Nume:_			
Grupa:_			

$$\begin{pmatrix} -2 & -2 & 1 & -1 & -2 \\ -2 & 1 & 1 & -2 & -1 \\ 2 & 2 & -1 & -1 & 1 \\ -2 & -1 & 1 & 2 & 0 \end{pmatrix}$$

- (a) Determinați cîte o bază în Ker(f) și Im(f);
- (b) Fie vectorul v=(1,3,1,3) determinați descompunerea acestuia ca suma dintre un vector din Im(f) și unul din $Im(f)^{\perp}$;
- (c) Fie K un corp și fie $L = M_n(K)$. Arătați că pentru orice funcțională $f \in L^*$ există o matrice A astfel încît f(X) = Tr(AX);
- 2. Fie forma pătratică:

$$Q = 2x_1^2 + 5x_2^2 + 2x_3^2 - 4x_1x_2 - 2x_1x_3 + 4x_2x_3$$

- (a) Aduceti forma pătratică la forma canonică prin metoda Gauss;
- (b) Aduceți forma pătratică la forma canonică prin transformări ortogonale;
- (c) Determinați forma biliniară simetrică Basociată lui Q și calculați dimensiunea subspațiului

$$\{x \in \mathbb{R}^3 | B(X,y) = 0, \forall y \in \mathbb{R}^3\}.$$

Nume:_			
Grupa:_			

$$\begin{pmatrix} -2 & -2 & 1 & -1 & -2 \\ -2 & 1 & 1 & -2 & -1 \\ 2 & 2 & -1 & 1 & 2 \\ -2 & 1 & -1 & -1 & 2 \end{pmatrix}$$

- (a) Determinați cîte o bază în Ker(f) și Im(f);
- (b) Fie vectorul v=(1,3,1,3) determinați descompunerea acestuia ca suma dintre un vector din Im(f) și unul din $Im(f)^{\perp}$;
- (c) Fie K un corp și fie $L = M_n(K)$. Arătați că pentru orice funcțională $f \in L^*$ există o matrice A astfel încît f(X) = Tr(AX);
- 2. Fie forma pătratică:

$$Q = -x_1^2 + x_2^2 - 5x_3^2 + 3x_1x_3 + 4x_2x_3$$

- (a) Aduceti forma pătratică la forma canonică prin metoda Gauss;
- (b) Aduceți forma pătratică la forma canonică prin transformări ortogonale;
- (c) Determinați forma biliniară simetrică Basociată lui Q și calculați dimensiunea subspațiului

$$\{x \in \mathbb{R}^3 | B(X,y) = 0, \forall y \in \mathbb{R}^3\}.$$

Nume:_			
Grupa:_			

$$\begin{pmatrix}
-2 & -2 & 1 & -1 & -2 \\
-2 & 1 & 1 & -2 & -1 \\
2 & 2 & -1 & 1 & 2 \\
1 & -2 & 1 & 1 & 1
\end{pmatrix}$$

- (a) Determinați cîte o bază în Ker(f) și Im(f);
- (b) Fie vectorul v=(1,3,1,3) determinați descompunerea acestuia ca suma dintre un vector din Im(f) și unul din $Im(f)^{\perp}$;
- (c) Fie K un corp și fie $L = M_n(K)$. Arătați că pentru orice funcțională $f \in L^*$ există o matrice A astfel încît f(X) = Tr(AX);
- 2. Fie forma pătratică:

$$Q = x_1^2 + 5x_2^2 + x_3^2 + 2x_1x_2 + 6X_1x_3 + 2x_2x_3$$

- (a) Aduceti forma pătratică la forma canonică prin metoda Gauss;
- (b) Aduceți forma pătratică la forma canonică prin transformări ortogonale;
- (c) Determinați forma biliniară simetrică Basociată lui Q și calculați dimensiunea subspațiului

$$\{x \in \mathbb{R}^3 | B(X, y) = 0, \forall y \in \mathbb{R}^3 \}.$$

Nume:_			
Grupa:_			

$$\begin{pmatrix}
-2 & -2 & 1 & -1 & -2 \\
-2 & 1 & 1 & -2 & -1 \\
-1 & 2 & 2 & -1 & -2 \\
0 & -2 & -2 & 0 & 2
\end{pmatrix}$$

- (a) Determinați cîte o bază în Ker(f) și Im(f);
- (b) Fie vectorul v=(1,3,1,3) determinați descompunerea acestuia ca suma dintre un vector din Im(f) și unul din $Im(f)^{\perp}$;
- (c) Fie K un corp și fie $L = M_n(K)$. Arătați că pentru orice funcțională $f \in L^*$ există o matrice A astfel încît f(X) = Tr(AX);
- 2. Fie forma pătratică:

$$Q = x_1^2 - 2x_2^2 + x_3^2 + 4x_1x_2 - 10x_1x_3 + 4x_2x_3$$

- (a) Aduceti forma pătratică la forma canonică prin metoda Gauss;
- (b) Aduceți forma pătratică la forma canonică prin transformări ortogonale;
- (c) Determinați forma biliniară simetrică Basociată lui Q și calculați dimensiunea subspațiului

$$\{x \in \mathbb{R}^3 | B(X, y) = 0, \forall y \in \mathbb{R}^3 \}.$$

Nume:_			
Grupa:_			

$$\begin{pmatrix}
-2 & -2 & 1 & -1 & -2 \\
-2 & 1 & 1 & -2 & -1 \\
-2 & 1 & 1 & -2 & 2 \\
2 & 2 & -1 & 1 & 2
\end{pmatrix}$$

- (a) Determinați cîte o bază în Ker(f) și Im(f);
- (b) Fie vectorul v=(1,3,1,3) determinați descompunerea acestuia ca suma dintre un vector din Im(f) și unul din $Im(f)^{\perp}$;
- (c) Fie K un corp și fie $L = M_n(K)$. Arătați că pentru orice funcțională $f \in L^*$ există o matrice A astfel încît f(X) = Tr(AX);
- 2. Fie forma pătratică:

$$Q = 2x_1^2 + 5x_2^2 + 2x_3^2 - 4x_1x_2 - 2x_1x_3 + 4x_2x_3$$

- (a) Aduceti forma pătratică la forma canonică prin metoda Gauss;
- (b) Aduceți forma pătratică la forma canonică prin transformări ortogonale;
- (c) Determinați forma biliniară simetrică Basociată lui Q și calculați dimensiunea subspațiului

$$\{x \in \mathbb{R}^3 | B(X,y) = 0, \forall y \in \mathbb{R}^3\}.$$

Nume:_			
Grupa:_			

$$\begin{pmatrix}
-2 & -2 & 1 & -1 & -2 \\
-2 & 1 & 1 & -2 & -1 \\
1 & 1 & -2 & 0 & 0 \\
1 & -2 & 1 & 2 & 1
\end{pmatrix}$$

- (a) Determinați cîte o bază în Ker(f) și Im(f);
- (b) Fie vectorul v=(1,3,1,3) determinați descompunerea acestuia ca suma dintre un vector din Im(f) și unul din $Im(f)^{\perp}$;
- (c) Fie K un corp și fie $L = M_n(K)$. Arătați că pentru orice funcțională $f \in L^*$ există o matrice A astfel încît f(X) = Tr(AX);
- 2. Fie forma pătratică:

$$Q = -x_1^2 + x_2^2 - 5x_3^2 + 3x_1x_3 + 4x_2x_3$$

- (a) Aduceti forma pătratică la forma canonică prin metoda Gauss;
- (b) Aduceți forma pătratică la forma canonică prin transformări ortogonale;
- (c) Determinați forma biliniară simetrică Basociată lui Q și calculați dimensiunea subspațiului

$$\{x \in \mathbb{R}^3 | B(X,y) = 0, \forall y \in \mathbb{R}^3\}.$$

Nume:_			
Grupa:_			

$$\begin{pmatrix}
-2 & -2 & 1 & -1 & -2 \\
-2 & 1 & 1 & -2 & -1 \\
-1 & -2 & 2 & 2 & 1 \\
2 & 2 & -1 & 1 & 2
\end{pmatrix}$$

