# Konspekt

#### 1. Cel

Stworzenie kamery. Mapa po której porusza się kamera składa się z prostopadłościanów (8 punktów). Możliwość ruchu kamerą, wygenerowania nowej pozycji, powrotu do początkowego położenia

### 2. Wykonanie

Ruch (wymnażanie wektora [x,y,z] przez odpowiednio wypełnioną macierz o wymiarach 4x4):

- przesunięcie o stały współczynnik wzdłuż osi X,Y,Z w kierunku dodatnim i ujemnym
- obrót o stały kąt wzdłuż osi X,Y,Z w kierunku dodatnim i ujemnym

$$\begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & \cos(\theta_x) & \sin(\theta_x) \\ 0 & -\sin(\theta_x) & \cos(\theta_x) \end{bmatrix} \begin{bmatrix} \cos(\theta_y) & 0 & -\sin(\theta_y) \\ 0 & 1 & 0 \\ \sin(\theta_y) & 0 & \cos(\theta_y) \end{bmatrix} \begin{bmatrix} \cos(\theta_z) & \sin(\theta_z) & 0 \\ -\sin(\theta_z) & \cos(\theta_z) & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{bmatrix}$$

### Zamaina pojedynczego punktu 3D na 2D:

### 3. Język + biblioteki

Jezyk: TS

### Biblioteki:

- **mathjs** operacje na macierzach
- **react** interakcja

## 4. Źródła

- https://en.wikipedia.org/wiki/3D\_projection
  https://www.youtube.com/watch?v=AOu1awuEqjE&t=1s