El1024/MT1024 "Programación Concurrente y Paralela"	2023–24	Entregable
Nombre y apellidos (1):		para Laboratorio
Nombre y apellidos (2):		
Tiempo empleado para tareas en casa en formato h:mm (obligatorio):		la08_g

Tema 10. Programación de Multicomputadores o MMD

Tema 11. Comunicaciones Punto a Punto en MPI

1 El siguiente código inicializa MPI, obtiene el número de procesos activos (numProcs) y el identificador del proceso (mild), tras lo cual imprime estas dos informaciones y finaliza MPI. #include <stdio.h> // Definicion de rutinas para E/S #include <mpi.h> // Definicion de rutinas de MPI // Programa principal int main(int argc, char *argv[]) // Declaracion de variables int mild, numProcs; // Inicializacion de MPI MPI_Init(&argc, &argv); // Obtiene el numero de procesos en ejecucion MPI_Comm_size(MPLCOMM_WORLD, &numProcs); // Obtiene el numero de procesos en ejecucion // Obtiene el identificador del proceso MPI_Comm_rank(MPLCOMM_WORLD, &mild); // Obtiene el identificador del proceso — PARTE CENTRAL DEL CODIGO (INICIO) — // Impresion de un mensaje en el terminal printf("Hola, soy el proceso %d de %d\n", miId, numProcs); // ——— PARTE CENTRAL DEL CODIGO (FINAL) – // Finalizacion de MPI MPI_Finalize(); return 0;

Para poder probar este código, primero hay que compilarlo y luego ejecutarlo, utilizando los siguientes comandos:

```
mpicc -o hola hola.c; mpirun -np 4 ./hola
```

Si se ejecuta varias veces el código, ¿tiene siempre el mismo comportamiento? ¿Por qué?

Si se ejecuta varias veces el código, no tiene siempre el mismo comportamiento, porque el orden en que se imprimen los mensajes puede variar según la disponibilidad de los recursos y el planificador del sistema operativo. Sin embargo, el resultado final es el mismo, es decir, se imprime un mensaje por cada proceso indicando su identificador y el número total de procesos.

2	Realiza	las	siguientes	tareas.
---	---------	-----	------------	---------

2.1) Escribe un programa en MPI en el que el proceso 0 lea un valor del teclado y lo almacene en la variable n. Una vez el proceso 0 haya leído del teclado el valor, todos los procesos deberán imprimir el contenido de la variable n. Es decir, cada proceso debe imprimir en

una misma línea su identificador y el contenido de la variable n, tal y como sigue: Proceso $\langle i \rangle$ con n = $\langle n \rangle$ Escribe a continuación únicamente la parte central del código. // Declaración e inicialización de la variable n..... // El proceso 0 lee un valor del teclado y lo almacena en n if (mild == 0) { 'printf("Infroduzca un valor para n: "); ''scanf("%d", '&n); ' // Todos los procesos imprimen el contenido de n printf("Proceso %d con n = %d\n", mild, n); 2.2) ¿Todos los procesos tienen el valor leído por el proceso 0 en sus variables n? ¿Por qué?

No, todos los procesos no tienen el valor leído por el proceso 0 en sus variables n, porque la variable n es local a cada proceso y no se ha comunicado entre ellos. Por lo tanto, solo el proceso 0 tendrá el valor introducido por el usuario, mientras que el resto de procesos tendrán el valor inicial de 0.

2.3) Modifica el anterior programa para que una vez el proceso 0 haya leído el número, lo envíe él mismo al resto de procesos. Para ello deberá utilizar operaciones de comunicación punto a punto, enviando el contenido de la variable n al proceso 1, en primer lugar, luego al proceso 2, y continuando con el resto.

Así, tras esta fase de comunicaciones, todos los procesos deberían tener el valor leído por el proceso 0 en la variable n. Finalmente, cada proceso debe imprimir en una misma línea su identificador y el contenido de n, tal y como se comentó con anterioridad.

