# Содержание

ВВЕДЕНИЕ	5
1.ПОСТАНОВКА ЗАДАЧИ	6
2.ТЕОРИТИЧЕСКИЕ ОСНОВЫ	7
3.ЛИСТИНГ ПРОГРАММЫ	10
4.РЕЗУЛЬТАТ РАБОТЫ ПРОГРАММЫ	13
ЗАКЛЮЧЕНИЕ	14
СПИСОК ИСПОЛЬЗУЕМОЙ ЛИТЕРАТУРЫ	15

#### ВВЕДЕНИЕ

**Python** — высокоуровневый язык программирования общего назначения, ориентированный на повышение производительности разработчика и читаемости кода. Синтаксис ядра Python минималистичен. В то же время стандартная библиотека включает большой объём полезных функций.

Python поддерживает несколько парадигм программирования, в том числе структурное, объектно-ориентированное, функциональное, И аспектно-ориентированное. Основные императивное архитектурные черты — динамическая типизация, автоматическое управление памятью, полная интроспекция, механизм обработки исключений, поддержка многопоточных вычислений и удобные высокоуровневые структуры данных. Код в Питоне организовывается в функции и классы, которые могут объединяться в модули (которые в свою очередь могут быть объединены в пакеты).

Эталонной реализацией Руthon является интерпретатор СРуthon, поддерживающий большинство активно используемых платформ. Он распространяется под свободной лицензией Python Software Foundation License, позволяющей использовать его без ограничений в любых приложениях, включая проприетарные. Есть реализации интерпретаторов для JVM (с возможностью компиляции), MSIL (с возможностью компиляции), LLVM и других. Проект РуРу предлагает реализацию Питона на самом Питоне, что уменьшает затраты на изменения языка и постановку экспериментов над новыми возможностями.

Python — активно развивающийся язык программирования, новые версии (с добавлением/изменением языковых свойств) выходят примерно раз в два с половиной года. Вследствие этого и некоторых других причин на Python отсутствуют стандарт ANSI, ISO или другие официальные стандарты, их роль выполняет CPython.

# 1.ПОСТАНОВКА ЗАДАЧИ

Создать программу для моделирования полета снаряда в графическом режиме в среде програмирования Python.

#### 2.ТЕОРИТИЧЕСКИЕ ОСНОВЫ.

Свободным полётом снаряда называется фаза его движения после выстрела до попадания в твёрдое препятствие (цель, грунт) или до дистанционного подрыва. В этом процессе на снаряд действуют только сила тяжести и силы, возникающие при движении тела в газообразной среде (атмосфере Земли). В общем случае в атмосфере Земли также могут существовать упорядоченные движения масс воздуха (ветер), которые оказывают определённое влияние на полёт снаряда. Так как размеры снаряда много меньше преодолеваемой им дистанции, то его движение можно рассматривать как движение материальной точки по кривой, называемой траекторией полёта. Однако для определения всех сил, действующих на снаряд в полёте, приближения материальной точки недостаточно; необходимо рассмотрение снаряда как тела с конечными размерами. Принято считать за траекторию полёта снаряда кривую, которую при движении описывает его центр масс. Эта кривая также имеет название баллистической. В самом общем случае она не является ни прямой, ни параболической, ни даже плоской. Как правило, форма этой кривой задаётся таблично по результатам опытных стрельб при нормальных условиях, а впоследствии по большому статистическому материалу строится эмпирическая модель для этой траектории. Однако в ряде предельных случаев форма баллистической кривой может быть близка к одному из упомянутых выше случаев. Согласно первому закону Ньютона при отсутствии действия на снаряд внешних сил он будет двигаться прямолинейно и равномерно. Такая ситуация возможна при стрельбе из артиллерийских орудий в глубоком космосе, вдали от источников тяготения при пренебрежимо малом сопротивлении межзвёздной среды. Однако такая возможность на текущий момент возможна лишь в фантастической литературе. При движении снаряда в гравитационном поле с начальной скоростью, неколлинеарной вектору напряжённости этого поля, траектория

