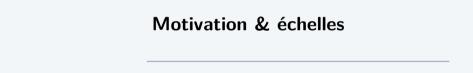
Le formalisme Post-Newtonien et ses régularisations

Antoine Dierckx Gravitational Waves - PHYS-F484

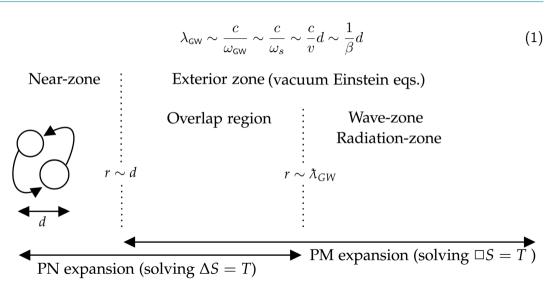
10 juin 2025

Contents

- 1. Motivation & échelles
- 2. Relativité Générale
- 3. Expansion post-newtonienne
- 4. Sources compactes binaires
- 5. Régularisation de Hadamard
- 6. Régularisation dimensionnelle
- 7. Conclusions



Motivation & échelles





• Action d'Einstein-Hilbert $S_{\mathrm{EH}}[g,\partial g,\partial^2 g]$

- Action d'Einstein-Hilbert $S_{\mathrm{EH}}[g,\partial g,\partial^2 g]$
- ullet Action de Landau-Lifshitz $S_{
 m LL}[g,\partial g]$

- Action d'Einstein-Hilbert $S_{\mathrm{EH}}[g,\partial g,\partial^2 g]$
- ullet Action de Landau-Lifshitz $S_{\mathrm{LL}}[g,\partial g]$
- Métrique densifiée $G^{\mu\nu} = \sqrt{-g}g^{\mu\nu}$

$$S_{\mathrm{LL}}[g,\partial g] \to S_{\mathrm{LL}}[G,\partial G]$$

- Action d'Einstein-Hilbert $S_{\mathrm{EH}}[g,\partial g,\partial^2 g]$
- ullet Action de Landau-Lifshitz $S_{\mathrm{LL}}[g,\partial g]$
- Métrique densifiée $G^{\mu\nu} = \sqrt{-g}g^{\mu\nu}$

$$S_{\mathrm{LL}}[g,\partial g] \to S_{\mathrm{LL}}[G,\partial G]$$

• Choix de la jauge harmonique

$$\partial_{\mu}G^{\mu\nu} = 0 \tag{2}$$

- Action d'Einstein-Hilbert $S_{\mathrm{EH}}[g,\partial g,\partial^2 g]$
- ullet Action de Landau-Lifshitz $S_{
 m LL}[g,\partial g]$
- Métrique densifiée $G^{\mu \nu} = \sqrt{-g} g^{\mu \nu}$

$$S_{\mathrm{LL}}[g,\partial g] \to S_{\mathrm{LL}}[G,\partial G]$$

• Choix de la jauge harmonique

$$\partial_{\mu}G^{\mu\nu} = 0 \tag{2}$$

 \implies ajout d'un terme à l'action identiquement nul : $\int (\partial \cdot G)^2 = 0$

$$\mathcal{Z} = \int \mathcal{D}[G] \, \exp\left(i\frac{c^3}{16\pi G_N}S[G]\right) \tag{3}$$

(6)

$$\mathcal{Z} = \int \mathcal{D}[G] \, \exp\left(i\frac{c^3}{16\pi G_N}S[G]\right) \tag{3}$$

$$\delta[\partial_{\mu}G^{\mu\nu}] = \mathcal{N} \int \mathcal{D}[B] \, \exp\left(i\frac{c^3}{16\pi G_{\mathcal{N}}} \int d^4x \, B_{\nu} \partial_{\mu}G^{\mu\nu}\right) \tag{4}$$

(6)

$$\mathcal{Z} = \int \mathcal{D}[G] \, \exp\left(i\frac{c^3}{16\pi G_N}S[G]\right) \tag{3}$$

$$\delta[\partial_{\mu}G^{\mu\nu}] = \mathcal{N} \int \mathcal{D}[B] \, \exp\left(i\frac{c^3}{16\pi G_{\mathcal{N}}} \int \mathrm{d}^4 x \, B_{\nu} \partial_{\mu}G^{\mu\nu}\right) \tag{4}$$

$$= \mathcal{N}' \int \mathcal{D}[B] \exp\left(i\frac{c^3}{16\pi G_N} \int d^4x \left\{ B_\nu \partial_\mu G^{\mu\nu} - \frac{1}{2} B_\nu B^\nu \right\} \right) \tag{5}$$

