

Suchproblemen Und

Beweissystemen

Ein Abschlusskolloquium von Anton Ehrmanntraut

Gegeben

Gesucht

Graph G

Matching größter Kardinalität in G

Gegeben	Gesucht
Graph <i>G</i>	Matching größter Kardinalität in ${\cal G}$
Prädikatenlog. Formel ϕ	Beweis im Sequenzkalkül für Gültigkeit von ϕ (oder " ϕ ungültig ausgeben")

Gegeben	Gesucht
Graph <i>G</i>	Matching größter Kardinalität in G
Aussagenlog. Formel ψ	Belegung, welche ψ erfüllt (oder " ψ unerfüllbar ausgeben")

Gegeben	Gesucht
Graph <i>G</i>	Matching größter Kardinalität in <i>G</i>
Aussagenlog. Formel ψ	Belegung, welche ψ erfüllt (oder " ψ unerfüllbar ausgeben")
Graph $G, k \in \mathbb{N}$	Clique C in G mit $\geq k$ Knoten (oder "gibt keine Clique d. Größe k " ausgeben)

Gegeben	Gesucht
Graph <i>G</i>	Matching größter Kardinalität in G
Aussagenlog. Formel ψ	Belegung, welche ψ erfüllt (oder " ψ unerfüllbar ausgeben")
Graph $G, k \in \mathbb{N}$	Clique C in G mit $\geq k$ Knoten (oder "gibt keine Clique d. Größe k " ausgeben)
Graph <i>G</i>	Clique $\mathcal C$ in $\mathcal G$ größter Kardinalität

Gegeben	Gesucht
Graph <i>G</i>	Matching größter Kardinalität in G
Aussagenlog. Formel ψ	Belegung, welche ψ erfüllt (oder " ψ unerfüllbar ausgeben")
Graph $G, k \in \mathbb{N}$	Clique C in G mit $\geq k$ Knoten (oder "gibt keine Clique d. Größe k " ausgeben)
Graph <i>G</i>	Clique $\mathcal C$ in $\mathcal G$ größter Kardinalität
Graph <i>G</i>	Hamiltonzyklus P in ${\cal G}$ (oder "nicht hamiltonisch" ausgeben)

Gesucht
Matching größter Kardinalität in G
Belegung, welche ψ erfüllt (oder " ψ unerfüllbar ausgeben")
Clique C in G mit $\geq k$ Knoten (oder "gibt keine Clique d. Größe k " ausgeben)
Clique $\mathcal C$ in $\mathcal G$ größter Kardinalität
Hamiltonzyklus P in ${\cal G}$ (oder "nicht hamiltonisch" ausgeben)
Hamiltonzyklus $P' \neq P$ in G (oder "gibt keinen anderen" ausgeben)

Gegeben	Gesucht
Graph <i>G</i>	Matching größter Kardinalität in G
Aussagenlog. Formel ψ	Belegung, welche ψ erfüllt (oder " ψ unerfüllbar ausgeben")
Graph $G, k \in \mathbb{N}$	Clique C in G mit $\geq k$ Knoten (oder "gibt keine Clique d. Größe k " ausgeben)
Graph <i>G</i>	Clique $\mathcal C$ in $\mathcal G$ größter Kardinalität
Graph <i>G</i>	Hamiltonzyklus P in $\mathcal G$ (oder "nicht hamiltonisch" ausgeben)
Graph G , Hamiltonzyklus P	Hamiltonzyklus $P' \neq P$ in G (oder "gibt keinen anderen" ausgeben)
Graphen <i>G</i> , <i>H</i>	Graphisomorphismus σ von G nach H (oder "nicht isomorph" ausgeben)

Gegeben	Gesucht
Graph <i>G</i>	Matching größter Kardinalität in ${\cal G}$
Aussagenlog. Formel ψ	Belegung, welche ψ erfüllt (oder " ψ unerfüllbar ausgeben")
Graph $G, k \in \mathbb{N}$	Clique C in G mit $\geq k$ Knoten (oder "gibt keine Clique d. Größe k " ausgeben)
Graph <i>G</i>	Clique $\mathcal C$ in $\mathcal G$ größter Kardinalität
Graph <i>G</i>	Hamiltonzyklus P in ${\cal G}$ (oder "nicht hamiltonisch" ausgeben)
Graph G , Hamiltonzyklus P	Hamiltonzyklus $P' \neq P$ in G (oder "gibt keinen anderen" ausgeben)
Graphen <i>G</i> , <i>H</i>	Graphisomorphismus σ von G nach H (oder "nicht isomorph" ausgeben)
Natürliche Zahl $k>1$	Primfaktor von k

State of the art



In der Praxis interessiert man sich vor allem für die Lösung der Optimierungsvariante.

