

Carátula para entrega de prácticas

Facultad de Ingeniería

Laboratorio de docencia

Laboratorios de computación salas A y B

Profesor:	M.I. Heriberto García Ledezma
Asignatura:	Fundamentos de programación
Grupo:	21
No. de Práctica(s):	Práctica 1, búsqueda y utilerías en Internet
Integrante(s):	Roasles Villegas Adair
No. de Equipo de cómputo empleado:	No aplica
No. de Lista o Brigada:	38
Semestre:	2022-1
Fecha de entrega:	17/septiembre/2020
Observaciones:	

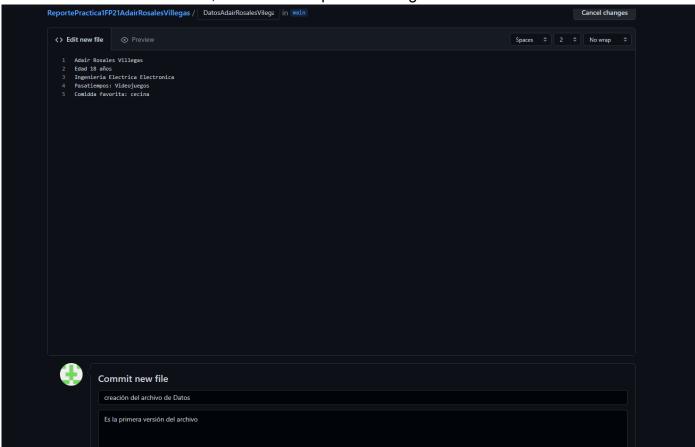
CALIFICACIÓN:	

OBJETIVOS

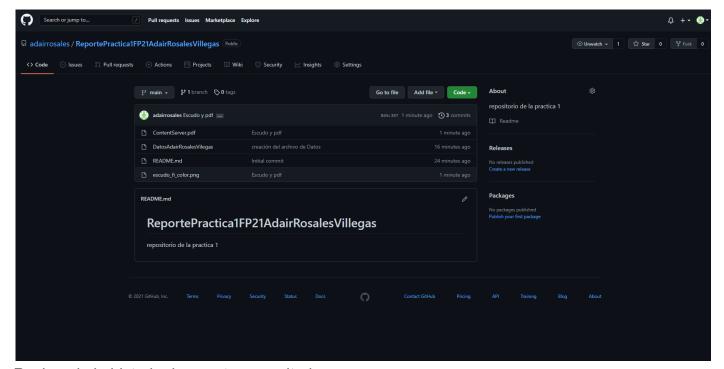
El alumno conocerá y utilizará herramientas de software que ofrecen las Tecnologías de la Información y Comunicación que le permitan realizar actividades y trabajos académicos de forma organizada y profesional a lo largo de la vida escolar, tales como manejo de repositorios de almacenamiento y buscadores con funciones avanzadas.

DESARROLLO

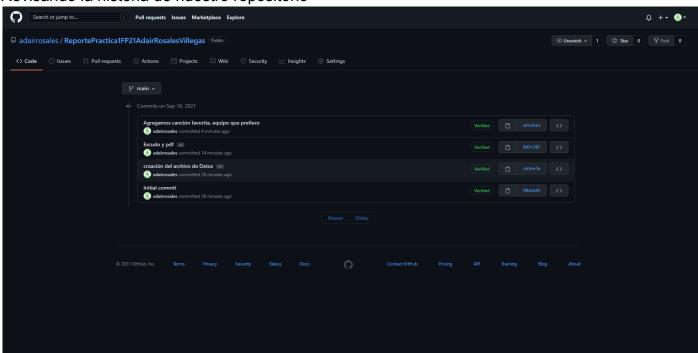
Actividad 1. Actividad en casa, creacion de repositorio en github.com