- (a) Determinați cîte o bază în Ker(f) și Im(f);
- (b) Fie vectorul v=(1,3,1,3) determinați descompunerea acestuia ca suma dintre un vector din Im(f) și unul din $Im(f)^{\perp}$;
- (c) Fie K un corp și fie $L = M_n(K)$. Arătați că pentru orice funcțională $f \in L^*$ există o matrice A astfel încît f(X) = Tr(AX);
- 2. Fie forma pătratică:

$$Q = x_1^2 + 5x_2^2 + x_3^2 + 2x_1x_2 + 6X_1x_3 + 2x_2x_3$$

- (a) Aduceti forma pătratică la forma canonică prin metoda Gauss;
- (b) Aduceți forma pătratică la forma canonică prin transformări ortogonale;
- (c) Determinați forma biliniară simetrică Basociată lui Q și calculați dimensiunea subspațiului

$$\{x \in \mathbb{R}^3 | B(X, y) = 0, \forall y \in \mathbb{R}^3 \}.$$

Nume:_			
Grupa:_			

$$\begin{pmatrix}
-2 & -2 & 1 & -1 & -2 \\
-2 & 1 & 1 & -2 & -1 \\
-1 & 1 & 2 & -1 & 1 \\
1 & 0 & 1 & 1 & 2
\end{pmatrix}$$

- (a) Determinați cîte o bază în Ker(f) și Im(f);
- (b) Fie vectorul v=(1,3,1,3) determinați descompunerea acestuia ca suma dintre un vector din Im(f) și unul din $Im(f)^{\perp}$;
- (c) Fie K un corp și fie $L = M_n(K)$. Arătați că pentru orice funcțională $f \in L^*$ există o matrice A astfel încît f(X) = Tr(AX);
- 2. Fie forma pătratică:

$$Q = x_1^2 - 2x_2^2 + x_3^2 + 4x_1x_2 - 10x_1x_3 + 4x_2x_3$$

- (a) Aduceti forma pătratică la forma canonică prin metoda Gauss;
- (b) Aduceți forma pătratică la forma canonică prin transformări ortogonale;
- (c) Determinați forma biliniară simetrică Basociată lui Q și calculați dimensiunea subspațiului

$$\{x \in \mathbb{R}^3 | B(X, y) = 0, \forall y \in \mathbb{R}^3\}.$$

Nume:_			
Grupa:_			

$$\begin{pmatrix}
-2 & -2 & 1 & -1 & -2 \\
-2 & 1 & 1 & -2 & -1 \\
1 & 2 & 2 & -1 & -2 \\
-1 & -2 & -2 & 1 & 2
\end{pmatrix}$$

- (a) Determinați cîte o bază în Ker(f) și Im(f);
- (b) Fie vectorul v=(1,3,1,3) determinați descompunerea acestuia ca suma dintre un vector din Im(f) și unul din $Im(f)^{\perp}$;
- (c) Fie K un corp și fie $L = M_n(K)$. Arătați că pentru orice funcțională $f \in L^*$ există o matrice A astfel încît f(X) = Tr(AX);
- 2. Fie forma pătratică:

$$Q = 2x_1^2 + 5x_2^2 + 2x_3^2 - 4x_1x_2 - 2x_1x_3 + 4x_2x_3$$

- (a) Aduceti forma pătratică la forma canonică prin metoda Gauss;
- (b) Aduceți forma pătratică la forma canonică prin transformări ortogonale;
- (c) Determinați forma biliniară simetrică Basociată lui Q și calculați dimensiunea subspațiului

$$\{x \in \mathbb{R}^3 | B(X, y) = 0, \forall y \in \mathbb{R}^3 \}.$$

Nume:_			
Grupa:_			

$$\begin{pmatrix}
-2 & -2 & 1 & -1 & -2 \\
-2 & 1 & 1 & -2 & -1 \\
-2 & 0 & 0 & 2 & -2 \\
-2 & 1 & 1 & -2 & -1
\end{pmatrix}$$

- (a) Determinați cîte o bază în Ker(f) și Im(f);
- (b) Fie vectorul v=(1,3,1,3) determinați descompunerea acestuia ca suma dintre un vector din Im(f) și unul din $Im(f)^{\perp}$;
- (c) Fie K un corp și fie $L = M_n(K)$. Arătați că pentru orice funcțională $f \in L^*$ există o matrice A astfel încît f(X) = Tr(AX);
- 2. Fie forma pătratică:

$$Q = -x_1^2 + x_2^2 - 5x_3^2 + 3x_1x_3 + 4x_2x_3$$

- (a) Aduceti forma pătratică la forma canonică prin metoda Gauss;
- (b) Aduceți forma pătratică la forma canonică prin transformări ortogonale;
- (c) Determinați forma biliniară simetrică Basociată lui Q și calculați dimensiunea subspațiului

$$\{x \in \mathbb{R}^3 | B(X, y) = 0, \forall y \in \mathbb{R}^3\}.$$

Nume:_			
Grupa:_			

$$\begin{pmatrix}
-2 & -2 & 1 & -1 & -2 \\
-2 & 1 & 1 & -2 & -1 \\
2 & 0 & -2 & -2 & 0 \\
2 & 2 & -1 & 1 & 2
\end{pmatrix}$$

- (a) Determinați cîte o bază în Ker(f) și Im(f);
- (b) Fie vectorul v=(1,3,1,3) determinați descompunerea acestuia ca suma dintre un vector din Im(f) și unul din $Im(f)^{\perp}$;
- (c) Fie K un corp și fie $L = M_n(K)$. Arătați că pentru orice funcțională $f \in L^*$ există o matrice A astfel încît f(X) = Tr(AX);
- 2. Fie forma pătratică:

$$Q = x_1^2 + 5x_2^2 + x_3^2 + 2x_1x_2 + 6X_1x_3 + 2x_2x_3$$

- (a) Aduceti forma pătratică la forma canonică prin metoda Gauss;
- (b) Aduceți forma pătratică la forma canonică prin transformări ortogonale;
- (c) Determinați forma biliniară simetrică Basociată lui Q și calculați dimensiunea subspațiului

$$\{x \in \mathbb{R}^3 | B(X, y) = 0, \forall y \in \mathbb{R}^3 \}.$$

Nume:_			
Grupa:_			

$$\begin{pmatrix}
-2 & -2 & 1 & -1 & -2 \\
-2 & 1 & 1 & -2 & -1 \\
-1 & 2 & -1 & 1 & 0 \\
-2 & 1 & 1 & -2 & -1
\end{pmatrix}$$

- (a) Determinați cîte o bază în Ker(f) și Im(f);
- (b) Fie vectorul v=(1,3,1,3) determinați descompunerea acestuia ca suma dintre un vector din Im(f) și unul din $Im(f)^{\perp}$;
- (c) Fie K un corp și fie $L = M_n(K)$. Arătați că pentru orice funcțională $f \in L^*$ există o matrice A astfel încît f(X) = Tr(AX);
- 2. Fie forma pătratică:

$$Q = x_1^2 - 2x_2^2 + x_3^2 + 4x_1x_2 - 10x_1x_3 + 4x_2x_3$$

- (a) Aduceti forma pătratică la forma canonică prin metoda Gauss;
- (b) Aduceți forma pătratică la forma canonică prin transformări ortogonale;
- (c) Determinați forma biliniară simetrică Basociată lui Q și calculați dimensiunea subspațiului

$$\{x \in \mathbb{R}^3 | B(X, y) = 0, \forall y \in \mathbb{R}^3 \}.$$

Nume:_			
Grupa:_			

$$\begin{pmatrix} -2 & -2 & 1 & -1 & -2 \\ -2 & 1 & 1 & -2 & -1 \\ 2 & 2 & -1 & 1 & 2 \\ -1 & -1 & -1 & 0 & 1 \end{pmatrix}$$

