Forças Hidrostáticas em Superfícies Planas Submersas

Transporte de Calor e Massa

Professor: Adriano Possebon Rosa

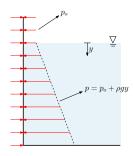
Departamento de Engenharia Mecânica Faculdade de Tecnologia Universidade de Brasília

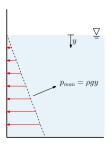
Sumário

- Introdução
- 2 Intensidade
- Centro de Pressão
- Momentos de Inércia
- 5 Exemplo
- 6 Flutuação e Estabilidade

Aplicações: projetos de represas, tanques de armazenamento, embarcações.

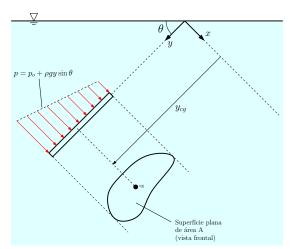
A força exercida sobre uma superfície por um fluido em repouso é normal à superfície no ponto de contato.



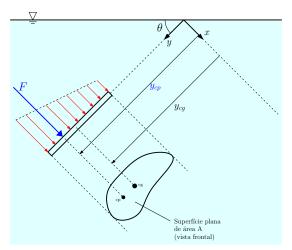


Na maioria dos casos, o outro lado da placa está aberto para a atmosfera. A pressão atmosférica atua em ambos os lados da placa, produzindo uma resultante nula.

Superfície plana: caso geral. Considere a superfície superior de uma placa plana de forma arbitrária totalmente submersa em um líquido, como mostra a figura.



Pergunta: Qual é a intensidade da força resultante e o ponto de aplicação? Neste caso, já sabemos a direção da força: é sempre perpendicular à superfície.



Sumário

- Introdução
- Intensidade
- Centro de Pressão
- Momentos de Inércia
- 5 Exemplo
- 6 Flutuação e Estabilidade

A pressão é dada por

$$p = p_o + \rho g y \sin \theta \tag{1}$$

A força em uma pequena superfície de área dA é pdA

Integrando (somando), a força resultante total na superfície é dada por:

$$F_R = \int pdA = \int (p_o + \rho gy \sin \theta) dA =$$

$$= \int p_o dA + \int \rho gy \sin \theta dA =$$

$$= p_o A + \rho g \sin \theta \int y dA$$
(2)

Mas

$$\int y dA \tag{3}$$

é o primeiro momento de área e está relacionado com a coordenada y do centroide (centro geométrico da superfície) por:

$$y_{cg} = \frac{1}{A} \int y dA \qquad \leftrightarrow \qquad y_{cg} A = \int y dA \qquad (4)$$

Assim:

$$F_R = p_o A + \rho g \sin \theta y_{cg} A \tag{5}$$

Essa é a **Força Resultante** que age sobre uma superfície plana.

Note que para calcular o valor (intensidade) da força resultante, é usada a posição y_{cg} , do centro geométrico da superfície, pois $\rho g \sin\theta y_{cg}$ é a **pressão média** que atua na superfície.

No entanto, o local de atuação dessa força não é em y_{cg} , pois a pressão não é uniformemente distribuída. O local de aplicação se chama **centro de pressão**, assunto da próxima seção.

Sumário

- Introdução
- 2 Intensidade
- Centro de Pressão
- 4 Momentos de Inércia
- 5 Exemplo
- 6 Flutuação e Estabilidade

Precisamos agora encontrar o ponto de aplicação de F_R , ou seja, precisamos determinar y_{cp} .

