

Consigne

Travail en 2 parties à réaliser en binôme et à déposer sur Moodle pour le 19 Octobre.

1/ Faire un état de l'art de 3 pages + 1 page de 10 références bibliographiques (à la norme IEEE) sur le thème de « la planification de trajectoire de la robotique humanoïde » en utilisant l'IA de votre choix.

Vous devrez expliquer votre démarche en précisant :

- Quelle IA vous avez choisie et pourquoi
- Le ou les prompts utilisés
- Comment vous vérifiez la fiabilité et la pertinence de l'état de l'art et des références fournis par l'IA. Détaillez comment vous vous y prenez. Vous devrez relire l'état de l'art produit en vous assurant qu'il est fiable et pertinent et que les références sont correctes. Si vous devez procéder à des corrections, il vous faudra indiquer lesquelles et pourquoi.

Utiliser le template IEEE fourni dans Moodle pour la présentation finale de l'état de l'art.

Critères d'évaluation : démarche d'utilisation de l'IA, fiabilité et actualité de l'information (références récentes), respect du style IEEE, bonne insertion des citations qui renvoient à la bibliographie finale.

2/ Réaliser une bibliographie de 10 références à la norme IEEE sur les « essais de drones ». Vous utiliserez de préférence Techniques de l'ingénieur, le Web of Science, IEEE, Google Scholar, theses.fr. Indiquez votre liste de mots-clés.

Critères d'évaluation : respect de la norme IEEE, fiabilité et pertinence des références bibliographiques, sources, nombre suffisant de références, références complètes, variées et récentes.