02/09 MONTORIA 2

COORDENADAS

Sep V un espaço vetorial de dimensión n e B=1 o1, ..., ont e B'=1 w1, ..., wn / bases de V.

Para coda K=1,2,...,n $9K = \sum_{i=1}^{n} \alpha_{ik} w_{i}; \quad P:=(\alpha_{ij}) \quad \text{matrix mudanga de base}$

Assim, para $g \in V$, $g = \sum_{i=1}^{n} b_{i} w_{i} = \sum_{i=1}^{n} b_{i} w_{i} \left(\sum_{i=1}^{n} a_{ij} w_{i} \right) = \sum_{i=1}^{n} \left(\sum_{i=1}^{n} a_{ij} b_{i} \right) w_{i}$

Ou serg, $[\sigma]_{B} = [I]_{B}^{B'} [\sigma]_{B'}$ C de B para B'

TEOREMA. Suponha que PEGL(n, IF) e V um espaço vetorial de dimensão n e B uma base de V. Então existe uma unica base B' de V tal que: [0] p = P[0] 8

Exercício. Seja V um espoço velorial de dimensão n e loj,..., on luna base de V. Considere os vetores w,,..., wx em V, com

como relacioná-las?

ω; = Σ.b.; σ; Entas ω, ..., ωκ ε L.I. sse. os vetares χ = (b.; be; ..., b.;) ε.F.

são L.I.

Domanotração. Escreva $B = \{e_1, ..., e_n\}$ e defina para cada j = 1, ..., n, wij:= \(\aije; Agrimação. Jui, ..., wit é base de V. Seja B'= Jui, ..., wit. É suficiente ver que span B'= V, o que segue imediatamente se mostrarmos que ejEspanb', Yj Defininos P-1 = (bij) e temos que I bikwi = I bik (I aijei) = I I bikaijei $= \sum_{i} \left(\sum_{j} a_{ij} b_{jk} \right) e_{i} = \sum_{j} a_{kj} b_{jk} e_{k} = e_{k}$ Exercício 3. (F) Pelo Teorema do Núcleo e Imangen. (F) Endaly) = Mr (Q). Considere $C_{A}(x) = (x^{2}+1)(x^{2}+2)$ não possul raíses $A = \begin{pmatrix} 0 & -1 & 0 & 0 \\ 1 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & -2 \\ 0 & 0 & 1 & 0 \end{pmatrix}$ en A (V) Lembe que P:V >V é aperador de projetios sobre W se 1m(2)=W e P=P Exercico. Se W, U G V e Note que dim V = dim W + dim U então o=(o-P(o))+P(o) a) V=U@W >> Unw=10} e
P(o-P(o))=P(o)-P2(o)=0 -> Se xEImPNKerP, x EIm? => x= ?(2) ou seja, V = KerP + Im P /

Logo, V=KarP@ImP

XEK=19=>P(x)=0

:. 0=P(x)=P(P(2))=P(z)=x

Teorema. (Cayley-Hamilton). Seja V um esporso vetorial de dimensos finida sobre um corpo IF e TEEnd(V). Entos, se $C_T(x)EIF[x]$ é o polinômio característico de T_i entos

Aplicação. Sega A a matriz

[1000]

A= 3100]

0025
0002

expresse a matriz inversa de A como uma combinação de potências de A.

Note que $C_{A}(x) = (x-1)^{2}(x-2)^{2} = (x^{2}-2x+1)(x^{2}-4x+4)$ $= x^{4}-6x^{3}+13x^{2}-12x+4$

Pelo Teorema, CA(A)=0. Então

lsto é,

$$A \left[\frac{(a^3 - 6a^2 + 13A - 12I)}{-4} \right] = I$$

Loss.

(V) Pelo Teorema de Cayley-Hamilton.

(F)
$$L=\{(x_i)_i: x_i \in \mathbb{R}\}$$
 esposs dos sequencias

 $T: L \to L, (x_1, x_2, ..., x_n, ...) \mapsto (0, x_1, x_2, ...)$

Suponha que exista $g \in \mathbb{R}[x]^{lob}$ da forma

 $g(x)=q_n x^n+...+q_n x+q_0$

 ξ E suponha que g(t)=0. Entés $a_n T^n + \dots + a_n I = 0$

Torondo $(x_i)_i = (1, 0, 0, ...) = e_i =) g(T)(e_i) = (a_0, a_1, ..., a_n, 0, 0, ...) \neq 0$

- (1) Como temos n autovaloros distintos, segue que des formam uma base de V (pois EXNEM=101) e, portanto, T é diagonalizable.
- (v) Note que dim(Ker(A))=1, mas 0 tem dim 3.
- (F) Eg. (12)
- (1) Pois dim(Ker (B)) +0
- (V) Os autovalores forman uma base de V.
- (V) pois un dos outorabres devena ter multiplicade geométrica dos.