Escribe a continuación únicamente la parte central del código.

int $n = 0$;	nicialización de la variable n.
if (mild == 0) {	e un valor del teclado y lo almacena en n a un valor para n: ");;;;;
if (mild == 0) { for (int i = 1; i <	nvía el valor de n al resto de procesos usando comunicaciones punto a punto numProcs; i++) { 1; MPI_INT; i, 0; MPI_COMM_WORLD); // Envía n al proceso i con etiqueta 0
if (mild != 0) {	cesos reciben el valor de n del proceso 0 usando comunicaciones punto a punto 1, MPI_INT, 0, 0, MPI_COMM_WORLD, MPI_STATUS_IGNORE); // Recibe n del proceso 0 con
	esos imprimen el contenido de nota con $n = %d n$, mild, n ;

2.4) ¿Todos los procesos tienen el valor leído por el proceso 0 en sus variables n? ¿Por qué?

Sí, todos los procesos tienen el valor leído por el proceso 0 en sus variables n, porque el proceso 0 ha enviado el valor de n al resto de procesos usando operaciones de comunicación punto a punto, y el resto de procesos han recibido el valor de n del proceso 0 usando operaciones de comunicación punto a punto. Por lo tanto, todos los procesos han sincronizado el valor de n.

En este ejercicio se va a implementar el algoritmo ping-pong para medir la latencia y el ancho de banda de la red de comunicaciones que interconecta dos procesos.

