L = (Q, Σ, δ, $q_1$, F) with

- Q = {$q_1$, $q_2$, $q_3$, $q_4$, $q_5$, $q_6$, $q_7$, $q_8$, $q_9$}
- Σ = {Λ, Ω, ⊖}
- Δ = Q x Σ => Q is described as

|  | Λ-{c,o,m} | Ω | ⊖ | c | o | m |
|---|---|---|---|---|---|---|
| $q_1$ | $q_2$ | $q_9$ | $q_9$ | $q_2$ | $q_2$ | $q_2$ |
| $q_2$ | $q_2$ | $q_1$ | $q_3$ | $q_2$ | $q_2$ | $q_2$ |
| $q_3$ | $q_4$ | $q_9$ | $q_9$ | $q_4$ | $q_4$ | $q_4$ |
| $q_4$ | $q_4$ | $q_5$ | $q_9$ | $q_4$ | $q_4$ | $q_4$ |
| $q_5$ | $q_4$ | $q_9$ | $q_9$ | $q_6$ | $q_4$ | $q_4$ |
| $q_6$ | $q_4$ | $q_5$ | $q_9$ | $q_4$ | $q_7$ | $q_4$ |
| $q_7$ | $q_4$ | $q_5$ | $q_9$ | $q_4$ | $q_4$ | $q_8$ |
| $q_8$ | $q_4$ | $q_5$ | $q_9$ | $q_4$ | $q_4$ | $q_4$ |
| $q_9$ | $q_9$ | $q_9$ | $q_9$ | $q_9$ | $q_9$ | $q_9$ |

- $q_1$ is the start state
- F = {$q_7$, $q_8$}