

Release plan for Central Display

Preliminary release

- ☒ SW to test the motor movement by SPI (with csv)

Internal release 2.5 (noi usiamo notazione umana)

- ☒ Ripulire tutti le opzioni di compilazione per MCU2 MCU3
- ☒ Inserire lettura e setting velocità per velocità < 225deg (3 wait su ogni passo)
- ☒ Modificare short path con posizione assoluta
- ☒ Ricerca zero
- ☒ Correggere da fattore precisione 10 a fattore precisione 8

Internal Release 2.6

- ☐ Abilitazione del secondo motore solo su MCU2 in base a messaggio
- ☐ Salvataggio offset ricevuto da STm32
- ☐ Aggiungere un comando di I2C da STm32 di N byte (8 potrebbero bastare ma potremmo fare anche 16).
- ☐ Scrittura:
 - MCU identifier (HHMM o SS)
 - Stato
 - A lot of dummy
- ☐ Lettura
 - SW Version e Boot version (cabliamo pure 0.1) al momento
 - A lot of dummy
- ☐ Rampe di accelerazione e decelerazione per:
 - Velocità maggiori di 223
 - Cambi velocità (immagino che se ora diamo un -200deg/s mentre fa +200deg/s ci siano problemi)