Enunciado da Mecânica: dois sistemas de forças paralelas são equivalentes se tiverem a mesma intensidade e o mesmo momento com relação a um ponto.

$$F_R y_{cp} = \int y p dA = \int y \left[p_o + \rho g y \sin \theta \right] dA \tag{6}$$

$$F_R y_{cp} = p_o \int y dA + \rho g \sin \theta \int y^2 dA \tag{7}$$

$$F_R y_{cp} = p_o y_{cg} A + \rho g \sin \theta \int y^2 dA \tag{8}$$

Mas

$$\int y^2 dA$$

é o segundo momento de área (ou momento de inércia de área) com relação ao eixo x (origem),

$$\int y^2 dA = I_{xx,o} \ . \tag{9}$$

 I_{xx} pode ser calculado ou encontrado tabelado para diversas geometrias. Geralmente é dado com relação ao sistema de coordenadas com origem no centro geométrico da superfície.

Mas nós queremos o momento de inércia com relação à nossa origem do sistema de coordenadas.

Podemos usar o Teorema dos Eixos Paralelos:

$$I_{xx,o} = I_{xx,cg} + y_{cg}^2 A (10)$$

Assim, voltando na equação (8):

$$F_R y_{cp} = p_o y_{cg} A + \rho g \sin \theta I_{xx,o} \tag{11}$$

$$F_R y_{cp} = p_o y_{cg} A + \rho g \sin \theta \left(I_{xx,cg} + y_{cg}^2 A \right)$$
 (12)

$$F_R y_{cp} = p_o y_{cg} A + \rho g \sin \theta y_{cg}^2 A + \rho g \sin \theta I_{xx,cg}$$
 (13)

$$F_R y_{cp} = y_{cg} \left(p_o A + \rho g \sin \theta y_{cg} A \right) + \rho g \sin \theta I_{xx,cg}$$
 (14)

Já calculamos, na equação (5), o valor da força resultante. Reescrevendo aqui:

$$F_R = p_o A + \rho g \sin \theta y_{cg} A \tag{15}$$

Substituindo esse valor na equação (14):

$$(p_o A + \rho g \sin \theta y_{cg} A) y_{cp} = y_{cg} (p_o A + \rho g \sin \theta y_{cg} A) + \rho g \sin \theta I_{xx,cg}$$

$$y_{cp} = \frac{y_{cg} \left(p_o A + \rho g \sin \theta y_{cg} A \right)}{p_o A + \rho g \sin \theta y_{cg} A} + \frac{\rho g \sin \theta I_{xx,cg}}{p_o A + \rho g \sin \theta y_{cg} A}$$
(16)

Resultado:

$$y_{cp} = y_{cg} + \frac{\rho g \sin \theta I_{xx,cg}}{p_o A + \rho g \sin \theta y_{cg} A}$$
(17)

Reorganizando:

$$y_{cp} = y_{cg} + \frac{I_{xx,cg}}{A\left[y_{cg} + \frac{p_o}{\rho g \sin \theta}\right]}$$
(18)

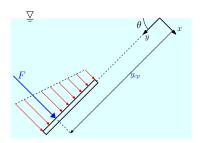
Essa é a coordenada y do centro de pressão (ponto de aplicação da força resultante).

Note que y_{cp} é sempre maior que y_{cg} .

Em muitos casos a pressão atmosférica age dos dois lados. Nessas situações, a força e y_{cv} são dados por:

$$F_R = \rho g y_{cg} \sin \theta A \tag{19}$$

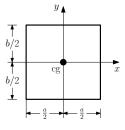
$$y_{cp} = y_{cg} + \frac{I_{xx,cg}}{Ay_{cg}} \tag{20}$$



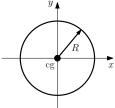
Precisamos do momento de inércia de área.

