

$$\det A^j = \det \begin{pmatrix} a_{11} & \cdots & a_{1,j-1} & a_{1,j} x_1 + \cdots + a_{1,n} x_n & a_{1,j+1} & \cdots & a_{1,n} \\ \vdots & & \vdots & & \vdots & & \vdots \\ a_{n,1} & \cdots & a_{n,j-1} & a_{n,j} x_1 + \cdots + a_{n,n} x_n & a_{n,j+1} & \cdots & a_{n,n} \end{pmatrix}$$

$$= \sum_{k=1}^n x_k \det \begin{pmatrix} a_{11} & \cdots & a_{1,j-1} & a_{1,k} & a_{1,j+1} & \cdots & a_{1,n} \\ \vdots & & \vdots & & \vdots & & \vdots \\ a_{n,1} & \cdots & a_{n,j-1} & a_{n,k} & a_{n,j+1} & \cdots & a_{n,n} \end{pmatrix}$$

$$= x_j \det A$$

On obtient alors $x_j = \frac{\det A^j}{\det A}$

CN9 VECTEURS PROPRES ET DIAGONALISATION

① Pour tout le chapitre,

\mathbb{K} sera un corps commutatif

V un espace vectoriel sur \mathbb{K}

$A \in \text{End}(V)$ un opérateur linéaire sur V

c'est à dire : $A : V \rightarrow V$ application linéaire

② Dans ce chapitre, nous valons une base E telle que

$[A]_{E,E} = \begin{pmatrix} * & 0 \\ 0 & * \end{pmatrix}$ soit diagonale. λ Elle n'existe pas toujours

3.1 VECTEURS, VALEURS ET SOUS-ESPACES PROPRES

Def Un vecteur v est un vecteur propre si $A(v) = \lambda v$ pour un certain $\lambda \in \mathbb{K}$

$\Leftrightarrow \{v, A(v)\}$ n'est pas une partie libre

$\Leftrightarrow v=0$ ou $v \neq 0$, et $A(v)$ est la droite engendrée par v

$\Leftrightarrow v=0$ ou $v \neq 0$, et A agit comme une homothétie sur $\langle v \rangle$

→ remarque : 0 est toujours un vecteur propre. En effet,

$$A(0) = 0 = \lambda \cdot 0$$

Def $\lambda \in \mathbb{K}$ est une valeur propre de A si $\exists v \in V, v \neq 0$ tq

$$A(v) = \lambda v$$

Def

On définit le spectre de A comme

$\text{spec}(A) = \{ \lambda \in \mathbb{K} \mid \lambda \text{ est un valeur propre de } A \}$

→ C'est l'ensemble des valeurs propres de A .

Pro 9.5

$\forall \lambda \in \mathbb{K}$, l'ensemble $V_\lambda := \{ v \in V \mid A(v) = \lambda v \}$ est un sous-espace de V

[DEMO]

$$A(v) = \lambda v \Leftrightarrow A(v) = (\lambda \text{Id})(v)$$

$$\Leftrightarrow A(v) - (\lambda \text{Id})(v) = 0$$

$$\Leftrightarrow (A - \lambda \text{Id})(v) = 0$$

Donc $V_\lambda = \{ v \in V \mid (A - \lambda \text{Id})(v) = 0 \} = \underline{\text{Ker}(A - \lambda \text{Id})}$
Tj's un sous-espace!

○ Remarque : $\lambda \in \text{spec}(A) \Leftrightarrow \exists v \in V, v \neq 0 : A(v) = \lambda v$

$$\Leftrightarrow \exists v \in, v \neq 0 : (A - \lambda \text{Id})(v) = 0$$

$$\Leftrightarrow \dim \text{Ker}(A - \lambda \text{Id}) \geq 1$$

Si $\lambda \in \text{spec}(A)$, on appelle V_λ le sous-espace propre associé à λ

$\lambda \in \mathbb{K}$ $\xrightarrow{\quad \text{Ker}(A - \lambda \text{Id}) = \{0\} \quad} \lambda \text{ PAS valeur propre}$
 $\xrightarrow{\quad \text{Ker}(A - \lambda \text{Id}) \neq \{0\} \quad} \lambda \text{ valeur propre}$
 $\quad \quad \quad \text{dim}(\text{Ker } A - \lambda \text{Id}) \geq 1$

Pro

Soient $\lambda_1, \dots, \lambda_m \in \text{Spec}(A)$ des valeurs propres distinctes.

