

§1.3 系统与系统函数

- 系统的概念与分类
- 系统的描述
- 系统函数与系统性质

一、系统的概念与分类

• 系统(定义):

系统(system)是指若干相互关联的事物组合而成具有特定功能的整体。可以看作信号的变换器、处理器。

•系统的分类:

可以从多种角度来观察、分析研究系统的特征, 提出对系统进行分类的方法。常用的分类有:

- 连续系统与离散系统
- 动态系统与即时系统
- 线性系统与非线性系统
- 时不变系统与时变系统
- 因果系统与非因果系统

1. 连续系统与离散系统

- 连续(时间)系统:系统的激励和响应均为连续信号。
- 离散(时间)系统:系统的激励和响应均为离散信号。

•混合系统:

系统的激励和响应一个是连续信号,一个为离散信号。如A/D, D/A变换器。

2. 动态系统与即时系统

· 动态系统: 系统在任一时刻的响应不仅与该时刻的激励有关, 而且与它过去的历史状况有关。也称记忆系统。

含有记忆元件,例如电容,电感等

否则称为即时系统或无记忆系统

3. 线性系统与非线性系统

- 线性系统: 指满足线性性质的系统。
- 线性性质: 齐次性和可加性



齐次性:

$$f(\cdot) \rightarrow y(\cdot) \longrightarrow af(\cdot) \rightarrow ay(\cdot)$$

$$y(\cdot) = T[f(\cdot)]$$
$$f(\cdot) \to y(\cdot)$$

可加性:

$$\begin{cases}
f_1(\cdot) \to y_1(\cdot) \\
f_2(\cdot) \to y_2(\cdot)
\end{cases}$$

$$f_1(\cdot) + f_2(\cdot) \to y_1(\cdot) + y_2(\cdot)$$

线性性质:

$$af_1(\cdot) + bf_2(\cdot) \rightarrow ay_1(\cdot) + by_2(\cdot)$$

动态系统是线性系统的条件

动态系统不仅与激励 $\{f(\cdot)\}$ 有关,而且与系统的初始状态 $\{x(0)\}$ 有关。初始状态也称"内部激励"。

$$y(\cdot) = T[\{f(\cdot)\}, \{x(0)\}]$$

$$y_{zs}(\cdot) = T[\{f(\cdot)\}, \{0\}]$$
或者 $y_f(\cdot)$ $y_{zi}(\cdot) = T[0, \{x(0)\}]$ 或者 $y_x(\cdot)$

① $y(\cdot) = y_{zs}(\cdot) + y_{zi}(\cdot)$ 可分解性

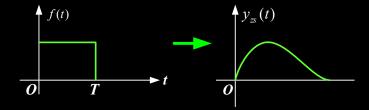


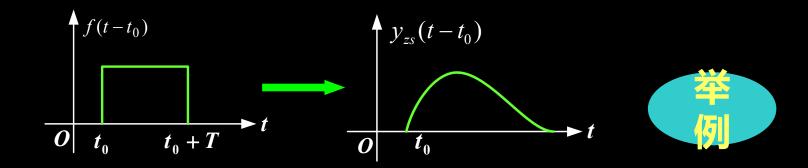
- ② $y_{zs}(\cdot) = T[a\{f(\cdot)\}, \{0\}] = a T[\{f(\cdot)\}, \{0\}]$ 零状态线性
- ③ $y_{zi}(\cdot) = T[\{0\}, b\{x(0)\}] = b T[\{0\}, \{x(0)\}]$ 零输入线性

4. 时不变系统与时变系统

- •时不变系统: 指满足时不变性质的系统。
- •时不变性(或移位不变性): 只要初始状态不变,系统的输出仅取决于输入而与输入的起始作用时刻无关

$$f(t) \rightarrow y_{zs}(t) \longrightarrow f(t-t_d) \rightarrow y_{zs}(t-t_d)$$





5. 因果系统与非因果系统

• 因果系统:

指零状态响应不会出现在激励之前的系统。

即对因果系统,

当
$$t < t_0$$
, $f(t) = 0$ 时,有 $t < t_0$, $y_{zs}(t) = 0$

• 判断方法:

输出不超前于输入。





• 实际的物理可实现系统均为因果系统

非因果系统的概念与特性也有实际的意义,如信号的压缩、扩展,语音信号处理等。

若信号的自变量不是时间,如位移、距离、亮度等为变量的物理系统中研究因果性显得不很重要。

• 因果信号

t = 0接入系统的信号称为因果信号。

可表示为: $f(t) = f(t)\varepsilon(t)$ 相当于t < 0, f(t) = 0

二、系统的描述

● 系统的数学模型: 系统物理特性的数学抽象。

<u>连续系统解析描述</u>:微分方程

离散系统解析描述: 差分方程

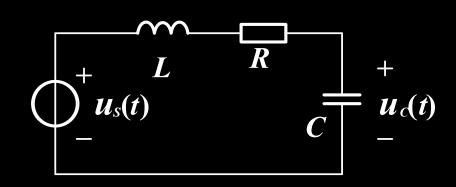
● 系统的框图描述: 形象地表示其功能。

1. 连续系统的解析描述

图示RLC电路,以 $u_s(t)$ 作激励,以 $u_c(t)$ 作为响应,由KVL和VAR列方程,并整理得

$$\begin{cases} LC \frac{d^{2} u_{C}}{dt^{2}} + RC \frac{d u_{C}}{dt} + u_{C} = u_{S} \\ u_{C}(0+), u_{C}'(0_{+}) \end{cases}$$