- (a) Determinați cîte o bază în Ker(f) și Im(f);
- (b) Fie vectorul v=(1,3,1,3) determinați descompunerea acestuia ca suma dintre un vector din Im(f) și unul din $Im(f)^{\perp}$;
- (c) Fie K un corp și fie $L = M_n(K)$. Arătați că pentru orice funcțională $f \in L^*$ există o matrice A astfel încît f(X) = Tr(AX);
- 2. Fie forma pătratică:

$$Q = 2x_1^2 + 5x_2^2 + 2x_3^2 - 4x_1x_2 - 2x_1x_3 + 4x_2x_3$$

- (a) Aduceti forma pătratică la forma canonică prin metoda Gauss;
- (b) Aduceți forma pătratică la forma canonică prin transformări ortogonale;
- (c) Determinați forma biliniară simetrică B asociată lui Q și calculați dimensiunea subspațiului

$$\{x \in \mathbb{R}^3 | B(X, y) = 0, \forall y \in \mathbb{R}^3 \}.$$

Nume:_			
Grupa:_			

$$\begin{pmatrix}
-2 & -2 & 1 & -1 & -2 \\
-2 & 1 & 1 & -2 & -1 \\
-2 & 0 & -1 & -2 & 0 \\
2 & 0 & 1 & 2 & 0
\end{pmatrix}$$

- (a) Determinați cîte o bază în Ker(f) și Im(f);
- (b) Fie vectorul v=(1,3,1,3) determinați descompunerea acestuia ca suma dintre un vector din Im(f) și unul din $Im(f)^{\perp}$;
- (c) Fie K un corp și fie $L = M_n(K)$. Arătați că pentru orice funcțională $f \in L^*$ există o matrice A astfel încît f(X) = Tr(AX);
- 2. Fie forma pătratică:

$$Q = -x_1^2 + x_2^2 - 5x_3^2 + 3x_1x_3 + 4x_2x_3$$

- (a) Aduceti forma pătratică la forma canonică prin metoda Gauss;
- (b) Aduceți forma pătratică la forma canonică prin transformări ortogonale;
- (c) Determinați forma biliniară simetrică Basociată lui Q și calculați dimensiunea subspațiului

$$\{x \in \mathbb{R}^3 | B(X, y) = 0, \forall y \in \mathbb{R}^3\}.$$

Nume:_			
Grupa:_			

$$\begin{pmatrix}
-2 & -2 & 1 & -1 & -2 \\
-2 & 1 & 1 & -2 & -1 \\
-2 & -2 & 2 & -2 & 0 \\
-2 & 1 & 1 & -2 & -1
\end{pmatrix}$$

- (a) Determinați cîte o bază în Ker(f) și Im(f);
- (b) Fie vectorul v=(1,3,1,3) determinați descompunerea acestuia ca suma dintre un vector din Im(f) și unul din $Im(f)^{\perp}$;
- (c) Fie K un corp și fie $L = M_n(K)$. Arătați că pentru orice funcțională $f \in L^*$ există o matrice A astfel încît f(X) = Tr(AX);
- 2. Fie forma pătratică:

$$Q = x_1^2 + 5x_2^2 + x_3^2 + 2x_1x_2 + 6X_1x_3 + 2x_2x_3$$

- (a) Aduceti forma pătratică la forma canonică prin metoda Gauss;
- (b) Aduceți forma pătratică la forma canonică prin transformări ortogonale;
- (c) Determinați forma biliniară simetrică Basociată lui Q și calculați dimensiunea subspațiului

$$\{x \in \mathbb{R}^3 | B(X, y) = 0, \forall y \in \mathbb{R}^3 \}.$$

Nume:_			
Grupa:_			

$$\begin{pmatrix} -2 & -2 & 1 & -1 & -2 \\ -2 & 1 & 1 & -2 & -1 \\ 2 & 2 & -1 & 1 & 2 \\ -2 & -1 & 1 & 2 & -2 \end{pmatrix}$$

- (a) Determinați cîte o bază în Ker(f) și Im(f);
- (b) Fie vectorul v=(1,3,1,3) determinați descompunerea acestuia ca suma dintre un vector din Im(f) și unul din $Im(f)^{\perp}$;
- (c) Fie K un corp și fie $L = M_n(K)$. Arătați că pentru orice funcțională $f \in L^*$ există o matrice A astfel încît f(X) = Tr(AX);
- 2. Fie forma pătratică:

$$Q = x_1^2 - 2x_2^2 + x_3^2 + 4x_1x_2 - 10x_1x_3 + 4x_2x_3$$

- (a) Aduceti forma pătratică la forma canonică prin metoda Gauss;
- (b) Aduceți forma pătratică la forma canonică prin transformări ortogonale;
- (c) Determinați forma biliniară simetrică Basociată lui Q și calculați dimensiunea subspațiului

$$\{x \in \mathbb{R}^3 | B(X, y) = 0, \forall y \in \mathbb{R}^3 \}.$$

Nume:_			
Grupa:_			

$$\begin{pmatrix}
-2 & -2 & 1 & -1 & -2 \\
-2 & 1 & 1 & -2 & -1 \\
2 & -1 & -1 & 1 & -1 \\
0 & 1 & 0 & 0 & 1
\end{pmatrix}$$

- (a) Determinați cîte o bază în Ker(f) și Im(f);
- (b) Fie vectorul v=(1,3,1,3) determinați descompunerea acestuia ca suma dintre un vector din Im(f) și unul din $Im(f)^{\perp}$;
- (c) Fie K un corp și fie $L = M_n(K)$. Arătați că pentru orice funcțională $f \in L^*$ există o matrice A astfel încît f(X) = Tr(AX);
- 2. Fie forma pătratică:

$$Q = 2x_1^2 + 5x_2^2 + 2x_3^2 - 4x_1x_2 - 2x_1x_3 + 4x_2x_3$$

- (a) Aduceti forma pătratică la forma canonică prin metoda Gauss;
- (b) Aduceți forma pătratică la forma canonică prin transformări ortogonale;
- (c) Determinați forma biliniară simetrică Basociată lui Q și calculați dimensiunea subspațiului

$$\{x \in \mathbb{R}^3 | B(X, y) = 0, \forall y \in \mathbb{R}^3 \}.$$

Nume:_			
Grupa:_			

$$\begin{pmatrix}
-2 & -2 & 1 & -1 & -2 \\
-2 & 1 & 1 & -2 & -1 \\
-1 & 0 & 0 & 0 & 0 \\
-2 & 0 & 0 & 0 & 0
\end{pmatrix}$$

- (a) Determinați cîte o bază în Ker(f) și Im(f);
- (b) Fie vectorul v=(1,3,1,3) determinați descompunerea acestuia ca suma dintre un vector din Im(f) și unul din $Im(f)^{\perp}$;
- (c) Fie K un corp și fie $L = M_n(K)$. Arătați că pentru orice funcțională $f \in L^*$ există o matrice A astfel încît f(X) = Tr(AX);
- 2. Fie forma pătratică:

$$Q = -x_1^2 + x_2^2 - 5x_3^2 + 3x_1x_3 + 4x_2x_3$$

- (a) Aduceti forma pătratică la forma canonică prin metoda Gauss;
- (b) Aduceți forma pătratică la forma canonică prin transformări ortogonale;
- (c) Determinați forma biliniară simetrică Basociată lui Q și calculați dimensiunea subspațiului

$$\{x \in \mathbb{R}^3 | B(X,y) = 0, \forall y \in \mathbb{R}^3 \}.$$

Nume:_			
Grupa:_			

$$\begin{pmatrix}
-2 & -2 & 1 & -1 & -2 \\
-2 & 1 & 1 & -2 & -1 \\
-1 & -2 & -2 & -2 & 1 \\
2 & 2 & -1 & 1 & 2
\end{pmatrix}$$

- (a) Determinați cîte o bază în Ker(f) și Im(f);
- (b) Fie vectorul v=(1,3,1,3) determinați descompunerea acestuia ca suma dintre un vector din Im(f) și unul din $Im(f)^{\perp}$;
- (c) Fie K un corp și fie $L = M_n(K)$. Arătați că pentru orice funcțională $f \in L^*$ există o matrice A astfel încît f(X) = Tr(AX);
- 2. Fie forma pătratică:

$$Q = x_1^2 + 5x_2^2 + x_3^2 + 2x_1x_2 + 6X_1x_3 + 2x_2x_3$$

- (a) Aduceti forma pătratică la forma canonică prin metoda Gauss;
- (b) Aduceți forma pătratică la forma canonică prin transformări ortogonale;
- (c) Determinați forma biliniară simetrică Basociată lui Q și calculați dimensiunea subspațiului

$$\{x \in \mathbb{R}^3 | B(X, y) = 0, \forall y \in \mathbb{R}^3 \}.$$

Nume:_			
Grupa:_			

$$\begin{pmatrix}
-2 & -2 & 1 & -1 & -2 \\
-2 & 1 & 1 & -2 & -1 \\
0 & 1 & 1 & -2 & 0 \\
2 & 1 & 1 & -2 & 1
\end{pmatrix}$$

