

**第一季第 10 课：从集合到拓扑空间** 拓扑学是范畴论的主要推动力量之一。在点集拓扑、同伦、同调理论中，函子化的构造处处可见。学习拓扑有助于感受范畴论的方法论意义。在集合上构造拓扑结构是进入几何领域的第一步。本节课首先剥离几何结构中的其它属性，只保留拓扑性质，考察拓扑性质的本原。许多分析中的不等式问题，本质上都可以从拓扑的角度来理解，并且描述为偏序的构造。

拓扑结构的定义中涉及到子集族，也就是幂集的子集。前面的课程通过反变的 Hom 函子构造了幂集函子，它是从集合范畴到集合范畴的函子。从函子角度看，拓扑结构的构造相当于是一种带有约束的函子，要求函子能够产生符合开集定义的，满足某些代数封闭性的子集族。

在函子的角度回顾数学分析中的连续性就十分自然：用拓扑方式定义的连续性，无非是让开集可以在幂集函子的原像下映射为开集，产生封闭性。

过去用特征函数探讨了子集的构成，特殊函数的全体相当于幂集，并且用反变 Hom 函子刻画了态射集和幂集的同构性质。在拓扑中，类似的构造是 Sierpiński 空间，它有一个开点和一个闭点，相当于特征函数取值的二元。Sierpiński 空间作为拓扑空间，用相似的函子映射方向，把拓扑空间连续性的构造纳入到求原像中，于是在拓扑空间范畴中，同样可以用反变 Hom 函子来刻画开集的集合。

同伦理论起源于拓扑学，它成为范畴论发展的一个主要推动力量。同伦上的问题往往可以转变为范畴中更加抽象的问题，反过来范畴论的发展又发展出了更多同伦的理论。我们简单地介绍了同伦的概念。结合过去讨论的集合范畴中的态射复合律，以及线性空间范畴中用矩阵乘法构造的态射复合律，可以类比同伦中用连通的道路来构造同伦的关系。

**拓扑空间** 拓扑学是几何学的基础。\$\mathbb{R}\$ 上的开区间的全体构成子集族 \$\{(a\_i, b\_i) \mid a\_i, b\_i \in \mathbb{R}, a\_i < b\_i\}\_{i \in I}\$，按照子集的包含关系构成偏序：

$$(a_1, b_1) \leq (a_2, b_2) \Leftrightarrow a_2 \leq a_1 < b_1 \leq b_2$$

大体上许多用不等式描述的数学问题，都可以在这种意义下转为偏序的描述。这里就蕴含了 \$\mathbb{R}\$ 中的拓扑结构，只要开区间包含偏序的成立，不等式具体的放缩数字并不重要。\$\mathbb{R}\$ 上构造一个连续的单满自映射，例如 \$x \mapsto f(x) = 2 + 3x\$ 或者 \$x \mapsto f(x) = 5 + 7x^3\$，这样相当于在集合包含偏序意义下，有偏序集范畴到自身的函子：

$$\begin{array}{ccc} (\mathbb{R}, \leq) & \xrightarrow{T_f} & (\mathbb{R}, \leq) \\ (a_1, b_1) & \xrightarrow{\quad} & T_f(a_1, b_1) = (f(a_1), f(b_1)) \\ \downarrow \leq & \Longrightarrow & \downarrow \leq \\ (a_2, b_2) & \xrightarrow{\quad} & T_f(a_2, b_2) = (f(a_2), f(b_2)) \end{array}$$

它保持了偏序态射 \$(a\_1, b\_1) \leq (a\_2, b\_2) \Rightarrow (f(a\_1), f(b\_1)) \leq (f(a\_2), f(b\_2))\$。在以上变换下，开区间的端点都会相应变化。然而拓扑结构体现的包含偏序不变，这体现了拓扑是比度量更为基础的几何结构。接下来在集合范畴上构造拓扑结构。

**拓扑结构** 前面关于集族、偏序集、单纯形的讨论，涉及到在集合  $X$  的幂集  $2^X$  中选取子集族  $\xi \subset 2^X$  的问题. 对子集族赋予一些条件，满足集合运算下的一些封闭性，就可以产生各种代数结构. 拓扑结构是其中一类重要的代数结构，其构造依赖于对开子集族的选取. 赋予了拓扑结构的集合构成拓扑空间，这是从集合到几何最重要的过渡.

