#### Коллоквиум по Математическому анализу-2, семестр 2

Виноградова Дарья, Залялов Александр, Миронов Алексей, Стрельцов Артём, Т

#### Содержание

<b>28</b>	Дайте определение элемента площади 2-мерной поверхности в $\mathbb{R}^3$ и поверхностного интеграла 1-го рода	2
<b>29</b>	Дайте определение элемента $k$ -мерного объёма $k$ -мерного многообразия в $\mathbb{R}^n$ и интеграла 1-го рода по $k$ -мерному многообразию	2
<b>30</b>	Объясните, что такое грассманово умножение, грассмановы переменные, грассмановы мономы	2
31	Объясните, что такое дифференциальная форма ранга $k$ , и как вычисляется интеграл (2-го рода) от $k$ -формы $\omega$ по $k$ -мерному многообразию $\Omega\subseteq\mathbb{R}^n$ . Запишите вычислительную формулу для поверхностного интеграла 2-го рода	3
<b>32</b>	Что такое ориентация $k$ -мерного многообразия? Как изменится интеграл <b>2</b> -го рода от дифференциальной формы при смене ориентации многообразия (б. д.)?	4
<b>33</b>	Дайте определение согласованных ориентаций многообразия и его границы. Дайте определение дифференция да от k-формы. Задинияте общую формулу Стокса	1

### 28 Дайте определение элемента площади 2-мерной поверхности в $\mathbb{R}^3$ и поверхностного интеграла 1-го рода

Пусть имеется двумерная поверхность  $\Omega \subseteq \mathbb{R}^3$  и у неё зафиксирована параметризация  $\varphi: M \to \Omega, M \subseteq \mathbb{R}^2$ . Будем обозначать координаты в  $\mathbb{R}^3$  как (x,y,z), а в  $\mathbb{R}^2$  — как (u,v). Неформально говоря, элементом площади в точке поверхности называется площадь бесконечно малого параллелограмма со сторонами, направленными параллельно касательным векторам в этой точке. Можно провести аналогию с одномерными интегралами, где мы приближаем функцию с помощью ломаной с маленькими звеньями, и сказать, что мы приближаем поверхность маленькими чешуйками в форме параллелограммов. Запишем теперь формулу для элемента площади в точке (u,v)

$$dS = S(P(\varphi'_u(u, v), \varphi'_v(u, v))) dudv;$$

Здесь  $\varphi'_u, \varphi'_v$  — трёхмерные векторы (так как  $\varphi$  имеет три координаты), именно они являются касательными в данной точке; P — параллелограмм, натянутый на векторы; S — площадь. Из линейной алгебры мы знаем, что площадь параллелограмма можно считать как корень из определителя матрицы Грама его сторон. Это даёт нам новую формулу для элемента площади.

$$dS = \sqrt{EG - F^2} du dv;$$

Здесь 
$$E = \langle \varphi_u', \varphi_u' \rangle = \|\varphi_u'\|^2, G = \langle \varphi_v', \varphi_v' \rangle = \|\varphi_v'\|^2, F = \langle \varphi_u', \varphi_v' \rangle.$$

Теперь мы можем естественным образом определить поверхностный интеграл 1-го рода от функции  $f: \mathbb{R}^3 \to \mathbb{R}$  по  $\Omega$ .

$$\iint\limits_{\Omega} f(x,y,z)\mathrm{d}S := \iint\limits_{M} f(\varphi(u,v))\sqrt{E(u,v)G(u,v)-F^{2}(u,v)}\mathrm{d}u\mathrm{d}v;$$

Здесь мы опираемся на параметризацию при определении интеграла. Можно проверить, что при смене параметризации значение интеграла 1-го рода не изменится.

