

$$y_{RP} = \lim_{t \rightarrow \infty} y(t)$$



Réponse fréquentielle

- La réponse fréquentielle (ou harmonique) suppose que :
 - Le système est excité avec une **entrée sinusoïdale** $u(t) = u_0 \sin(\omega t)$
 - Le système est **stable**
 - La **fonction de transfert** $F(p)$ du système est **connue**



- **Réponse fréquentielle = Régime permanent de la réponse à $u(t) = u_0 \sin(\omega t)$**

Réponse fréquentielle

- Réponse fréquentielle = **Régime permanent** de la réponse à $u(t) = u_0 \sin(\omega t)$
- On montre que ce régime permanent s'écrit :

$$y(t) = y_0 \sin(\omega t + \varphi)$$

où $y_0 = |F(j\omega)| u_0$ et $\varphi = \text{Arg}(F(j\omega))$

→ L'amplitude y_0 et le décalage φ (appelé phase) dépendent de la pulsation (et donc de la fréquence) du signal d'entrée et des caractéristiques du système



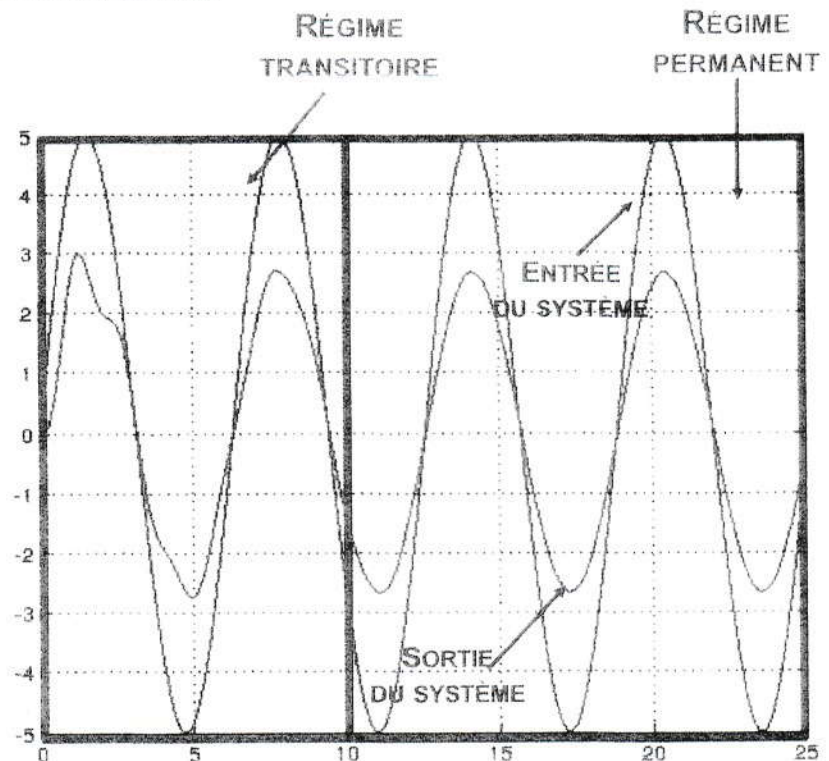
Réponse fréquentielle

- Hypothèses

- Entrée sinusoïdale
- Système Linéaire Invariant Stable

- Au régime permanent, la sortie est :

- Sinusoïdale, de même pulsation que l'entrée
- Avancée/retardée en fonction de la **phase**
- Amplifiée/réduite en fonction du **gain**



Réponse fréquentielle

- **Représentation graphique**

- La réponse fréquentielle dépend de $|F(j\omega)|$ et φ

- **Diagramme de Bode :**

- Principe : tracer le gain G (en dB) et la phase φ en fonction de la pulsation ω

→ 2 tracés :

- Tracé de $G = 20 \log |F(j\omega)|$ en fonction de la pulsation ω
- Tracé de φ en fonction de la pulsation ω

- Le tracé se fait sur du papier à échelle semi-logarithmique (échelle linéaire en ordonnée, échelle logarithmique en abscisse)

- Ce diagramme est très utilisé pour l'analyse et la commande des systèmes

- **NB :** Il existe deux autres représentations graphiques :

- Diagramme de Black : TRACÉ DU GAIN G EN FONCTION DE LA PHASE φ
- Diagramme de Nyquist : TRACÉ DE LA PARTIE IMAGINAIRE DE $F(j\omega)$ EN FONCTION DE LA PARTIE RÉELLE DE $F(j\omega)$ EN REMARQUANT QUE $F(j\omega) = \text{RE}(F(j\omega)) + j \text{IM}(F(j\omega))$

Caractéristiques d'une réponse fréquentielle

- **Gain statique**

- En dB : $G_{dB}(0) = \lim_{\omega \rightarrow 0} G_{dB}(\omega)$

- **Pulsation de coupure à -x dB**

- Valeur ω_c de ω telle que $G_{dB}(\omega_c) = G_{dB}(0) - x$
 - Valeurs usuelles en automatique :
 - $x = -3$ (signal de sortie / $\sqrt{2}$)
 - $x = -6$ (signal de sortie / 2)
 - L'intervalle $[0, \omega_c]$ définit la **bande passante** à $-x$ dB \rightarrow une grande bande passante est le signe d'un système rapide.

- **Pulsation de résonance** : Valeur ω_r de ω telle que $G_{dB}(\omega_r)$ est maximum

- **Coefficient de surtension**

$$Q_{dB} = G_{dB}(\omega_r) - G_{dB}(0)$$

Une résonance et un coefficient de surtension sont le signe d'un système oscillant qui comporte donc des pôles complexes conjugués.

Caractéristiques d'une réponse fréquentielle