(6)

$$\mathcal{Z} = \int \mathcal{D}[G] \, \exp\left(i\frac{c^3}{16\pi G_N} S[G]\right) \tag{3}$$

$$\delta[\partial_{\mu}G^{\mu\nu}] = \mathcal{N} \int \mathcal{D}[B] \exp\left(i\frac{c^3}{16\pi G_{\mathcal{N}}} \int d^4x \, B_{\nu} \partial_{\mu}G^{\mu\nu}\right) \tag{4}$$

$$= \mathcal{N}' \int \mathcal{D}[B] \exp\left(i\frac{c^3}{16\pi G_{\mathcal{N}}} \int d^4x \left\{ B_{\nu} \partial_{\mu} G^{\mu\nu} - \frac{1}{2} B_{\nu} B^{\nu} \right\} \right)$$
 (5)

$$= \mathcal{N}'' \int \mathcal{D}[\tilde{B}] \exp\left(i\frac{c^3}{16\pi G_{\mathcal{N}}} \int d^4x \, \frac{1}{2} \partial_{\alpha} G^{\alpha\nu} \partial_{\beta} G^{\beta}_{\ \nu}\right) \tag{6}$$

Équations d'Einstein

$$S = S_{LL}$$

$$= \frac{c^3}{32\pi G_N} \int d^4x \left\{ -\frac{1}{2} \left(G_{\mu\rho} G_{\nu\sigma} - \frac{1}{2} G_{\mu\nu} G_{\rho\sigma} \right) G^{\lambda\tau} \partial_{\lambda} G^{\mu\nu} \partial_{\tau} G^{\rho\sigma} \right.$$

$$\left. + G_{\mu\nu} \left(\partial_{\rho} G^{\mu\sigma} \partial_{\sigma} G^{\nu\rho} \right) \right\}$$

$$(8)$$

Équations d'Einstein

$$S = S_{\text{LL}} + S_{\text{g.f.}}$$

$$= \frac{c^3}{32\pi G_N} \int d^4x \left\{ -\frac{1}{2} \left(G_{\mu\rho} G_{\nu\sigma} - \frac{1}{2} G_{\mu\nu} G_{\rho\sigma} \right) G^{\lambda\tau} \partial_{\lambda} G^{\mu\nu} \partial_{\tau} G^{\rho\sigma} \right.$$

$$\left. + G_{\mu\nu} \left(\partial_{\rho} G^{\mu\sigma} \partial_{\sigma} G^{\nu\rho} - \partial_{\rho} G^{\mu\rho} \partial_{\sigma} G^{\nu\sigma} \right) \right\}$$

$$(8)$$

Équations d'Einstein

$$S = S_{\text{LL}} + S_{\text{g.f.}} + S_{\text{matière}}$$

$$= \frac{c^3}{32\pi G_N} \int d^4x \left\{ -\frac{1}{2} \left(G_{\mu\rho} G_{\nu\sigma} - \frac{1}{2} G_{\mu\nu} G_{\rho\sigma} \right) G^{\lambda\tau} \partial_{\lambda} G^{\mu\nu} \partial_{\tau} G^{\rho\sigma} \right.$$

$$\left. + G_{\mu\nu} \left(\partial_{\rho} G^{\mu\sigma} \partial_{\sigma} G^{\nu\rho} - \partial_{\rho} G^{\mu\rho} \partial_{\sigma} G^{\nu\sigma} \right) \right\} + S_{\text{matière}}$$

$$(8)$$

Équations d'Einstein linéarisées

$$\begin{cases} \Box G^{\mu\nu} \equiv G^{\rho\sigma} \partial_{\rho} \partial_{\sigma} G^{\mu\nu} = \frac{16\pi G_{\mathcal{N}}}{c^4} |g| T^{\mu\nu} + \Sigma^{\mu\nu} [G, \partial G] & \text{EOM} \\ \nabla_{\mu} T^{\mu\nu} = 0 & \text{Bianchi} \end{cases} \tag{9a}$$

$$\partial^2 h^{\mu\nu} = \frac{16\pi G_N}{c^4} T^{\mu\nu} + \Lambda^{\mu\nu} \tag{10}$$

avec $\partial^2 \equiv \eta \cdot \partial \cdot \partial$ et $\Lambda^{\mu\nu} = \Sigma^{\mu\nu} - h^{\rho\sigma} \partial_\rho \partial_\sigma h^{\mu\nu} \sim \mathcal{O}(h^2)$



Expansion post-newtonienne

• Expansion en $\beta = v/c$

$$\overline{h}^{\mu\nu} \equiv h^{\mu\nu}|_{\text{interior}} = \sum_{n=2}^{\infty} \frac{1}{\beta^{-n}} \overline{h}_{(n)}^{\mu\nu} \tag{11}$$

$$\overline{\tau}^{\mu\nu} \equiv \left. \left(\frac{16\pi G_{\mathcal{N}}}{c^4} T^{\mu\nu} + \Lambda^{\mu\nu} \right) \right|_{\text{interior}} = \sum_{n=-2}^{\infty} \frac{1}{\beta^{-n}} \overline{\tau}_{(n)}^{\mu\nu}$$
 (12)

Expansion post-newtonienne

• Expansion en $\beta = v/c$

$$\overline{h}^{\mu\nu} \equiv h^{\mu\nu}|_{\text{interior}} = \sum_{n=2}^{\infty} \frac{1}{\beta^{-n}} \overline{h}_{(n)}^{\mu\nu} \tag{11}$$

$$\overline{\tau}^{\mu\nu} \equiv \left. \left(\frac{16\pi G_{\mathcal{N}}}{c^4} T^{\mu\nu} + \Lambda^{\mu\nu} \right) \right|_{\text{interior}} = \sum_{n=-2}^{\infty} \frac{1}{\beta^{-n}} \overline{\tau}_{(n)}^{\mu\nu}$$
 (12)

