

PHYS-F432 – THÉORIE DE LA GRAVITATION

– Seconde séance d'exercices –

calcul tensoriel sur une variété différentielle et équations de Maxwell en espace-temps courbe

« Aide-mémoire »

1 Tenseurs sur une variété différentielle

On définit un tenseur de rang (p, q) par la façon dont laquelle ses composantes $T^{\mu_1 \dots \mu_p}_{\nu_1 \dots \nu_q}$ se transforment sous un changement de coordonnées quelconque $x^\mu \rightarrow x^{\mu'}(x)$:

$$T^{\mu_1 \dots \mu_p}_{\nu_1 \dots \nu_q} \rightarrow T^{\mu'_1 \dots \mu'_p}_{\nu'_1 \dots \nu'_q} = \frac{\partial x^{\mu'_1}}{\partial x^{\alpha_1}} \cdots \frac{\partial x^{\mu'_p}}{\partial x^{\alpha_p}} \frac{\partial x^{\beta_1}}{\partial x^{\nu'_1}} \cdots \frac{\partial x^{\beta_q}}{\partial x^{\nu'_q}} T^{\alpha_1 \dots \alpha_p}_{\beta_1 \dots \beta_q}.$$

Quelques cas particuliers :

- ◊ Un **scalaire** est un tenseur de rang $(0, 0)$;
- ◊ Un **vecteur** est un tenseur de rang $(1, 0)$;
- ◊ Un **covecteur** est un tenseur de rang $(0, 1)$;
- ◊ Une **métrique** est un tenseur de rang $(0, 2)$ symétrique et non-dégénéré.

On introduit la notation (\cdot) (respectivement $[\cdot]$) pour la partie totalement symétrique (respectivement antisymétrique) d'un tenseur de rang $(0, \ell)$ $T_{\mu_1 \dots \mu_\ell}$:

$$T_{(\mu_1 \dots \mu_\ell)} \equiv \frac{1}{\ell!} \sum_{\pi \in S_\ell} T_{\mu_{\pi(1)} \dots \mu_{\pi(\ell)}},$$

$$T_{[\mu_1 \dots \mu_\ell]} \equiv \frac{1}{\ell!} \sum_{\pi \in S_\ell} \text{sgn}(\pi) T_{\mu_{\pi(1)} \dots \mu_{\pi(\ell)}}.$$

Ici, S_ℓ désigne le groupe des permutations à ℓ éléments.

2 Dérivées covariantes

La **dérivée covariante** d'un tenseur $T^{\alpha_1 \dots \alpha_m}_{\beta_1 \dots \beta_n}$ de rang (m, n) est donnée par¹

$$\begin{aligned} \nabla_\gamma T^{\alpha_1 \dots \alpha_m}_{\beta_1 \dots \beta_n} &= T^{\alpha_1 \dots \alpha_m}_{\beta_1 \dots \beta_n, \gamma} + \Gamma_{\lambda\gamma}^{\alpha_1} T^{\lambda\alpha_2 \dots \alpha_m}_{\beta_1 \dots \beta_n} + \dots + \Gamma_{\lambda\gamma}^{\alpha_m} T^{\alpha_1 \dots \alpha_{m-1}\lambda}_{\beta_1 \dots \beta_n} \\ &\quad - \Gamma_{\beta_1\gamma}^\lambda T^{\alpha_1 \dots \alpha_m}_{\lambda\beta_2 \dots \beta_n} - \dots - \Gamma_{\beta_n\gamma}^\lambda T^{\alpha_1 \dots \alpha_m}_{\beta_1 \dots \beta_{n-1}\lambda}. \end{aligned}$$

C'est un tenseur de rang $(m, n+1)$. On utilise parfois les notations compactes

$$T^{\alpha_1 \dots \alpha_m}_{\beta_1 \dots \beta_n; \mu} \equiv \nabla_\mu T^{\alpha_1 \dots \alpha_m}_{\beta_1 \dots \beta_n},$$

$$T^{\alpha_1 \dots \alpha_m}_{\beta_1 \dots \beta_n, \mu} \equiv \partial_\mu T^{\alpha_1 \dots \alpha_m}_{\beta_1 \dots \beta_n}.$$