### 定义 0.0.1. 拓扑空间

令  $\xi \subset 2^X$  为子集族，若满足以下公理：

1.  $\emptyset \in \xi$  且  $X \in \xi$
2.  $\xi$  中子集的任意并属于  $\xi$
3.  $\xi$  中子集的有限交属于  $\xi$

称  $(X, \xi)$  为**拓扑空间 (topological space)**，称  $\xi$  为**拓扑 (topology) 结构**，称  $\xi$  中的成员为**开集 (open set)**.

集合  $X$  的幂集  $2^X$  中，按照偏序关系产生最小的空集  $\emptyset$  和最大的全集  $X$ ，这样构成了  $X$  上的拓扑空间的两个极端：

### 定义 0.0.2. 平凡拓扑与离散拓扑

$X$  的子集族  $\xi_1 = \{\emptyset, X\}$  构成拓扑空间，称为**平凡拓扑 (trivial topology)**.

$X$  的子集族  $\xi_2 = 2^X$  构成拓扑空间，称为**离散拓扑 (discrete topology)**.

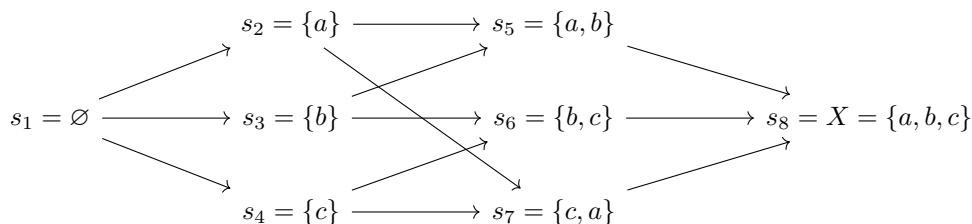
在同一个集合上构造拓扑结构，平凡拓扑相当于最粗粒度的拓扑结构，离散拓扑相当于最细粒度的拓扑结构. 实际选择拓扑结构则根据具体问题的需要，介于平凡拓扑  $\xi_1$  和离散拓扑  $\xi_2$  这两个极端之间.

### 例 0.0.1. 有限集的拓扑空间

令  $X = \{a, b, c\}$  为有限集，幂集为：

$$2^X = \{s_1, s_2, s_3, s_4, s_5, s_6, s_7, s_8\} = \{\emptyset, \{a\}, \{b\}, \{c\}, \{a, b\}, \{b, c\}, \{c, a\}, X\}$$

按照子集的包含关系，这里省略了可以通过复合构造的偏序：



集合  $X$  的元素为  $|X| = 3$  个，幂集  $2^X$  的元素为  $|2^X| = 2^3 = 8$  个，幂集  $2^X$  的幂集  $2^{2^X}$  的元素为  $|2^{2^X}| = 2^8 = 256$  个，其中满足拓扑空间定义要求的构成拓扑. 可见集合上可以构造的拓扑可能是很多的.

### 例 0.0.2. Euclidean 拓扑

实数轴  $\mathbb{R} \in \mathbf{Set}$  是集合, 现在给它构造拓扑. 将实数轴上开区间的全体记为  $B = \{B_i = (a_i, b_i) \mid a_i < b_i\}_{i \in I}$ .  $B$  中成员的有限非空交集是开区间或者空集, 于是  $B$  构成了一个拓扑基, 关于拓扑基请参考拓扑学教程. 赋予了  $\mathbb{R}$  拓扑空间的结构, 这是  $\mathbb{R}$  上标准的 **Euclidean 拓扑 (Euclidean topology)**.

上述的开区间  $(a, b)$  可以视为以  $(a+b)/2$  为中心, 以  $(b-a)/2$  为半径的一维开球. 推广到  $n$ -维 Euclidean 空间,  $n$ -维开球的集合构成了 Euclidean 拓扑基, 以及相应的 Euclidean 拓扑. 开球的构造依赖于 Euclidean 空间的度量, 因此这种拓扑是度量拓扑.