Puedes aprovechar el siguiente código:

```
#include <stdio.h>
#include <stdlib.h>
#include <mpi.h>
// ==
int main( int argc, char * argv[] ) {
  // Declaracion de variables.
  MPI_Status s;
  int
              numProcs, miId, numArgs, vecArgs[5] = \{0, 0, 0, 0, 0\};
  int
              numMensajes, minTam, maxTam, incTam, tam, i, j;
  char
               * ptrWorkspace;
  double
              t1, t2, tiempoTotal, tiempoPorMensajeEnMicroseg,
              anchoDeBandaEnMbs;
              miNombreProc[ MPLMAX_PROCESSOR_NAME ];
  char
  int
              longNombreProc;
  // Inicializacion de MPI.
  MPI_Init( & argc, & argv );
  MPI_Comm_size( MPLCOMMLWORLD, & numProcs );
  MPI_Comm_rank( MPLCOMM_WORLD, & mild );
  // Comprobacion del numero de procesos.
  if ( numProcs < 2 ) 
    if (miId == 0)
      fprintf( stderr, "\nError: Al menos se deben iniciar dos procesos\n\n");
    MPI_Finalize();
    return(-1);
  }
  // Imprime el nombre de los procesadores.
  MPI_Get_processor_name( miNombreProc, & longNombreProc );
  printf("Proceso % Se ejecuta en: %\n", miId, miNombreProc);
  // El proceso 0 inicializa las cinco variables.
  if (miId = 0)
    {\rm numArgs}
                = argc;
    numMensajes = ( numArgs > 1 )? atoi( argv[1] ): -1;
             = (\text{numArgs} > 2)? atoi(\text{argv} [2]): -1;
    if ( numArgs = 5 ) {
      maxTam = atoi( argv[ 3 ] );
      incTam = atoi( argv[ 4 ] );
    } else {
      maxTam = minTam;
      incTam = 1;
  }
  // El proceso 0 prepara el vector con las cinco variables.
  if ( miId == 0 ) {
    vecArgs[0] = numArgs;
    vecArgs[1] = numMensajes;
    vecArgs [ 2 ] = minTam;
vecArgs [ 3 ] = maxTam;
    \operatorname{vecArgs}[4] = \operatorname{incTam};
```

```
// Difusion del vector vecArgs con operaciones punto a punto.
// ... (A)
// El resto de procesos inicializan las cinco variables con la
// informacion del vector. El proceso 0 no tiene que hacerlo porque
// ya habia inicializado las variables.
if (miId != 0)
  numArgs
               = \operatorname{vecArgs}[0];
  numMensajes = vecArgs[ 1 ];
  minTam
              = \operatorname{vecArgs}[2];
  maxTam
               = \operatorname{vecArgs} [3];
  incTam
               = \operatorname{vecArgs} [4];
}
// Todos los procesos comprueban el numero de argumentos de entrada.
if ( numArgs != 3 )&&( numArgs != 5 ) ) {
   \begin{array}{l} \mbox{if (miId} = 0 \mbox{)} \{ \\ \mbox{fprintf(stderr, "\nUso: a.out numMensajes minTam [maxTam incTam ]\n\n")}; \\ \end{array} 
  MPI_Finalize();
  return(-1);
// Imprime los parametros de trabajo.
if (miId = 0) 
  printf ( " Numero de procesos:
                                      % d n, numProcs);
  printf("
             Numero de mensajes:
                                      %5d\n", numMensajes);
  printf( "
                                      \% d \ n" \ , \ min Tam \ ) \, ;
             Tamanyo inicial
  printf(" Tamanyo final
                                      \mathrm{\%5d}\ , \mathrm{maxTam} );
  printf("
                                     % d n, incTam);
             Incremento
}
// Crea un vector capaz de almacenar el espacio maximo.
if(\max Tam != 0) {
  ptrWorkspace = ( char * ) malloc( maxTam );
  if( ptrWorkspace == NULL ) {
    if (miId = 0)  {
      fprintf(\ stderr\ ,\ "\ nError\ en\ Malloc:\ Devuelve\ NULL.\ 'n\ ');
    MPI_Finalize();
    return(-1);
} else {
  ptrWorkspace = NULL;
}
// Imprime cabecera de la tabla.
if (miId = 0)
  printf( " Comenzando bucle para envio de informacion\n\n" );
  printf( " Tamanyo(bytes) tiempoTotal(s.)" );
  printf( " tiempoPorMsg(microsec.) AnchoBanda(MB/s)\n");
  printf("-
  printf( "-
                                                         -\n");
}
// Sincronizacion de todos los procesos
MPI_Barrier( MPLCOMM_WORLD );
// Bucle para pruebas de tamanyos.
for ( tam = minTam; tam <= maxTam; tam += incTam ) {
```

```
// Sincronizacion de todos los procesos
  MPI_Barrier( MPLCOMM_WORLD );
  // Bucle de envio/recepcion de "numMensajes" de tamanyo "tam" y toma de tiempos.
  // ... (B)
  //\ Calculo\ de\ prestaciones:\ tiempo Total\,,\ tiempo Por Mensaje En Microseg\,,
  //\ ancho De Banda En Mbs \, .
  // ... (C)
  // Escritura de resultados.
  if ( mild == 0 ) {
  printf(" %d", tam );
    if(tiempoTotal >= 0.0) {
      printf(" %15.6f", tiempoTotal );
printf(" %15.3f", tiempoPorMensajeEnMicroseg );
printf(" %21.2f", anchoDeBandaEnMbs );
      printf("\n");
    } else {
      printf(": No se han realizado los calculos.\n" );
}
// Imprime final de la tabla.
if (miId = 0)
  printf(" —
  printf( "-
// Liberacion del espacio.
if ( maxTam != 0 ) {
  free( ptrWorkspace );
// Cierre de MPI.
MPI_Finalize();
if (miId = 0) 
 printf( "Fin del programa\n" );
return 0;
```

3.1) Introduce en el programa anterior, el código que permite que el proceso 0 envíe el vector vecArgs al resto de procesos. Busca la definición del vector en el código para identificar su tamaño y el tipo base de sus elementos.

Fíjate que estas líneas se deben insertar a continuación de la línea marcada con "(A)".

Para comprobar el correcto funcionamiento del programa, compila y ejecuta el código:

mpicc -o anchoBanda anchoBanda.c mpirun -np 4 ./anchoBanda 2000 1024

Escribe a continuación la parte de tu código que realiza tal tarea:

ATENCIÓN: Los ejercicios anteriores deben realizarse en casa. Los siguientes, en el aula.

3.2) Introduce en el programa anterior, el código que permite que el proceso 0 envíe num mensajes de tamaño tam bytes al proceso 1 y que éste devuelva un mensaje de tamaño 0 bytes cuando reciba el último de ellos.

Incluye también las líneas que permite al proceso 0 identificar cuando se inician (t1) y finalizan (t2) las operaciones de comunicación, utilizando la rutina MPI_Wtime.