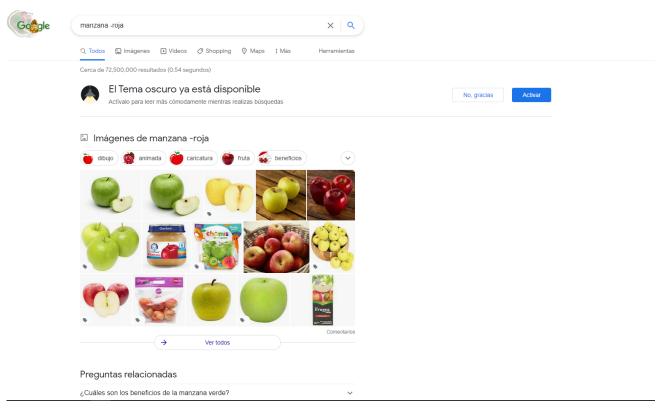
Agregando el escudo y un pdf



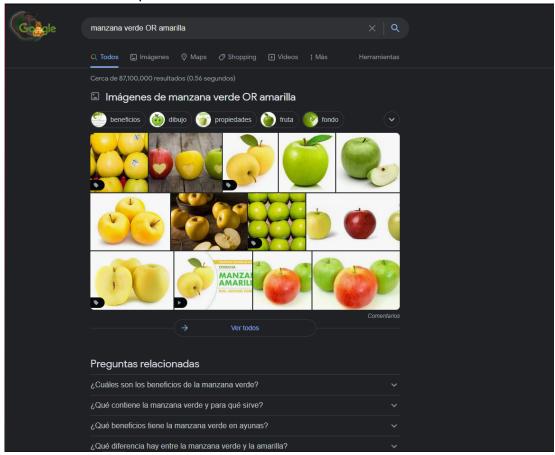
Revisando la historia de nuestro repositorio



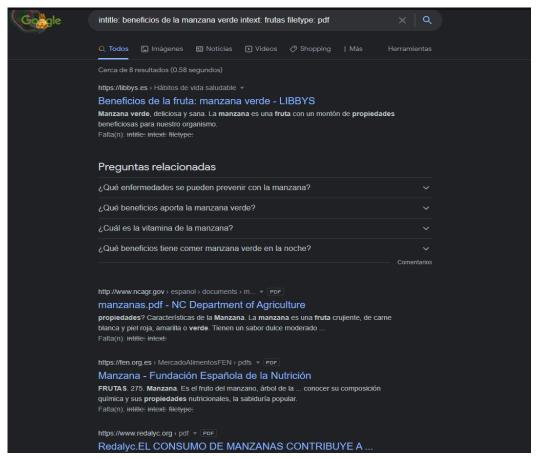
Actividad 2. Con el buscador google, realizar una búsqueda de información en Internet



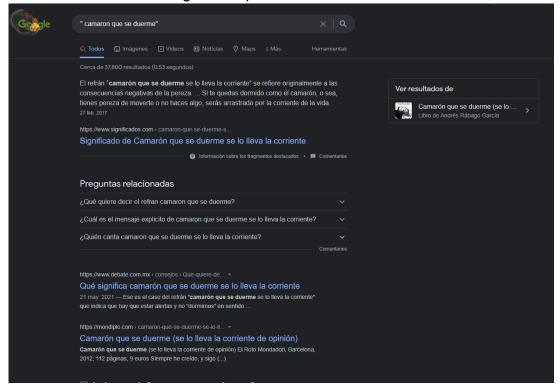
A) operador (-), google. Resultados: Hoy en día la manzana verde se cultiva en todo el mundo y se caracteriza por su sabor picante, su textura crujiente y por el intenso color verde de su piel.



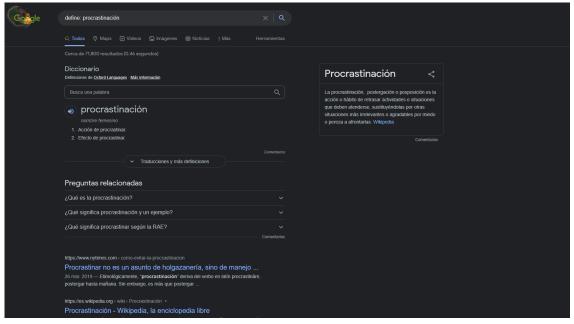
B) operador (OR), google, Resultados:Todas las manzanas están compuestas por 85% de agua, contienen potasio, vitaminas, minerales y fitoquímicos, lo único que las hace distintas es su color y sabor.