拓扑空间  $(X, \xi) \in \mathbf{Top}$  的拓扑结构  $\xi \subseteq 2^X$  可以进行范畴化研究,  $\xi$  是开子集族, 开子集之间的包含关系  $V \subseteq U$  定义了一个偏序  $\rho_V^U: V \xrightarrow{\leq} U$ , 这样构成一个偏序集范畴  $(\xi, \leq)$ , 称为  $X$  上的**开集范畴 (category of open sets)**.

**连续性** 过去讨论了集合范畴  $\mathbf{Set}$  上反变的幂集函子.  $f \in \mathbf{Set}[X, Y]$  作为集合上的映射, 在幂集函子下转为用  $f^{-1}[2^Y, 2^X]$  求原像. 如果赋予了集合拓扑结构, 构成拓扑空间  $(X, \mathcal{O}_X), (Y, \mathcal{O}_Y)$ , 那么  $\mathcal{O}_X \subseteq 2^X$  和  $\mathcal{O}_Y \subseteq 2^Y$  是作为幂集的子集存在, 限制在拓扑结构中讨论  $f^{-1}[\mathcal{O}_Y, \mathcal{O}_X]$ , 此时  $f^{-1}$  不一定存在了.

若对于任意开集  $B \in \mathcal{O}_Y \subseteq 2^Y$ , 原像  $f^{-1}(B) \in \mathcal{O}_X \subseteq 2^X$  都是开集, 即原像处于拓扑结构  $\mathcal{O}_X$  中, 那么幂集函子的结构就可以完整在拓扑空间中得到继承.

### 定义 0.0.3. 连续性: 拓扑式定义

令  $(X, \mathcal{O}_X)$  和  $(Y, \mathcal{O}_Y)$  为拓扑空间, 集合间的映射  $f: X \rightarrow Y$  称为**连续 (continuous)**的, 如果  $(Y, \mathcal{O}_Y)$  中的任意开集  $\forall V \in \mathcal{O}_Y$ , 其原像  $f^{-1}(V) \in \mathcal{O}_X$  是  $(X, \mathcal{O}_X)$  中的开集.

分析学的基础是函数的连续性, 而连续性本质上是拓扑概念. 以数学分析最基本的一元实函数  $f: \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}$  为例:

### 定义 0.0.4. 连续性: 序列式定义

若序列收敛则函数收敛:

$$\{x_n \in \mathbb{R}\} \longrightarrow x_0 \implies \{f(x_n) \in \mathbb{R}\} \longrightarrow f(x_0)$$

称  $f$  在  $x_0$  处连续.

### 定义 0.0.5. 连续性: $\varepsilon - \delta$ 语言

$\forall \varepsilon > 0, \exists \delta > 0$ , 使得:

$$|x - x_0| < \delta \implies |f(x) - f(x_0)| < \varepsilon$$

称  $f$  在  $x_0$  处连续.

以上两种定义都蕴含了  $\mathbb{R}$  中内在的 Euclidean 度量. 前面讨论了  $\mathbb{R}$  上构造一个连续的单满自映射, 改变了度量却不会改变拓扑性质. 连续性本质是拓扑性质, 不需要度量这样的附加结构, 因而用开集的原像来定义才是最本质的. 下图体现出继承于幂集函子的反变性质:

$$\begin{array}{ccc}
 U \subseteq (X, \mathcal{O}_X) & \xlongequal{\quad} & U = f^{-1}(V) \in \mathcal{O}_X \subseteq 2^X \\
 \downarrow f & & \uparrow f^{-1} \\
 V = f(U) \subseteq (Y, \mathcal{O}_Y) & \xlongequal{\quad} & V \in \mathcal{O}_Y \subseteq 2^Y
 \end{array}$$

易于验证, 恒等映射是连续映射, 两个首尾相连的连续映射的复合是连续映射, 多个连续映射的复合满足结合率, 于是连续映射满足范畴中对态射的要求. 以拓扑空间为对象, 以连续映射为态射, 构成**拓扑空间范畴 (category of topological spaces)**, 记为 **Top**.