- (a) Determinați cîte o bază în Ker(f) și Im(f);
- (b) Fie vectorul v=(1,3,1,3) determinați descompunerea acestuia ca suma dintre un vector din Im(f) și unul din $Im(f)^{\perp}$;
- (c) Fie K un corp și fie $L = M_n(K)$. Arătați că pentru orice funcțională $f \in L^*$ există o matrice A astfel încît f(X) = Tr(AX);
- 2. Fie forma pătratică:

$$Q = x_1^2 - 2x_2^2 + x_3^2 + 4x_1x_2 - 10x_1x_3 + 4x_2x_3$$

- (a) Aduceti forma pătratică la forma canonică prin metoda Gauss;
- (b) Aduceți forma pătratică la forma canonică prin transformări ortogonale;
- (c) Determinați forma biliniară simetrică Basociată lui Q și calculați dimensiunea subspațiului

$$\{x \in \mathbb{R}^3 | B(X,y) = 0, \forall y \in \mathbb{R}^3 \}.$$

Nume:_			
Grupa:_			

$$\begin{pmatrix}
-2 & -2 & 1 & -1 & -2 \\
-2 & 1 & 1 & -2 & -1 \\
2 & 2 & -1 & 1 & 2 \\
1 & 2 & -1 & 0 & 0
\end{pmatrix}$$

- (a) Determinați cîte o bază în Ker(f) și Im(f);
- (b) Fie vectorul v=(1,3,1,3) determinați descompunerea acestuia ca suma dintre un vector din Im(f) și unul din $Im(f)^{\perp}$;
- (c) Fie K un corp și fie $L = M_n(K)$. Arătați că pentru orice funcțională $f \in L^*$ există o matrice A astfel încît f(X) = Tr(AX);
- 2. Fie forma pătratică:

$$Q = 2x_1^2 + 5x_2^2 + 2x_3^2 - 4x_1x_2 - 2x_1x_3 + 4x_2x_3$$

- (a) Aduceti forma pătratică la forma canonică prin metoda Gauss;
- (b) Aduceți forma pătratică la forma canonică prin transformări ortogonale;
- (c) Determinați forma biliniară simetrică Basociată lui Q și calculați dimensiunea subspațiului

$$\{x \in \mathbb{R}^3 | B(X,y) = 0, \forall y \in \mathbb{R}^3 \}.$$

Nume:_			
Grupa:_			

$$\begin{pmatrix} -2 & -2 & 1 & -1 & -2 \\ -2 & 1 & 1 & -2 & -1 \\ 2 & -1 & -1 & 2 & -2 \\ -2 & 1 & 1 & -2 & 2 \end{pmatrix}$$

- (a) Determinați cîte o bază în Ker(f) și Im(f);
- (b) Fie vectorul v=(1,3,1,3) determinați descompunerea acestuia ca suma dintre un vector din Im(f) și unul din $Im(f)^{\perp}$;
- (c) Fie K un corp și fie $L = M_n(K)$. Arătați că pentru orice funcțională $f \in L^*$ există o matrice A astfel încît f(X) = Tr(AX);
- 2. Fie forma pătratică:

$$Q = -x_1^2 + x_2^2 - 5x_3^2 + 3x_1x_3 + 4x_2x_3$$

- (a) Aduceti forma pătratică la forma canonică prin metoda Gauss;
- (b) Aduceți forma pătratică la forma canonică prin transformări ortogonale;
- (c) Determinați forma biliniară simetrică Basociată lui Q și calculați dimensiunea subspațiului

$$\{x \in \mathbb{R}^3 | B(X, y) = 0, \forall y \in \mathbb{R}^3 \}.$$

Nume:_			
Grupa:_			

$$\begin{pmatrix}
-2 & -2 & 1 & -1 & -2 \\
-2 & 1 & 1 & -2 & -1 \\
-1 & 1 & -1 & 0 & -2 \\
-2 & 1 & 1 & -2 & -1
\end{pmatrix}$$

- (a) Determinați cîte o bază în Ker(f) și Im(f);
- (b) Fie vectorul v=(1,3,1,3) determinați descompunerea acestuia ca suma dintre un vector din Im(f) și unul din $Im(f)^{\perp}$;
- (c) Fie K un corp și fie $L = M_n(K)$. Arătați că pentru orice funcțională $f \in L^*$ există o matrice A astfel încît f(X) = Tr(AX);
- 2. Fie forma pătratică:

$$Q = x_1^2 + 5x_2^2 + x_3^2 + 2x_1x_2 + 6X_1x_3 + 2x_2x_3$$

- (a) Aduceti forma pătratică la forma canonică prin metoda Gauss;
- (b) Aduceți forma pătratică la forma canonică prin transformări ortogonale;
- (c) Determinați forma biliniară simetrică Basociată lui Q și calculați dimensiunea subspațiului

$$\{x \in \mathbb{R}^3 | B(X, y) = 0, \forall y \in \mathbb{R}^3 \}.$$

Nume:_			
Grupa:_			

$$\begin{pmatrix}
-2 & -2 & 1 & -1 & -2 \\
-2 & 1 & 1 & -2 & -1 \\
2 & 2 & -1 & 1 & 2 \\
0 & 1 & 2 & -1 & 1
\end{pmatrix}$$

- (a) Determinați cîte o bază în Ker(f) și Im(f);
- (b) Fie vectorul v=(1,3,1,3) determinați descompunerea acestuia ca suma dintre un vector din Im(f) și unul din $Im(f)^{\perp}$;
- (c) Fie K un corp și fie $L = M_n(K)$. Arătați că pentru orice funcțională $f \in L^*$ există o matrice A astfel încît f(X) = Tr(AX);
- 2. Fie forma pătratică:

$$Q = x_1^2 - 2x_2^2 + x_3^2 + 4x_1x_2 - 10x_1x_3 + 4x_2x_3$$

- (a) Aduceti forma pătratică la forma canonică prin metoda Gauss;
- (b) Aduceți forma pătratică la forma canonică prin transformări ortogonale;
- (c) Determinați forma biliniară simetrică Basociată lui Q și calculați dimensiunea subspațiului

$$\{x \in \mathbb{R}^3 | B(X, y) = 0, \forall y \in \mathbb{R}^3 \}.$$

Nume:_			
Grupa:_			

$$\begin{pmatrix}
-2 & -2 & 1 & -1 & -2 \\
-2 & 1 & 1 & -2 & -1 \\
0 & 2 & 2 & 2 & 0 \\
0 & -2 & -2 & -2 & 0
\end{pmatrix}$$

- (a) Determinați cîte o bază în Ker(f) și Im(f);
- (b) Fie vectorul v=(1,3,1,3) determinați descompunerea acestuia ca suma dintre un vector din Im(f) și unul din $Im(f)^{\perp}$;
- (c) Fie K un corp și fie $L = M_n(K)$. Arătați că pentru orice funcțională $f \in L^*$ există o matrice A astfel încît f(X) = Tr(AX);
- 2. Fie forma pătratică:

$$Q = 2x_1^2 + 5x_2^2 + 2x_3^2 - 4x_1x_2 - 2x_1x_3 + 4x_2x_3$$

- (a) Aduceti forma pătratică la forma canonică prin metoda Gauss;
- (b) Aduceți forma pătratică la forma canonică prin transformări ortogonale;
- (c) Determinați forma biliniară simetrică Basociată lui Q și calculați dimensiunea subspațiului

$$\{x \in \mathbb{R}^3 | B(X, y) = 0, \forall y \in \mathbb{R}^3 \}.$$

Nume:_			
Grupa:_			

$$\begin{pmatrix}
-2 & -2 & 1 & -1 & -2 \\
-2 & 1 & 1 & -2 & -1 \\
2 & 2 & -1 & 1 & 2 \\
1 & 2 & -1 & -1 & 0
\end{pmatrix}$$

