# Seminar 5 Integrale curbilinii

# 1 Drumuri parametrizate

**Definiție 1.1:** Fie  $J \subseteq \mathbb{R}$ . Se numește *drum parametrizat* pe J cu valori în  $\mathbb{R}^n$  orice aplicație continuă  $\gamma: J \to \mathbb{R}^n$ .

Pe componente,  $\gamma(t) = (\gamma_1(t), \gamma_2(t), \dots, \gamma_n(t))$ , relațiile  $x_i = \gamma_i(t)$  se numesc ecuațiile parametrice ale drumului.

Dacă J este un interval [a,b], atunci  $\gamma(a)$  și  $\gamma(b)$  se numesc *capetele* drumului, iar drumul se numește *închis* dacă  $\gamma(a) = \gamma(b)$ .

Dacă  $\gamma : [a,b] \to \mathbb{R}^n$  este un drum, *opusul său* se definește prin:

$$\gamma^-:[a,b]\to \mathbb{R}^n, \quad \gamma^-(t)=\gamma(a+b-t).$$

Date două drumuri parametrizate, ele se pot *concatena*, rezultatul fiind un drum care parcurge, pe rînd, intervalele de definiție ale celor două componente.

**Observație 1.1:** Concatenarea a două drumuri parametrizate are sens numai atunci cînd capătul de final al unui drum coincide cu capătul de început al celuilalt. Mai precis, dacă avem:  $\gamma_1 : [\mathfrak{a},\mathfrak{b}] \to \mathbb{R}^n$  și  $\gamma_2 : [\mathfrak{b},\mathfrak{c}] \to \mathbb{R}^n$ , atunci

$$\gamma_1 \cup \gamma_2 = \begin{cases} \gamma_1(t), & t \in [\mathfrak{a}, \mathfrak{b}] \\ \gamma_2(t), & t \in [\mathfrak{b}, \mathfrak{c}]. \end{cases}$$

Aspectele analitice de interes sînt:

**Definiție 1.2:** Un drum  $\gamma: J \to \mathbb{R}^n$  se numește *neted* dacă aplicația  $\gamma$  este de clasă  $\mathcal{C}^1(J)$ , iar  $\gamma'(t) \neq 0, \forall t \in J$ .

Un drum se numește *neted pe porțiuni* dacă se obține prin concatenarea unui număr finit de drumuri netede.

În cazurile particulare de interes, adică în  $\mathbb{R}^2$  și  $\mathbb{R}^3$ , vom nota drumurile parametrizate prin  $\gamma(t) = (x(t), y(t))$ , respectiv  $\gamma(t) = (x(t), y(t), z(t))$ .

### 2 Integrala curbilinie

### Integrala curbilinie de prima speță

Dat un drum neted  $\gamma : [a,b] \to \mathbb{R}^3$ , iar  $f : D \to \mathbb{R}$ , o funcție continuă cu  $D \supseteq \gamma([a,b])$ , se definește integrala curbilinie de prima speță a funcției f pe drumul  $\gamma$  prin:

$$\int_{\mathcal{X}} f(x, y, z) ds = \int_{a}^{b} f(x(t), y(t), z(t)) \cdot \sqrt{(x'(t))^{2} + (y'(t))^{2} + (z'(t))^{2}} dt.$$

În particular, pentru f = 1, obținem  $L(\gamma)$ , care este *lungimea drumului*  $\gamma$ , definit prin:

$$L(\gamma) = \int_a^b \sqrt{(x'(t))^2 + (y'(t))^2 + (z'(t))^2} dt.$$

Un alt caz particular este dat de o interpretare fizică. Presupunem că imaginea lui  $\gamma$  reprezintă un fir material, iar f este funcția de densitate a firului. Atunci putem calcula masa M și coordonatele

centrului de greutate ( $x_i^G$ ) ale firului prin:

$$M = \int_{\gamma} f ds$$
$$x_i^G = \frac{1}{M} \int_{\gamma} x_i f ds.$$

#### Integrala curbilinie de speța a doua

Fie  $\alpha = Pdx + Qdy + Rdz$  o 1-formă diferențială, unde P, Q, R sînt funcții continue definite pe  $D \subseteq \mathbb{R}^3$ , mulțime deschisă.