### 29 Дайте определение элемента k-мерного объёма k-мерного многообразия в $\mathbb{R}^n$ и интеграла 1-го рода по k-мерному многообразию

Пусть имеется k-мерное многообразие  $\Omega \subseteq \mathbb{R}^n$  и у него зафиксирована параметризация  $\varphi: M \to \Omega, M \subseteq \mathbb{R}^k$ . Будем обозаначать координаты в  $\mathbb{R}^n$  как  $x = (x_1, \dots, x_n)$ , а в  $\mathbb{R}^k$  — как  $t = (t_1, \dots, t_k)$ . Аналогично предыдущему билету, определим элемент k-мерного объёма в точке t.

$$dVol_k = S(P(\varphi'_{t_1}(t), \dots, \varphi'_{t_k}(t)))dt_1 \dots dt_k;$$

Запишем теперь формулу для интеграла 1-го рода от функции  $f:\mathbb{R}^n \to \mathbb{R}$  по  $\Omega.$ 

$$\int_{\Omega} f(x) dVol_k := \int_{M} f(\varphi(t)) S(P(\varphi'_{t_1}(t), \dots, \varphi'_{t_k}(t))) dt_1 \dots dt_k;$$

Опять же, можно проверить, что интеграл 1-го рода не зависит от параметризации.

#### 30 Объясните, что такое грассманово умножение, грассмановы переменные, грассмановы мономы

Пусть у нас имеется набор символов  $a_1, \ldots, a_n$  — грассмановых переменных и мы умеем брать их линейные комбинации. То есть, например, у нас есть отдельные элементы  $a_2-a_1, 0, -5a_3$  и т. п. Теперь мы хотим ввести новую операцию — научиться умножать наши элементы друг на друга. Наше умножение будет обозначаться символом  $\wedge$  и называться грассмановым умножением. Умножение будет удовлетворять всем стандартным требованиям, кроме коммутативности, которую мы заменим на более странное свойство 4:

- 1.  $(x \wedge y) \wedge z = x \wedge (y \wedge z)$ ;
- 2.  $(x+y) \wedge z = x \wedge z + y \wedge z$ ;

3. 
$$z \wedge (x + y) = z \wedge x + z \wedge y$$
;

4. 
$$a_i \wedge a_i = -a_i \wedge a_i$$
;

Обратите внимание, пункты 1-3 относятся к любым элементам, а пункт 4 только к исходным  $a_1, \ldots, a_n$ . Простые следствия из свойств:  $0 \land x = 0, a_i \land a_i = 0$ . Для примера посчитаем «квадрат» элемента  $a_1 \land a_2 + a_3$ .

$$(a_1 \wedge a_2 + a_3) \wedge (a_1 \wedge a_2 + a_3) = a_1 \wedge a_2 \wedge (a_1 \wedge a_2 + a_3) + a_3 \wedge (a_1 \wedge a_2 + a_3) = 0 + a_1 \wedge a_2 \wedge a_3 + a_3 \wedge a_1 \wedge a_2 + 0 = 0$$

$$= a_1 \wedge a_2 \wedge a_3 - a_1 \wedge a_3 \wedge a_2 = a_1 \wedge a_2 \wedge a_3 + a_1 \wedge a_2 \wedge a_3 = 2a_1 \wedge a_2 \wedge a_3;$$

**Определение.** Грассмановым мономом степени k называется элемент вида  $\alpha a_{i_1} \wedge \ldots \wedge a_{i_k}$ , где  $i_1, \ldots i_k \in \{0, \ldots, n\}$ ,  $\alpha$  — некоторый коэффициент.

Заметим, что если среди  $i_1, \dots i_k$  есть повторения, то моном равен нулю. Переменные в грассмановом мономе можно отсортировать, возможно, поменяв при этом знак. Точнее, при сортировке моном домножится на -1 в степени равной числу инверсий, то есть на знак перестановки.