在连续性的定义中, 映射的方向与幂集函子中的原像相同, 从拓扑空间得到其开集偏序范畴的过程, 用开集函子表示为:

$$\begin{aligned}
 \mathcal{O} : \mathbf{Top}^{\text{op}} &\rightarrow \mathbf{Poset} \\
 (X, \xi) &\mapsto \mathcal{O}_X = (\xi, \leq) \\
 (Y, v) &\mapsto \mathcal{O}_Y = (v, \leq) \\
 \mathbf{Set}((X, \xi), (Y, v)) &\rightarrow \mathbf{Poset}(\mathcal{O}_Y, \mathcal{O}_X) \\
 f &\mapsto \mathcal{O}_f \\
 \mathcal{O}_f : \mathcal{O}_Y &\rightarrow \mathcal{O}_X \\
 V &\mapsto f^*(V) = f^{-1}(V) = \text{preim}_f(V)
 \end{aligned} \tag{0.0.1}$$

#### 定义 0.0.6. 同胚

拓扑空间  $(X, \mathcal{O}_X), (Y, \mathcal{O}_Y) \in \mathbf{Top}$  之间有集合映射  $f \in \mathbf{Set}[X, Y]$ , 若  $f$  是连续双射且  $f$  及其逆  $f^{-1}$  都是连续的, 称  $f$  是**同胚 (homeomorphism)**.

显然同胚构成了拓扑空间范畴中的等价, 拓扑空间的一个基本问题是研究同胚等价类.

#### 例 0.0.3.

平面直角坐标系上,  $x$ -轴和  $y$ -轴在 Euclidean 度量拓扑下同胚, 同胚的函数例如:

$$y = f(x) = 3 + 5x^3$$

**例 0.0.4.**

实数轴上的有限开区间之间显然同胚，正切函数：

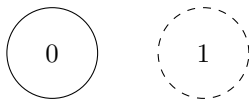
$$f(x) = \tan x$$

构成了  $f : (-\pi/2, \pi/2) \rightarrow \mathbb{R}$  的同胚。

**Sierpiński 空间** 在两点集  $S = \{0, 1\}$  上，除了平凡拓扑和离散拓扑外，只有两种拓扑

$$\tau_0 = \{\emptyset, \{0\}, S\}, \quad \tau_1 = \{\emptyset, \{1\}, S\}$$

二者同构，取拓扑空间  $(S, \mathcal{O}_S) = (S, \tau_1)$  称为 **Sierpiński 空间 (Sierpiński space)**. 对应开集， $S$  的所有闭集为  $\{\emptyset, \{0\}, S\}$ . 因而  $S$  包含的单点集  $\{1\}$  和  $\{0\}$  分别为开集和闭集。



拓扑  $\tau_1$  按照开集包含偏序构成全序集：

$$s_1 = \emptyset \longrightarrow s_2 = \{1\} \longrightarrow s_3 = X = \{0, 1\}$$

拓扑中的子集标记为：

$$\tau_1 = \{s_1, s_2, s_3\} = \{\emptyset, \{1\}, S\}$$

前面用二值集合  $\Omega = \{0, 1\}$  讨论了子集和**特征函数 (characteristic function)**的对应关系，从而用反变 Hom 函子  $h_\Omega$  构造了幂集函子。

拓扑结构是幂集的子集，前面我们用幂集函子的研究方式讨论了连续性，现在继续用幂集函子的研究方式讨论类似于特征函数的连续函数。在拓扑空间范畴 **Top** 中，对应着二值集  $\Omega$  的就是两点 Sierpiński 空间  $S$ . 令  $(X, \mathcal{O}_X) \in \mathbf{Top}$  为拓扑空间，讨论拓扑空间范畴中的态射集 **Top**( $X, S$ )，它的形式类似于特征函数，但要求是连续函数：

$$\chi_U : X \rightarrow S$$

$$x \mapsto \chi_U(x) = \begin{cases} \{1\} & x \in U \\ \{0\} & x \notin U \end{cases}$$