Si : $\forall i = 1, \dots, m : B_i$ partie libre de V_{λ_i} ; alors

$B_1 \cup B_2 \cup \dots \cup B_m$ est une partie libre

Nous traitons le cas $|B_1| = |B_2| = \dots = |B_m| = 1$

Par induction sur m :

Cas de base : $m=1$, alors $\bigcup B_i = B_1$ est libre hypothèse

cas +1 : Supposons que c'est vrai pour $\leq m$ valen propres.

Posons $B_1 = \{v_1\}, \dots, B_m = \{v_m\}$ avec $v_i \in V \setminus \{0\}$

Supposons $\sum_{i=1}^m \mu_i v_i = 0$ avec $\mu_i \in \mathbb{K}$

Trouvons un opérl B tq $B(v_1) = 0$ Prouvons alors $B = A - \lambda \text{Id}$

Alors $B(v_i) = (A - \lambda \text{Id})(v_i) = \underline{\lambda(v_i)} - \lambda \text{Id}(v_i) = 0$

Appliquons B aux deux côtés de l'équation:

$$B\left(\sum_{i=1}^m \mu_i v_i\right) = \underbrace{B(0)}_{=0} \Leftrightarrow \sum_{i=1}^m \mu_i B(v_i) = 0$$

$\Leftrightarrow \sum_{i=1}^m \mu_i (\lambda_i - \lambda_1) v_i = 0$

car $B(v_i) = 0$

Par l'hypothèse d'induction: $\mu_i (\lambda_i - \lambda_1) = 0 \quad \forall i = 2, \dots, m$

$$\Rightarrow \mu_i = 0 \quad \forall i = 2, \dots, m$$

Or, par le cas 1, $\mu_1 = 0$ et donc $\mu_i = 0 \quad \forall i = 1, \dots, m$

Donc $\{v_1, \dots, v_m\} = B_1 \cup B_2 \cup \dots \cup B_m$ est libre

3.2 L'EQUATION CARACTÉRISTIQUE

Théorème

Supposons que $\dim V = n$

- ① λ est une valeur propre $\Leftrightarrow \det(A - \lambda \text{Id}) = 0$
- ② $\det(A - \lambda \text{Id})$ est un polynôme en λ et le coefficient de λ^n est $(-1)^n$
 λ^{n-1} est $(-1)^{n-1} \cdot \text{Tr}(A)$ [pour $\lambda = 0$, $P(0) = \det(a)$ trace de A]
- ③ A possède au plus n valeurs propres \neq , qui sont les racines de l'équation $\det(A - \lambda \text{Id}) = 0$
équation caractéristique pour A

→ On appelle polynôme caractéristique $\det(A - \lambda \text{Id})$

- DÉMO**
- ① $\lambda \in \text{Spec}(A) \Leftrightarrow \text{Ker}(A - \lambda \text{Id})$ contient $v \neq 0$
 $\Leftrightarrow A - \lambda \text{Id}$ n'est pas inversible
 $\Leftrightarrow \det(A - \lambda \text{Id}) = 0$

- ③ $|\text{Spec}(A)| \leq n$ car si A possède m valeurs propres distinctes, alors V possède une partie libre de m vecteurs $\Rightarrow \dim(V) \geq m$

- ② Prenons une base qd E et posons $\alpha := [A]_{E,E}$
 $\Rightarrow [A - \lambda \text{Id}]_{E,E} = \alpha - \lambda \text{Id}$

Donc on a $\det(A - \lambda \text{Id}) = \det(\alpha - \lambda \text{Id})$

$$= \sum_{\sigma \in \text{Sym}(n)} \text{sgn}(\sigma) \cdot (\alpha_{1\sigma(1)} - \lambda \delta_{1\sigma(1)}) \cdots (\alpha_{n\sigma(n)} - \lambda \delta_{n\sigma(n)})$$

→ $n!$ termes, chacun = polynôme en λ de degré $\leq n$ points fixes
 $= |\{f_i | \sigma(i) = i\}|$

→ Pour $\sigma = (\det \lambda)^{-1} (a_{11} - \lambda)(a_{22} - \lambda) \dots (a_{nn} - \lambda)$
 est un polynome de degré n en λ ,
 • coeff $\lambda^n = (-1)^n$
 • coeff $\lambda^{n-1} = (-1)^{n-1} \underbrace{(a_{11} + a_{22} + \dots + a_{nn})}_{\text{tr } A}$

9.3 OPERATEURS ET MATRICES DIAGONALISABLES

Def

$A \in \text{End}(V)$ est diagonalisable si V possède une base de vecteurs propres.