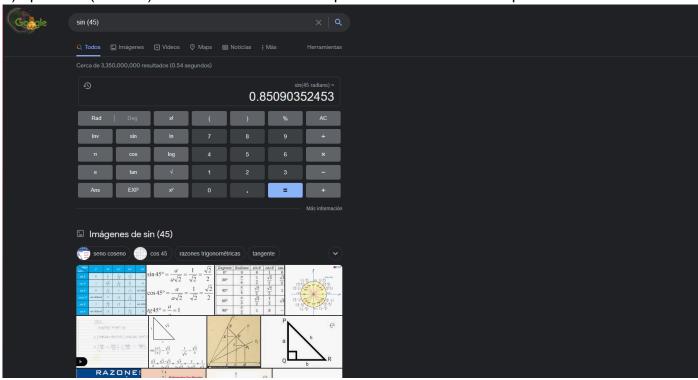
C) operador(intitle, intext, filetype), google, Resultados: La fibra dietética convierte a la manzana verde en una gran aliada para regular los movimientos intestinales y prevenir el estreñimiento. Entre otras cualidades digestivas puede ser útil en casos de diarrea, inflamación y gases.



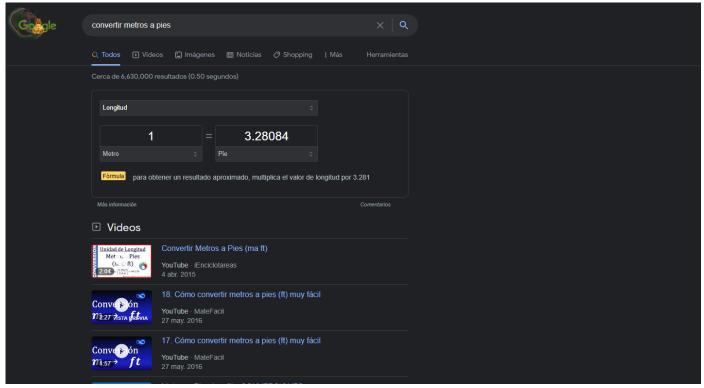
D) (uso de comillas dobles), Resultados: El refrán "camarón que se duerme se lo lleva la corriente" se refiere originalmente a las consecuencias negativas de la pereza. ... Si te quedas dormido como el camarón, o sea, tienes pereza de moverte o no haces algo, serás arrastrado por la corriente de la vida.



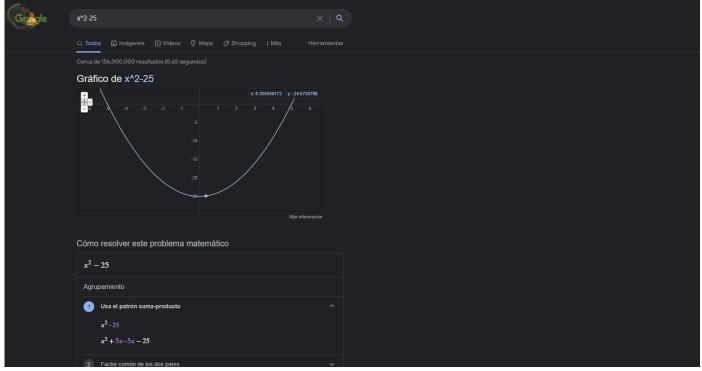
E) operador (define:) Resultados: 1.Acción de procrastinar. 2.Efecto de procrastinar.