Es ist leicht zu sehen, dass man die Entscheidungsvariante auf die Berechnungsvariante und die Berechnungsvariante auf die Optimierungsvariante zurückführen kann ($E \le B \le O$).

Umgekehrt kann man aber auch die Optimierungsvariante auf die Entscheidungsvariante zurückführen ($O \le E$). Mit Hilfe binärer Suche und durch das Lösen der Entscheidungsvarianten mehrerer Teilprobleme lässt sich eine optimale Rundreise in polynomieller Zeit ermitteln.

Die drei Problemvarianten sind also gleich schwierig ($E \equiv B \equiv O$). Dies ist typisch für Optimierungsprobleme.

⇒ es genügt, die Komplexität der Entscheidungsvarianten zu untersuchen

In der Praxis interessiert man sich vor allem für die Lösung der Optimierungsvariante.

Es ist leicht zu sehen, dass man die Entscheidungsvariante auf die Berechnungsvariante und die Berechnungsvariante auf die Optimierungsvariante zurückführen kann ($E \le B \le O$).

Umgekehrt kann man aber auch die Optimierungsvariante auf die Entscheidungsvariante zurückführen ($O \le E$). Mit Hilfe binärer Suche und durch das Lösen der Entscheidungsvarianten mehrerer Teilprobleme lässt sich eine optimale Rundreise in polynomieller Zeit ermitteln.

Die drei Problemvarianten sind also gleich schwierig ($E \equiv B \equiv O$). Dies ist typisch für Optimierungsprobleme.

⇒ es genügt, die Komplexität der Entscheidungsvarianten zu untersuchen

In der Praxis interessiert man sich vor allem für die Lösung der Optimierungsvariante.

Es ist leicht zu sehen, dass man die Entscheidungsvariante auf die Berechnungsvariante und die Berechnungsvariante auf die Optimierungsvariante zurückführen kann ($E \leq B \leq O$).

Umgekehrt kann man aber auch die Optimierungsvariante auf die Entscheidungsvariante zurückführen ($O \leq E$). Mit Hilfe binärer Suche und durch das Lösen der Entscheidungsvarianten mehrerer

Teilpro

ermitte

Dies is

 \Rightarrow es

zu

Exercise 2 - Decision, optimisation, construction

Die dre Strictly speaking, most of complexity theory is about decision problems: e.g. does this graph have an independent set of size k. We have been talking mostly about optimisation problems: what is the maximum size of an independent set in this graph. In practice, one often cares about the construction problem: compute an independent set of maximum size in this graph.

It is well known that for problems in the class NP these three notions are basically (polynomial-time) equivalent. That is, if you can solve one, you can solve the others. But that doesn't mean that there aren't better and worse ways to go about it.

In der Praxis interessiert man sich vor allem für die Lösung der Optimierungsvariante.

Es ist leicht zu sehen, dass man die Entscheidungsvariante auf die Berechnungsvariante und die Berechnungsvariante auf die Optimierungsvariante zurückführen kann ($E \leq B \leq O$).

Umgekehrt kann man aber auch die Optimierungsvariante auf die Entscheidungsvariante zurückführen ($O \leq E$). Mit Hilfe binärer Suche und durch das Lösen der Entscheidungsvarianten mehrerer

Teilpro

ermitte

Dies is

 \Rightarrow es

zu

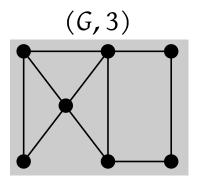
Exercise 2 - Decision, optimisation, construction

Die dre Strictly speaking, most of complexity theory is about decision problems: e.g. does this graph have an independent set of size k. We have been talking mostly about optimisation problems: what is the maximum size of an independent set in this graph. In practice, one often cares about the construction problem: compute an independent set of maximum size in this graph. offensichtlich "NP-vollständig" gemeint!

It is well known that for problems in the class NP these three notions are basically (polynomial-time) equivalent. That is, if you can solve one, you can solve the others. But that doesn't mean that there aren't better and worse ways to go about it.

