

题目 1

解:将输入 $f(t)$ 代入到以上微分方程,得

$$y''(t) + 3y'(t) + 2y(t) = 2\delta(t) + 6U(t)$$

由于等号右端含 $2\delta(t)$,故 $y''(t)$ 应包含冲激函数,从而 $y'(t)$ 在 $t=0$ 处将跃变,但 $y(t)$ 不含冲激函数,否则 $y''(t)$ 将含有 $\delta'(t)$ 项。由于 $y'(t)$ 含有阶跃函数,故 $y(t)$ 在 $t=0$ 处是连续的。

对上述方程两端从 0^- 到 0^+ 进行积分,有

$$\int_{0^-}^{0^+} y''(t) dt + 3 \int_{0^-}^{0^+} y'(t) dt + 2 \int_{0^-}^{0^+} y(t) dt = 2 \int_{0^-}^{0^+} \delta(t) dt + 6 \int_{0^-}^{0^+} U(t) dt$$

由于 $\int_{0^-}^{0^+} y(t) dt = 0, \int_{0^-}^{0^+} U(t) dt = 0$, 由上式得

$$[y'(0^+) - y'(0^-)] + 3[y(0^+) - y(0^-)] = 2$$

又 $y(t)$ 在 $t=0$ 处是连续的,故

$$y(0^+) - y(0^-) = 0, \text{ 即 } y(0^+) = y(0^-) = 2$$

$$y'(0^+) - y'(0^-) = 2, \text{ 即 } y'(0^+) = y'(0^-) + 2 = 2$$

可见:当微分方程式等号右端含有冲激函数(及其各阶导数)时,响应 $y(t)$ 及其各阶导数中,有些将发生跃变。这可利用微分方程两端各奇异函数项的系数相平衡的方法来判断,并从 0^- 到 0^+ 积分,求得时刻 0^+ 的初始值。

题目 2

已知 $y(0^-) = 2, y'(0^-) = 0, f(t) = U(t)$, 求该系统的零输入响应和零状态响应。

解:(1) 零输入响应 $y_x(t)$

零输入响应是激励为零,仅由初始状态引起的响应,故 $y_x(t)$ 是方程

$$y_x''(t) + 3y_x'(t) + 2y_x(t) = 0$$

且满足 $y(0^+), y'(0^+)$ 的解。由于 $y_f(0^-) = y_f'(0^-) = 0$, 且激励也为零,故有

$$y_x(0^+) = y_x(0^-) = y(0) = 2$$

$$y_x'(0^+) = y_x'(0^-) = y'(0) = 0$$

系统的特征根为 $-1, -2$, 故零输入响应

$$y_x(t) = C_{x1}e^{-t} + C_{x2}e^{-2t}$$

将初始值代入上式及其导数,得

$$y_x(0^+) = C_{x1} + C_{x2} = 2$$

$$y_x'(0^+) = -C_{x1} - 2C_{x2} = 0$$

由上式解得 $C_{x1} = 4, C_{x2} = -2$ 。故

$$y_x(t) = 4e^{-t} - 2e^{-2t}, t \geq 0$$

(2) 零状态响应 $y_f(t)$

零状态响应是初始状态为零,仅由激励引起的响应,它是方程[考虑到 $f(t) = U(t)$]

$$y_f''(t) + 3y_f'(t) + 2y_f(t) = 2\delta(t) + 6U(t)$$

且满足 $y_f(0^-) = y_f'(0^-) = 0$ 的解。

由于上式等号右端含有 $\delta(t)$ 项,故 $y_f''(t)$ 应含有冲激函数,故 $y_f'(t)$ 将跃变,而 $y_f(t)$ 在 $t = 0$ 是连续的。对上式从 0^- 到 0^+ 积分,得

$$\int_{0^-}^{0^+} y_f''(t) dt + 3 \int_{0^-}^{0^+} y_f'(t) dt + 2 \int_{0^-}^{0^+} y_f(t) dt = 2 \int_{0^-}^{0^+} \delta(t) dt + 6 \int_{0^-}^{0^+} U(t) dt$$