在 Sierpiński 拓扑中  $\{1\}$  不仅作为点存在，还是唯一的单点开集。若  $\chi_U$  为连续函数，则开集  $\{1\}$  在  $\chi_U$  下的原像  $U = \chi_U^{-1}(\{1\}) \in \xi$  是开集。类似于特征函数，这里建立了开集  $U$  和连续函数  $\chi_U \in \mathbf{Top}[(X, \mathcal{O}_X), S]$  的一一对应：

$$h_S(X, S) = \mathbf{Top}((X, \mathcal{O}_X), S) \simeq \mathcal{O}_X$$

在同构的意义下二者相等：

$$\begin{aligned}
 h_S : \mathbf{Top}^{\text{op}} &\rightarrow \mathbf{Set} \\
 (X, \mathcal{O}_X) &\mapsto h_S X = \mathbf{Top}((X, \mathcal{O}_X), S) = \mathcal{O}_X \\
 (Y, \mathcal{O}_Y) &\mapsto h_S Y = \mathbf{Top}((Y, \mathcal{O}_Y), S) = \mathcal{O}_Y \\
 \mathbf{Top}(X, Y) &\rightarrow \mathbf{Set}(\mathcal{O}_Y, \mathcal{O}_X) \\
 f &\mapsto f^* \\
 f^* : \mathcal{O}_Y &\rightarrow \mathcal{O}_X \\
 V &\mapsto f^*(V) = \text{preim}_f(V)
 \end{aligned} \tag{0.0.2}$$

**道路** 同伦理论起源于拓扑学，它成为范畴论发展的一个主要推动力量。同伦上的问题往往可以转变为范畴中更加抽象的问题，反过来范畴论的发展又发展出了更多同伦的理论。

比**连通 (connected)**更强的条件是**道路连通 (path connected)**。拓扑学通常用单位闭区间  $I = [0, 1]$  上的连续参数曲线构造包含端点的**道路 (path)**：

$$\begin{aligned}
 \gamma : I = [0, 1] &\rightarrow X \\
 t &\mapsto \gamma(t)
 \end{aligned} \tag{0.0.3}$$

这里单位闭区间作为拓扑空间  $I \in \mathbf{Top}$ ，它的连续性依据实的度量拓扑。区分以下两个概念：

1. 连续参数曲线：拓扑空间范畴中的态射  $\gamma \in \mathbf{Top}[I, X]$
2. 道路：拓扑空间  $I \in \mathbf{Top}$  在连续参数曲线下的像  $\gamma(I) \subseteq X$ <sup>1</sup>。

许多文献要求道路不相交，我们不作要求，因可以用道路  $\gamma(I)$  中的不交并  $\sqcup_t(t, \gamma(t))$  避免交点的问题，在这样的意义下，单位闭区间  $I$  和道路  $\gamma(I)$  是同胚的。

给定两条参数曲线  $\alpha, \beta : I \rightarrow X$ ，若满足  $\alpha(1) = \beta(0)$  则道路  $\alpha(I)$  和  $\beta(I)$  首尾相接生成一条  $\alpha(0) \rightarrow \beta(1)$  的道路，可以用如下参数曲线产生：

$$\begin{aligned}
 \gamma : I &\rightarrow X \\
 t &\mapsto \gamma(t) = \begin{cases} \alpha(2t), & 0 \leq t \leq 1/2 \\ \beta(2t - 1), & 1/2 \leq t \leq 1 \end{cases}
 \end{aligned} \tag{0.0.4}$$

---

<sup>1</sup>更方便的方式是把道路定义为连续参数曲线的等价类

如果拓扑空间  $X$  中任意两端点  $x_0, x_1 \in X$  间存在道路  $\gamma(I)$  使得  $\gamma(0) = x_0, \gamma(1) = x_1$ , 则称  $X$  为**道路连通 (path connected)**的. 进而可以讨论拓扑空间的划分之间的道路连通问题, 把拓扑空间构造为道路连通的等价类  $X/\sim$ , 即道路连通分支的集合.