En dim finie n , A est diagonalisable \Leftrightarrow

$$\exists \text{ base } E \text{ tq } [A]_{E,E} = \begin{pmatrix} \lambda_1 & 0 \\ 0 & \lambda_n \end{pmatrix}$$

Pro: Si A possède $n = \dim V$ vecteurs propres distincts, alors A est diagonalisable.

[DEMO]

Appelons $\lambda_1, \dots, \lambda_n \in \mathbb{K}$ les valeurs propres avec $\lambda_i \neq \lambda_j$ pour $i \neq j$.

Pour chaque λ_i , prenons $e_i \in V_{\lambda_i}$, avec $e_i \neq 0$.

Comme les e_i sont linéairement indépendants, $E = \{e_1, \dots, e_n\}$ forme une base de vecteurs propres.

$$\text{exemple: } [A]_{E,E} = \begin{pmatrix} 1 & 1 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} \quad \text{spec}(A) = \{1, 1, 1\}$$

Soit dim $V=n$. Si A est diagonalisable, alors $\exists \lambda_1, \dots, \lambda_n \in \mathbb{K}$, alors

$$\det(A - \lambda \text{Id}) = P_A(\lambda) = \underbrace{(\lambda_1 - \lambda) \dots (\lambda_n - \lambda)}_{\text{produit de polynomes de degré 1}} \in \mathbb{K}[x]$$

produit de polynomes de degré 1.

[DEMO]

Soit $E = \{e_1, \dots, e_n\}$ une base de vecteurs propres. alors

$$[A]_{E,E} = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} \Rightarrow \det(A - \lambda \text{Id}) = \det(A - \lambda \text{Id}) = (1 - \lambda) \dots (1 - \lambda) = (1 - \lambda)^n$$

ex: $[A]_{E,E} = \begin{pmatrix} 1 & 1 \\ 0 & 1 \end{pmatrix}$ un cisaillement.

$$\text{alors } \det(A - \lambda \text{Id}) = \begin{vmatrix} 1-\lambda & 1 \\ 0 & 1-\lambda \end{vmatrix} = (1-\lambda)^2 \quad \text{spec}(A) = \{1\}$$

Mais A n'est pas diagonalisable.

② Obstacles à la diagonalisation

→ obstacle algébrique: P_A n'est pas factorisable

→ obstacle géométrique: Pas assez de vecteur propre pour une base

Def

La multiplicité algébrique d'un valeur propre $\mu \in \text{Spec}(A)$

= # de fois que μ est racine de $P_A(x)$

= $\max \{ k \in \mathbb{N} \mid (\mu - \lambda)^k \text{ divise } P_A(\lambda) \}$

Def

La multiplicité géométrique d'un valeur propre $\mu \in \text{Spec}(A)$

= $\dim(V_\mu)$

Remarque: $\forall A \in \text{End}(V), \forall \mu \in \text{Spec}(A)$:

mult. géom. (μ) \leftarrow mult. alg. (μ)

Thé

Supposons que $V = n$ finidimensionnel. Alors

① A est diagonalisable \Leftrightarrow

② $\sum_{\mu \in \text{Spec}(A)} \text{mult. géométrique}(\mu) = n \Leftrightarrow$

③ $\sum_{\mu \in \text{Spec}(A)} \text{mult. alg.}(\mu) = n$ et $\text{mult. géom.}(\mu) = \text{mult. alg.}(\mu) \quad \forall \mu \in \text{Spec}(A)$

Def

Un matrice $a \in \text{Mat}_{n,n}(\mathbb{K})$ est diagonalisable si

$A: \mathbb{K}^n \rightarrow \mathbb{K}^n: x \mapsto ax$ est diagonalisable.

Théorème

$a \in \text{Mat}_{n,n}(\mathbb{K})$ est diagonalisable $\Leftrightarrow \exists b \in \text{Mat}_{n,n}(\mathbb{K})$ inversible tq $b^{-1}ab$ est diagonale

DÉMO

cf syllabus: les colonnes de la matrice b définissent une base de vecteurs propres!