由于 $\int_{0^-}^{0^+} y_f(t) dt = 0, \int_{0^-}^{0^+} U(t) dt = 0$, 得

$$[y_f'(0^+) - y_f'(0^-)] + 3[y_f(0^+) - y_f(0^-)] = 2$$

又 $y_f(t)$ 在 $t = 0$ 处是连续的,故

$$y_f(0^+) - y_f(0^-) = 0, \text{即 } y_f(0^+) = y_f(0^-) = 0$$

$$y_f'(0^+) - y_f'(0^-) = 2, \text{即 } y_f'(0^+) = y_f'(0^-) + 2 = 2$$

$t > 0$ 时,有

$$y_f''(t) + 3y_f'(t) + 2y_f(t) = 6$$

不难求得齐次解为 $C_{f1}e^{-t} + C_{f2}e^{-2t}$, 其特解为常数 3, 于是有

$$y_f(t) = C_{f1}e^{-t} + C_{f2}e^{-2t} + 3$$

将初始值代入上式及其导数,得

$$y_f(0^+) = C_{f1} + C_{f2} + 3 = 0$$

$$y_f'(0^+) = -C_{f1} - 2C_{f2} = 2$$

解得 $C_{f1} = -4, C_{f2} = 1$ 。最后得系统的零状态响应

$$y_f(t) = -4e^{-t} + e^{-2t} + 3, t \geq 0$$

题目 3

解:本例中已知的是 0^+ 时刻的初始值,有

$$\begin{cases} y(0^+) = y_x(0^+) + y_f(0^+) = 3 \\ y'(0^+) = y'_x(0^+) + y'_f(0^+) = 1 \end{cases}$$

按上式无法区分 $y_x(t)$ 和 $y_f(t)$ 在 $t = 0^+$ 时的值。

可先求出零状态响应。由于零状态响应是指 $y_f(0^-) = y'_f(0^-) = 0$ 时的方程的解,因此本

例中的零状态响应的求法和结果与例 2.5 相同,即

$$y_f(t) = -4e^{-t} + e^{-2t} + 3, t \geq 0$$

由上式可求得 $y_f(0^+) = 0, y'_f(0^+) = 2$, 故 $y_x(0^+) = 3, y'_x(0^+) = -1$ 。

本例中,零输入响应的形式也与例 2.5 相同,有

$$y_x(t) = C_{x1}e^{-t} + C_{x2}e^{-2t}$$

将初始值代入,有

$$y'_x(0^+) = C_{x1} + C_{x2} = 3$$

$$y'_x(0^+) = -C_{x1} - 2C_{x2} = -1$$

由上式解得 $C_{x1} = 5, C_{x2} = -2$, 于是得该系统的零输入响应

$$y_x(t) = 5e^{-t} - 2e^{-2t}, t \geq 0$$

题目 4

解:先求 $f(t)$ 作用于上述系统所引起的零状态响应 $y_1(t)$, 即

$$y'_1(t) + 2y_1(t) = f(t)$$

且初始状态为零,即 $y_1(0^-) = 0$ 。

由于当 $f(t) = U(t)$ 时,等号右端仅有阶跃函数,故 $y'_1(t)$ 含有跳跃,而 $y_1(t)$ 在 $t = 0$ 处是连续的,从而有 $y_1(0^+) = y_1(0^-) = 0$ 。

不难求得

$$y_1(t) = \frac{1}{2}(1 - e^{-2t})U(t)$$

故

$$y'_1(t) = \frac{1}{2}(1 - e^{-2t})\delta(t) + e^{-2t}U(t) = e^{-2t}U(t)$$

$$y''_1(t) = e^{-2t}\delta(t) - 2e^{-2t}U(t) = \delta(t) - 2e^{-2t}U(t)$$

根据零状态响应的微分特性和线性性质,本系统的零状态响应满足

$$y_f(t) = y''_1(t) + y'_1(t) + 2y_1(t)$$

代入上述各式得

$$y_f(t) = \delta(t) + (1 - 2e^{-2t})U(t)$$

题目 5

解:由已知 $y(t) = 5e^{-t} + 3e^{-2t} \quad t \geq 0$, 可得

(1) 因为特征根为 1, 故 $y_x(t) = 5e^{-t} \quad t \geq 0$

$$y_f(t) = 3e^{-2t}U(t)$$

$$(2) \quad y'_x(t) + y_x(t) = 0$$

$$y_x(0^+) = y_x(0^-) = y(0^-) = 10$$

故

$$y_x(t) = 10e^{-t} \quad t \geq 0$$

$$(3) \quad y_f(t) = 3e^{-2(t-2)}U(t-2)$$

$$(4) \quad y_f(t) = 3e^{-2t}\delta(t) - 6e^{-2t}U(t) + 6e^{-2t}U(t) = 3\delta(t)$$