当然也可以考虑给定两点间是否具有道路连通的关系, 这是一个等价关系:

1. 自反性: 对  $\forall x \in X, \exists 1_x : I \rightarrow X$  使得  $\forall t \in I : 1_x(t) = x$ .
2. 对称性: 参数曲线  $\forall \gamma$  若满足  $\gamma(0) = x_0, \gamma(1) = x_1$  则构成  $x_0 \rightarrow x_1$  的道路  $\gamma(I)$ , 则  $\gamma(1-t)$  构成  $x_1 \rightarrow x_0$  的道路  $\gamma(I)$ .
3. 传递性: 按照 (0.0.4) 式可以连接道路.

用连续参数曲线  $\gamma \in \mathbf{Top}[I, X]$  生成  $X$  中的道路  $\gamma(I)$ , 便建立了道路端点  $x_0 = \gamma(0)$  和  $x_1 = \gamma(1)$  之间的道路连通等价关系. 连接  $x_0 \rightarrow x_1$  的连续参数曲线的集合记为

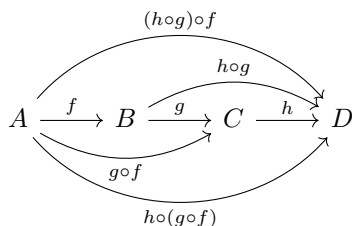
$$\Gamma(x_0, x_1) = \{\gamma \in \mathbf{Top}[I, X] \mid \gamma(0) = x_0, \gamma(1) = x_1\} \quad (0.0.5)$$

单位闭区间  $I = [0, 1]$  在这些连续参数曲线下的像构成  $X$  上  $x_0 \rightarrow x_1$  的道路集合, 或者说当连续参数曲线具有相同的像则视为等价, 道路集合就构成连续参数曲线的等价类:

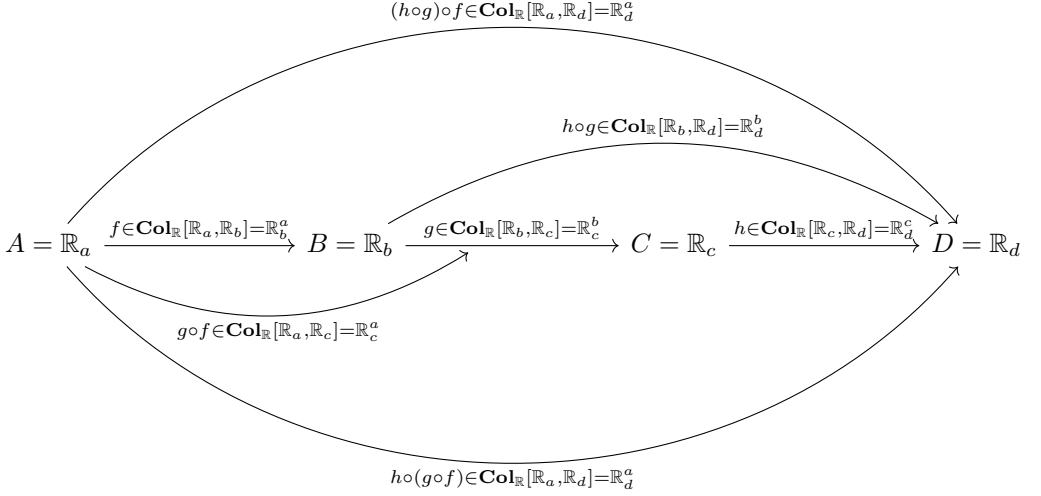
$$\text{Path}(x_0, x_1) = \{\gamma(I) \mid \gamma \in \Gamma(x_0, x_1)\} = \Gamma(x_0, x_1)/\sim \quad (0.0.6)$$

**拓扑空间点范畴** 道路连通问题可以进一步用范畴的方法讨论. 以拓扑空间的点  $x \in X$  为对象, 以  $x_0 \rightarrow x_1$  的道路为态射构造范畴  $\mathbf{Top}(X)$ , 即  $\mathbf{Top}(X)(x_0, x_1) = \text{Path}(x_0, x_1)$ . 道路作为一个等价关系使得这种构造方法满足范畴定义的要求, 两条首尾相接的道路按照 (0.0.4) 式合成, 构成态射的复合运算.

