# RAPPORT PROJET ARDUINO Séance du 03/01/2022

# A- Choix du matériau pour le dos d'âne

Puisque nous allons construire notre dos d'âne nous même, il était nécessaire de choisir le matériau adéquat pour les eux rampes du dos d'âne. Plusieurs idées me sont venues à l'esprit : plastique, gomme, acier et bois. Chacun d'entre eux présente des avantages et des inconvénients mais finalement nous avons opté pour le bois car c'est celui qui est le plus facilement manipulable compte tenu des outils disponibles au FabLab et capable de supporter le poids relativement léger d'une voiture. De plus, d'un point de vue esthétique c'est possible d'apporter certains détails vers les séances ultimes.

# B- Poursuite des recherches du mécanisme d'escamotage

Comme depuis la première séance je poursuis le développement du mécanisme d'escamotage du dos d'âne. Des progrès ont été faits mais souvent lors de mes recherches et tentatives je me retrouve confronté à des mécanismes bien trop complexes, il faut garder les choses le plus simple possible.

### C- Ecriture du code Arduino

En parallèle avec ce que fait mon binôme, c'est-à-dire l'utilisation d'une télécommande permettant d'abaisser le dos d'âne à l'approche de véhicules prioritaires, j'ai commencé l'écriture du code permettant d'actionner le mécanisme du dos d'âne après réception du message via télécommande.

D'autre part, j'ai poursuivi l'écriture du code commencé précédemment permettant d'actionner le mécanisme ainsi que le code permettant de mettre ce mécanisme en relation avec le capteur de vitesse reçu pour une voiture standard.

## D- Difficultés

Pour l'instant pas de problèmes majeurs hormis le respect des délais mais je pense que c'est un souci récurrent parmi mes camarades. Comme mentionné précédemment, je dois vraiment veiller à ne pas partir dans des choses trop compliquées qui ne pourront pas être abouties.