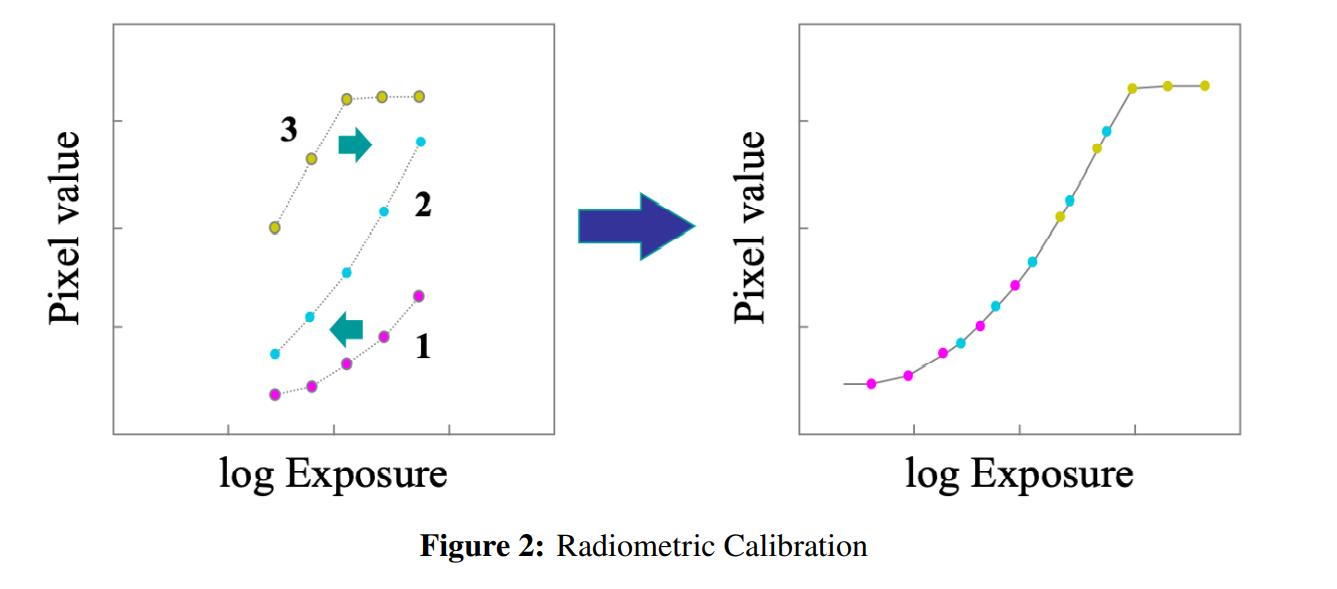
* Experiments a.
  + What is the meaning of this figure?

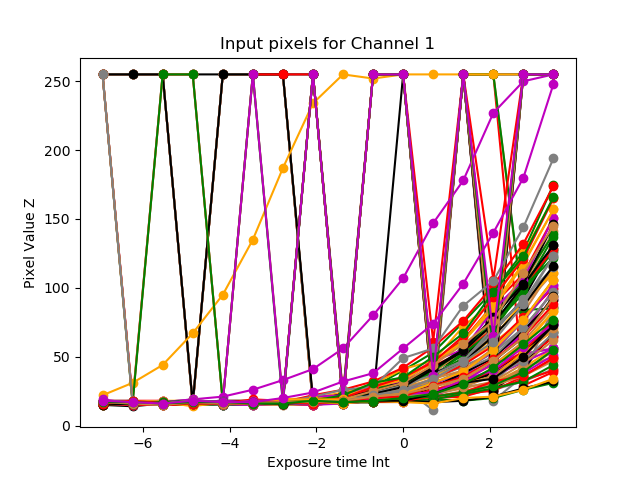
Figure 2之左圖為多張不同曝光時間的bracketing images的pixel值與曝光時間取log的關係。同一條線代表各張不同曝光時間的bracketing images之同一個pixel位置的連線，以左圖為例，因為每條連線有五個點，所以有五張bracketing images，而三條連線表示有三個不同位置的採樣pixel。可發現曝光時間越長，pixel value值越大，呈現正相關。

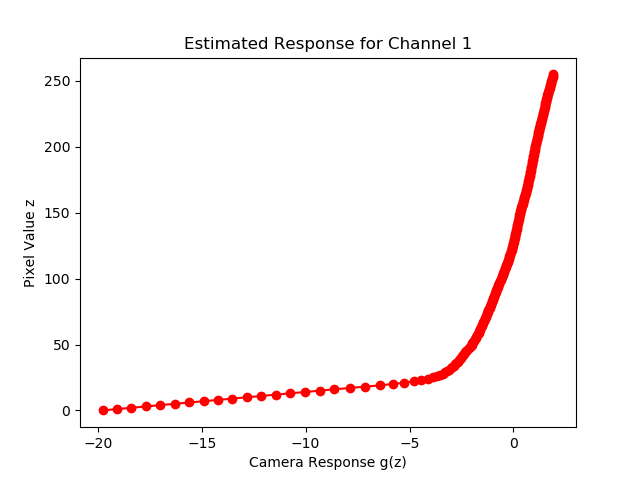
欲求得Figure 2之右圖，需先將Implementation中1.1 Camera response calibration中的equations用numpy.linalg.lstsq()求出後，再以(本來就是已知的pixel value)與(Camera response)作圖即可得到Figure 2之右圖。從Figure 2之右圖可發現，當曝光時間一直變大，並且到達一個閾值之後，其pixel value都會落在256並且不再增加。