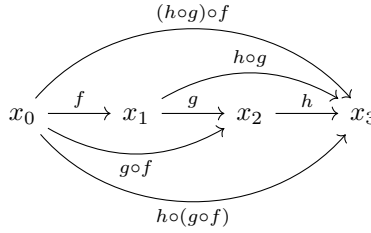
过去讨论了集合范畴  $\mathbf{Set}$  的态射复合结合律问题, 复合态射要求对象首尾相连:



在列范畴  $\mathbf{Col}_{\mathbb{R}}$  中给出了相似的结构, 列范畴中态射复合的首尾相接, 体现为矩阵乘法维度的约束:



现在可以在  $\mathbf{Top}(X)$  范畴上，用类似于以上两例的方式讨论态射复合问题，态射的复合就是道路的复合：



集合范畴、列空间范畴、拓扑空间这三种相差甚远的数学结构中中共有的复合律，在范畴论中得到了统一。相比于集合范畴  $\mathbf{Set}$ 、列空间范畴  $\mathbf{Col}_{\mathbb{R}}$  等， $\mathbf{Top}(X)$  范畴的特点是所有态射都是等价关系，于是这里构成了群胚的结构。

接下来讲讨论  $\mathbf{Top}(X)$  范畴中各阶同伦的概念，由于范畴论的抽象能力， $\mathbf{Top}(X)$  范畴中同伦的概念可以自然推广到一般的范畴上，得到拓扑学以外的广泛的应用。

**同伦** 按照  $\mathbf{Top}(X)$  范畴的设定， $\mathbf{Top}(X)(x_0, x_1) = \text{Path}(x_0, x_1)$ ，根据 (0.0.5) 和 (0.0.6)，两点的道路连通等价关系表述为

$$\Gamma(x_0, x_1) \neq \emptyset \iff \text{Path}(x_0, x_1) \neq \emptyset \iff x_0 \sim x_1$$

同伦理论的强大之处在于可以无限提升这种等价关系的阶数。点  $x_0, x_1 \in X$  视为 0-维边界，把道路视为 0-维的边界的连续形变，这是 0-同伦，它由连续参数曲线构造。若 0-同伦



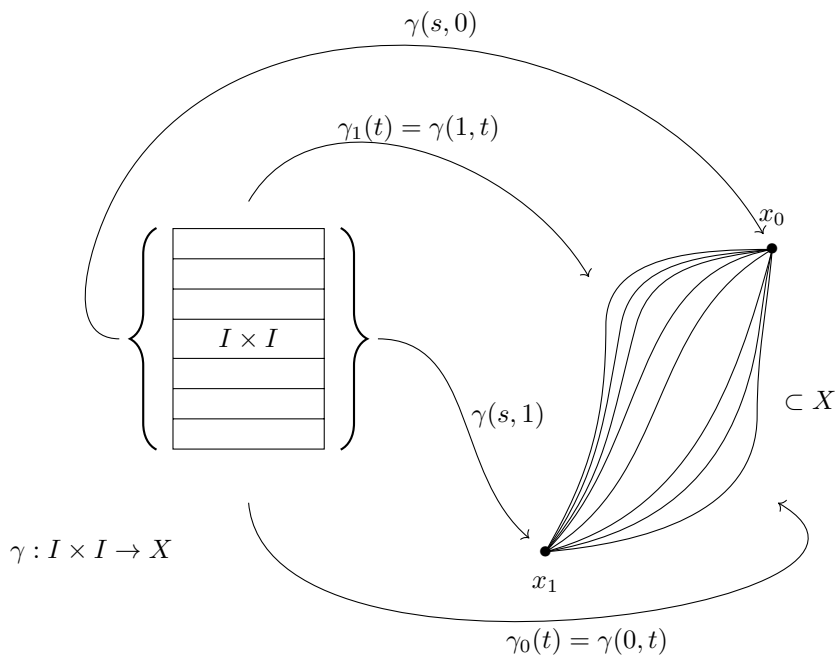
成立，进而可以考虑两条道路之间的连续形变. 取任意两个连续参数曲线  $\gamma_0, \gamma_1 \in \Gamma(x_0, x_1)$ ，不仅考虑曲线运动的参数  $t \in I$ ，也考虑两个曲线之间的形变参数  $s \in I$ ，若存在两变量的连续映射：