题目 6

解: (1) ①由零输入响应的性质可知:

$$y_n''(t) + 4y_n'(t) + 3y_n(t) = 0$$

$$y_n'(0_+) = y_n'(0_-) = y'(0_-) = 1$$

$$y_n(0_+) = y_n(0_-) = y(0_-) = 1$$

特征方程为: $\lambda^2 + 4\lambda + 3 = 0$

特征根为: $\lambda_1 = -3, \lambda_2 = -1$

微分方程的解为: $y_n(t) = C_1 e^{-3t} + C_2 e^{-t}, t \geq 0$

代入初始条件得: $y_n(0_+) = C_1 + C_2 = 1 \quad y_n'(0_+) = -3C_1 - C_2 = 1$

解得: $C_1 = -1, C_2 = 2$

故系统零输入响应为: $y_n(t) = -e^{-3t} + 2e^{-t}, t \geq 0$

②由零状态响应的性质可知:

$$y_{zs}''(t) + 4y_{zs}'(t) + 3y_{zs}(t) = \epsilon(t)$$

$$y_{zs}'(0_+) = y_{zs}'(0_-) = 0, \quad y_{zs}(0_+) = y_{zs}(0_-) = 0 \quad (\text{无冲激项})$$

齐次解为: $y_{zsh}(t) = C_3 e^{-3t} + C_4 e^{-t}, t \geq 0$

特解为: $y_{zsp}(t) = \frac{1}{3}, t \geq 0$

全解为: $y_{zs}(t) = y_{zsh}(t) + y_{zsp}(t) = C_3 e^{-3t} + C_4 e^{-t} + \frac{1}{3}, t \geq 0$

代入初始条件得: $y_{zs}(0_+) = C_3 + C_4 + \frac{1}{3} = 0 \quad y_{zs}'(0_+) = -3C_3 - C_4 = 0$

解得: $C_3 = \frac{1}{6}, C_4 = -\frac{1}{2}$

故系统零状态响应为: $y_{zs}(t) = \frac{1}{6} e^{-3t} - \frac{1}{2} e^{-t} + \frac{1}{3}, t \geq 0$

综上, 系统全响应为: $y(t) = y_n(t) + y_{zs}(t) = -\frac{5}{6} e^{-3t} + \frac{3}{2} e^{-t} + \frac{1}{3}, t \geq 0$ 。

(2) 由零输入响应的性质可知:

$$y_n''(t) + 4y_n'(t) + 4y_n(t) = 0$$

$$y_n'(0_+) = y_n'(0_-) = y'(0_-) = 2$$

$$y_n(0_+) = y_n(0_-) = y(0_-) = 1$$

特征方程为: $\lambda^2 + 4\lambda + 4 = 0$

特征根为: $\lambda_1 = \lambda_2 = -2$

齐次解为: $y_n(t) = (C_1 t + C_2) e^{-2t}, t \geq 0$

代入初始条件得: $y_n(0_+) = C_2 = 1 \quad y_n'(0_+) = C_1 - 2C_2 = 2$

解得: $C_1 = 4, C_2 = 1$

故系统零输入响应为: $y_n(t) = (4t + 1) e^{-2t}, t \geq 0$

②由零状态响应的性质可知:

$$y_{zs}''(t) + 4y_{zs}'(t) + 4y_{zs}(t) = 2e^{-t}\epsilon(t) + \delta(t)$$

$$y_{zs}'(0_-) = 0, \quad y_{zs}(0_-) = 0$$

方程右端含 $\delta(t)$, 比较可得:

$$y_{zs}'(0_+) = y_{zs}'(0_-) + 1 = 1, \quad y_{zs}(0_+) = y_{zs}(0_-) = 0$$

齐次解为: $y_{zsh}(t) = (C_3t + C_4)e^{-2t}, t > 0$

特解为: $y_{zsp}(t) = 2e^{-t}, t > 0$

全解为: $y_{zs}(t) = (C_3t + C_4)e^{-2t} + 2e^{-t}, t \geq 0$

解得: $C_3 = -1, C_4 = -2$

故系统零状态响应为: $y_{zs}(t) = -(t+2)e^{-2t} + 2e^{-t}, t \geq 0$

综上, 系统全响应为: $y(t) = y_n(t) + y_{zs}(t) = (3t-1)e^{-2t} + 2e^{-t}, t \geq 0$ 。

(3) ①由零输入响应的性质可知:

$$y_n''(t) + 2y_n'(t) + 2y_n(t) = 0$$

$$y_n(0_+) = y_n(0_-) = 0$$

$$y_n'(0_+) = y_n'(0_-) = 1$$

特征方程为: $\lambda^2 + 2\lambda + 2 = 0$

特征根为: $\lambda_{1,2} = -1 \pm j$

齐次解为: $y_n(t) = C_1 e^{-t} \cos t + C_2 e^{-t} \sin t$

解得: $C_1 = 0, C_2 = 1$

故系统零输入响应为: $y_n(t) = e^{-t} \sin t, t \geq 0$ 。

②由零状态响应的性质知:

$$y_z''(t) + 2y_z'(t) + 2y_z(t) = \delta(t)$$

方程右端含 $\delta(t)$, 比较可得:

$$y_z'(0_+) = y_z'(0_-) + 1 = 1, \quad y_z(0_+) = y_z(0_-) = 0$$

方程的解为: $y_z(t) = C_3 e^{-t} \cos t + C_4 e^{-t} \sin t, t > 0$

解得: $C_3 = 0, C_4 = 1$

故系统零状态响应为: $y_z(t) = e^{-t} \sin t, t \geq 0$

综上, 系统全响应为: $y(t) = y_n(t) + y_z(t) = 2e^{-t} \sin t, t \geq 0$ 。

题目 7

解: (1) 设冲激响应为 $h(t)$, 则有:

$$\begin{aligned} h''(t) + 4h'(t) + 3h(t) &= \delta(t) \\ h'(0_-) &= h(0_-) = 0 \end{aligned}$$

比较可知, $h''(t)$ 中含冲激项, 所以 $h'(0_+) - h'(0_-) = 1, h(0_+) - h(0_-) = 0$

微分方程齐次解为: $h(t) = c_1 e^{-t} + c_2 e^{-3t}, t > 0$

代入初始条件得: $h(0_+) = c_1 + c_2 = 0 \quad h'(0_+) = -c_1 - 3c_2 = 1$

解得: $c_1 = 0.5, c_2 = -0.5$ 。

故系统的冲激响应为: $h(t) = 0.5(e^{-t} - e^{-3t})\epsilon(t)$ 。

(2) 冲激响应 $h(t)$ 满足:

$$\begin{aligned}h''(t) + 4h'(t) + 4h(t) &= \delta'(t) + 3\delta(t) \\ h'(0_-) &= h(0_-) = 0\end{aligned}$$

当 $f(t)$ 为 $\delta(t)$ 时, $h_1'(t) + 4h_1'(t) + 4h_1(t) = \delta(t)$

比较可得: $h_1'(0_+) = 1, h_1(0_+) = 0$

齐次解为: $h_1(t) = (c_1 t + c_2)e^{-2t}\varepsilon(t)$

代入初始条件得: $h_1(t) = te^{-2t}\varepsilon(t)$, $h(t) = 3h_1(t) + h_1'(t)$

故系统的冲激响应为: $h(t) = (t+1)e^{-2t}\varepsilon(t)$ 。

(3) 冲激响应 $h(t)$ 满足:

$$\begin{aligned}h''(t) + 2h'(t) + 2h(t) &= \delta'(t) \\ h'(0_-) &= h(0_-) = 0\end{aligned}$$

当 $f(t)$ 为 $\delta(t)$ 时, $h_1''(t) + 2h_1'(t) + 2h_1(t) = \delta(t)$

比较可得: $h_1'(0_+) = 1, h_1(0_+) = 0$

齐次解为: $h_1(t) = c_1 e^{-t} \cos t + c_2 e^{-t} \sin t, t > 0$

代入初始值得: $h_1(t) = e^{-t} \sin t, t > 0$, $h(t) = h_1'(t)$

故系统冲激响应为: $h(t) = e^{-t}(\cos t - \sin t)\varepsilon(t)$ 。

题目 8

解：各元件端电流和端电压关系为：

$$u_R(t) = Ri_R(t), u_L(t) = L \frac{d}{dt} i_L(t), i_C(t) = C \frac{d}{dt} u_C(t)$$

根据电路元件关系有： $i_R = i_C(t) = i_L(t), u_s(t) = u_R(t) + u_C(t) + u_L(t)$

联立各式可得： $LCu_C''(t) + RCu_C'(t) + u_C(t) = u_s(t)$

代入数据得： $u_C''(t) + 3u_C'(t) + 2u_C(t) = 2\cos t \epsilon(t)$

零状态响应全解为： $u_{Czs}(t) = C_1 e^{-t} + C_2 e^{-2t} + \frac{1}{5} \cos t + \frac{3}{5} \sin t, \quad t \geq 0$

方程右端无冲激项，所以

$$u_{Czs}(0_+) = C_1 + C_2 + \frac{1}{5} = 0, \quad u_{Czs}'(0_+) = -C_1 - 2C_2 + \frac{3}{5} = 0$$

解得： $C_1 = -1, C_2 = \frac{4}{5}$

故系统的零状态响应为： $u_{Czs}(t) = -e^{-t} + \frac{4}{5} e^{-2t} + \frac{1}{5} \cos t + \frac{3}{5} \sin t, \quad t \geq 0$ 。