снаряда будет кривой линией. Если гравитационное поле однородно и сопротивление среды отсутствует, то баллистическая кривая принимает форму параболы. Это может выполниться при стрельбе на небольшую дальность на поверхности крупного небесного тела, не обладающего атмосферой, например Луны. Для земных условий это приближение как правило не выполняется — даже снаряды весьма маломощных орудий испытывают большие силы сопротивления со стороны воздуха. Поэтому даже для таких орудий параболическая форма траектории является очень грубым приближением. При стрельбе в условиях неоднородного гравитационного поля в отсутствие сопротивления среды форма траектории может быть любой, даже замкнутой. Подобные опыты проводились на одной из советских орбитальных станций серии "Салют", оснащённой малокалиберной авиационной скорострельной пушкой конструкции А.Э.Нудельмана. Большого военного значения они не имели, но наблюдения за выпущенными снарядами и их вхождением в атмосферу Земли под различными углами помогли в совершенствовании наблюдательных методик метеорной астрономии. Для сугубо земных практических условий стрельбы снаряд выпускается под некоторым углом бросания к горизонту и во время его движения на него действуют сила тяжести и аэродинамическая сила. Первая направлена к земной поверхности и сообщает снаряду ускорение, направленное вертикально вниз. Так как снаряд представляет собой тело сложной геометрической формы, то её точкой приложения является центр масс снаряда. Положение центра масс зависит от формы снаряда и распределения масс внутри него. Аэродинамическая сила относительно вектора скорости снаряда традиционно разбивается на две составляющие силу сопротивления среды, направленную точно против вектора скорости и подъёмную (или прижимающую) силу в поперечном направлении к вектору скорости. Последняя компонента не оказывает заметного влияния на полёт снаряда и на практике ею можно пренебречь (так как снаряд имеет

симметричную форму, а угол атаки α снаряда весьма невелик). Точкой приложения этой силы к снаряду является так называемый центр давления, обычно не совпадающий с центром масс. Положение центра давления зависит только от формы снаряда.