Ordre de l'expansion

$$nPN = \mathcal{O}\left(\beta^{2n}\right) \tag{13}$$

Expansion post-newtonienne

• Expansion en $\beta = v/c$

$$\overline{h}^{\mu\nu} \equiv h^{\mu\nu}|_{\text{interior}} = \sum_{n=2}^{\infty} \frac{1}{\beta^{-n}} \overline{h}_{(n)}^{\mu\nu}$$
(11)

$$\overline{\tau}^{\mu\nu} \equiv \left. \left(\frac{16\pi G_{\mathcal{N}}}{c^4} T^{\mu\nu} + \Lambda^{\mu\nu} \right) \right|_{\text{interior}} = \sum_{n=-2}^{\infty} \frac{1}{\beta^{-n}} \overline{\tau}_{(n)}^{\mu\nu}$$
 (12)

• Ordre de l'expansion

$$nPN = \mathcal{O}\left(\beta^{2n}\right) \tag{13}$$

Résolution itérative

$$\begin{cases}
\Delta \overline{h}_{(n)}^{\mu\nu} = 16\pi G_{\mathcal{N}} \overline{\tau}_{(n-4)}^{\mu\nu} \left[\overline{h}_{(1)}, \dots, \overline{h}_{(n-5)} \right] + \partial_t^2 \overline{h}_{(n-2)}^{\mu\nu} \left[\overline{h}_{(1)}, \dots, \overline{h}_{(n-3)} \right] & \text{(14a)} \\
\partial_{\mu} \overline{h}_{(n)}^{\mu\nu} = 0 & \text{(14b)}
\end{cases}$$

Ordre 0PN

• Tenseur d'énergie-impulsion

$$\begin{cases} T^{00} \sim \rho c^2 \sim \mathcal{O}(c^2) & \text{(15a)} \\ T^{0i} \sim \rho c v^i \sim \mathcal{O}(c) & \text{(15b)} \\ T^{ij} \sim \rho v^i v^j \sim \mathcal{O}(1) & \text{(15c)} \end{cases}$$

Ordre 0PN

• Tenseur d'énergie-impulsion

$$\begin{cases} T^{00} \sim \rho c^2 \sim \mathcal{O}(c^2) & \text{(15a)} \\ T^{0i} \sim \rho c v^i \sim \mathcal{O}(c) & \text{(15b)} \\ T^{ij} \sim \rho v^i v^j \sim \mathcal{O}(1) & \text{(15c)} \end{cases}$$

Equation poissonienne

$$\Delta \overline{h}^{00} = \frac{16\pi G_{\mathcal{N}}}{c^2} \rho \tag{16}$$

Ordre 0PN

Tenseur d'énergie-impulsion

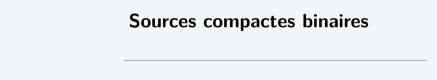
$$\begin{cases} T^{00} \sim \rho c^2 \sim \mathcal{O}(c^2) & \text{(15a)} \\ T^{0i} \sim \rho c v^i \sim \mathcal{O}(c) & \text{(15b)} \\ T^{ij} \sim \rho v^i v^j \sim \mathcal{O}(1) & \text{(15c)} \end{cases}$$

Equation poissonienne

$$\Delta \overline{h}^{00} = \frac{16\pi G_{\mathcal{N}}}{c^2} \rho \tag{16}$$

• Equivalence avec le potentiel newtonien

$$\overline{h}^{00}(t, \vec{x}) = -\frac{4}{c^2} U(t, \vec{x}) \tag{17}$$



Modèle de masse ponctuelle

$$\rho(t, \vec{x})/c^2 = m_1 \delta^{(3)}(\vec{x} - \vec{z}_1(t)) + m_2 \delta^{(3)}(\vec{x} - \vec{z}_2(t))$$
(18)

Modèle de masse ponctuelle

$$\rho(t, \vec{x})/c^2 = m_1 \delta^{(3)}(\vec{x} - \vec{z}_1(t)) + m_2 \delta^{(3)}(\vec{x} - \vec{z}_2(t))$$
(18)

• Fonction de Green $\Delta G = \delta$

$$G(r) = -\frac{1}{4\pi} \frac{1}{r} \tag{19}$$

• Modèle de masse ponctuelle

$$\rho(t, \vec{x})/c^2 = m_1 \delta^{(3)}(\vec{x} - \vec{z}_1(t)) + m_2 \delta^{(3)}(\vec{x} - \vec{z}_2(t))$$
(18)

• Fonction de Green $\Delta G = \delta$

$$G(r) = -\frac{1}{4\pi} \frac{1}{r} \tag{19}$$

Solution newtonienne

$$U(t, \vec{x}) = \frac{G_{\mathcal{N}} m_1}{r_1} + \frac{G_{\mathcal{N}} m_2}{r_2}$$
 (20)

$$-\vec{F}(\vec{x}) = \left(\frac{-G_{\mathcal{N}}m_1}{r_1^2}\vec{n}_1 - \frac{G_{\mathcal{N}}m_2}{r_2^2}\vec{n}_2\right) \tag{21}$$