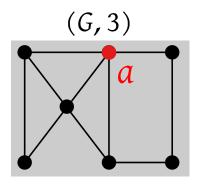
rINDSET = $\{((G, k), I) \mid I \text{ unabh. Menge in } G, |I| \ge k\}$

INDSET = $\{(G, k) \mid \text{ex. unabh. Menge } I \text{ in } G, |I| \ge k\} = \text{Proj}(rINDSET)$



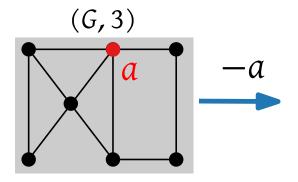
 $rINDSET = \{((G, k), I) \mid I \text{ unabh. Menge in } G, |I| \ge k\}$

INDSET = $\{(G, k) \mid \text{ex. unabh. Menge } I \text{ in } G, |I| \ge k\} = \text{Proj}(rINDSET)$



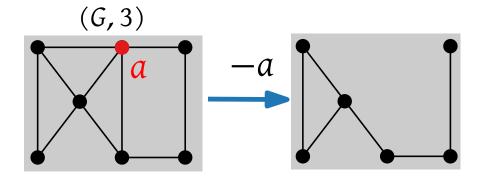
 $rINDSET = \{((G, k), I) \mid I \text{ unabh. Menge in } G, |I| \ge k\}$

INDSET = $\{(G, k) \mid \text{ex. unabh. Menge } I \text{ in } G, |I| \ge k\} = \text{Proj}(rINDSET)$



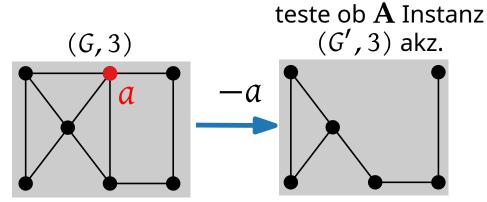
rINDSET = $\{((G, k), I) \mid I \text{ unabh. Menge in } G, |I| \ge k\}$

INDSET = $\{(G, k) \mid \text{ex. unabh. Menge } I \text{ in } G, |I| \ge k\} = \text{Proj}(rINDSET)$



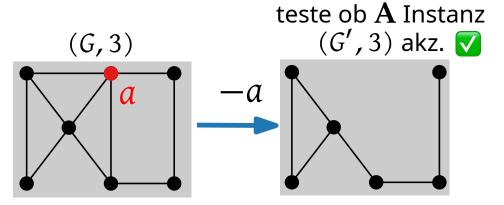
rINDSET = $\{((G, k), I) \mid I \text{ unabh. Menge in } G, |I| \ge k\}$

INDSET = $\{(G, k) \mid \text{ex. unabh. Menge } I \text{ in } G, |I| \ge k\} = \text{Proj}(rINDSET)$



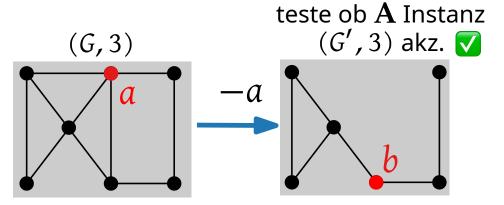
rINDSET = $\{((G, k), I) \mid I \text{ unabh. Menge in } G, |I| \ge k\}$

INDSET = $\{(G, k) \mid \text{ex. unabh. Menge } I \text{ in } G, |I| \ge k\} = \text{Proj}(rINDSET)$



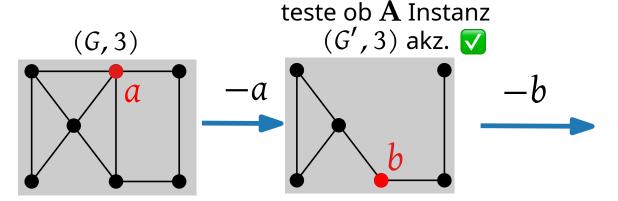
rINDSET = $\{((G, k), I) \mid I \text{ unabh. Menge in } G, |I| \ge k\}$

INDSET = $\{(G, k) \mid \text{ex. unabh. Menge } I \text{ in } G, |I| \ge k\} = \text{Proj}(rINDSET)$



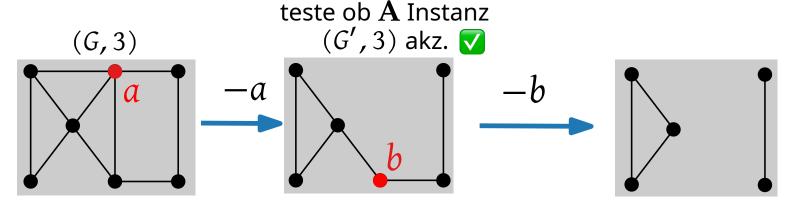
rINDSET = $\{((G, k), I) \mid I \text{ unabh. Menge in } G, |I| \ge k\}$