$$\begin{aligned} \gamma : I \times I &\rightarrow X \\ (s, t) &\mapsto \gamma(s, t) = \gamma(s)(t) \end{aligned} \quad (0.0.7)$$

这样构成一个 2 参数的连续曲面，且以连续参数曲线作为 1-维边界：

$$\gamma(0, t) = \gamma(0)(t) = \gamma_0(t), \quad \gamma(1, t) = \gamma(1)(t) = \gamma_1(t)$$

称为 1-同伦，也就是通常意义下的**同伦 (homotopy)**.



正如道路连通和 0-同伦是通过 0-维点  $x_0 \rightarrow x_1$  的连续参数曲线的存在性来定义的，1-同伦也是通过如上连续映射  $\gamma$  的存在性定义. 对于  $\forall \gamma_0, \gamma_1 \in \Gamma(x_0, x_1)$ ，易于证明同伦  $\gamma_0 \sim \gamma_1$  是等价关系，称等价类  $\Gamma(x_0, x_1)/\sim$  为  $x_0 \rightarrow x_1$  的**1-同伦类 (homotopic class)**：

$$\gamma_0 \sim \gamma_1 \iff [\gamma_0] = [\gamma_1] \in \Gamma(x_0, x_1)/\sim$$

在同伦等价类中，形变参数  $s \in I$  的作用被商掉了，任何一个形变  $s$  下的参数曲线  $\gamma_s(t) = \gamma(s, t)$  都是同伦等价类的代表.

下面的例子说明，1-同伦类可以区分同样连通，但具有不同拓扑性质的拓扑空间.

### 例 0.0.5. 去原点的平面

将实平面去掉原点得到拓扑空间  $X = \mathbb{R}^2 - \{0\}$ , 令  $x_0 = (1, 0), x_1 = (-1, 0)$ , 显然两点是道路连通的,  $X$  也是连通的. 从道路连通角度,  $X$  和实平面  $\mathbb{R}^2$  的拓扑性质相同. 进而考虑连接两点的连续参数曲线集合:

$$\Gamma(x_0, x_1) = \{\gamma \in \mathbf{Top}[I, X] \mid \gamma(0) = x_0, \gamma(1) = x_1\}$$

其中  $x_0 \rightarrow x_1$  的连续参数曲线, 按照在  $X$  上形成的道路可分为若干类:

- 从  $x_0$  向左, 从上方绕过原点, 继续向左到  $x_1$
- 从  $x_0$  向左, 从下方绕过原点, 继续向左到  $x_1$
- 从  $x_0$  逆时针绕原点 1 周, 再向左, 从上方绕过原点, 继续向左到  $x_1$
- 从  $x_0$  顺时针绕原点 1 周, 再向左, 从下方绕过原点, 继续向左到  $x_1$
- 从  $x_0$  逆时针绕原点 2 周, 再向左, 从上方绕过原点, 继续向左到  $x_1$
- 从  $x_0$  顺时针绕原点 2 周, 再向左, 从下方绕过原点, 继续向左到  $x_1$
- ... ..

同类的参数曲线形成的道路之间可以连续形变, 不同类的参数曲线形成的道路之间不能连续形变. 作为对比, 实平面  $\mathbb{R}^2$  上任意两点间都只有唯一一类连续参数曲线.

类似于  $\mathbf{Top}(X)$  范畴, 以拓扑空间  $X$  中的点为对象, 而态射为道路的同伦等价类, 这样构成的范畴为同伦范畴, 记为  $\mathbf{Htpy}(X)$ .