题目 9

解法一:根据冲激响应的定义,当 $f(t) = \delta(t)$ 时,系统的零状态响应 $y_f(t) = h(t)$,故 $h(t)$ 满足

$$\begin{cases} h''(t) + 5h'(t) + 6h(t) = \delta(t) \\ h'(0^-) = h(0^-) = 0 \end{cases}$$

由于冲激函数仅在 $t = 0$ 处作用,而在 $t > 0$ 区间函数为零。因而,系统的冲激响应与该系统的零输入响应(即相应的齐次解)具有相同的函数形式。

微分方程的特征根为 $-2, -3$ 。故系统的冲激响应

$$h(t) = (C_1 e^{-2t} + C_2 e^{-3t})U(t)$$

为确定常数 C_1 和 C_2 ,需要求出 0^+ 时刻的初始值 $h(0^+)$ 和 $h'(0^+)$ 。微分方程两端奇异函数要平衡, $h''(t)$ 中应含有 $\delta(t)$,相应地, $h''(t)$ 的积分项 $h'(t)$ 中含有 $U(t)$,但它不含 $\delta(t)$,从而 $h(t)$ 在 $t = 0$ 处连续。对原微分方程从 0^- 到 0^+ 逐项积分,并考虑 $h(t)$ 在 $t = 0$ 处连续,且 $\int_{0^-}^{0^+} h(t) dt = 0$ 得

$$h(0^+) = h(0^-) = 0 \quad h'(0^+) = 1 + h'(0^-) = 1$$

将以上初始值代入冲激响应通式,得

$$h(0^+) = C_1 + C_2 = 0$$

$$h'(0^+) = -2C_1 - 3C_2 = 1$$

解得 $C_1 = 1, C_2 = -1$,得系统的冲激响应

$$h(t) = (e^{-2t} - e^{-3t})U(t)$$

解法二:系统的传输算子为

$$H(p) = \frac{1}{p^2 + 5p + 6} = \frac{1}{p+2} - \frac{1}{p+3}$$

故

$$h(t) = (e^{-2t} - e^{-3t})U(t)$$

题目 10

$$\text{解: (1) } f_1(t) * f_2(t) = \int_{-\infty}^{\infty} 3e^{-2\tau}U(\tau) \cdot 2U(t-\tau)d\tau$$

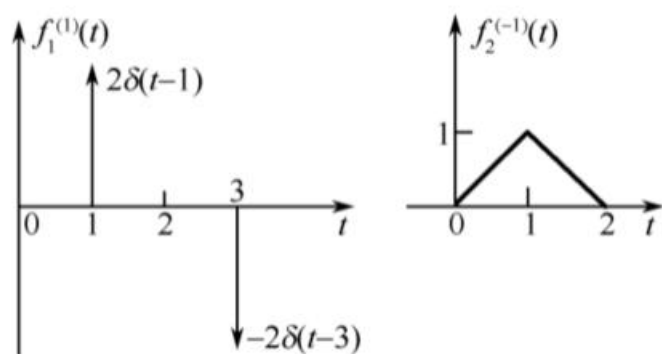
$$= 6 \int_{0^+}^t e^{-2\tau} d\tau = 3(1 - e^{-2t})U(t)$$

$$(2) f_1(t) * f_3(t) = \int_{-\infty}^{\infty} 3e^{-2\tau}U(\tau) \cdot 2U(t-\tau-2)d\tau$$

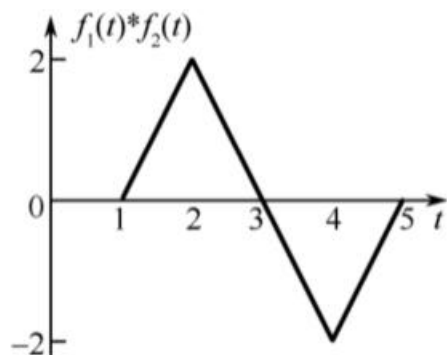
$$= 6 \int_{0^+}^{t-2} e^{-2\tau} d\tau = 3[1 - e^{-2(t-2)}]U(t-2)$$

题目 11

解：直接求 $f_1(t)$ 和 $f_2(t)$ 的卷积将比较复杂，利用函数与冲激函数的卷积较为方便。对 $f_1(t)$ 求导数得 $f_1^{(1)}(t)$ ，对 $f_2(t)$ 求积分得 $f_2^{(-1)}(t)$ ，其波形图如下图 a 所示。卷积 $f_1^{(1)}(t) * f_2^{(-1)}(t) = f_1(t) * f_2(t)$ ，如下图 b 所示



(a)



(b)