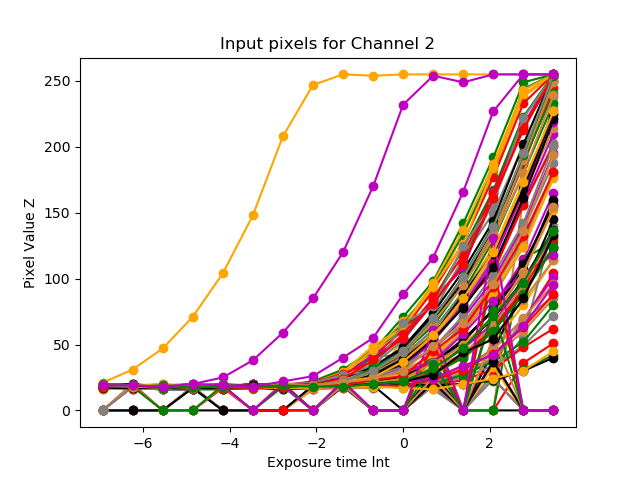


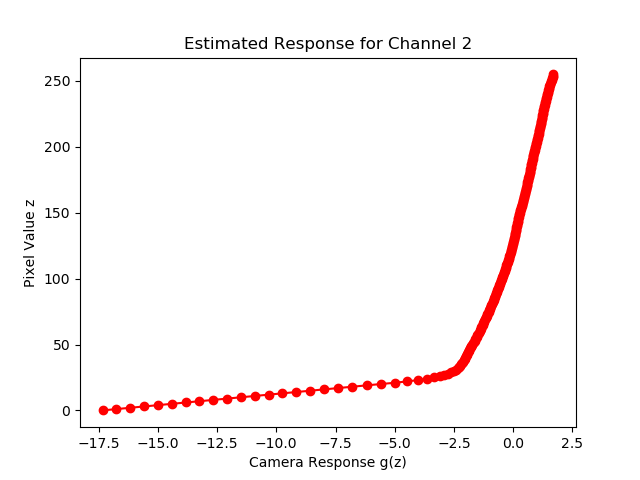
* + Try to plot a same figure for memorial image set

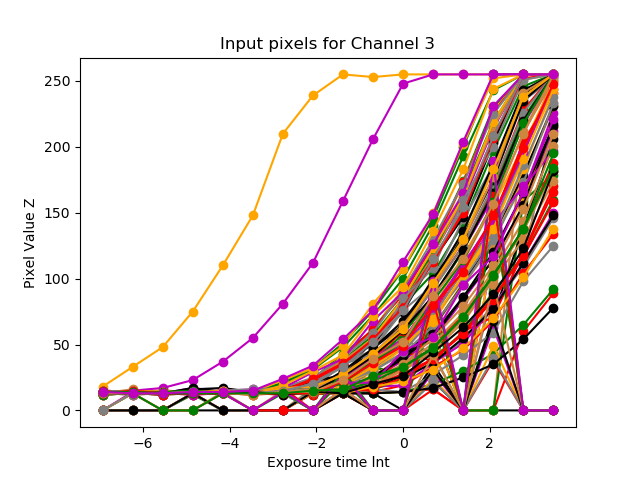
下面六張圖片儲存在”Experiments/a/”資料夾中，並會在執行cr\_calibration.py時自動秀出並儲存。

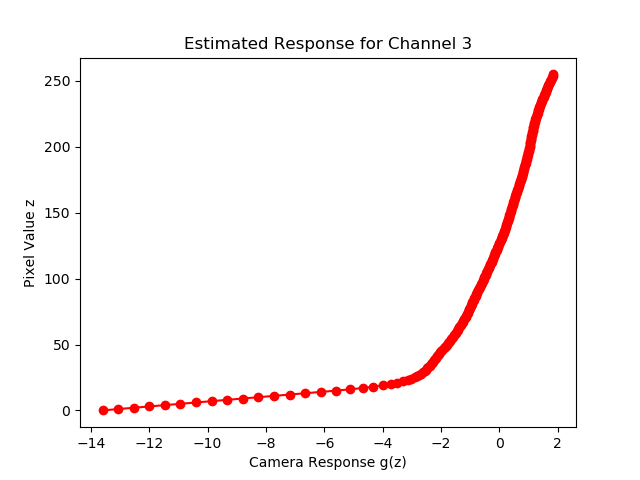












* + How do you plot the figure and why do you choose to do so?

首先將16張不同曝光時間的照片之pixel value讀取出來，16張照片分別各有768\*512個pixel，並且都是3 channels，接著對這些pixels位置做採樣，採樣方式為二維每隔64個pixel位置採樣一次，故這樣總共會採樣出(768\*512)/(64\*64) = 96個pixel的位置，換句話說這16張不同曝光值的照片之3個channels的採樣點都是這96個pixel位置。接著用各個channel採樣出來的pixel values(16張照片\*96個pixel位置)，讓16張相同pixel位置的pixel value(16,)對其曝光時間(16種曝光時間)作圖得一連線(故1條連線上有16個點)，並且用迴圈作96次，可得96個連線，即可得到”Input pixels for Channel X”的圖。然後將function estimateResponse()回傳的Camera Response g(z)對Pixel Value z(0-255)作圖得”Estimated Response for Channel X”。另一種方式得到”Estimated Response for Channel X”，是透過function constructRadiance()得到再對取對數得ln，並採用(ln+ln)對Pixel Value z(0-255)作圖亦是一種方式，但是我設計的function constructRadiance()時間複雜度較高，所以我沒有採用此做法。

* Experiments b.
* Experiments c.