Sumário

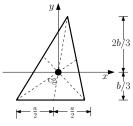
- Introdução
- 2 Intensidade
- Centro de Pressão
- Momentos de Inércia
- Exemple
- 6 Flutuação e Estabilidade



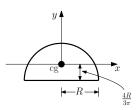
$$A = ab; I_{xx,cg} = \frac{ab^3}{12}$$



$$A = \pi R^2; I_{xx,cg} = \frac{\pi R^4}{4}$$



 $A = \frac{ab}{2}$; $I_{xx,cg} = \frac{ab^3}{36}$

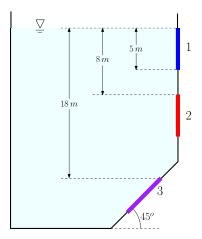


 $A = \frac{\pi R^2}{2}$; $I_{xx,cg} = 0,11R^4$

Sumário

- Introdução
- 2 Intensidade
- Centro de Pressão
- 4 Momentos de Inércia
- Exemplo
- 6 Flutuação e Estabilidade

Exemplo. Calcule as forças aplicadas e as profundidades dos respectivos centros de pressão nas 3 superfícies quadradas abaixo, com lados de $5\,m$, submersas em água.



Resposta. Como a pressão atmosférica atua dos dois lados em todas as superfícies, seu efeito se anula e p_o pode então ser desprezada nesse problema. Para a **superfície** 1 temos:

$$F_R = \rho g y_{cg} \sin \theta A =$$

$$= \left(998 \frac{kg}{m^3}\right) \times \left(9, 81 \frac{m}{s^2}\right) \times (2, 5 m) \times (\sin 90^\circ) \times (5 m \times 5 m) =$$

$$= 611898, 75 N$$

Assim, a força é de

$$F_R = 612 \, kN$$

A posição do centro de pressão é dada por:

$$y_{cp} = y_{cg} + \frac{I_{xx,cg}}{Ay_{cg}} = \frac{b}{2} + \frac{b^4/12}{b^2 \times b/2} = \frac{b}{2} + \frac{b}{6} = \frac{2b}{3} = \frac{10}{3} m$$

A posição do centro de pressão é $y_{cp}=3,33\,m$. Como essa superfície está na vertical, a profundidade do centro de pressão coincide com o y_{cp} . Além disso, note que o centro de pressão está $83\,cm$ abaixo do centro geométrico.

Para a superfície 2 temos (note que $y_{cg}=8+2, 5=10, 5 m$):

$$F_R = \rho g y_{cg} \sin \theta A =$$
= 998 × 9, 81 × (8 + 2, 5) × 1 × (5 × 5) = 2569974 N

Assim, a força resultante atuando sobre a superfície 2 é

$$F_R = 2,57 \times 10^6 N = 2,57 MN$$

A posição do centro de pressão é dada por:

$$y_{cp} = y_{cg} + \frac{I_{xx,cg}}{Ay_{cq}} = 10,5 + \frac{5 \times 5^3/12}{5 \times 5 \times 10,5} = 10,698 \, m$$

Note que agora o centro de pressão está $19\,cm$ abaixo do centro geométrico.

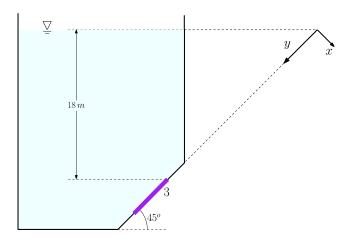
Assim, para a superfície 2 temos

$$y_{cp} = 10,7 m$$

Para a **superfície** 3 temos:

$$F_R = \rho g y_{cg} \sin \theta A$$

A superfície está inclinada. Agora a profundidade do centro geométrico não é igual a y_{cg} . Para calcular y_{cg} temos que estender o plano da superfície sólida até a superfície livre. Veja a figura no próximo slide.



Temos daí que:

$$y_{cg} = \frac{18}{\sin \theta} + 2, 5 = 27,956 \, m$$

Assim,

$$F_R = \rho g y_{cg} \sin \theta A = 998 \times 9, 81 \times 27,956 \times \sin 45^o \times (5 \times 5) =$$

= 4838375 N

Portanto, a força resultante atuando na superfície 3 é

$$F_R = 4,84 \times 10^6 \, N = 4,84 \, MN$$

A posição do centro de pressão é dada por:

$$y_{cp} = y_{cg} + \frac{I_{xx,cg}}{Ay_{cg}} = 27,956 + \frac{5 \times 5^3/12}{5 \times 5 \times 27,956} = 28,031 \, m$$

Conclusão:

$$y_{cp} = 28,03 \, m$$

A profundidade do centro de pressão é dada por $y_{cp}\sin\theta=19,82\,m.$

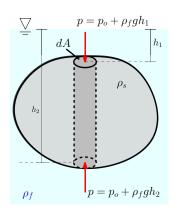
A diferença entre y_{cp} e y_{cg} diminui com a profundidade do corpo.