9.4 OPERATEURS ET MATRICES TRIANGULABLES

Def

$A \in \text{End}(V)$ est triangulable si il existe une base E de V

tq $a: [A]_{E,E}$ est $a \begin{pmatrix} a_{11} & \cdots & a_{1n} \\ 0 & \ddots & 0 \\ \vdots & \ddots & \vdots \\ 0 & \cdots & a_{nn} \end{pmatrix} \Leftrightarrow a_{ij} = 0 \quad \forall i > j$

triangulaire

Def

$a \in \text{Mat}_{n,n}(\mathbb{K})$ est triangulable si $\exists b \in \text{Mat}_{n,n}(\mathbb{K})$

inversible tq $b^{-1}ab$ est triangulaire

Def

Un sous-espace vectoriel $W \subseteq V$ est invariant par A si:

$$A(W) \subseteq W$$

ex: ① si W est un espace invariant, alors W est un sous-espace propre.

② V tout entier est tjs invariant

Def

Supposons que $V = \mathbb{K}$. Un sous-espace invariant par λ est une chaîne de $n+1$ sous-espaces invariants emboités

$$W_0 \subsetneq W_1 \subsetneq \cdots \subsetneq W_n$$

\vdots
pour

avec $\dim(W_i) = i$, $i=1, \dots, n$

Pro

A est triangulable $\Leftrightarrow \exists$ sous-espace invariant par A

[DEMO]

\Rightarrow Soit $E = \{e_1, \dots, e_n\}$ une base tq

$$[A]_{E,E} = \begin{pmatrix} a_{11} & \cdots & a_{1n} \\ 0 & \ddots & 0 \\ \vdots & & a_{nn} \end{pmatrix} \quad \text{Alors } S_0 \in \langle e_1 \rangle \subset \langle e_1, e_2 \rangle \subset \cdots \subset \langle e_1, \dots, e_n \rangle$$

\Leftarrow Soit $W_0 \subsetneq \cdots \subsetneq W_n$ un sous-espace max. invariant.

Prenons $e_i \in W_i \setminus W_{i-1}$ pour chaque $i=1, \dots, n$.

$$\text{Alors } W_i = \langle e_i \rangle \quad \left. \begin{array}{l} \\ \end{array} \right\} \text{ et } [A]_{E,E} = \begin{pmatrix} * & \cdots & * \\ 0 & \ddots & 0 \\ \vdots & & * \end{pmatrix}$$

Théorème

$A \in \text{End}(V)$ est triangulable $\Leftrightarrow P_A(\lambda)$ est factorisable en un produit de polynômes du deg = 1, à coeff. dans \mathbb{K}

$$\Leftrightarrow \exists \lambda_1, \dots, \lambda_n \text{ tq } P_A(\lambda) = (\lambda_1 - \lambda)(\lambda_2 - \lambda) \cdots (\lambda_n - \lambda)$$

voilà et comprendre

[DEMO]

CNIO-FORME NORMALE DE JORDAN

Dans ce chapitre : \mathbb{K} sera un corps commutatif

V un esp. vect sur \mathbb{K} , de dimension finie n et

$A \in \text{End}(V)$ un opér. $A : V \rightarrow V$ linéaire.

① Rappel :

① A est triangulable $\Leftrightarrow \exists$ base E tq $[A]_{E,E} = \begin{pmatrix} * & & * \\ 0 & \ddots & * \\ \vdots & & 0 \end{pmatrix}$
 $\Leftrightarrow \det(A - xI) = (\lambda_1 - x)(\lambda_2 - x) \cdots (\lambda_n - x)$

② Si $\mathbb{K} = \mathbb{C}$, alors A est toujours triangulable

③ But : Montrer que si A est Δ , \exists base F tq

$$[A]_{F,F} = \begin{pmatrix} J_1 & & & \\ & J_2 & & \\ & & \ddots & \\ & & & J_k \end{pmatrix} \quad \text{où } J_i = \begin{pmatrix} \lambda_i & 1 & & 0 \\ 0 & \lambda_i & \ddots & \\ & & \ddots & 1 \\ & & & \lambda_i \end{pmatrix}$$

blocks de Jordan