Modèle de masse ponctuelle

$$\rho(t, \vec{x})/c^2 = m_1 \delta^{(3)}(\vec{x} - \vec{z}_1(t)) + m_2 \delta^{(3)}(\vec{x} - \vec{z}_2(t))$$
(18)

• Fonction de Green $\Delta G = \delta$

$$G(r) = -\frac{1}{4\pi} \frac{1}{r} \tag{19}$$

Solution newtonienne

$$U(t, \vec{x}) = \frac{G_{\mathcal{N}} m_1}{r_1} + \frac{G_{\mathcal{N}} m_2}{r_2} \tag{20}$$

$$-\vec{F}(\vec{x}) = \left(\frac{-G_{\mathcal{N}}m_1}{r_1^2}\vec{n}_1 - \frac{G_{\mathcal{N}}m_2}{r_2^2}\vec{n}_2\right) \tag{21}$$

$$\vec{F}(\vec{z}_A) = \infty$$
 ?

Divergences et besoin de régularisation

- Dès l'ordre le plus bas, nécessité de régulariser les divergences $\vec{F}_A(\vec{z}_A)$
- Fonctions bien définies partout sauf en \vec{z}_A

$$F(\vec{x}) \underset{\lim \vec{x} \to \vec{z}_A}{=} \sum_{p_0 (22)$$

- Solution d'équation de Poisson (intégrale poissonienne aux ordres supérieurs)
- Deux approches principales :
 - Régularisation de Hadamard pour les ordres les plus bas
 - Régularisation dimensionnelle pour tout les ordres

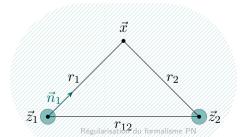
Régularisation de Hadamard

Definition (Partie finie de F)

La **partie finie** de Hadamard de $F(\vec{x})$ à z_A est définie comme suit

$$\langle F \rangle_A \equiv \int \frac{\mathrm{d}\Omega_A}{4\pi} f^A_{\ 0}(\vec{n}_A) \tag{23}$$

Moyenne de $f_0^A(\vec{n}_A)$ sur l'angle solide $d\Omega_A = \sin(\theta_A)d\theta_Ad\phi_A$ autour de la direction d'approche \vec{n}_A .



A. Dierckx

Exemple:

$$F(\vec{x}) = \frac{1}{r_1} + \vec{a} \cdot \vec{n}_1 \text{ and } G(\vec{x}) = \frac{1}{r_1} + \vec{b} \cdot \vec{n}_1$$
 (24)

Exemple:

$$F(\vec{x}) = \frac{1}{r_1} + \vec{a} \cdot \vec{n}_1 \text{ and } G(\vec{x}) = \frac{1}{r_1} + \vec{b} \cdot \vec{n}_1$$
 (24)

we identify $f^1_{-1}=g^1_{-1}=1$, $f^1_{0}=\vec{a}\cdot\vec{n}_1$ and $g^1_{0}=\vec{b}\cdot\vec{n}_1$. Since $\langle\vec{n}_1\rangle_1=0$, we have $\langle F\rangle_1=\langle G\rangle_1=0$

Exemple:

$$F(\vec{x}) = \frac{1}{r_1} + \vec{a} \cdot \vec{n}_1 \text{ and } G(\vec{x}) = \frac{1}{r_1} + \vec{b} \cdot \vec{n}_1$$
 (24)

we identify $f^1_{-1}=g^1_{-1}=1$, $f^1_{0}=\vec{a}\cdot\vec{n}_1$ and $g^1_{0}=\vec{b}\cdot\vec{n}_1$. Since $\langle\vec{n}_1\rangle_1=0$, we have $\langle F\rangle_1=\langle G\rangle_1=0$, but

$$\langle FG \rangle_1 = a_i b_j \langle n_1^{\ i} n_1^{\ j} \rangle_1 = \frac{1}{3} \vec{a} \cdot \vec{b} \neq 0 = \langle F \rangle_1 \langle G \rangle_1 \tag{26}$$

Exemple:

$$F(\vec{x}) = \frac{1}{r_1} + \vec{a} \cdot \vec{n}_1 \text{ and } G(\vec{x}) = \frac{1}{r_1} + \vec{b} \cdot \vec{n}_1$$
 (24)

we identify $f^1_{-1}=g^1_{-1}=1$, $f^1_{0}=\vec{a}\cdot\vec{n}_1$ and $g^1_{0}=\vec{b}\cdot\vec{n}_1$. Since $\langle\vec{n}_1\rangle_1=0$, we have $\langle F\rangle_1=\langle G\rangle_1=0$, but

$$\langle FG \rangle_1 = a_i b_j \langle n_1^i n_1^j \rangle_1 = \frac{1}{3} \vec{a} \cdot \vec{b} \neq 0 = \langle F \rangle_1 \langle G \rangle_1 \tag{26}$$

$$\langle FG \rangle_A \neq \langle F \rangle_A \langle G \rangle_A$$

Régularisation de Hadamard - Cas newtonien

• Dans le cas newtonien :

$$U(t, \vec{x}) = \frac{G_{\mathcal{N}} m_1}{r_1} + \frac{G_{\mathcal{N}} m_2}{r_2} \tag{27}$$