Sumário

- Introdução
- 2 Intensidade
- Centro de Pressão
- Momentos de Inércia
- 5 Exemplo
- 6 Flutuação e Estabilidade

Se um corpo está submerso ou flutua em um fluido, esse fluido exerce uma força vertical para cima sobre o corpo. Essa força é denominada **empuxo** ou **força de flutuação** (*buoyant force*).

A força de flutuação é causada pelo **aumento** de pressão em um fluido com a profundidade: a pressão embaixo do corpo é maior do que a pressão em cima.



 ho_s é a densidade do corpo submerso (sólido) e ho_f é a densidade do fluido. Assim, a força agindo no cilindro devido à diferença de pressão é dada por:

$$dF_B = -(p_o + \rho_f g h_1) dA + (p_o + \rho_f g h_2) dA$$
 (21)

$$dF_B = \rho_f g(h_2 - h_1) dA = \rho_f g dV \tag{22}$$

Integrando em todo o corpo:

$$F_B = \int \rho_f g dV = \rho_f g V \tag{23}$$

Princípio de Arquimedes: A força de flutuação sobre um corpo imerso em um fluido é igual ao peso do fluido deslocado pelo corpo, e age para cima no centroide do volume deslocado,

$$F_B = \rho_f g V . (24)$$

A força de flutuação não depende da distância entre o corpo e a superfície livre. Ela também não depende da densidade do corpo sólido.

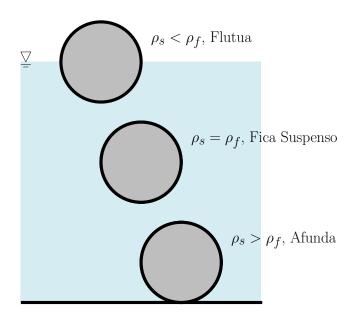
Então na direção vertical temos a força de flutuação ${\cal F}_B$ e a força peso W . A força resultante é

$$F_B - W = \rho_f g V - \rho_s g V \tag{25}$$

$$F_B - W = (\rho_f - \rho_s)gV \tag{26}$$

Conclusão. Um corpo imerso em um fluido

- permanece em repouso em qualquer ponto do fluido quando $\rho_s = \rho_f$;
- ② vai até fundo do reservatório quando $\rho_s > \rho_f$;
- 3 sobe à superfície do fluido e flutua quando $\rho_s < \rho_f$.



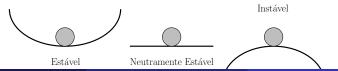
Estabilidade.

Um corpo em equilíbrio pode estar em equilíbrio estável, neutralmente estável ou instável.

No equilíbrio estável, quando o corpo se afasta do equilíbrio, surge uma força de restauração que o leva de volta à posição inicial.

No equilíbrio neutralmente estável (ou indiferente) o corpo permanece na sua nova localização após o distúrbio, pois não surge nenhuma tendência (força ou torque) para retorná-lo ou afastá-lo da posição original.

No equilíbrio instável, qualquer perturbação faz com que o corpo se afaste da configuração inicial. O corpo não retorna à posição original, mas sim diverge dela.



Considere agora um corpo imerso em um fluido. A **estabilidade rotacional** de um corpo imerso depende dos locais relativos do centro de gravidade G do corpo e do centro de flutuação B, que é o centroide do volume deslocado.

O corpo será estável se tiver o fundo pesado. Nesse caso um torque de restauração aparece sempre que o corpo sai de sua configuração inicial.