- (a) Determinați cîte o bază în Ker(f) și Im(f);
- (b) Fie vectorul v=(1,3,1,3) determinați descompunerea acestuia ca suma dintre un vector din Im(f) și unul din $Im(f)^{\perp}$;
- (c) Fie K un corp și fie $L = M_n(K)$. Arătați că pentru orice funcțională $f \in L^*$ există o matrice A astfel încît f(X) = Tr(AX);
- 2. Fie forma pătratică:

$$Q = -x_1^2 + x_2^2 - 5x_3^2 + 3x_1x_3 + 4x_2x_3$$

- (a) Aduceti forma pătratică la forma canonică prin metoda Gauss;
- (b) Aduceți forma pătratică la forma canonică prin transformări ortogonale;
- (c) Determinați forma biliniară simetrică Basociată lui Q și calculați dimensiunea subspațiului

$$\{x \in \mathbb{R}^3 | B(X,y) = 0, \forall y \in \mathbb{R}^3 \}.$$

Nume:_			
Grupa:_			

$$\begin{pmatrix}
-2 & -2 & 1 & -1 & -2 \\
-2 & 1 & 1 & -2 & -1 \\
2 & 2 & -1 & 1 & 2 \\
2 & 0 & -2 & 1 & 2
\end{pmatrix}$$

- (a) Determinați cîte o bază în Ker(f) și Im(f);
- (b) Fie vectorul v=(1,3,1,3) determinați descompunerea acestuia ca suma dintre un vector din Im(f) și unul din $Im(f)^{\perp}$;
- (c) Fie K un corp și fie $L = M_n(K)$. Arătați că pentru orice funcțională $f \in L^*$ există o matrice A astfel încît f(X) = Tr(AX);
- 2. Fie forma pătratică:

$$Q = x_1^2 + 5x_2^2 + x_3^2 + 2x_1x_2 + 6X_1x_3 + 2x_2x_3$$

- (a) Aduceti forma pătratică la forma canonică prin metoda Gauss;
- (b) Aduceți forma pătratică la forma canonică prin transformări ortogonale;
- (c) Determinați forma biliniară simetrică Basociată lui Q și calculați dimensiunea subspațiului

$$\{x \in \mathbb{R}^3 | B(X,y) = 0, \forall y \in \mathbb{R}^3 \}.$$

Nume:_			
Grupa:_			

$$\begin{pmatrix} -2 & -2 & 1 & -1 & -2 \\ -2 & 1 & 1 & -2 & -1 \\ 2 & 2 & -1 & 1 & 2 \\ -2 & 1 & 1 & 0 & 2 \end{pmatrix}$$

- (a) Determinați cîte o bază în Ker(f) și Im(f);
- (b) Fie vectorul v=(1,3,1,3) determinați descompunerea acestuia ca suma dintre un vector din Im(f) și unul din $Im(f)^{\perp}$;
- (c) Fie K un corp și fie $L = M_n(K)$. Arătați că pentru orice funcțională $f \in L^*$ există o matrice A astfel încît f(X) = Tr(AX);
- 2. Fie forma pătratică:

$$Q = x_1^2 - 2x_2^2 + x_3^2 + 4x_1x_2 - 10x_1x_3 + 4x_2x_3$$

- (a) Aduceti forma pătratică la forma canonică prin metoda Gauss;
- (b) Aduceți forma pătratică la forma canonică prin transformări ortogonale;
- (c) Determinați forma biliniară simetrică Basociată lui Q și calculați dimensiunea subspațiului

$$\{x \in \mathbb{R}^3 | B(X, y) = 0, \forall y \in \mathbb{R}^3 \}.$$

Nume:_			
Grupa:_			

$$\begin{pmatrix}
-2 & -2 & 1 & -1 & -2 \\
-2 & 1 & 1 & -2 & -1 \\
0 & 0 & 0 & 0 & -2 \\
2 & -1 & -1 & 2 & -1
\end{pmatrix}$$

- (a) Determinați cîte o bază în Ker(f) și Im(f);
- (b) Fie vectorul v=(1,3,1,3) determinați descompunerea acestuia ca suma dintre un vector din Im(f) și unul din $Im(f)^{\perp}$;
- (c) Fie K un corp și fie $L = M_n(K)$. Arătați că pentru orice funcțională $f \in L^*$ există o matrice A astfel încît f(X) = Tr(AX);
- 2. Fie forma pătratică:

$$Q = 2x_1^2 + 5x_2^2 + 2x_3^2 - 4x_1x_2 - 2x_1x_3 + 4x_2x_3$$

- (a) Aduceti forma pătratică la forma canonică prin metoda Gauss;
- (b) Aduceți forma pătratică la forma canonică prin transformări ortogonale;
- (c) Determinați forma biliniară simetrică Basociată lui Q și calculați dimensiunea subspațiului

$$\{x \in \mathbb{R}^3 | B(X, y) = 0, \forall y \in \mathbb{R}^3 \}.$$

Nume:_			
Grupa:_			

$$\begin{pmatrix}
-2 & -2 & 1 & -1 & -2 \\
-2 & 1 & 1 & -2 & -1 \\
2 & -1 & 1 & 2 & 1 \\
2 & 2 & -1 & 1 & 2
\end{pmatrix}$$

- (a) Determinați cîte o bază în Ker(f) și Im(f);
- (b) Fie vectorul v=(1,3,1,3) determinați descompunerea acestuia ca suma dintre un vector din Im(f) și unul din $Im(f)^{\perp}$;
- (c) Fie K un corp și fie $L = M_n(K)$. Arătați că pentru orice funcțională $f \in L^*$ există o matrice A astfel încît f(X) = Tr(AX);
- 2. Fie forma pătratică:

$$Q = -x_1^2 + x_2^2 - 5x_3^2 + 3x_1x_3 + 4x_2x_3$$

- (a) Aduceti forma pătratică la forma canonică prin metoda Gauss;
- (b) Aduceți forma pătratică la forma canonică prin transformări ortogonale;
- (c) Determinați forma biliniară simetrică Basociată lui Q și calculați dimensiunea subspațiului

$$\{x \in \mathbb{R}^3 | B(X,y) = 0, \forall y \in \mathbb{R}^3 \}.$$

Nume:_			
Grupa:_			

$$\begin{pmatrix}
-2 & -2 & 1 & -1 & -2 \\
-2 & 1 & 1 & -2 & -1 \\
0 & 1 & -1 & -2 & 1 \\
2 & 0 & -2 & 0 & 2
\end{pmatrix}$$

- (a) Determinați cîte o bază în Ker(f) și Im(f);
- (b) Fie vectorul v=(1,3,1,3) determinați descompunerea acestuia ca suma dintre un vector din Im(f) și unul din $Im(f)^{\perp}$;
- (c) Fie K un corp și fie $L = M_n(K)$. Arătați că pentru orice funcțională $f \in L^*$ există o matrice A astfel încît f(X) = Tr(AX);
- 2. Fie forma pătratică:

$$Q = x_1^2 + 5x_2^2 + x_3^2 + 2x_1x_2 + 6X_1x_3 + 2x_2x_3$$

- (a) Aduceti forma pătratică la forma canonică prin metoda Gauss;
- (b) Aduceți forma pătratică la forma canonică prin transformări ortogonale;
- (c) Determinați forma biliniară simetrică Basociată lui Q și calculați dimensiunea subspațiului

$$\{x \in \mathbb{R}^3 | B(X, y) = 0, \forall y \in \mathbb{R}^3 \}.$$

Nume:_			
Grupa:_			

$$\begin{pmatrix}
-2 & -2 & 1 & -1 & -2 \\
-2 & 1 & 1 & -2 & -1 \\
-1 & -1 & 0 & 0 & -1 \\
-2 & 1 & -1 & 0 & -1
\end{pmatrix}$$