1. Plus exactement, ce sont ses composantes que nous écrivons ici.

Sauf mention contraire, nous emploierons toujours la connexion de Levi-Civita. Ses coefficients de connexion sont les **symboles de Christoffel** :

$$\Gamma_{\nu\rho}^{\mu} \equiv \frac{1}{2}g^{\mu\lambda}(\partial_{\nu}g_{\rho\lambda} + \partial_{\rho}g_{\nu\lambda} - \partial_{\lambda}g_{\nu\rho}).$$

3 Formes différentielles

Une forme différentielle de rang p (ou **p-forme**) ω est un tenseur totalement antisymétrique de rang $(0, p)$:

$$\omega \equiv \frac{1}{p!}\omega_{\alpha_1\dots\alpha_p}dx^{\alpha_1} \wedge \dots \wedge dx^{\alpha_p}.$$

On note Ω^p l'ensemble des champs de p -formes sur une variété. Il est utile de se souvenir des opérations suivantes :

- ◇ Le **wedge-produit** \wedge est une application $\wedge : \Omega^p \times \Omega^q \rightarrow \Omega^{p+q}$ dont l'action est définie (en composantes) par

$$(\omega \wedge \mu)_{\alpha_1\dots\alpha_p\beta_1\dots\beta_q} \equiv \frac{(p+q)!}{p!q!}\omega_{[\alpha_1\dots\alpha_p}\mu_{\beta_1\dots\beta_q]}.$$

- ◇ La **dérivée extérieure** d est une application $d : \Omega^p \rightarrow \Omega^{p+1}$, dont l'action sur une p -forme est définie par

$$(d\omega)_{\alpha_1\dots\alpha_{p+1}} \equiv (p+1)\partial_{[\alpha_1}\omega_{\alpha_2\dots\alpha_{p+1}]}.$$

- ◇ Le **dual de Hodge** est une application $\star : \Omega^p \rightarrow \Omega^{n-p}$ définie par

$$(\star A)_{\alpha_1\dots\alpha_{n-p}} \equiv \frac{1}{p!}\varepsilon^{\beta_1\dots\beta_p}_{\alpha_1\dots\alpha_{n-p}}A_{\beta_1\dots\beta_p}.$$

4 Symbole et tenseur de Levi-Civita

Sur une variété (pseudo-)Riemannienne (\mathcal{M}, g) de dimension n , le **tenseur de Levi-Civita** $\varepsilon_{\mu_1\dots\mu_n}$ est le tenseur totalement antisymétrique défini comme

$$\varepsilon_{\mu_1\mu_2\dots\mu_n} \equiv \sqrt{|g|}\tilde{\varepsilon}_{\mu_1\mu_2\dots\mu_n},$$

avec $\tilde{\varepsilon}_{\mu_1\mu_2\dots\mu_n}$ l'habituel symbole de Levi-Civita, c-à-d le symbole totalement antisymétrique et numériquement invariant (sous les transformations de déterminant positif) tel que $\tilde{\varepsilon}_{1\dots n} = +1$. On montre que $\tilde{\varepsilon}_{\mu_1\dots\mu_n}$ est une densité tensorielle de poids 1 et que $\varepsilon_{\mu_1\dots\mu_n}$ est un tenseur (c.f. exercice 2).

On note qu'on a

$$\varepsilon^{\alpha_1\dots\alpha_n}\varepsilon_{\alpha_1\dots\alpha_n} = (-1)^s n!,$$

où s est le nombre de ‘-’ apparaissant dans la signature de la métrique. En agissant avec ∇_{μ} sur cette équation et en utilisant le fait que $\varepsilon^{\alpha_1\dots\alpha_n}$ est non-nul, on obtient

$$\nabla_{\mu}\varepsilon_{\alpha_1\dots\alpha_n} = 0.$$

Enfin, on peut montrer que

$$\varepsilon^{\alpha_1\dots\alpha_n}\varepsilon_{\beta_1\dots\beta_n} = (-1)^s n! \delta_{\beta_1}^{[\alpha_1} \dots \delta_{\beta_n}^{\alpha_n]}.$$

En contractant cette équation sur j de ses indices, on trouve l'identité remarquable

$$\varepsilon^{\alpha_1\dots\alpha_j\alpha_{j+1}\dots\alpha_n}\varepsilon_{\alpha_1\dots\alpha_j\beta_{j+1}\dots\beta_n} = (-1)^s (n-j)! j! \delta_{\beta_{j+1}}^{[\alpha_{j+1}} \dots \delta_{\beta_n}^{\alpha_n]}.$$