计划4月出DVR.影像管理的演示，应该会是去北京，高清的影像和检索方式将会令高德北京大吃一惊。

到今天，已经完成了影像系统最核心基础的工作，编写底层网络通信库，基于Tcp的消息发送，同时可传送json的控制命令和二进制数据，由于是json编码，所以扩展命令异常方便。

StoSyncer：影像导入客户终端，自动扫描sd卡数据，在stoMaster调度路由之后存储入系统的某一个stoNode。

StoMaster：影像系统访问路由功能

StoNode： 数据存储节点，扫描影像和轨迹自动完成路段匹配并存入数据库；提供网络流媒体服务

StoImageDisplayer： 根据若干条件组合查询路网相关的影像，并进行网络流播放（无音频）

以上服务已完成功能开发，并进行了初步的调试

整个系统采用python作为开发工具实现所有服务，Displayer采用Qt+ffmpeg实现流媒体播放和用户接口展示 。

演示系统需要一个展示地图的前端，如果用arcgis相关开发套件例如：mo，ao，ae，不是太合适，熟悉使用方法需要一段时间，应该是用.net访问最方便，那还需要去学。Net东西，没那个心思，用c++访问arcgis太过于繁琐。

如果用.net加载地图，那与displayer要完成一个接口，这个接口可以是ice的，或者是dll暴露c接口的。

想到了采用用flex+openscales的方式，flex加载swmap作为底图，影像轨迹以层叠加显示，查询路网的界面放置在Displayer端实现，当然如果放在flex里面实现也很简单，不过以后给内业使用的话，还是会移到displayer模块内。

Flex地图展示与displayer需要进行通信，flex air 也许可以直接让flex连接到displayer，建立socket连接，完成进一步的通信（需要尝试一下）。Flex如果能直连到displayer那就非常好了，之间采用json可以实现简单的编码传输了。

如果flex air不能实现的话，那就在webserver端部署一个socket桥接器，displayer连接到服务器，提交一个标识符；flex连接服务器也提交标示符，socket桥接器将转发双向的socket数据发送和接收，完成flex与displayer的socket通信

尝试flex不加载swmap，而是将高德shp数据转成kml或者其他格式，然后利用openscale加载到地图上，性能肯定会出问题

路段选择：在FLEX地图中进行框选地理区域，displayer将检索出所有的路段影像，并将影像路段动态加载到flex地图上，再点选一条路段进行视频的回放

Dvr演示系统同样可以展示一下自己的swmap的技术成功，会有很多人意外的!