Fíjate que estas líneas se deben insertar a continuación de la línea marcada con "(B)".

Escribe a continuación la parte de tu código que realiza tal tarea:

```
// Bucle de envio/recepcion de "numMensajes" de tamanyo "tam" y toma de tiempos.
// Process 0 sends messages to process 1 and waits for an acknowledgment ......
t1 = MPI_Wtime();.//.Start.the.timer.
for (i = 0; i < numMensajes; i++) {
 // Send a message of size tam bytes to process 1, with the tag i and the communicator
MPI COMM WORLD
 MPI_Send(ptrWorkspace; tam; MPI_CHAR; 1; i, MPI_COMM_WORLD);
// Receive-a-message of size 0-bytes-from-process 1, with any tag-and the communicator ......
MPI COMM_WORLD .....
MPI_Recv(ptrWorkspace, 0, MPI_CHAR, 1, MPI_ANY_TAG, MPI_COMM_WORLD, &s);
 t2 = MPI_Wtime(); // Stop the timer
t2 = MPI_Wtime(); // Stop the timer
tiempoTotal = t2 - t1; // Calculate the total time
} else if (mild == 1) {
// Process 1 receives messages from process 0 and sends an acknowledgment when it receives the last
// Receive a message of size tam bytes from process 0, with the tag i and the communicator . . . . .
MPI COMM WORLD
 MPI Recv(ptrWorkspace, tam, MPI CHAR, 0, i, MPI COMM WORLD, &s);
 // If it is the last message, send a message of size 0 bytes to process 0, with the tag i and the
communicator MPI COMM WORLD
 if (i == numMensajes - 1) {
  MPI_Send(ptrWorkspace, 0, MPI_CHAR, 0, i, MPI_COMM_WORLD);
```

3.3)	Introduce en el programa anterior, el código que permite al proceso 0 medir el coste de cada comunicación (en segundos), así como la duración media del envío de cada mensaje (en microsegundos) y el ancho de banda de la comunicación (en Megabytes por segundo). Fíjate que estas líneas se deben insertar a continuación de la línea marcada con "(C)". Escribe a continuación la parte de tu código que realiza tal tarea:
	// Calculo de prestaciones: tiempoTotal, tiempoPorMensajeEnMicroseg,[^1^][1]
	// anchoDeBandaEnMbs[^2^][2][^3^][3]. tiempoPorMensajeEnMicroseg = (tiempoTotal / numMensajes) * 1e6; // Convert seconds to
	microseconds anchoDeBandaEnMbs = (tam * numMensajes * 8) / (tiempoTotal * 1e6); // Convert bytes to megabits
3.4)	Verifica que el código funciona correctamente incluyendo el número de mensajes a enviar y su tamaño como argumento en la línea de órdenes. Por ejemplo, la siguiente orden,
	mpirun -np 4 ./anchoBanda 2000 1024
	realiza el envío de 2000 mensajes de tamaño 1024 bytes.
	Escribe el resultado de esta ejecución:
	Diction of resultation de obtained of controls.

3.5) Verifica que el código funciona incluyendo todos los parámetros: el número de mensajes a enviar, el tamaño mínimo y máximo de los mensajes, así como el incremento en el tamaño del mensaje. Así, la siguiente orden

mpirun -np 4 ./anchoBanda 2000 0 10240 1024

realizará el envío de 2000 mensajes de tamaño 0 (0K), 2000 mensajes de tamaño 1024 (1K), 2000 mensajes de tamaño 2048 (2K), y así sucesivamente hasta enviar 2000 mensajes de tamaño 10240 (10K).

Ejecuta la prueba anterior en patan y completa la siguiente tabla, calculando el ancho de banda en Megabytes por segundo y redondeando el resultado con dos decimales.

Tamaño	Tiempo por mensaje (microseg.)	Ancho de banda (MB/s)
0		
1024		
2048		
3072		
4096		
5120		
6144		
7168		
8192		
9216		
10240		

	Justifica los resultados.
3.6)	¿Cuál es la latencia de las comunicaciones? ¿Cómo lo has calculado? ¿Cómo influye el tamaño de mensaje en el ancho de banda? ¿Qué valor tomarías como el ancho de banda real?