Fie  $\gamma:[a,b]\to\mathbb{R}^3$ ,  $\gamma(t)=(x(t),y(t),z(t))$  un drum parametrizat neted, cu  $\gamma([a,b])\subseteq D$ . Integrala curbilinie a formei diferențiale  $\alpha$  de-a lungul drumului  $\gamma$  se definește prin:

$$\int_{\gamma} \alpha = \int_{a}^{b} (P(\gamma(t))x'(t) + Q(\gamma(t))y'(t) + R(\gamma(t))z'(t)dt.$$

Putem da și în acest caz o interpretare fizică, folosind *notații vectoriale*. Asociem 1-formei diferențiale  $\alpha = Pdx + Qdy + Rdz$  un cîmp de vectori  $\vec{V}: D \to \mathbb{R}^3$ , de componente  $\vec{V} = (P,Q,R)$ . Integrala 1-formei  $\alpha$  pe drumul  $\gamma$  devine, în acest caz, *circulația cîmpului*  $\vec{V}$  de-a lungul drumului  $\gamma$ , notată  $\int_{\mathcal{V}} \vec{V} \cdot d\vec{r}$ .

În particular, dacă interpretăm  $\vec{V} = \vec{F}$  ca un cîmp de forțe, atunci circulația  $\int_{\gamma} \vec{F} \cdot d\vec{r}$  este *lucrul* mecanic efectuat de forța  $\vec{F}$ , actionînd pe drumul  $\gamma$ .

## 3 Forme diferențiale exacte

**Definiție 3.1:** O 1-formă diferențială  $\alpha = Pdx + Qdy + Rdz$  se numește *exactă* pe o mulțime D dacă există o funcție f, numită *potențial scalar* sau *primitivă*, de clasă  $\mathcal{C}^1(D)$ , astfel încît Df =  $\alpha$  sau, pe componente:

$$\frac{\partial f}{\partial x} = P, \frac{\partial f}{\partial y} = Q, \frac{\partial f}{\partial z} = R.$$

În interpretarea vectorială, cîmpul de vectori  $\vec{V} = (P, Q, R)$  asociat formei diferențiale  $\alpha$  se numește cîmp de gradienți, deoarece  $V = \nabla f$ .

**Definiție 3.2:** O 1-formă diferențială  $\alpha = Pdx + Qdy + Rdz$  se numește *închisă* pe D dacă sînt verificate, în orice punct din D, egalitățile:

$$\frac{\partial P}{\partial y} = \frac{\partial Q}{\partial x}, \frac{\partial Q}{\partial z} = \frac{\partial R}{\partial y}, \frac{\partial R}{\partial x} = \frac{\partial P}{\partial z}.$$

Exactitatea formelor diferențiale ne permite să calculăm mai simplu unele integrale curbilinii, după cum arată următoarea teoremă:

**Teoremă 3.1:** Fie  $\alpha = Df$  o 1-formă diferențială exactă pe D și fie  $\gamma$  un drum parametrizat neted, cu imaginea inclusă în D, de capete p,  $q \in D$ . Atunci:

(a) 
$$\int_{\mathcal{X}} \mathsf{Df} = \mathsf{f}(\mathsf{q}) - \mathsf{f}(\mathsf{p});$$

(b) Dacă  $\gamma$  este închis, atunci  $\int_{\gamma} \mathsf{Df} = 0$ .

Să remarcăm faptul că, folosind teorema de simetrie a lui Schwartz, rezultă că *orice formă diferențială* exactă este și închisă. Reciproca este, în general falsă. De exemplu, forma diferentială:

$$\alpha = \frac{-y}{x^2 + y^2} dx + \frac{x}{x^2 + y^2} dy$$

este închisă pe  $\mathbb{R}^2 - \{(0,0)\}$ , dar nu este exactă.

Un rezultat fundamental este următorul:

**Teoremă 3.2** (Poincaré): Fie  $\alpha$  o 1-formă diferențială de clasă  $\mathbb{C}^1$ , închisă pe domeniul  $D \subseteq \mathbb{R}^n$ . Atunci, pentru orice  $x \in D$ , există o vecinătate deschisă a sa  $U \subseteq D$  și o funcție f de clasă  $\mathbb{C}^1$ , astfel încît  $Df = \alpha$ , pe U.

Cu alte cuvinte, orice 1-formă diferentială închisă este local exactă.

Mai avem nevoie și de următoarea:

**Definiție 3.3:** O mulțime  $D \subseteq \mathbb{R}^n$  se numește *stelată* (*domeniu stelat*) dacă există un punct  $x_0 \in D$ , astfel încît segmentul  $[x_0, x] \subseteq D$ , pentru orice  $x \in D$ .