二阶常系数线性微分方程。



抽去具有的物理含义,微分方程写成

$$a_2 \frac{d^2 y(t)}{dt^2} + a_1 \frac{d y(t)}{dt} + a_0 y(t) = f(t)$$

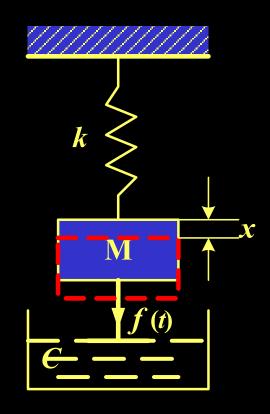
这个方程也可以描述下面的一个二阶机械减振系统。

机械减振系统

其中,k为弹簧常数,M为物体质量,C为减振液体的阻尼系数,x为物体偏离其平衡位置的位移,f(t)为初始外力。其运动方程为

$$M\frac{\mathrm{d}^2 x(t)}{\mathrm{d}t^2} + C\frac{\mathrm{d}x(t)}{\mathrm{d}t} + kx(t) = f(t)$$

能用相同方程描述的系统称相似系统。



2. 离散系统的解析描述

 $otage M: 某人每月初在银行存入一定数量的款,月息为<math>oldsymbol{\beta}$ 元/月,求第k个月初存折上的款数。

设第k个月初的款数为y(k),这个月初的存款为f(k),上个月初的款数为y(k-1),利息为 $\beta y(k-1)$,则

$$y(k) = y(k-1) + \beta y(k-1) + f(k)$$

即: $y(k) - (1+\beta)y(k-1) = f(k)$

若设开始存款月为k=0,则有y(0)=f(0)。

所谓**差分方程**是指由未知输出序列项与输入序列项构成的方程。未知序列项变量最高序号与最低序号的差数,称为差分方程的阶数。上述为一阶差分方程。

由n阶差分方程描述的系统称为n阶系统。

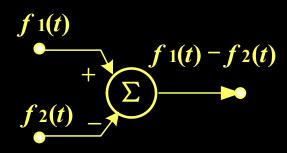
系统的框图描述

上述方程从数学角度来说代表了某些运算关系:相乘、微分(差分)、相加运算。将这些基本运算用一些基本单元符号表示出来并相互联接表征上述方程的运算关系,这样画出的图称为模拟框图,简称框图。

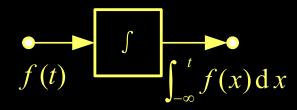
- 连续系统的基本单元
- 离散系统的基本单元

1. 连续系统的基本单元

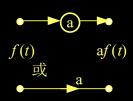
• 加法器



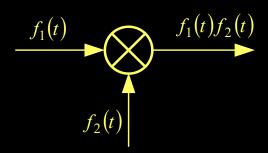
• 积分器



• 数乘器



• 乘法器

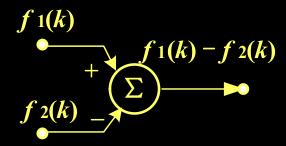


• 延时器



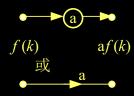
2. 离散系统的基本单元

・加法器



• 迟延单元 **D D f**(k-1)

• 数乘器



三、系统函数与系统性质

• 系统函数定义:

在零状态条件下,系统的零状态响应的拉氏变换与激励的拉氏变换之比为

$$H(s)=Y(s)/X(s)$$

系统的性质

- 系统的记忆性(仅与当前是可输入有关, 称为非记忆性)
- 系统的可逆性(一个系统在不同输入下,导致不同输出)
- 系统线性性质(齐次性与叠加性)

$$af_1(t) + bf_2(t) \rightarrow ay_1(t) + by_2(t)$$

- 系统的时不变性(系统特性与时间变化无关)
- 系统的因果性(取决于现在与以前的输入的输出)
- 系统的稳定性(小输入下响应不会发散)

中国空间技术研究院(航天五院)钱学森空间技术实验室2018年接 收推荐免试攻读研究生工作已经开始了, 航空宇航科学与技术、飞 行器设计、机械、力学等理工科相关专业即可,学习工作待遇优厚 ,时间紧急,有意者尽快联系我了解详情, 另设有人才推荐奖,大 家身边有合适的人多多推荐哦! 联系人: , 王鹏飞 13811322880 (同微信),wangpengfei@qxslab.cn 申请条件: 1.拥护中国共产党的 领导, 愿为社会主义现代化建设服务, 立志献身于祖国航天事业, 品德良好,遵纪守法。2.985、211综合及理工类高校优秀应届本科 毕业生,能够获得所在学校推荐免试资格(不占用原学校名额) 3.勤奋好学,思维敏捷,具有一定的自学能力、实践动手能力和创 新能力。4.申请学生在校1-6学期学习成绩优异,没有不及格或重修 科目,学习成绩专业排名须为本专业学生数的前30%。5.已通过国 家大学英语六级考试或其他相当等级英语考试。6.申请硕士研究生 的学生应为1994年1月1日后出生。7.身体健康状况符合规定的体检 标准。相关待遇: 1.硕士研究生补助4000元/月(五院补助+项目补 助),博士研究生补助5000元/月(五院补助+项目补助);2.另设 有多种奖学金; 3. 提供免费住宿、医疗保险等; 4. 毕业后原则上留 在五院工作(官方文件信息)。