

# **Pràctiques de Matemàtica Discreta: Introducció a la teoria de grafes**

## **Sessió 3: camins, connexió i grafes eulerians**

# 1 Camins

## 2 Connexió

## 3 Grafs eulerians

# Definició de camí

Un **camí** (de longitud  $n$ ) en un graf és una seqüència ordenada

$$v_0 e_1 v_1 e_2 \dots e_n v_n$$

tal que

- a)  $v_0, v_1, \dots, v_n$  són vèrtexs del graf,
- b)  $e_1, e_2, \dots, e_n$  són arestes del graf,
- c)  $v_{i-1}$  i  $v_i$  són els extrems de  $e_i$  per a tot  $i = 1, 2, \dots, n$ .

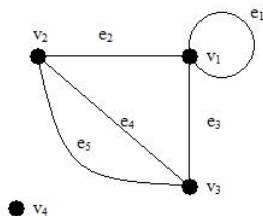
Direm que  $v_0$  és el *vèrtex inicial* i que  $v_n$  és el *vèrtex final* del camí.

**Nota:** Si el graf és simple, aleshores qualsevol camí en ell està determinat per la seqüència de vèrtexs i, per tant, podem omitir les arestes:  $v_0 v_1 \dots v_n$ .

# Camins especials

- Un **camí** és **tancat** si els vèrtexs inicial i final coincideixen.
- Un **camí** és **simple** si no conté arestes repetides.

## Ejemplo:



- (i)  $v_1 e_1 v_1 e_3 v_3 e_4 v_2 e_5 v_3 e_3 v_1$  és un camí tancat. No és un camí simple perquè hi ha arestes repetides ( $e_3$ ).
- (ii)  $v_2 e_4 v_3 e_3 v_1$  és un camí simple amb  $v_2$  com a vèrtex inicial i  $v_1$  com a vèrtex final.

- 1 Camins
- 2 Connexió**
- 3 Grafs eulerians

# Connexió

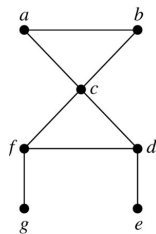
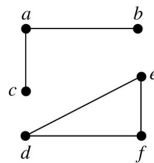
## Vèrtexs connectats

Dos **vèrtexs**  $u$  i  $v$  d'un graf  $G$  es diu que estan **connectats** si existeix un camí del graf que té a  $u$  com a vèrtex inicial i a  $v$  com a vèrtex final.

## Grafs connexos i components connexos

- Un **graf**  $G$  és **connex** si dos vèrtexs qualssevol del graf estan connectats. És a dir, un graf és connex si, donats dos vèrtexs qualssevol del graf, sempre existeix un camí entre ells.
- Donat un vèrtex qualsevol  $v$ , el subgraf determinat per tots els vèrtexs que estan connectats amb  $v$  i les arestes que incideixen en ells és un graf connex. Tots els (sub)grafs obtinguts d'aquesta manera s'anomenen **components connexos** del graf.

# Exemples

 $G_1$  $G_2$ 

- $G_1$  és un graf connex (ja que cada vèrtex de  $G_1$  està connectat amb tots els demés).
- $G_2$  no és connex. Té 2 components connexos: una d'elles és el graf format pels vèrtexs  $a, b$  i  $c$  i les arestes incidents amb ells, i l'altra és el format pels vèrtexs  $d, e$  i  $f$  i les arestes incidents.

1 Camins

2 Connexió

3 **Grafs eulerians**



# Camins i grafs eulerians

## Definició

- Un camí en un graf es diu que és un **camí eulerià** si és simple (és a dir, no repeteix arestes) i conté a totes les arestes del graf.
- Un graf és **eulerià** si conté un camí eulerià **tancat**.

**OBSERVACIÓ:** El problema dels “ponts de Königsberg”, expressat en aquests termes, consisteix en decidir si el graf associat és eulerià.

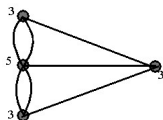
El següent teorema, degut a L. Euler, proporciona una caracterització dels grafs eulerians i, per tant, dóna una resposta (en particular) al problema dels “ponts de Königsberg”.

# Existència d'un camí eulerià **tancat**

## Teorema d'Euler (part 1)

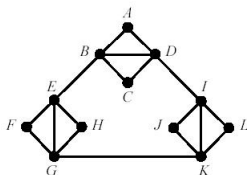
Siga  $G$  un graf connex.  $G$  és un **graf eulerià** si i només si **tots els seus vèrtexs tenen grau parell**.

### Exemple:



El graf del problema dels ponts de Königsberg **no** és eulerià (els graus dels seus vèrtexs apareixen en el dibuix).

### Exemple:



Aplicant el Teorema d'Euler es dedueix que aquest graf és eulerià, ja que tots els vèrtexs tenen grau parell).

# Construcció d'un camí eulerià **tancat**

De la demostració del Teorema d'Euler es dedueix un mètode senzill per construir un camí eulerià tancat en un graf eulerià (Algorisme de Hierholzer):

- 1 Triem qualsevol vèrtex i considerem un camí tancat qualsevol que comence i acabe per este vèrtex.
- 2 Si el camí anterior conté a totes les arestes del graf, aleshores ja tenim un camí eulerià tancat. En cas contrari, considerem el subgraf que s'obté d'eliminar les arestes ja recorregudes i els vèrtexs no incidents amb cap de les arestes que queden.
- 3 El subgraf obtingut tindrà, almenys, un vèrtex en comú amb el camí ja recorregut. Començant per un d'estos vèrtexs tornem a recórrer un camí simple tancat. Inserim després el camí en el que ja teniem.
- 4 Repetim els passos anteriors fins que no queden arestes.

# Existència d'un camí eulerià **no tancat**

Podem fer-nos una pregunta un poc més general que la de decidir si un graf es eulerià o no:

Existeix un camí eulerià (no necessàriament tancat) en el graf?

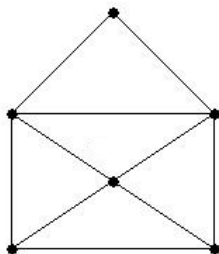
La segona part del Teorema d'Euler dóna resposta també a aquesta pregunta:

## Teorema d'Euler (part 2)

Siga  $G$  un graf connex que no és eulerià.  $G$  conté un camí eulerià **no tancat** si i només si  $G$  té **exactament dos vèrtexs de grau senar**. A més a més, qualsevol camí eulerià no tancat té els seus extrems en aquets vèrtexs.

# Exemple

El següent graf no és eulerià, encara que **sí que conté un camí eulerià no tancat** (per la segona part del Teorema d'Euler).



# Construcció d'un camí eulerià **no tancat**

Si un graf connex té exactament 2 vèrtexs de grau senar, com podem construir un camí eulerià no tancat?

- 1 Afegim una nova aresta (fictícia) que uneix els dos vèrtexs de grau senar.
- 2 El nou graf és eulerià (ja que tots els seus vèrtexs tenen grau parell) i, per tant, podem trobar un camí eulerià tancat (**en el nou graf**) aplicant l'algorisme de Hierholzer.
- 3 Representem el camí eulerià tancat obtingut “en forma circular”.
- 4 Eliminem l'aresta fictícia que havíem afegit, de manera que el camí resultant és un camí eulerià (no tancat) del graf original.