- (a) Determinați cîte o bază în Ker(f) și Im(f);
- (b) Fie vectorul v=(1,3,1,3) determinați descompunerea acestuia ca suma dintre un vector din Im(f) și unul din $Im(f)^{\perp}$;
- (c) Fie K un corp și fie $L = M_n(K)$. Arătați că pentru orice funcțională $f \in L^*$ există o matrice A astfel încît f(X) = Tr(AX);
- 2. Fie forma pătratică:

$$Q = x_1^2 - 2x_2^2 + x_3^2 + 4x_1x_2 - 10x_1x_3 + 4x_2x_3$$

- (a) Aduceti forma pătratică la forma canonică prin metoda Gauss;
- (b) Aduceți forma pătratică la forma canonică prin transformări ortogonale;
- (c) Determinați forma biliniară simetrică B asociată lui Q și calculați dimensiunea subspațiului

$$\{x \in \mathbb{R}^3 | B(X,y) = 0, \forall y \in \mathbb{R}^3 \}.$$

Nume:_			
Grupa:_			

$$\begin{pmatrix} -2 & -2 & 1 & -1 & -2 \\ -2 & 1 & 1 & -2 & -1 \\ 1 & -2 & 0 & 0 & -1 \\ 1 & 1 & 0 & -1 & 0 \end{pmatrix}$$

- (a) Determinați cîte o bază în Ker(f) și Im(f);
- (b) Fie vectorul v=(1,3,1,3) determinați descompunerea acestuia ca suma dintre un vector din Im(f) și unul din $Im(f)^{\perp}$;
- (c) Fie K un corp și fie $L = M_n(K)$. Arătați că pentru orice funcțională $f \in L^*$ există o matrice A astfel încît f(X) = Tr(AX);
- 2. Fie forma pătratică:

$$Q = 2x_1^2 + 5x_2^2 + 2x_3^2 - 4x_1x_2 - 2x_1x_3 + 4x_2x_3$$

- (a) Aduceti forma pătratică la forma canonică prin metoda Gauss;
- (b) Aduceți forma pătratică la forma canonică prin transformări ortogonale;
- (c) Determinați forma biliniară simetrică B asociată lui Q și calculați dimensiunea subspațiului

$$\{x \in \mathbb{R}^3 | B(X, y) = 0, \forall y \in \mathbb{R}^3 \}.$$

Nume:_			
Grupa:_			

$$\begin{pmatrix} -2 & -2 & 1 & -1 & -2 \\ -2 & 1 & 1 & -2 & -1 \\ 2 & 2 & -1 & 1 & 2 \\ 0 & -1 & 1 & -2 & -1 \end{pmatrix}$$

- (a) Determinați cîte o bază în Ker(f) și Im(f);
- (b) Fie vectorul v=(1,3,1,3) determinați descompunerea acestuia ca suma dintre un vector din Im(f) și unul din $Im(f)^{\perp}$;
- (c) Fie K un corp și fie $L = M_n(K)$. Arătați că pentru orice funcțională $f \in L^*$ există o matrice A astfel încît f(X) = Tr(AX);
- 2. Fie forma pătratică:

$$Q = -x_1^2 + x_2^2 - 5x_3^2 + 3x_1x_3 + 4x_2x_3$$

- (a) Aduceti forma pătratică la forma canonică prin metoda Gauss;
- (b) Aduceți forma pătratică la forma canonică prin transformări ortogonale;
- (c) Determinați forma biliniară simetrică Basociată lui Q și calculați dimensiunea subspațiului

$$\{x \in \mathbb{R}^3 | B(X,y) = 0, \forall y \in \mathbb{R}^3 \}.$$

Nume:_			
Grupa:_			

$$\begin{pmatrix}
-2 & -2 & 1 & -1 & -2 \\
-2 & 1 & 1 & -2 & -1 \\
2 & 2 & -1 & 1 & 2 \\
-2 & 1 & -2 & -2 & 0
\end{pmatrix}$$

- (a) Determinați cîte o bază în Ker(f) și Im(f);
- (b) Fie vectorul v=(1,3,1,3) determinați descompunerea acestuia ca suma dintre un vector din Im(f) și unul din $Im(f)^{\perp}$;
- (c) Fie K un corp și fie $L = M_n(K)$. Arătați că pentru orice funcțională $f \in L^*$ există o matrice A astfel încît f(X) = Tr(AX);
- 2. Fie forma pătratică:

$$Q = x_1^2 + 5x_2^2 + x_3^2 + 2x_1x_2 + 6X_1x_3 + 2x_2x_3$$

- (a) Aduceti forma pătratică la forma canonică prin metoda Gauss;
- (b) Aduceți forma pătratică la forma canonică prin transformări ortogonale;
- (c) Determinați forma biliniară simetrică Basociată lui Q și calculați dimensiunea subspațiului

$$\{x \in \mathbb{R}^3 | B(X, y) = 0, \forall y \in \mathbb{R}^3 \}.$$

Nume:_			
Grupa:_			

$$\begin{pmatrix}
-2 & -2 & 1 & -1 & -2 \\
-2 & 1 & 1 & -2 & -1 \\
-2 & -1 & -1 & 0 & -2 \\
2 & -2 & 1 & 1 & 1
\end{pmatrix}$$

- (a) Determinați cîte o bază în Ker(f) și Im(f);
- (b) Fie vectorul v=(1,3,1,3) determinați descompunerea acestuia ca suma dintre un vector din Im(f) și unul din $Im(f)^{\perp}$;
- (c) Fie K un corp și fie $L = M_n(K)$. Arătați că pentru orice funcțională $f \in L^*$ există o matrice A astfel încît f(X) = Tr(AX);
- 2. Fie forma pătratică:

$$Q = x_1^2 - 2x_2^2 + x_3^2 + 4x_1x_2 - 10x_1x_3 + 4x_2x_3$$

- (a) Aduceti forma pătratică la forma canonică prin metoda Gauss;
- (b) Aduceți forma pătratică la forma canonică prin transformări ortogonale;
- (c) Determinați forma biliniară simetrică Basociată lui Q și calculați dimensiunea subspațiului

$$\{x \in \mathbb{R}^3 | B(X, y) = 0, \forall y \in \mathbb{R}^3 \}.$$

Nume:_			
Grupa:_			

$$\begin{pmatrix} -2 & -2 & 1 & -1 & -2 \\ -2 & 1 & 1 & -2 & -1 \\ 2 & 2 & -1 & 1 & 2 \\ 2 & -1 & -2 & -2 & 2 \end{pmatrix}$$

- (a) Determinați cîte o bază în Ker(f) și Im(f);
- (b) Fie vectorul v=(1,3,1,3) determinați descompunerea acestuia ca suma dintre un vector din Im(f) și unul din $Im(f)^{\perp}$;
- (c) Fie K un corp și fie $L = M_n(K)$. Arătați că pentru orice funcțională $f \in L^*$ există o matrice A astfel încît f(X) = Tr(AX);
- 2. Fie forma pătratică:

$$Q = 2x_1^2 + 5x_2^2 + 2x_3^2 - 4x_1x_2 - 2x_1x_3 + 4x_2x_3$$

- (a) Aduceti forma pătratică la forma canonică prin metoda Gauss;
- (b) Aduceți forma pătratică la forma canonică prin transformări ortogonale;
- (c) Determinați forma biliniară simetrică Basociată lui Q și calculați dimensiunea subspațiului

$$\{x \in \mathbb{R}^3 | B(X, y) = 0, \forall y \in \mathbb{R}^3 \}.$$

Nume:_			
Grupa:_			

$$\begin{pmatrix} -2 & -2 & 1 & -1 & -2 \\ -2 & 1 & 1 & -2 & -1 \\ 2 & 2 & -1 & 1 & 2 \\ -2 & 1 & 1 & -1 & 1 \end{pmatrix}$$