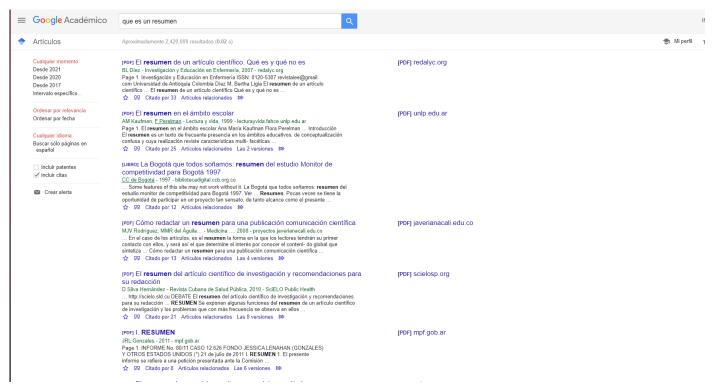
F) Calculadora: sin(45) = 0.85090352453



G) Conversor de unidades: metros a pies



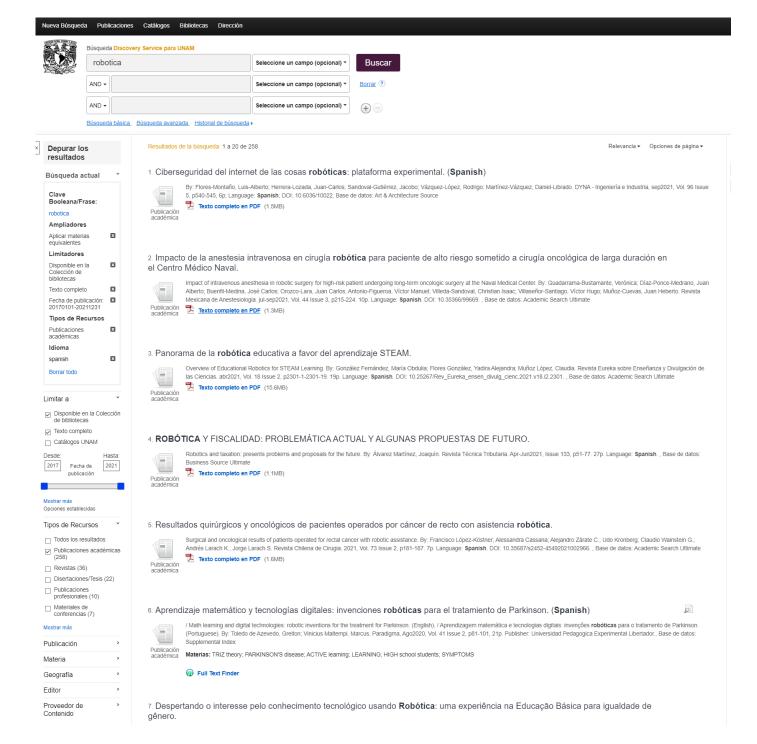
H) Graficador de funciones: x^2-25



I) google scholar, ¿Qué es un resumen? = El resumen es un texto de frecuente presencia en los ámbitos educativos, de conceptualización confusa y cuya realización reviste características multifacéticas.

Actividad 3. Biblioteca Digital.

Se busco el término "Robótica" con los siguientes criterios: Disponible en la Colección de bibliotecas, Texto completo, antigüedad máxima de 4 años(2017 - 2021), sólo artículos de revistas e idioma español.



Resultado.



robotica	Seleccione un campo (opcional) *	Buscar
AND +	Seleccione un campo (opcional) 🕶	Borrar ?
AND +	Seleccione un campo (opcional) ▼	+-

Búsqueda básica Búsqueda avanzada Historial de búsque



Texto completo en (1.5MB)

Información relacionada

◆Lista de resultados Depurar búsqueda

◆ 1 de 258 →

Ciberseguridad del internet de las cosas robóticas: plataforma experimental. (Spanish)

Cybersecurity on internet of robotics things: experimental platform. (English)

Spanish

Flores-Montaño, Luis-Alberto Herrera-Lozada, Juan-Carlos

Sandoval-Gutiérrez, Jacobo Vázguez-Lónez Rodrigo Martínez-Vázquez, Daniel-Librado²

DYNA - Ingeniería e Industria; sep2021, Vol. 96 Issue 5, p540-545, 6p Fuente:

Tipo de documento: Artículo

Materias: Cyberterrorism Internet of things

Personal computers Robots

Raspberry Pi

Author Supplied Cloud

Keywords: Common Vulnerabilities and Exposures Cybersecurity

Industry 4.0. **IORT** ROS exposiciones comunes

Internet de las cosas robóticas industria 4.0

nube

Resumen (inglés):

The Internet of Robotic Things (IoRT) is a technology that looks for monitoring, operating, and maintaining the tasks of multiple robots through the cloud. However, using these robots in cyberspace has a risk and an inherent problem in cybersecurity. To analyze the implications of this technology, the objective was to design, operate and submit an loRT system with the default configuration. The proposed methodology consisted of designing an loRT architecture, implement three proble platforms linked to the cloud, applying a sniffing and spoofing cyberattacks, assess the impacts, and propose solutions. The experiment used three prototypes: two servo motors, a 6-degree-of-freedom arm, and a workstation with a robot. Additionally, the tools of the experiment were a conventional computer, a Raspberry PI microcomputer, the Robotic Operative System middleware, the Kali Linux distribution, and the ThingSpeak cloud service. The contributions of the work were three, first it was proven that four types of links are sufficient to homologate, and ensure the integrity, reliability, and availability in the operation of different types of robots. Also, it was possible the connection of these robots even though they are not designed to work on the internet through a slave-robot node link. Finally, a real list of the consequences was obtained, given the vulnerabilities and the attacks tested, as well as some recommendations. [ABSTRACT FROM AUTHOR]