#### 4 Exerciții

- 1. Să se calculeze următoarele integrale curbilinii de speța întîi:
- (a)  $\int_C x ds$ , unde  $C : y = x^2, x \in [0, 2]$ ;
- (b)  $\int_C y^5 ds$ , unde  $C: x = \frac{y^4}{4}$ ,  $y \in [0, 2]$ ;
- (c)  $\int_C x^2 ds$ , unde  $C: x^2 + y^2 = 2$ ,  $x, y \ge 0$ ;
- (d)  $\int_C y ds$ , unde  $C : x(t) = \ln(\sin t) \sin^2 t$ ,  $y(t) = \frac{1}{2} \sin 2t$ ,  $t \in \left[\frac{\pi}{3}, \frac{\pi}{2}\right]$ ;
- (e)  $\int_C xy ds$ , unde  $C : x(t) = |t|, y(t) = \sqrt{1 t^2}, t \in [-1, 1]$ ;
- (f)  $\int_C |x-y| ds$ , unde  $C: x(t) = |\cos t|$ ,  $y(t) = \sin t$ ,  $t \in [0, \pi]$ .
  - 2. Să se calculeze următoarele integrale curbilinii de speța a doua:
- (a)  $\int_C \frac{dx}{2\alpha+y} \frac{dy}{\alpha+x}$ , unde C este o curbă simplă formată din porțiunea din cercul  $x^2 + y^2 + 2\alpha y = 0$  ( $\alpha > 0$ ), pentru care  $x + y \geqslant 0$ , iar capătul de pornire este  $A(\alpha, -\alpha)$ ;
- (b)  $\int_C x dy y dx$ , unde  $C: x^2 + y^2 = 4$ ,  $y = x\sqrt{3}$ ,  $x \geqslant 0$ ,  $y = \frac{x}{\sqrt{3}}$ ;
- (c)  $\int_{\mathcal{Y}} (x+y) dx + (x-y) dy$ , unde domeniul este:

$$\gamma = \{(x,y) \mid x^2 + y^2 = 4, y \geqslant 0\}.$$

- (d)  $\int_{\gamma} \frac{y}{x+1} dx + dy$ , unde  $\gamma$  este triunghiul cu vîrfurile A(2,0), B(0,0), C(0,2);
- (e)  $\int_{\gamma} x dy y dx$ , unde:

$$\gamma = \{(x,y) \mid \frac{x^2}{a^2} + \frac{y^2}{b^2} = 1\}.$$

- 3. Să se calculeze  $\int_{\gamma} y dx + x dy$ , pe un drum de la A(2,1) la B(1,3).
- 4. Fie  $\mathfrak{a} \in \mathbb{R}$  și P, Q :  $\mathbb{R}^2 \to \mathbb{R}$  , definite prin:

$$P(x,y) = x^2 + 6y$$
,  $Q(x,y) = 3ax - 4y$ .

Să se afle a astfel încît  $\omega = Pdx + Qdy$  să fie o 1-formă diferențială exactă pe  $\mathbb{R}^2$  și să se determine primitiva sa (f  $\in \mathcal{C}^1(\mathbb{R}^2)$ , cu Df  $= \omega$ ).

5. Să se calculeze circulația cîmpului de vectori  $\vec{V}$  de-a lungul curbei  $\gamma$ , pentru:

(a) 
$$\vec{V} = -(x^2 + y^2)\vec{i} - (x^2 - y^2)\vec{j}$$
, cu

$$\gamma = \{(x,y) \mid x^2 + y^2 = 4, y < 0\} \cup \{(x,y) \mid x^2 + y^2 - 2x = 0, y \geqslant 0\}.$$

(b) 
$$\vec{V} = x\vec{i} + xy\vec{j} + xyz\vec{k}$$
, unde:

$$\gamma = \{(x, y, z) \mid x^2 + y^2 = 1\} \cap \{(x, y, z) \mid x + z = 3\}.$$

- 6. Să se calculeze coordonatele centrului de greutate al unui fir cu forma unui arc de cerc, de rază R și de măsură  $\alpha \in (0,\pi)$ , presupus omogen.
  - 7. Să se calculeze masa firului material  $\gamma$ , cu ecuațiile parametrice:

$$\begin{cases} x(t) &= t \\ y(t) &= \frac{1}{2}t^2, t \in [0, 1] \\ z(t) &= \frac{1}{3}t^3 \end{cases}$$

și cu densitatea  $F(x, y, z) = \sqrt{2y}$ .