• Partie finie de F suffisant pour régulariser le potentiel :

$$\langle U \rangle_1 = \frac{G_N m_2}{r_{12}} \tag{28}$$

$$\langle h^{00} \rangle_1 = -\frac{4G_N m_2}{c^2 r_{12}} \tag{29}$$

A l'ordre suivant, il faut résoudre une intégrale de Poisson :

$$\int_{\mathbb{R}^3} \frac{F(\vec{x})}{r(\vec{x}, \vec{z}_A)} d^3x \tag{30}$$

• Regardons le comportement de $\int F$ dans $\mathcal{B}(z_A,s)$:

$$\int_{\mathcal{B}} d^3x \, r^p f_p = \int_0^s r^2 dr \int d\Omega \, r^p f_p \tag{31}$$

(33)

• A l'ordre suivant, il faut résoudre une intégrale de Poisson :

$$\int_{\mathbb{R}^3} \frac{F(\vec{x})}{r(\vec{x}, \vec{z}_A)} d^3x \tag{30}$$

• Regardons le comportement de $\int F$ dans $\mathcal{B}(z_A,s)$:

$$\int_{\mathcal{B}} d^3x \, r^p f_p = \int_0^s r^2 dr \int d\Omega \, r^p f_p \tag{31}$$

$$=4\pi\langle f_p\rangle \int_0^s r^{p+2} \mathrm{d}r \tag{32}$$

(33)

• A l'ordre suivant, il faut résoudre une intégrale de Poisson :

$$\int_{\mathbb{R}^3} \frac{F(\vec{x})}{r(\vec{x}, \vec{z}_A)} \mathrm{d}^3 x \tag{30}$$

• Regardons le comportement de $\int F$ dans $\mathcal{B}(z_A,s)$:

$$\int_{\mathcal{B}} d^3x \, r^p f_p = \int_0^s r^2 dr \int d\Omega \, r^p f_p \tag{31}$$

$$=4\pi\langle f_p\rangle \int_0^s r^{p+2} \mathrm{d}r \tag{32}$$

$$= 4\pi \langle f_p \rangle \cdot \begin{cases} \frac{s^{p+3}}{p+3} & \text{if } p+2 \neq -1\\ \ln(s) & \text{if } p+2 = -1 \end{cases}$$
 (33)

Definition (Partie finie de l'intégrale de F)

La partie finie de l'intégrale de $F(\vec{x})$ sur \mathbb{R}^3 est définie comme suit :

$$\Pr_{s_1, s_2} \int_{\mathbb{R}^3} d^3x \, F(\vec{x}) \equiv \lim_{s \to 0} \left(\int_{\mathcal{D}(s)} d^3x \, F + 4\pi \ln\left(\frac{s}{s_1}\right) \langle r_1^3 F \rangle_1 + 4\pi \sum_{p+3 < 0} \frac{s^{p+3}}{p+3} \left\langle \frac{F}{r_1^p} \right\rangle_1 + \{1 \leftrightarrow 2\} \right) \tag{34}$$

où $\mathcal{D}(s) = \mathbb{R}^3 \setminus \mathcal{B}(z_1, s) \cup \mathcal{B}(z_2, s)$, s_1 et s_2 sont deux paramètres de coupure, et $\mathcal{B}(z_A, s)$ est une boule de rayon s centrée sur \vec{z}_A .

• Pour résoudre $\Delta P = F$, il faut régulariser l'intégrale de Poisson :

$$P(\vec{x}') = -\frac{1}{4\pi} \Pr_{s_1, s_2} \int_{\mathbb{R}^3} d^3 x \frac{F(\vec{x})}{|\vec{x} - \vec{x}'|}$$
(35)

Lorsque $\vec{x}' \to \vec{z}_A$, $P(\vec{z}_A)$ diverge logarithmiquement; il faut un contre-terme supplémentaire.

Definition (partie finie de l'intégrale de Poisson)

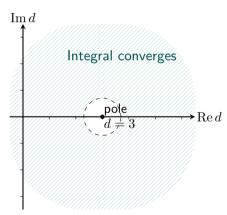
$$\langle P \rangle_1 = -\frac{1}{4\pi} \Pr_{s_1, s_2} \int d^3 x \frac{F(\vec{x})}{r_1} + \left\{ \ln \left(\frac{r_1'}{s_1} \right) - 1 \right\} \left\langle r_1^2 F \right\rangle_1$$
 (36)



Régularisation dimensionnelle

- Conserve l'invariance par difféomorphisme des équations d'Einstein
- Analogue aux techniques de régularisation en QFT

$$D = d + 1 d \in \mathbb{C} \epsilon = 3 - d (37)$$



Equations d'Einstein en dimension d

Même structure que les équations d'Einstein en 4 dimensions

$$R^{\mu\nu} - \frac{1}{2}g^{\mu\nu}R = \frac{8\pi G_N^{(d)}}{c^4}T^{\mu\nu}$$
 (38)

avec $G_N^{(d)} = G_N l_0^{d-3}$ et l_0^{d-3} est une longueur constante associée à la dimreg.