- (a) Determinați cîte o bază în Ker(f) și Im(f);
- (b) Fie vectorul v=(1,3,1,3) determinați descompunerea acestuia ca suma dintre un vector din Im(f) și unul din $Im(f)^{\perp}$;
- (c) Fie K un corp și fie $L = M_n(K)$. Arătați că pentru orice funcțională $f \in L^*$ există o matrice A astfel încît f(X) = Tr(AX);
- 2. Fie forma pătratică:

$$Q = -x_1^2 + x_2^2 - 5x_3^2 + 3x_1x_3 + 4x_2x_3$$

- (a) Aduceti forma pătratică la forma canonică prin metoda Gauss;
- (b) Aduceți forma pătratică la forma canonică prin transformări ortogonale;
- (c) Determinați forma biliniară simetrică Basociată lui Q și calculați dimensiunea subspațiului

$$\{x \in \mathbb{R}^3 | B(X, y) = 0, \forall y \in \mathbb{R}^3 \}.$$

Nume:_			
Grupa:_			

$$\begin{pmatrix}
-2 & -2 & 1 & -1 & -2 \\
-2 & 1 & 1 & -2 & -1 \\
0 & 2 & 1 & 0 & 1 \\
2 & 2 & -1 & 1 & 2
\end{pmatrix}$$

- (a) Determinați cîte o bază în Ker(f) și Im(f);
- (b) Fie vectorul v=(1,3,1,3) determinați descompunerea acestuia ca suma dintre un vector din Im(f) și unul din $Im(f)^{\perp}$;
- (c) Fie K un corp și fie $L = M_n(K)$. Arătați că pentru orice funcțională $f \in L^*$ există o matrice A astfel încît f(X) = Tr(AX);
- 2. Fie forma pătratică:

$$Q = x_1^2 + 5x_2^2 + x_3^2 + 2x_1x_2 + 6X_1x_3 + 2x_2x_3$$

- (a) Aduceti forma pătratică la forma canonică prin metoda Gauss;
- (b) Aduceți forma pătratică la forma canonică prin transformări ortogonale;
- (c) Determinați forma biliniară simetrică Basociată lui Q și calculați dimensiunea subspațiului

$$\{x \in \mathbb{R}^3 | B(X, y) = 0, \forall y \in \mathbb{R}^3 \}.$$

Nume:_			
Grupa:_			

$$\begin{pmatrix} -2 & -2 & 1 & -1 & -2 \\ -2 & 1 & 1 & -2 & -1 \\ 2 & 2 & 1 & -1 & 2 \\ -2 & -2 & 2 & -2 & -2 \end{pmatrix}$$

- (a) Determinați cîte o bază în Ker(f) și Im(f);
- (b) Fie vectorul v=(1,3,1,3) determinați descompunerea acestuia ca suma dintre un vector din Im(f) și unul din $Im(f)^{\perp}$;
- (c) Fie K un corp și fie $L = M_n(K)$. Arătați că pentru orice funcțională $f \in L^*$ există o matrice A astfel încît f(X) = Tr(AX);
- 2. Fie forma pătratică:

$$Q = x_1^2 - 2x_2^2 + x_3^2 + 4x_1x_2 - 10x_1x_3 + 4x_2x_3$$

- (a) Aduceti forma pătratică la forma canonică prin metoda Gauss;
- (b) Aduceți forma pătratică la forma canonică prin transformări ortogonale;
- (c) Determinați forma biliniară simetrică Basociată lui Q și calculați dimensiunea subspațiului

$$\{x \in \mathbb{R}^3 | B(X, y) = 0, \forall y \in \mathbb{R}^3 \}.$$

Nume:_			
Grupa:_			

$$\begin{pmatrix}
-2 & -2 & 1 & -1 & -2 \\
-2 & 1 & 1 & -2 & -1 \\
-1 & 2 & 2 & 2 & 1 \\
-2 & 1 & 1 & -2 & -1
\end{pmatrix}$$

- (a) Determinați cîte o bază în Ker(f) și Im(f);
- (b) Fie vectorul v=(1,3,1,3) determinați descompunerea acestuia ca suma dintre un vector din Im(f) și unul din $Im(f)^{\perp}$;
- (c) Fie K un corp și fie $L = M_n(K)$. Arătați că pentru orice funcțională $f \in L^*$ există o matrice A astfel încît f(X) = Tr(AX);
- 2. Fie forma pătratică:

$$Q = 2x_1^2 + 5x_2^2 + 2x_3^2 - 4x_1x_2 - 2x_1x_3 + 4x_2x_3$$

- (a) Aduceti forma pătratică la forma canonică prin metoda Gauss;
- (b) Aduceți forma pătratică la forma canonică prin transformări ortogonale;
- (c) Determinați forma biliniară simetrică Basociată lui Q și calculați dimensiunea subspațiului

$$\{x \in \mathbb{R}^3 | B(X, y) = 0, \forall y \in \mathbb{R}^3 \}.$$

Nume:_			
Grupa:_			

$$\begin{pmatrix} -2 & -2 & 1 & -1 & -2 \\ -2 & 1 & 1 & -2 & -1 \\ 2 & 2 & -1 & 1 & 2 \\ 1 & 1 & -1 & -2 & 2 \end{pmatrix}$$

- (a) Determinați cîte o bază în Ker(f) și Im(f);
- (b) Fie vectorul v=(1,3,1,3) determinați descompunerea acestuia ca suma dintre un vector din Im(f) și unul din $Im(f)^{\perp}$;
- (c) Fie K un corp și fie $L = M_n(K)$. Arătați că pentru orice funcțională $f \in L^*$ există o matrice A astfel încît f(X) = Tr(AX);
- 2. Fie forma pătratică:

$$Q = -x_1^2 + x_2^2 - 5x_3^2 + 3x_1x_3 + 4x_2x_3$$

- (a) Aduceti forma pătratică la forma canonică prin metoda Gauss;
- (b) Aduceți forma pătratică la forma canonică prin transformări ortogonale;
- (c) Determinați forma biliniară simetrică Basociată lui Q și calculați dimensiunea subspațiului

$$\{x \in \mathbb{R}^3 | B(X, y) = 0, \forall y \in \mathbb{R}^3 \}.$$

Nume:_			
Grupa:_			

$$\begin{pmatrix}
-2 & -2 & 1 & -1 & -2 \\
-2 & 1 & 1 & -2 & -1 \\
1 & 0 & 1 & 1 & 2 \\
-1 & -2 & 2 & 0 & 0
\end{pmatrix}$$

- (a) Determinați cîte o bază în Ker(f) și Im(f);
- (b) Fie vectorul v=(1,3,1,3) determinați descompunerea acestuia ca suma dintre un vector din Im(f) și unul din $Im(f)^{\perp}$;
- (c) Fie K un corp și fie $L = M_n(K)$. Arătați că pentru orice funcțională $f \in L^*$ există o matrice A astfel încît f(X) = Tr(AX);
- 2. Fie forma pătratică:

$$Q = x_1^2 + 5x_2^2 + x_3^2 + 2x_1x_2 + 6X_1x_3 + 2x_2x_3$$

- (a) Aduceti forma pătratică la forma canonică prin metoda Gauss;
- (b) Aduceți forma pătratică la forma canonică prin transformări ortogonale;
- (c) Determinați forma biliniară simetrică Basociată lui Q și calculați dimensiunea subspațiului

$$\{x \in \mathbb{R}^3 | B(X, y) = 0, \forall y \in \mathbb{R}^3\}.$$

Nume:_			
Grupa:_			

$$\begin{pmatrix}
-2 & -2 & 1 & -1 & -2 \\
-2 & 1 & 1 & -2 & -1 \\
0 & -1 & 1 & 1 & 2 \\
2 & -1 & -1 & 2 & 1
\end{pmatrix}$$

- (a) Determinați cîte o bază în Ker(f) și Im(f);
- (b) Fie vectorul v=(1,3,1,3) determinați descompunerea acestuia ca suma dintre un vector din Im(f) și unul din $Im(f)^{\perp}$;
- (c) Fie K un corp și fie $L = M_n(K)$. Arătați că pentru orice funcțională $f \in L^*$ există o matrice A astfel încît f(X) = Tr(AX);
- 2. Fie forma pătratică:

$$Q = x_1^2 - 2x_2^2 + x_3^2 + 4x_1x_2 - 10x_1x_3 + 4x_2x_3$$

- (a) Aduceti forma pătratică la forma canonică prin metoda Gauss;
- (b) Aduceți forma pătratică la forma canonică prin transformări ortogonale;
- (c) Determinați forma biliniară simetrică Basociată lui Q și calculați dimensiunea subspațiului

$$\{x \in \mathbb{R}^3 | B(X, y) = 0, \forall y \in \mathbb{R}^3 \}.$$

Nume:_			
Grupa:_			

$$\begin{pmatrix}
-2 & -2 & 1 & -1 & -2 \\
-2 & 1 & 1 & -2 & -1 \\
0 & -1 & 0 & 2 & -2 \\
2 & 2 & -1 & 1 & 2
\end{pmatrix}$$

