# Algebra Zadanie 4 - Lista 6

#### April 2020

#### Treść zadania:

**Zadanie 4.** Rozwiąż przy użyciu wzorów Cramera, t<br/>j $x_i = \frac{det(A_{x_i})}{det(A)},$ układy równań:

$$\begin{bmatrix} 2 & -1 \\ 1 & 16 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} x_1 \\ x_2 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 1 \\ 17 \end{bmatrix}, \begin{bmatrix} \cos \alpha & \sin \alpha \\ -\sin \alpha & \cos \alpha \end{bmatrix} \begin{bmatrix} x_1 \\ x_2 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} \cos \beta \\ \sin \beta \end{bmatrix}, \begin{bmatrix} 1 & 1 & 1 \\ -1 & 1 & 1 \\ 1 & -1 & 1 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} x_1 \\ x_2 \\ x_3 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 6 \\ 0 \\ 2 \end{bmatrix}$$

### Pierwszy układ:

$$\begin{bmatrix} 2 & -1 \\ 1 & 16 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} x_1 \\ x_2 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 1 \\ 17 \end{bmatrix}$$

Macierze  $A, A_{x_1}$  oraz  $A_{x_2}$  wyglądają następująco:

$$A = \begin{bmatrix} 2 & -1 \\ 1 & 16 \end{bmatrix}, A_{x_1} = \begin{bmatrix} 1 & -1 \\ 17 & 16 \end{bmatrix}, A_{x_2} = \begin{bmatrix} 2 & 1 \\ 1 & 17 \end{bmatrix}$$

Liczymy ich wyznaczniki za pomocą metody Sarrusa.

$$det(A) = 2 \cdot 16 - 2 \cdot (-1) = 33$$
 
$$det(A_{x_1}) = 1 \cdot 16 - 17 \cdot (-1) = 33$$
 
$$det(A_{x_2}) = 2 \cdot 17 - 1 \cdot 1 = 33$$

Obliczamy rozwiązanie korzystając ze wzorów Cramera:

$$x_1 = x_2 = \frac{33}{33} = 1$$

## Drugi układ:

$$\begin{bmatrix} \cos \alpha & \sin \alpha \\ -\sin \alpha & \cos \alpha \end{bmatrix} \begin{bmatrix} x_1 \\ x_2 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} \cos \beta \\ \sin \beta \end{bmatrix}$$

Macierze  $A, A_{x_1}$ oraz $A_{x_2}$ wyglądają następująco:

$$A = \begin{bmatrix} \cos \alpha & \sin \alpha \\ -\sin \alpha & \cos \alpha \end{bmatrix}, \, A_{x_1} = \begin{bmatrix} \cos \beta & \sin \alpha \\ \sin \beta & \cos \alpha \end{bmatrix}, \, A_{x_2} = \begin{bmatrix} \cos \alpha & \cos \beta \\ -\sin \alpha & \sin \beta \end{bmatrix}$$

Liczymy ich wyznaczniki za pomocą metody Sarrusa.

$$det(A) = \cos \alpha \cdot \cos \alpha - \sin \alpha \cdot (-\sin \alpha) = \sin^2 \alpha + \cos^2 \alpha = 1$$
$$det(A_{x_1}) = \cos \beta \cdot \cos \alpha - \sin \beta \cdot \sin \alpha = \cos(\alpha + \beta)$$
$$det(A_{x_2}) = \cos \alpha \cdot \sin \beta - \cos \beta \cdot (-\sin \alpha) = \sin \alpha \cdot \cos \beta + \sin \beta \cdot \cos \alpha = \sin(\alpha + \beta)$$

Obliczamy rozwiązanie korzystając ze wzorów Cramera:

$$x_1 = \frac{\cos(\alpha+\beta)}{1} = \cos(\alpha+\beta), \ x_2 = \frac{\sin(\alpha+\beta)}{1} = \sin(\alpha+\beta)$$

### Trzeci układ:

$$\begin{bmatrix} 1 & 1 & 1 \\ -1 & 1 & 1 \\ 1 & -1 & 1 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} x_1 \\ x_2 \\ x_3 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 6 \\ 0 \\ 2 \end{bmatrix}$$

Macierze  $A, A_{x_1}, A_{x_2}$  oraz  $A_{x_3}$  wyglądają następująco:

$$A = \begin{bmatrix} 1 & 1 & 1 \\ -1 & 1 & 1 \\ 1 & -1 & 1 \end{bmatrix}, A_{x_1} = \begin{bmatrix} 6 & 1 & 1 \\ 0 & 1 & 1 \\ 2 & -1 & 1 \end{bmatrix}, A_{x_2} = \begin{bmatrix} 1 & 6 & 1 \\ -1 & 0 & 1 \\ 1 & 2 & 1 \end{bmatrix}, A_{x_3} = \begin{bmatrix} 1 & 1 & 6 \\ -1 & 1 & 0 \\ 1 & -1 & 2 \end{bmatrix}$$

Liczymy ich wyznaczniki za pomocą metody Sarrusa.

$$\begin{aligned} \det(A) &= 1 \cdot 1 \cdot 1 + 1 \cdot 1 \cdot 1 + 1 \cdot (-1) \cdot (-1) - 1 \cdot 1 \cdot 1 - 1 \cdot (-1) \cdot 1 - 1 \cdot (-1) \cdot 1 = 1 + 1 + 1 - 1 + 1 + 1 = 4 \\ \det(A_{x_1}) &= 6 \cdot 1 \cdot 1 + 1 \cdot 1 \cdot 2 + 0 \cdot (-1) \cdot 1 - 2 \cdot 1 \cdot 1 - 6 \cdot 1 \cdot (-1) - 0 \cdot 1 \cdot 1 = 6 + 2 - 2 + 6 = 12 \\ \det(A_{x_2}) &= 1 \cdot 0 \cdot 1 + 6 \cdot 1 \cdot 1 + (-1) \cdot 2 \cdot 1 - 1 \cdot 0 \cdot 1 - 1 \cdot 2 \cdot 1 - 6 \cdot (-1) \cdot 1 = 6 - 2 - 2 + 6 = 8 \\ \det(A_{x_3}) &= 1 \cdot 1 \cdot 2 + 1 \cdot 0 \cdot 1 + (-1) \cdot (-1) \cdot 6 - 6 \cdot 1 \cdot 1 - 1 \cdot (-1) \cdot 2 - (-1) \cdot 0 \cdot 1 = 2 + 6 - 6 + 2 = 4 \end{aligned}$$

Obliczamy rozwiązanie korzystając ze wzorów Cramera:

$$x_1 = \frac{12}{4} = 3, \ x_2 = \frac{8}{4} = 2, \ x_3 = \frac{4}{4} = 1$$