INDSET = $\{(G, k) \mid \text{ex. unabh. Menge } I \text{ in } G, |I| \ge k\} = \text{Proj}(rINDSET)$



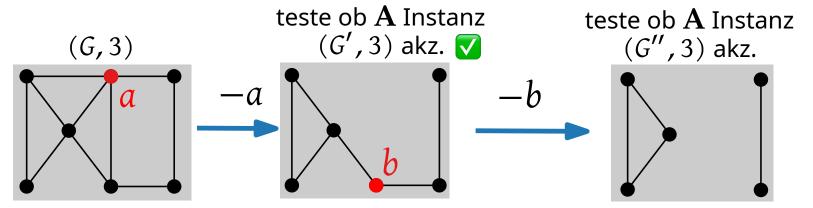
rINDSET = $\{((G, k), I) \mid I \text{ unabh. Menge in } G, |I| \ge k\}$

INDSET = $\{(G, k) \mid \text{ex. unabh. Menge } I \text{ in } G, |I| \ge k\} = \text{Proj}(rINDSET)$



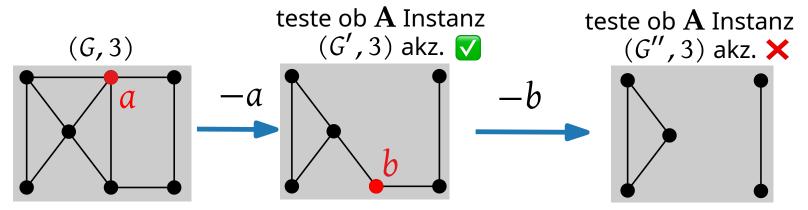
rINDSET = $\{((G, k), I) \mid I \text{ unabh. Menge in } G, |I| \ge k\}$

INDSET = $\{(G, k) \mid \text{ ex. unabh. Menge } I \text{ in } G, |I| \ge k\} = \text{Proj}(rINDSET)$



rINDSET = $\{((G, k), I) \mid I \text{ unabh. Menge in } G, |I| \ge k\}$

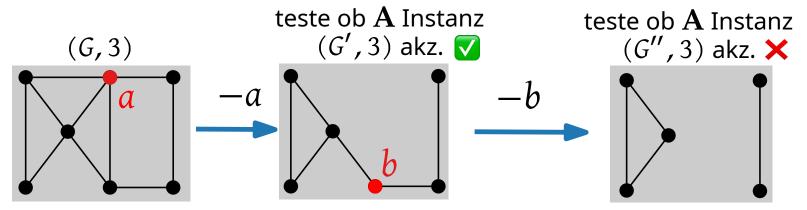
INDSET = $\{(G, k) \mid \text{ ex. unabh. Menge } I \text{ in } G, |I| \ge k\} = \text{Proj}(rINDSET)$



rINDSET = $\{((G, k), I) \mid I \text{ unabh. Menge in } G, |I| \ge k\}$

INDSET = $\{(G, k) \mid \text{ ex. unabh. Menge } I \text{ in } G, |I| \ge k\} = \text{Proj}(rINDSET)$

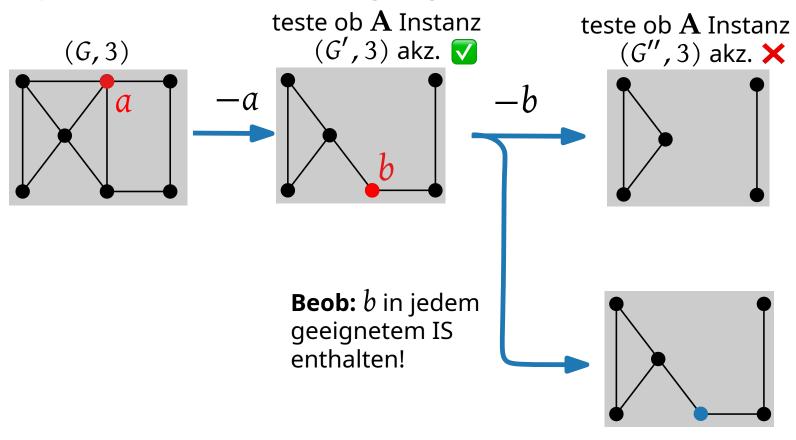
Gegeben: eff. Entscheidungsalg. **A** für INDSET



Beob: b in jedem geeignetem IS enthalten!