#### 3.ЛИСТИНГ ПРОГРАММЫ.

```
#!/usr/bin/python
    # -*- coding: utf-8 -*-
    import Tkinter
    import math
    import pylab
    def plot x axe(x0,y0,x1):
        x axe=[]
        xx = (x0, y0)
        x axe.append(xx)
        xx = (x1, y0)
        x axe.append(xx)
        canvas.create line(x axe,fill="black",width=2)
    def plot y axe(x0,y0,y1):
        y axe=[]
        yy = (x0, y1)
        y axe.append(yy)
        yy = (x0, y0)
        y axe.append(yy)
        canvas.create line(y axe,fill="black",width=2)
    def DrawGraph():
    # Получаем и пересчитываем параметры
        dta=sc.get()
        alpha=dta*math.pi/180
        dtlbl=clist.get()
    # Очищаем область для текста
                     canvas.create rectangle(x1i-90,y1i-
50, x1i+50, y1i+10, fill="#eeeeff")
    # Считаем q=10, v0 подбираем, чтобы всё влезало в
canvas
        q=10.0
        v0 = 63
    #
        S=int((v0**2)*math.sin(2*alpha)/g)
        H=int(((v0**2)*(math.sin(alpha))**2)/(2*q))
    #
        points=[]
        for x in range (x0i, x1i):
            xx = (x - x0)
                       y=(xx*math.tan(alpha))-((xx**2)*g/
(2*(v0**2)*(math.cos(alpha)**2)))
```

```
#
            if y > 0:
                yy=int(y0-y)
            else:
                yy=y0i
            pp = (x, yy)
            points.append(pp)
    # Собственно график
        canvas.create line(points, fill=dtlbl, smooth=1)
        plot x axe(x0i, y0i, x1i)
    # Параметры графика
        dtext="Дальность: "+str(S)
        vtext="Высота: "+str(H)
                  dalnost=canvas.create text(x1i-70,y1i-
30, text=dtext, fill=dtlbl, anchor="w")
                   vysota=canvas.create text(x1i-70,y1i-
10, text=vtext, fill=dtlbl, anchor="w")
    # Основная часть
    tk=Tkinter.Tk()
    tk.title("Моделирование полёта")
    # Верхняя часть окна со списком и кнопками
    menuframe=Tkinter.Frame(tk)
    menuframe.pack({"side":"top", "fill":"x"})
    # Инициализация и формирование списка
    clist=Tkinter.StringVar(tk)
    clist.set('black')
    cspis=Tkinter.OptionMenu (menuframe, clist,
        'black')
    cspis.pack({"side":"left"})
    # Кнопка управления рисованием
    btnOk=Tkinter.Button(menuframe)
    btnOk["text"]="Нарисовать"
    btnOk["command"] = DrawGraph
    btnOk.pack({"side":"left"})
    # Кнопка закрытия приложения
    button=Tkinter.Button(menuframe)
    button["text"]="Закрыть"
    button["command"]=tk.quit
    button.pack({"side":"right"})
```

```
# Надпись для шкалы углов
    lbl2=Tkinter.Label(tk)
    lbl2["text"]="Угол, градусы:"
    lbl2.pack({"side":"top"})
    # Шкала углов
    sc=Tkinter.Scale(tk, from =0, to=90, orient="horizonta")
l")
    sc.pack({"side":"top","fill":"x"})
    # Область рисования (холст)
    canvas=Tkinter.Canvas(tk)
    canvas["height"]=360
    canvas["width"]=480
    canvas["background"]="#eeeeff"
    canvas["borderwidth"]=2
    canvas.pack({"side":"bottom"})
    canvas.pack()
    #
    # Установки осей координат
    x0=50.0
    y0 = 300.0
    x1 = 450.0
    v1=50.0
    x0i=int(x0)
    x1i=int(x1)
    y0i=int(y0)
    y1i=int(y1)
    # Оси координат
    plot x axe(x0i,y0i,x1i)
    plot y axe(x0i,y0i,y1i)
    #
    tk.mainloop()
```

### 4.РЕЗУЛЬТАТ РАБОТЫ ПРОГРАММЫ.

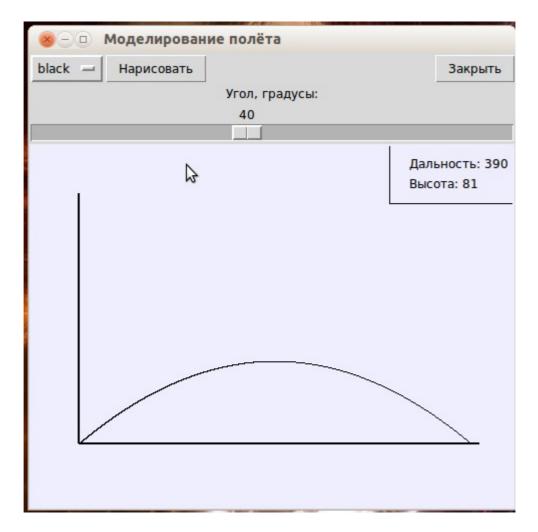


Рис. 1 Результат работы программы.

На терминале представлено рабочее окно выполненной программы. . При введения данных, должен ввыводиться траектория полета, дальность, максимальная высота полета.

### ЗАКЛЮЧЕНИЕ

В ходе данной курсовой работы был изучен метод написанния кода программы для моделирования полета снаряда и построения графика при помощи языка программированния Python. Для удобства решения данные вводились через клавиатуру.

# СПИСОК ИСПОЛЬЗУЕМОЙ ЛИТЕРАТУРЫ

- 1. Россум Г., Дрейк Ф.Л.Дж. Язык программирования Python.
- 2.Сузи Р.А. Язык программирования Python.
- 3. Gift N., Jones J. M. Python for Unix and Linux System Administration.

Vaingast S. Beginning Python Visualization - Crafting Visual Transformation Scripts.