- (a) Determinați cîte o bază în Ker(f) și Im(f);
- (b) Fie vectorul v=(1,3,1,3) determinați descompunerea acestuia ca suma dintre un vector din Im(f) și unul din $Im(f)^{\perp}$;
- (c) Fie K un corp și fie $L = M_n(K)$. Arătați că pentru orice funcțională $f \in L^*$ există o matrice A astfel încît f(X) = Tr(AX);
- 2. Fie forma pătratică:

$$Q = 2x_1^2 + 5x_2^2 + 2x_3^2 - 4x_1x_2 - 2x_1x_3 + 4x_2x_3$$

- (a) Aduceti forma pătratică la forma canonică prin metoda Gauss;
- (b) Aduceți forma pătratică la forma canonică prin transformări ortogonale;
- (c) Determinați forma biliniară simetrică Basociată lui Q și calculați dimensiunea subspațiului

$$\{x \in \mathbb{R}^3 | B(X, y) = 0, \forall y \in \mathbb{R}^3\}.$$

Nume:_			
Grupa:_			

$$\begin{pmatrix} -2 & -2 & 1 & -1 & -2 \\ -2 & 1 & 1 & -2 & -1 \\ 2 & 2 & -1 & 1 & 2 \\ 1 & 1 & -2 & -1 & 2 \end{pmatrix}$$

- (a) Determinați cîte o bază în Ker(f) și Im(f);
- (b) Fie vectorul v=(1,3,1,3) determinați descompunerea acestuia ca suma dintre un vector din Im(f) și unul din $Im(f)^{\perp}$;
- (c) Fie K un corp și fie $L = M_n(K)$. Arătați că pentru orice funcțională $f \in L^*$ există o matrice A astfel încît f(X) = Tr(AX);
- 2. Fie forma pătratică:

$$Q = -x_1^2 + x_2^2 - 5x_3^2 + 3x_1x_3 + 4x_2x_3$$

- (a) Aduceti forma pătratică la forma canonică prin metoda Gauss;
- (b) Aduceți forma pătratică la forma canonică prin transformări ortogonale;
- (c) Determinați forma biliniară simetrică Basociată lui Q și calculați dimensiunea subspațiului

$$\{x \in \mathbb{R}^3 | B(X, y) = 0, \forall y \in \mathbb{R}^3\}.$$

Nume:_			
Grupa:_			

$$\begin{pmatrix}
-2 & -2 & 1 & -1 & -2 \\
-2 & 1 & 1 & -2 & -1 \\
2 & 2 & -1 & 1 & 2 \\
2 & 2 & -2 & 1 & 2
\end{pmatrix}$$

- (a) Determinați cîte o bază în Ker(f) și Im(f);
- (b) Fie vectorul v=(1,3,1,3) determinați descompunerea acestuia ca suma dintre un vector din Im(f) și unul din $Im(f)^{\perp}$;
- (c) Fie K un corp și fie $L = M_n(K)$. Arătați că pentru orice funcțională $f \in L^*$ există o matrice A astfel încît f(X) = Tr(AX);
- 2. Fie forma pătratică:

$$Q = x_1^2 + 5x_2^2 + x_3^2 + 2x_1x_2 + 6X_1x_3 + 2x_2x_3$$

- (a) Aduceti forma pătratică la forma canonică prin metoda Gauss;
- (b) Aduceți forma pătratică la forma canonică prin transformări ortogonale;
- (c) Determinați forma biliniară simetrică Basociată lui Q și calculați dimensiunea subspațiului

$$\{x \in \mathbb{R}^3 | B(X, y) = 0, \forall y \in \mathbb{R}^3 \}.$$

Nume:_			
Grupa:_			

$$\begin{pmatrix}
-2 & -2 & 1 & -1 & -2 \\
-2 & 1 & 1 & -2 & -1 \\
-2 & 2 & 2 & -1 & -1 \\
-2 & -1 & 2 & 0 & -2
\end{pmatrix}$$

- (a) Determinați cîte o bază în Ker(f) și Im(f);
- (b) Fie vectorul v=(1,3,1,3) determinați descompunerea acestuia ca suma dintre un vector din Im(f) și unul din $Im(f)^{\perp}$;
- (c) Fie K un corp și fie $L = M_n(K)$. Arătați că pentru orice funcțională $f \in L^*$ există o matrice A astfel încît f(X) = Tr(AX);
- 2. Fie forma pătratică:

$$Q = x_1^2 - 2x_2^2 + x_3^2 + 4x_1x_2 - 10x_1x_3 + 4x_2x_3$$

- (a) Aduceti forma pătratică la forma canonică prin metoda Gauss;
- (b) Aduceți forma pătratică la forma canonică prin transformări ortogonale;
- (c) Determinați forma biliniară simetrică Basociată lui Q și calculați dimensiunea subspațiului

$$\{x \in \mathbb{R}^3 | B(X, y) = 0, \forall y \in \mathbb{R}^3 \}.$$

Nume:_			
Grupa:_			

$$\begin{pmatrix} -2 & -2 & 1 & -1 & -2 \\ -2 & 1 & 1 & -2 & -1 \\ 2 & 2 & -1 & 1 & 2 \\ 0 & 1 & 2 & 2 & 2 \end{pmatrix}$$

- (a) Determinați cîte o bază în Ker(f) și Im(f);
- (b) Fie vectorul v=(1,3,1,3) determinați descompunerea acestuia ca suma dintre un vector din Im(f) și unul din $Im(f)^{\perp}$;
- (c) Fie K un corp și fie $L = M_n(K)$. Arătați că pentru orice funcțională $f \in L^*$ există o matrice A astfel încît f(X) = Tr(AX);
- 2. Fie forma pătratică:

$$Q = 2x_1^2 + 5x_2^2 + 2x_3^2 - 4x_1x_2 - 2x_1x_3 + 4x_2x_3$$

- (a) Aduceti forma pătratică la forma canonică prin metoda Gauss;
- (b) Aduceți forma pătratică la forma canonică prin transformări ortogonale;
- (c) Determinați forma biliniară simetrică B asociată lui Q și calculați dimensiunea subspațiului

$$\{x \in \mathbb{R}^3 | B(X, y) = 0, \forall y \in \mathbb{R}^3 \}.$$

Nume:_			
Grupa:_			

$$\begin{pmatrix}
-2 & -2 & 1 & -1 & -2 \\
-2 & 1 & 1 & -2 & -1 \\
0 & -2 & -2 & -2 & 1 \\
-2 & 1 & 1 & -2 & -1
\end{pmatrix}$$

- (a) Determinați cîte o bază în Ker(f) și Im(f);
- (b) Fie vectorul v=(1,3,1,3) determinați descompunerea acestuia ca suma dintre un vector din Im(f) și unul din $Im(f)^{\perp}$;
- (c) Fie K un corp și fie $L = M_n(K)$. Arătați că pentru orice funcțională $f \in L^*$ există o matrice A astfel încît f(X) = Tr(AX);
- 2. Fie forma pătratică:

$$Q = -x_1^2 + x_2^2 - 5x_3^2 + 3x_1x_3 + 4x_2x_3$$

- (a) Aduceti forma pătratică la forma canonică prin metoda Gauss;
- (b) Aduceți forma pătratică la forma canonică prin transformări ortogonale;
- (c) Determinați forma biliniară simetrică B asociată lui Q și calculați dimensiunea subspațiului

$$\{x \in \mathbb{R}^3 | B(X, y) = 0, \forall y \in \mathbb{R}^3 \}.$$