• Équations du mouvement en dimension D :

$$\partial^2 h^{\mu\nu} = \frac{16\pi G_N^{(d)}}{c^4} |g| T^{\mu\nu} + \Lambda^{\mu\nu}$$
 (39)

Fonction de Green en dimension d

• Il faut résoudre l'équation de Poisson en dimension d:

$$\Delta G^{(d)} = -4\pi \delta^{(d)} \tag{40}$$

• Solution justifiée dans les notes :

$$G^{(d)}(r) = k^{(d)}r^{2-d}$$
 with $k^{(d)} = \frac{4\pi}{d-2} \frac{1}{\Omega^{(d-1)}}$ (41)

Expansion et partie finie en dimension d

• Expansion de Laurent en r et d-3:

$$F^{(d)}(\vec{x}) \underset{\lim \vec{x} \to \vec{z}_A}{=} \sum_{\substack{p_0 \le p \le P \\ q_0 \le q \le Q}} r_1^{p+q\epsilon} f_{p,q}^{1(\epsilon)}(\vec{n}_1) + \mathcal{O}\left(r_1^P\right) + \mathcal{O}\left(r_1^{Q\epsilon}\right)$$
(42)

Expansion et partie finie en dimension d

• Expansion de Laurent en r et d-3:

$$F^{(d)}(\vec{x}) = \underset{\lim d \to 3}{\underset{m \neq 0}{\sum}} \sum_{\substack{p_0 \le p \le P \\ q_0 \le q \le Q}} r_1^{p+q\epsilon} f_{p,q}^{1(\epsilon)}(\vec{n}_1) + \mathcal{O}\left(r_1^P\right) + \mathcal{O}\left(r_1^{Q\epsilon}\right)$$

$$\tag{42}$$

Partie finie de Hadamard en dimension d :

$$\left\langle f_{p,q}^{1(\epsilon)} \right\rangle_1 = \int d\Omega_1^{(d-1)} f_{p,q}^{1(\epsilon)}(\vec{n}_1) \tag{43}$$

Expansion et partie finie en dimension d

• Expansion de Laurent en r et d-3:

$$F^{(d)}(\vec{x}) = \sum_{\substack{\lim \vec{x} \to \vec{z}_A \\ \lim d \to 3}} \sum_{\substack{p_0 \le p \le P \\ q_0 \le q \le Q}} r_1^{p+q\epsilon} f_{p,q}^{1(\epsilon)}(\vec{n}_1) + \mathcal{O}\left(r_1^P\right) + \mathcal{O}\left(r_1^{Q\epsilon}\right)$$
(42)

• Partie finie de Hadamard en dimension d :

$$\left\langle f_{p,q}^{1(\epsilon)} \right\rangle_1 = \int d\Omega_1^{(d-1)} f_{p,q}^{1(\epsilon)}(\vec{n}_1) \tag{43}$$

• Intégrale de Poisson en dimension d:

$$P^{(d)}(\vec{z}_1) = -\frac{k^{(d)}}{4\pi} \int d^d x \frac{F^{(d)}(\vec{x})}{r_1^{d-2}}$$
(44)

$$P^{(d)}(z_1)\Big|_{\mathcal{B}(z_1,s)} = \frac{k^{(d)}}{4\pi} \int_{\mathcal{B}(z_1,s)} r^{d-1} \mathrm{d}r \mathrm{d}\Omega^{(d-1)} \sum_{p,q} r^{p+q\epsilon} f_{p,q}^{1(\epsilon)}(\vec{n}_1) r^{2-d}$$
(45a)

(45d)

$$P^{(d)}(z_1)\Big|_{\mathcal{B}(z_1,s)} = \frac{k^{(d)}}{4\pi} \int_{\mathcal{B}(z_1,s)} r^{d-1} \mathrm{d}r \mathrm{d}\Omega^{(d-1)} \sum_{p,q} r^{p+q\epsilon} f_{p,q}^{1(\epsilon)}(\vec{n}_1) r^{2-d}$$
(45a)

$$= \frac{k^{(d)}}{4\pi} \sum_{p,q} \left\langle f_{p,q}^{1(\epsilon)} \right\rangle_1 \int_0^s r^{p+q\epsilon+1} \mathrm{d}r \tag{45b}$$

(45d)

$$P^{(d)}(z_1)\Big|_{\mathcal{B}(z_1,s)} = \frac{k^{(d)}}{4\pi} \int_{\mathcal{B}(z_1,s)} r^{d-1} dr d\Omega^{(d-1)} \sum_{p,q} r^{p+q\epsilon} f_{p,q}^{1(\epsilon)}(\vec{n}_1) r^{2-d}$$
(45a)

$$= \frac{k^{(d)}}{4\pi} \sum_{p,q} \left\langle f_{p,q}^{1(\epsilon)} \right\rangle_1 \int_0^s r^{p+q\epsilon+1} \mathrm{d}r \tag{45b}$$

$$=\frac{k^{(d)}}{4\pi}\sum_{p,q}\left\langle f_{p,q}^{1(\epsilon)}\right\rangle _{1}\frac{s^{p+q\epsilon+2}}{p+q\epsilon+2}\tag{45c}$$