Resumen (español): El Internet de las Cosas Robóticas (IoRT) es una tecnología que busca monitorear, operar y mantener las tareas de los múltiples robots a través de la nube. Sin embargo, al utilizar estos robots en el ciberespacio se tiene un riesgo y un problema linherente en la ciberseguridad. Para a nalizar dichas implicaciones de la tecnologia, el objetivo fue diseñar, operar y someter un sistema loRT con la configuración por defecto. La metodologia propuesta consistió en diseñar una arquitectura loRT, implementar tres plataformas robbiticas vinculadas a la nube, realizar ataques de tipo esnifeo y suplantación, evaluar los impactos y proponer las soluciones. El experimento utilizó tres prototipos; dos servomotores, un brazo de 6 grados de fiberado y una estación de trabajo con un robbt. Adicionalmente, las heramientas del experimento fueron una computadora convencional, una microcomputadora Raspberry PI, el middleware Robotic Operative System, la distribución Kall Linux y el servicio de nube ThingSpeak. Las aportaciones experimento userori una computationa compensationa, una minocomputationa Asaptenty pri, en industriale recordo operative System, a unationativa de servicio de industriale indicatoriale del trabajo fueron tres, primero se probó que cuatro tipos de enlace son sufficientes para homologar, y procurar la integridad, conflabilidad y disponibilidad en la operación de distintos tipos de enlace son sufficientes para homologar, y procurar la integridad, conflabilidad y disponibilidad en la operación de distintos tipos de enlace son sufficientes para funcionar en internet mediante un enlace nodo esclavo-robot. Por último, se obtuvo un listado real de las consecuencias, dadas las vulnerabilidades y los ataques probados, así como algunas recomendaciones. [ABSTRACT FROM AUTHOR]

Copyright of DYNA - Ingeniería e Industria is the property of Publicaciones Dyna SL and its content may not be copied or emailed to multiple sites or posted to a listserv without the copyright holder's express written permission. However, users may print, download, or email articles for individual use. This abstract may be abridged. No warranty is given about the accuracy of the copy. Users should refer to the origina published version of the material for the full abstract. (Copyright applies to all Abstracts.)

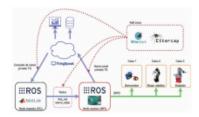
Afiliaciones del

¹Instituto Politécnico Nacional-CIDETEC. Av. Juan de Dios Bátiz, s/n. Nueva Industrial Vallejo - 07700 Ciudad de México (México). ²Universidad Autónoma Metropolitana Unidad Lerma. Av. de las Garzas #10, El panteón - 52005 Lerma de Villada (México).

◆Lista de resultados Depurar búsqueda

◆1 de 258 →

Ciberseguridad del internet de las cosas robóticas: plataforma experimental



Cybersecurity on internet of robotics things: experimental platform

Luis-Alberto Flores-Montaño¹, Juan-Carlos Herrera-Lozada¹, Jacobo Sandoval-Gutiérrez², Rodrigo Vázquez-López¹ y Daniel-Librado Martínez-Vázquez²

- 1 Instituto Politécnico Nacional-CIDETEC. Av. Juan de Dios Bátiz, s/n. Nueva Industrial Vallejo 07700 Ciudad de México (México).
- ² Universidad Autónoma Metropolitana Unidad Lerma. Av. de las Garzas #10, El panteón 52005 Lerma de Villada (México).

DOI: https://doi.org/10.6036/10022 | Recibido: 01/dic/2020 • Inicio Evaluación: 09/dic/2020 • Aceptado: 04/may/2021

To cite this article: FLORES-MONTANO, Luis-Alberto; HERRERA-LOZADA, Juan-Carlos; SANDOVAL-GUTIÉRREZ, Jacobo; VÁZQUEZ-LÓPEZ, Rodrigo; MARTÍNEZ-VÁZQUEZ, Daniel-Librado. CYBERSECURITY ON INTERNET OF ROBOTICS THINGS: EXPERIMENTAL PLATFORM. DYNA. September 2021, vol. 96, no. 5, p. 540-545. DOI: https://doi.org/10.6036/10022

FINANCIACIÓN

El trabajo descrito en este artículo está financiado parcialmente por el Consejo Nacional de Ciencia y Tecnología (CONACYT) por medio de recursos recibidos gracias al Sistema Nacional de Investigadores (SNI) y el programa de Becas Nacionales. Adicionalmente, agradecemos al Instituto Politécnico Nacional por el financiamiento recibido por medio de los proyectos 20200332 y 20211103, a los proyectos de investigación Sistemas Ciberfisicos y Sistemas Autónomos de la Universidad Autónoma Metropolitana.

