

# TSEA56 - Kandidatprojekt i elektronik

## LIPS Projektplan

Version 0.1

Grupp 2

Agafonov, Nikolaj, `nikag669`

Berberovic, Adnan, `adnbe196`

Brorsson, Andreas, `andbr981`

Fridborn, Fredrik, `frefr166`

Oprea, Robert, `robop806`

Skytt, Måns, `mansk700`

2015-02-11

Status

Granskad	<input type="checkbox"/>	<input type="checkbox"/>
Godkänd	<input type="checkbox"/>	<input type="checkbox"/>

**PROJEKTIDENTITET**

2015/VT, Undsättningsrobot Gr. 2  
Linköpings tekniska högskola, ISY

Namn	Ansvar	Telefon	E-post
Nikolaj Agafonov	Dokumentansvarig (DA)	072-276 99 46	nikag669@student.liu.se
Adnan Berberovic	Projektledare (PL)	070-491 96 07	adnbe196@student.liu.se
Andreas Brorsson	Leveransansvarig (LA)	073-524 44 60	andbr981@student.liu.se
Fredrik Fridborn	Designansvarig mjukvara (DAM)	073-585 52 01	frefr166@student.liu.se
Robert Oprea	Testansvarig (TA)	070-022 10 18	robop806@student.liu.se
Måns Skytt	Designansvarig hårdvara (DAH)	070-354 28 84	mansk700@student.liu.se

E-postlista för hela gruppen: adnbe196@student.liu.se

Kund: Kent Palmkvist, 581 83 Linköping, Kundtelefon: 013-28 13 47, kentp@isy.liu.se

Kursansvarig: Tomas Svensson, 013-28 13 68, tomass@isy.liu.se  
Handledare: Olov Andersson, 013-28 26 58, Olov.Andersson@liu.se

## Innehåll

<b>1</b>	<b>Beställare</b>	<b>1</b>
<b>2</b>	<b>Översiktlig beskrivning av projektet</b>	<b>2</b>
2.1	Syfte och mål . . . . .	2
2.2	Leveranser . . . . .	2
2.3	Begränsningar . . . . .	3
<b>3</b>	<b>Fasplan</b>	<b>4</b>
3.1	Under projektet . . . . .	4
3.2	Efter projektet . . . . .	4
<b>4</b>	<b>Organisationsplan för hela projektet</b>	<b>5</b>
4.1	Villkor för samarbetet inom projektgruppen . . . . .	5
4.2	Definition av arbetsinnehåll och ansvar . . . . .	5
<b>5</b>	<b>Dokumentplan</b>	<b>6</b>
<b>6</b>	<b>Utvecklingsmetodik</b>	<b>7</b>
<b>7</b>	<b>Utbildningsplan</b>	<b>8</b>
7.1	Egen utbildning . . . . .	8
<b>8</b>	<b>Rapporteringsplan</b>	<b>9</b>
<b>9</b>	<b>Mötesplan</b>	<b>10</b>
<b>10</b>	<b>Resursplan</b>	<b>11</b>
10.1	Personer . . . . .	11
10.2	Material . . . . .	11
10.3	Lokaler . . . . .	11
10.4	Ekonomi . . . . .	11
<b>11</b>	<b>Milstolpar och beslutspunkter</b>	<b>12</b>
11.1	Milstolpar . . . . .	12
11.2	Beslutspunkter . . . . .	12
<b>12</b>	<b>Aktiviteter</b>	<b>13</b>
<b>13</b>	<b>Tidplan</b>	<b>14</b>
<b>14</b>	<b>Kvalitetsplan</b>	<b>15</b>
14.1	Granskningar . . . . .	15
14.2	Testplan . . . . .	15
<b>15</b>	<b>Prioriteringar</b>	<b>16</b>
<b>16</b>	<b>Projektavslut</b>	<b>17</b>

**Referenser**

**18**

## Dokumenthistorik

Version	Datum	Utförda förändringar	Utförda av	Granskad
0.1	2015-02-11	Första utkastet	Grupp 2	

## 1 Beställare

Projektets beställare är Kent Palmkvist som representerar ISY.

## 2 Översiktlig beskrivning av projektet

### 2.1 Syfte och mål

Mål är att leverera en produkt, en robot, som kan köra autonomt och via fjärrstyrning i okända, möjligtvis farliga, miljöer. Dessutom ska projektet visa hur man tillämpar kunskap från de kurser man läst, samt ge erfarenhet i projektarbete och förståelse för hur hårdvara och mjukvara interagerar.