# 31 Объясните, что такое дифференциальная форма ранга k, и как вычисляется интеграл (2-го рода) от k-формы $\omega$ по k-мерному многообразию $\Omega \subseteq \mathbb{R}^n$ . Запишите вычислительную формулу для поверхностного интеграла 2-го рода

**Определение.** Дифференциальной формой ранга k (или дифференциальной k-формой) на  $M \subseteq \mathbb{R}^n$  называется выражаение вида  $\sum_{\{i_1,...,i_k\}\subseteq\{1,...,n\}} f_{i_1...i_k}(x) \mathrm{d} x_{i_1} \wedge \ldots \wedge \mathrm{d} x_{i_k}$ , где  $f_{i_1...i_k}$  — некоторые дифференцируемые функции  $f_{i_1...i_k}: M \to \mathbb{R}$ .

Если вам очень понравился предыдущий билет, можно сказать, что это сумма грассмановых мономов степени k от переменных  $\mathrm{d}x_1,\ldots\mathrm{d}x_n$  с дифференцируемыми функциями в качестве коэффициентов. Можно считать, что среди чисел  $i_1,\ldots,i_k$  нет повторений, так как мономы с повторениями всё равно зануляются.

Пусть имеются k-мерное многообразие  $\Omega \subseteq \mathbb{R}^n$  с параметризацией  $\varphi: M \to \Omega, M \subseteq \mathbb{R}^k$  и дифференциальная k-форма  $\omega = \sum_{\{i_1, \dots, i_k\} \subseteq \{1, \dots, n\}} f_{i_1 \dots i_k}(x) \mathrm{d} x_{i_1} \wedge \dots \wedge \mathrm{d} x_{i_k}$  на  $\Omega$ . Определим интеграл (2-го рода)  $\omega$  по  $\Omega$ .

$$\int_{\Omega} \omega := \int_{M} \sum_{\{i_1, \dots, i_k\} \subseteq \{1, \dots, n\}} f_{i_1 \dots i_k}(\varphi(t)) d\varphi_{i_1} \wedge \dots \wedge d\varphi_{i_k};$$

Поясним, что творится в этой формуле. Во-первых,  $\varphi_i:M\to\mathbb{R}$  — это функция, соответствующая i-й координате  $\varphi$ . Во-вторых,  $\mathrm{d}\varphi_i$  — это привычный дифференциал функции нескольких переменных, но теперь мы говорим, что это линейная комбинация грассмановых переменных  $\mathrm{d}t_1,\ldots,\mathrm{d}t_k$ . Когда мы грассманово перемножим эти дифференциалы, у нас останется выражение вида  $f(t)\mathrm{d}t_1\ldots\mathrm{d}t_k$ . Это так, ведь в любом слагаемом результата будут перемножаться k переменных, одинаковые занулятся, останутся только слагаемые с различными, возможно, не в том порядке. Но мы можем привести порядок к правильному. После этих преобразований мы считаем интеграл как обычный кратный интеграл.

$$\int_{M} f dt_{1} \wedge \dots dt_{k} = \int_{M} f dt_{1} \dots dt_{k};$$

Для случая k=2 это всё можно записать в следующую формулу.

$$\iint_{\Omega} P \, \mathrm{d}y \wedge \, \mathrm{d}x + Q \, \mathrm{d}z \wedge \, \mathrm{d}x + R \, \mathrm{d}x \wedge \, \mathrm{d}y = \iint_{M} \begin{vmatrix} P & Q & R \\ \frac{\partial \varphi_1}{\partial u} & \frac{\partial \varphi_2}{\partial u} & \frac{\partial \varphi_3}{\partial u} \\ \frac{\partial \varphi_1}{\partial v} & \frac{\partial \varphi_2}{\partial v} & \frac{\partial \varphi_3}{\partial v} \end{vmatrix} \mathrm{d}u \, \mathrm{d}v;$$

Обратите внимание, при Q стоит  $dz \wedge dx$ , а не  $dx \wedge dz$ .

 $<sup>^{1}</sup>$  Часто ограничиваются гладкими функциями.

## 32 Что такое ориентация k-мерного многообразия? Как изменится интеграл 2-го рода от дифференциальной формы при смене ориентации многообразия (б. д.)?

