Programmering og Problemløsning Datalogisk Institut, Københavns Universitet Uge(r)seddel 9 - individuel opgave

Jon Sporring and Christina Lioma

9. december – 13. december. Afleveringsfrist: onsdag d. 14. december kl. 22:00

I denne periode skal I arbejde individuelt. Regler for individuelle afleveringsopgaver er beskrevet i "Noter, links, software m.m." \rightarrow "Generel information om opgaver". Formålet er at arbejde med:

- Classes
- Objects
- Methods
- Attributes

Opgaverne for denne uge er delt i øve- og afleveringsopgaver.

Øve-opgaverne er:

- 9ø.0 Implementér en klasse Car med følgende egenskaber. En bil har en specifik benzin effektivitet (målt i km/liter) og en bestemt mængde benzin i tanken. Benzin effektiviteten for en bil er specificeret med konstruktoren ved oprettelse af et Car objekt. Den indledende mængde benzin er 0 liter. Implementer følgende metoder til Car klassen:
 - addGas: Tilføjer en specificeret mængde benzin til bilen.
 - gasLeft: Returnerer den nuværende mængde benzin i bilen.
 - drive: Bilen køres en specificeret distance, og bruger tilsvarende benzin. Hvis der ikke er nok benzin på tanken til at køre hele distancen kastes en undtagelse.

Lav også en klasse CarTest som tester alle metoder i Car.

- 9ø.1 Implementér en klasse Moth som repræsenterer et møl der flyver i en lige linje fra en bestemt position mod et lys således at møllets nye position er halvvejs mellem dets nuværende position og lysets position. En position er to float tal som angiver x og y koordinater. Møllets indledende position gives ved oprettelse af et Moth objekt vha. konstruktoren. Implementér metoderne:
 - moveToLight som bevæger møllet i retning af et lys med specificeret position som beskrevet ovenfor.
 - getPosition som returnerer møllets nuværende position.

Test alle metoder i Moth klassen.

- 9ø.2 This exercise has increased difficulty: I en ikke-så-fjern fremtid bliver droner massivt brugt til levering af varer købt på nettet. Drone-trafikken er blevet så voldsom i dit område, at du er blevet bedt om at skrive et program som kan afgøre om droner flyver ind i hinanden. Antag at alle droner flyver i samme højde og at 2 droner rammer hinanden hvis der på et givent tidspunkt (kun hele minutter) er mindre end 5 meter imellem dem. Droner flyver med forskellig hastighed (meter/minut) og i forskellige retninger. En drone flyver altid i en lige linje mod sin destination, og når destinationen er nået, lander dronen og kan ikke længere kollidere med andre droner. Ved oprettelse af et Drone objekt specificeres start positionen, destinationen og hastigheden. Implementér klassen Drone så den som minimum har attributterne og metoderne:
 - position (attribut) : Angiver dronens position i (x, y) koordinater.
 - speed (attribut): Angiver distancen som dronen flyver for hvert minut.
 - destination (attribut) : Angiver positionen for dronens destination i (x, y) koordinater.
 - fly (metode): Beregner dronens nye position efter et minuts flyvning.
 - isFinished (metode): Afgør om dronen har nået sin destination eller ej.

og klassen Airspace så den som minimum har attributterne og metoderne:

- drones (attribut): En samling droner i luftrummet.
- droneDist (metode): Beregner afstanden mellem to droner.
- flyDrones (metode): Lader et minut passere og opdaterer dronernes positioner tilsvarende.
- addDrone (metode): Tilføjer en ny drone til luftrummet.
- willCollide (metode) : Afgør om der sker en eller flere kollisioner indenfor et specificeret tidsinterval givet i hele minutter.

Test alle metoder i begge klasser. Opret en samling Drone objekter som du ved ikke vil medføre kollisioner, samt en anden samling som du ved vil medføre kollisioner og test om din willCollide metode virker korrekt.

Afleveringsopgaven er:

9i.0 Write a class Car that has the following data attributes:

- yearOfModel (attribute): The car's year model.
- make (atttribute): The make of the car.
- speed (atttribute): The car's current speed.

The Car class should have a constructor that accepts the car's year model and make as arguments. Set the car's initial speed to 0. The Car class should have the following methods:

- accelerate (method): The accelerate method should add 5 to the speed attribute each time it is called.
- brake (method): The brake method should subtract 5 from the speed attribute each time it is called.
- getSpeed (method): The getSpeed method should return the current speed.

Design a program that instantiates a Car object, and then calls the accelerate method five times. After each call to the accelerate method, get the current speed of the car and display it. Then call the brake method five times. After each call to the brake method, get the current speed of the car and display it.

Extend class Car with the attributes addGas, gasLeft from exercise 9ø.0, and modify methods accelerate, break so that the amount of gas left is reduced when the car accelerates or breaks. Call accelerate, brake five times, as above, and after each call display both the current speed and the current amount of gas left.

Test all methods. Create an object instance that you know will not run out of gas, and another object instance that you know will run out of gas and test that your accelerate, brake methods work properly.

You should comment your code and describe in max. 2 pages what your program does and how you have tested the methods.

Afleveringsopgaven skal afleveres som et antal fsx tekstfiler navngivet efter opgaven, som f.eks. 9i0a.fsx. Tekstfilerne skal kunne oversættes med fsharpc, og resultatet skal kunne køres med mono. Funktioner skal dokumenteres ifølge dokumentationsstandarden. Hvis der er mere end 1 fsx-fil, så skal de samles i en zip-fil. Der skal også laves en kort beskrivelse af løsningen for hver opgave i Latex som afleveres ved siden af zip-filen i pdf format. Begge filer uploades til Absalon.

God fornøjelse.