### 2.2 Leveranser

Leveranser skall göras senast på nedan nämnda tider och datum om inte annat är överenskommet mellan beställare och projektgrupp.

3 feb:	kl 16.00: Kravspecifikationen ska vara klar. (BP1)
16 feb:	kl 16.00: Första versionen av projektplan, tidplan och systemskiss ska vara inlämnade till beställaren.
20 feb:	kl 16.00: Slutgiltig version av projektplan, tidplan och systemskiss ska vara inlämnade till beställaren.
5 mars:	kl 16.00: första version av förstudien (minst 5 sidor) ska skickas till respektive handledare och till er beställare.
11 mars:	kl 16.00: Första versionen av designspecifikationen ska vara inlämnad till handledaren.
24 mars:	Designspecifikationen ska vara godkänd av handledaren vid ett beslutsmöte BP3.
1 april:	kl 16:00 Version 1.0 av förstudien ska skickas till respektive handledare och till beställare.
17 april:	Nuvarande design ska vara presenterad för och godkänd av handledaren vid ett beslutsmöte BP4.
25 maj:	Verifiering av kraven (BP5) bör ske i god tid innan redovisningen. Utan detta beslut får ni inte leverera!
21 maj:	Kappan, version 1.0, (exklusive appendix) ska levereras. Se nedan.
27 maj:	Teknisk dokumentation och användarhandledning (båda version 1.0) ska vara inlämnade. Slutversion av skrivarbete skall också skickas med vid detta tillfälle.
Vecka 23:	Redovisning och demonstration.
2 juni:	(preliminärt) 8.15-17 muntliga presentationer och opposition. Tider se nedan.
3 juni:	(preliminärt) 9.15-17 tävlingar utanför café Java.
5 juni:	Efterstudien ska vara inlämnad. Vid denna tidpunkt ska även källkod skickas in i en zip-fil.
12 juni:	Bärbar dator och övrig utrustning ska vara återlämnade.

En tidrapport ska lämnas senast kl 16.00 vid följande datum: 4 febr, 23 febr, 9 mars, 23 mars, 30 mars, 13 april, 20 april, 27 april, 4 maj, 11 maj, 18 maj, 25 maj, 1 juni och 8 juni.

### **2.3 Begränsningar**

Miljön som roboten körs i är begränsad på så sätt att den max ska vara 6x6m och passager måste vara bredare än 40 cm. Inga blockerande hinder får förekomma i vägen för roboten, den kan endast röra sig på släta ytor.



### 3 Fasplan

Nedan ges en grov beskrivning av aktiviteterna i varje fas.

#### 3.1 Under projektet

Initialt kommer en stor del av arbetet bestå av att lära sig de verktyg som behövs för att kunna genomföra projektet: AVR, VDHL, dataöverföring via bluetooth, mätteknik etc. Det sker dels genom läsning men även laboratoriskt. Därefter kommer hårdvaran konstrueras och testning kommer ske kontinuerligt. Efter varje modul skapats kommer större tester genomföras. Slutligen kommer mjukvaran kodas med kontinuerlig testning.

#### 3.2 Efter projektet

Efter projektet kommer efterstudie genomföras, labbplatsen städas och materiel återlämnas varpå projektgruppen upplöses och gruppkontraktet hävs.

## 4 Organisationsplan för hela projektet

### 4.1 Villkor för samarbetet inom projektgruppen

Samarbetet inom projektgruppen sker i enlighet med gruppkontraktet (se appendix).

### 4.2 Definition av arbetsinnehåll och ansvar

Projektledare	Adnan Berberovic
Dokumentansvarig	Person
Testansvarig	Person
Designansvarig hårdvara	Person
Designansvarig mjukvara	Person

Leveransansvarig

## 5 Dokumentplan

## 6 Utvecklingsmetodik

## 7 Utbildningsplan

### 7.1 Egen utbildning

## 8 Rapporteringsplan

## 9 Mötesplan

## **10 Resursplan**

### **10.1 Personer**

### **10.2 Material**

### **10.3 Lokaler**

### **10.4 Ekonomi**



## 11 Milstolpar och beslutspunkter

### 11.1 Milstolpar

### 11.2 Beslutspunkter

## 12 Aktiviteter

## 13 Tidplan

## 14 Kvalitetsplan

### 14.1 Granskningar

### 14.2 Testplan

## 15 Prioriteringar

## 16 Projektavslut

## Referenser

Kravspecifikation för TSEA56 2015, grupp 2  
kravspec\_v1.0.pdf

LIPS