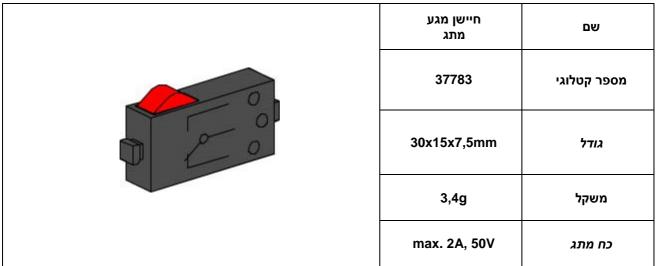
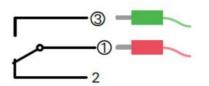
נתוני חיישן





תיאור: חיישן המעביר מידע דיגיטלי לבקר (0/1) בהתאם למצבו (לחוץ/לא לחוץ)

ניתן לחווט את החיישן בשני דרכים אפשריות, המשפיעות מתי יחזיר 0 ומתי יחזיר 1. מצב *Normally Open* – החיישן יחזיר 0 כאשר אינו לחוץ (במצב מעגל פתוח כאשר אינו לחוץ)



מצב Normally Closed – החיישן יחזיר 1 כאשר אינו לחוץ (במצב מעגל סגור כאשר אינו לחוץ)

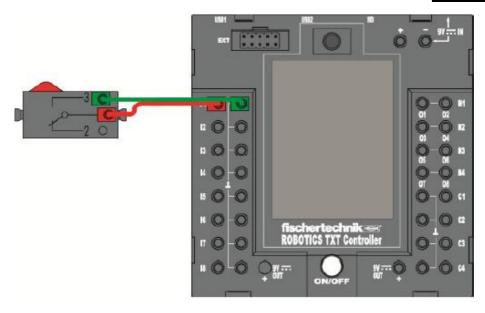


חוטי חיבור: לכניסות החיישן 1,3 עבור Normally Open, ו-1,2 עבור 1,3

טווח ערכים מוחזרים: 0/1

 $5k\Omega$ חיבור לבקר: כניסות קלט 11-18, חיבור מסוג התנגדות דיגיטלית

תרשים חיבור לבקר:



Scratchx



ROBOPro