(45d)

$$P^{(d)}(z_1)\Big|_{\mathcal{B}(z_1,s)} = \frac{k^{(d)}}{4\pi} \int_{\mathcal{B}(z_1,s)} r^{d-1} dr d\Omega^{(d-1)} \sum_{p,q} r^{p+q\epsilon} f_{p,q}^{1(\epsilon)}(\vec{n}_1) r^{2-d}$$
(45a)

$$= \frac{k^{(d)}}{4\pi} \sum_{p,q} \left\langle f_{p,q}^{1(\epsilon)} \right\rangle_1 \int_0^s r^{p+q\epsilon+1} \mathrm{d}r \tag{45b}$$

$$=\frac{k^{(d)}}{4\pi}\sum_{p,q}\left\langle f_{p,q}^{1(\epsilon)}\right\rangle _{1}\frac{s^{p+q\epsilon+2}}{p+q\epsilon+2}\tag{45c}$$

$$=\frac{k^{(d)}}{4\pi}\sum_{q}\left\langle f_{-2,q}^{1(\epsilon)}\right\rangle _{1}\left(\frac{1}{q\epsilon}+\ln\left(\frac{s}{s_{1}}\right)\right)+\text{ termes réguliers en }\epsilon \tag{45d}$$

$$P^{(d)}(z_1)\Big|_{\mathcal{B}(z_2,s)} = \frac{k^{(d)}}{4\pi} \int_{\mathcal{B}(z_2,s)} r^{d-1} dr d\Omega^{(d-1)} \sum_{p,q} r^{p+q\epsilon} f_{p,q}^{2(\epsilon)}(\vec{n}_2) \sum_{\ell=0}^{\infty} \frac{(-1)^{\ell}}{\ell!} \partial_L \left(\frac{1}{r_{12}^{d-2}}\right) r^{\ell} n_2^L$$
(46a)

(46d)

$$P^{(d)}(z_{1})\Big|_{\mathcal{B}(z_{2},s)} = \frac{k^{(d)}}{4\pi} \int_{\mathcal{B}(z_{2},s)} r^{d-1} dr d\Omega^{(d-1)} \sum_{p,q} r^{p+q\epsilon} f_{p,q}^{2(\epsilon)}(\vec{n}_{2}) \sum_{\ell=0}^{\infty} \frac{(-1)^{\ell}}{\ell!} \partial_{L} \left(\frac{1}{r_{12}^{d-2}}\right) r^{\ell} n_{2}^{L}$$

$$= \frac{k^{(d)}}{4\pi} \sum_{l=1}^{\infty} \left\langle n_{2}^{L} f_{p,q}^{2(\epsilon)} \right\rangle_{2} \frac{(-1)^{\ell}}{\ell!} \partial_{L} \left(\frac{1}{r_{12}^{d-2}}\right) \int_{0}^{s} r^{d-1+p+q\epsilon+\ell} dr$$
(46b)

(46d)

$$P^{(d)}(z_{1})\Big|_{\mathcal{B}(z_{2},s)} = \frac{k^{(d)}}{4\pi} \int_{\mathcal{B}(z_{2},s)} r^{d-1} dr d\Omega^{(d-1)} \sum_{p,q} r^{p+q\epsilon} f_{p,q}^{2(\epsilon)}(\vec{n}_{2}) \sum_{\ell=0}^{\infty} \frac{(-1)^{\ell}}{\ell!} \partial_{L} \left(\frac{1}{r_{12}^{d-2}}\right) r^{\ell} n_{2}^{L}$$

$$= \frac{k^{(d)}}{4\pi} \sum_{p,q} \sum_{\ell=0}^{\infty} \left\langle n_{2}^{L} f_{p,q}^{2(\epsilon)} \right\rangle_{2} \frac{(-1)^{\ell}}{\ell!} \partial_{L} \left(\frac{1}{r_{12}^{d-2}}\right) \int_{0}^{s} r^{d-1+p+q\epsilon+\ell} dr \qquad (46b)$$

$$= \frac{k^{(d)}}{4\pi} \sum_{p,q} \sum_{\ell=0}^{\infty} \left\langle n_{2}^{L} f_{p,q}^{2(\epsilon)} \right\rangle_{2} \frac{(-1)^{\ell}}{\ell!} \partial_{L} \left(\frac{1}{r_{12}^{d-2}}\right) \frac{s^{\epsilon(q+1)+p+\ell+3}}{\epsilon(q+1)+p+\ell+3} \qquad (46c)$$