Пусть  $\Omega \subseteq \mathbb{R}^n$  — k-мерное связное многообразие, и у него имеются две параметризации  $\varphi: M \to \Omega, \psi: N \to \Omega; M, N \subseteq \mathbb{R}^k$ . Предположим, что функция замены координат  $c = \varphi^{-1} \circ \psi$  биективна и непрерывно дифференцируема.

$$M \stackrel{c}{\longleftarrow} N$$

Посмотрим на якобиан J(c). Если бы где-то он был равен нулю, в окрестности этой точки c была бы необратима. Значит он не равен нулю нигде. Поскольку J(c) непрерывен и  $\Omega$  связно, из этого следует, что он имеет постоянный знак. Тогда если он положителен, будем говорить, что  $\varphi$  и  $\psi$  задают одну и ту же ориентацию, а если отрицателен — то разные. Таким образом мы определяем ориентацию как отношение эквивалентности с двумя классами на параметризациях многообразия.

Ориентация задаёт ориентацию на любом касательном пространстве  $T_x\Omega$  как на векторном пространстве. Если мы назвали ориентацию некоторой параметризации положительной, то назовём положительным базис  $T_x\Omega$ , полученный из её производных.

При смене параметризации на имеющую противоположную ориентацию интеграл 2-го рода меняет знак.

## 33 Дайте определение согласованных ориентаций многообразия и его границы. Дайте определение дифференциала от k-формы. Запишите общую формулу Стокса.

Будем обозначать границу многообразия  $\Omega$  как  $\partial\Omega$ . Заметим, что если у k-мерного многообразия есть граница, то она имеет размерность k-1.

**Определение.** Будем говорить, что ориентации  $\Omega$  и  $\partial\Omega$  согласованы, если для любой точки  $x \in \partial\Omega$  для любого положительного базиса  $v_1, \dots v_{k-1}$  в  $T_x\partial\Omega$ , базис  $v_1, \dots, v_{k-1}, \vec{n}$  положителен в  $T_x\Omega$ , где  $\vec{n}$  — это вектор в  $T_x\Omega$ , перпендикулярный  $T_x\partial\Omega$  и смотрящий наружу<sup>2</sup>  $\Omega$ .

Мы привыкли, что дифференциал суммы равен сумме дифференциалов. Поэтому для определения дифференциала от дифференциальной формы достаточно определить дифференциал от грассманова монома.

$$d(fdx_{i_1} \wedge \ldots \wedge dx_{i_k}) := df \wedge dx_{i_1} \wedge \ldots \wedge dx_{i_k};$$

Для примера посчитаем дифференциал от дифференциала некоторой функции  $f: \mathbb{R}^n \to \mathbb{R}$ .

$$d(df) = d\left(\sum_{i=1}^{n} \frac{\partial f}{\partial x_i} dx_i\right) = \sum_{i=1}^{n} \sum_{j=1}^{n} \frac{\partial^2 f}{\partial x_i \partial x_j} dx_j \wedge dx_i;$$

При этом слагаемые вида  $\frac{\partial^2 f}{\partial x_i \partial x_i} dx_i \wedge dx_i$  сразу зануляются, а слагаемые вида  $\frac{\partial^2 f}{\partial x_i \partial x_j} dx_j \wedge dx_i$  сократятся с  $\frac{\partial^2 f}{\partial x_j \partial x_i} dx_i \wedge dx_j$ . Значит d(df) = 0.

Пусть теперь  $\Omega-k$ -мерное многообразие с согласованными ориентациями на самом многообразии и на границе, а  $\omega-$  дифференциальная (k-1)-форма на  $\Omega$ . Тогда верна (общая) формула Стокса:

$$\int_{\partial\Omega}\omega=\int_{\Omega}\mathrm{d}\omega;$$

 $<sup>^2</sup>$ Это можно формализовать, например, как отрицательное скалярное произведение с любым вектором, соединяющим x и точку из окрестности x из  $\Omega$ . Но лектор это никак не формализовал.