ABSTRACT

 The Internet of Robotic Things (IoRT) is a technology that looks for monitoring, operating, and maintaining the tasks of multiple robots through the cloud. However, using these robots in cyberspace has a risk and an inherent problem in cybersecurity. To analyze the implications of this technology, the objective was to design, operate and submit an IoRT system with the default configuration. The proposed methodology consisted of designing an IoRT architecture; implement three robotic platforms linked to the cloud, applying a sniffing and spoofing cyberattacks, assess the impacts, and propose solutions. The experiment used three prototypes: two servo motors, a 6-degree-of-freedom arm, and a workstation with a robot. Additionally, the tools of the experiment were a conventional computer, a Raspberry Pi microcomputer, the Robotic Operative System middleware, the Kali Linux distribution, and the ThingSpeak cloud service. The contributions of the work were three, first it was proven that four types of links are sufficient to homologate, and ensure the integrity, reliability, and availability in the operation of different types of robots. Also, it was possible the connection of these robots even though they are not designed to work on the internet through a slave-robot

ciberseguridad. Para analizar dichas implicaciones de la tecnología, el objetivo fue diseñar, operar y someter un sistema loRT con la configuración por defecto. La metodología propuesta consistió en diseñar una arquitectura IoRT; implementar tres plataformas robóticas vinculadas a la nube, realizar ataques de tipo esnifeo y suplantación, evaluar los impactos y proponer las soluciones. El experimento utilizó tres prototipos: dos servomotores, un brazo de 6 grados de libertad y una estación de trabajo con un robot. Adicionalmente, las herramientas del experimento fueron una computadora convencional, una microcomputadora Raspberry Pi, el middleware Robotic Operative System, la distribución Kali Linux y el servicio de nube ThingSpeak. Las aportaciones del trabajo fueron tres, primero se probó que cuatro tipos de enlace son suficientes para homologar, y procurar la integridad, confiabilidad y disponibilidad en la operación de distintos tipos de robots. También, se logró conectar robots aunque estos no estén diseñados para funcionar en internet mediante un enlace nodo esclavo-robot. Por último, se obtuvo un listado real de las consecuencias, dadas las vulnerabilidades y los ataques probados, así como algunas recomendaciones.

Palabras Clave: Ciberseguridad, Internet de las cosas robóticas, industria 4.0, Vulnerabilidades y exposiciones comunes, nube, ROS.

1. INTRODUCCIÓN

El ciberespacio comprende los sistemas electrónicos de hardware y software para realizar el almacenamiento, procesamiento y comunicación de la información. En estos sistemas se ha reportado un aumento de amenazas y vulnerabilidades cibernéticas a medida que los datos, los sistemas y los usuarios se conectan digitalmente [1]. Por ello, cuando se requiere conectar el ciberes-

Actividad 4.Realizar una página web en la que describan alguna actividad que les guste hacer o algo que les guste mucho.

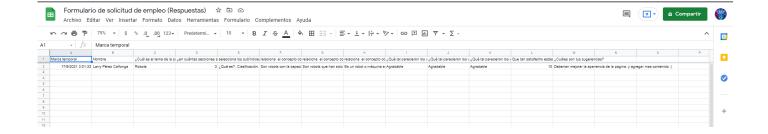
https://sites.google.com/view/fp21-221-arv

Actividad 5 Crear un formulario donde las preguntas tengan relación con la actividad descrita en la página web hecha en el punto anterior.

Actividad 6. Reporte de la actividad. URL de mi página web.

https://sites.google.com/view/fp21-221-arv

Captura de pantalla de los resultados de la encuesta



CONCLUSIONES

Los operadores de búsqueda avanzada y los repositorios de google scholar y Biblioteca Digital, son herramientas muy útiles para investigaciones que requieran precisión en la búsqueda o veracidad de la fuente de consulta.

Los SITES de google son , ami parecer,una herramienta práctica y a la vez util; porque nos permite comunicarnos con las personas, tener un espacio donde subir nuestros recuerdos o escribir sobre nuestros hobbies.