(46d)

$$\begin{split} P^{(d)}(z_1)\Big|_{\mathcal{B}(z_2,s)} &= \frac{k^{(d)}}{4\pi} \int_{\mathcal{B}(z_2,s)} r^{d-1} \mathrm{d}r \mathrm{d}\Omega^{(d-1)} \sum_{p,q} r^{p+q\epsilon} f_{p,q}^{2(\epsilon)}(\vec{n}_2) \sum_{\ell=0}^{\infty} \frac{(-1)^{\ell}}{\ell!} \partial_L \left(\frac{1}{r_{12}^{d-2}}\right) r^{\ell} n_2^L \\ &= \frac{k^{(d)}}{4\pi} \sum_{p,q} \sum_{\ell=0}^{\infty} \left\langle n_2^L f_{p,q}^{2(\epsilon)} \right\rangle_2 \frac{(-1)^{\ell}}{\ell!} \partial_L \left(\frac{1}{r_{12}^{d-2}}\right) \int_0^s r^{d-1+p+q\epsilon+\ell} \mathrm{d}r \qquad \text{(46b)} \\ &= \frac{k^{(d)}}{4\pi} \sum_{p,q} \sum_{\ell=0}^{\infty} \left\langle n_2^L f_{p,q}^{2(\epsilon)} \right\rangle_2 \frac{(-1)^{\ell}}{\ell!} \partial_L \left(\frac{1}{r_{12}^{d-2}}\right) \frac{s^{\epsilon(q+1)+p+\ell+3}}{\epsilon(q+1)+p+\ell+3} \qquad \text{(46c)} \\ &= \frac{k^{(d)}}{4\pi} \sum_{q} \sum_{\ell=0}^{\infty} \left\langle n_2^L f_{-\ell-3,q}^{2(\epsilon)} \right\rangle_2 \frac{(-1)^{\ell}}{\ell!} \partial_L \left(\frac{1}{r_{12}^{d-2}}\right) \left(\frac{1}{\epsilon(q+1)} + \ln\left(\frac{s}{s_2}\right)\right) \\ &+ \text{termes réguliers en } \epsilon \end{aligned} \tag{46d}$$

Résultat final: correction à la régularisation d'Hadamard

La correction à la régularisation d'Hadamard est donnée par :

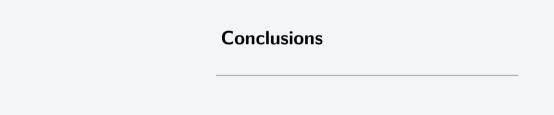
$$\mathcal{D}P_A \equiv \left\langle P^{(d)} \right\rangle_A^{\mathrm{DR}} - \left\langle P \right\rangle_A \tag{47}$$

La correction de régularisation de l'intégrale de Poisson $\mathcal{D}P_1$ est donnée par :

$$\mathcal{D}P_{1} = -\frac{k^{(d)}}{4\pi} \left(\sum_{q_{0} \leq q \leq q_{1}} \left(\frac{1}{q\epsilon} + \ln(r'_{1}) - 1 \right) \left\langle f_{-2,q}^{1(\epsilon)} \right\rangle_{1} + \sum_{q_{0} \leq q \leq q_{1}} \left(\frac{1}{(q+1)\epsilon} + \ln(s_{2}) \right) \sum_{\ell=0}^{\infty} \frac{(-1)^{\ell}}{\ell!} \partial_{L} \left(\frac{1}{r_{12}^{1+\epsilon}} \right) \left\langle n_{2}^{L} f_{-\ell-3,q}^{2(\epsilon)} \right\rangle_{2} + \mathcal{O}(\epsilon) \right)$$

$$(48)$$

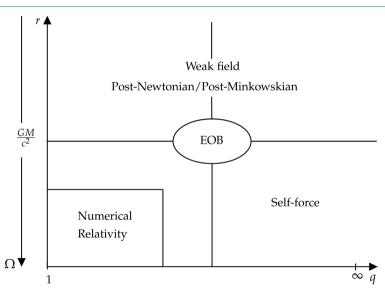
 \rightarrow Compensation des paramètres de coupure r'_1 et s_2 : dimreg indépendante des paramètres de coupure.



Conclusions

- Hadamard : pratique mais non distributif \rightarrow ambiguïtés à l'ordre 3PN
- Dimreg : parameter-free et conserve l'invariance par difféomorphisme
- → pour 3PN et au-delà, il faut régulariser dimensionnellement.

Backup slides



Backup slides

$$\frac{\mathrm{d}\boldsymbol{v}_1}{\mathrm{d}t} = -\frac{Gm_2}{r_{12}^2}\boldsymbol{n}_{12}$$
 1PN Lorentz-Droste-Einstein-Infeld-Hoffmann term
$$+ \frac{1}{c^2} \left\{ \left[\frac{5G^2m_1m_2}{r_{12}^3} + \frac{4G^2m_2^2}{r_{12}^3} + \cdots \right] \boldsymbol{n}_{12} + \cdots \right\}$$

$$+ \underbrace{\frac{1}{c^4} \left[\cdots \right]}_{2\text{PN}} + \underbrace{\frac{1}{c^5} \left[\cdots \right]}_{2\text{SPN}} + \underbrace{\frac{1}{c^6} \left[\cdots \right]}_{3\text{PN}} + \underbrace{\frac{1}{c^7} \left[\cdots \right]}_{3\text{SPN}} + \underbrace{\frac{1}{c^8} \left[\cdots \right]}_{\text{radiation reaction}} + \mathcal{O}\left(\frac{1}{c^9}\right)$$