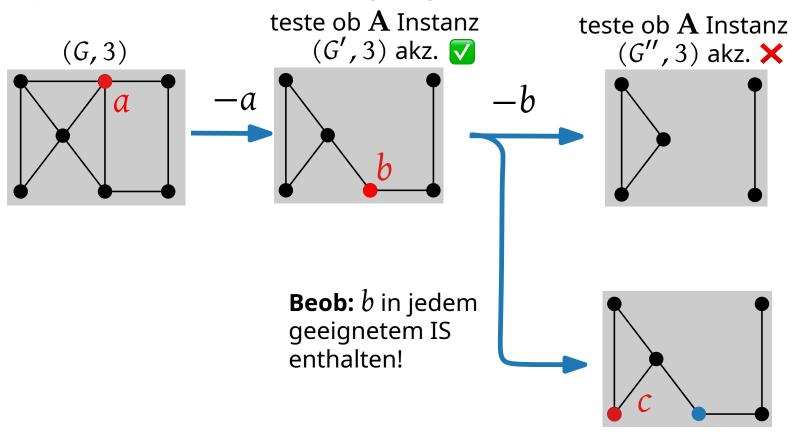
rINDSET = $\{((G, k), I) \mid I \text{ unabh. Menge in } G, |I| \ge k\}$

INDSET = $\{(G, k) \mid \text{ ex. unabh. Menge } I \text{ in } G, |I| \ge k\} = \text{Proj}(rINDSET)$



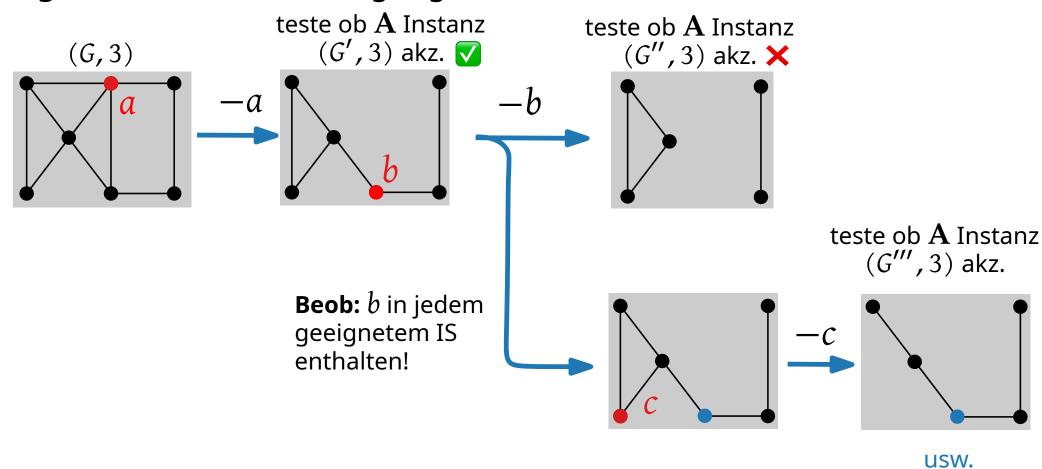
rINDSET = $\{((G, k), I) \mid I \text{ unabh. Menge in } G, |I| \ge k\}$

INDSET = $\{(G, k) \mid \text{ ex. unabh. Menge } I \text{ in } G, |I| \ge k\} = \text{Proj}(rINDSET)$



rINDSET = $\{((G, k), I) \mid I \text{ unabh. Menge in } G, |I| \ge k\}$

INDSET = $\{(G, k) \mid \text{ ex. unabh. Menge } I \text{ in } G, |I| \ge k\} = \text{Proj}(rINDSET)$



TAUT: ex. kein p-optimales Beweissystem für TAUT

TAUT^N: ex. keine optimales Beweissystem für TAUT

SAT: ex. kein p-optimales Beweissystem für SAT

TFNP: ex. keine Levin-vollständige NP-Relation für TFNP

 $NP \cap coNP$: ex. keine many-one-vollständige Menge für $NP \cap coNP$

UP: ex. keine many-one-vollständige Menge für UP

DisjNP: ex. kein many-one-vollständiges Paar für DisjNP

DisjCoNP: ex. kein many-one-vollständiges Paar für DisjCoNP

TAUT: ex. kein p-optimales Beweissystem für TAUT

TAUT^N: ex. keine optimales Beweissystem für TAUT

SAT: ex. kein p-optimales Beweissystem für SAT

TFNP: ex. keine Levin-vollständige NP-Relation für TFNP

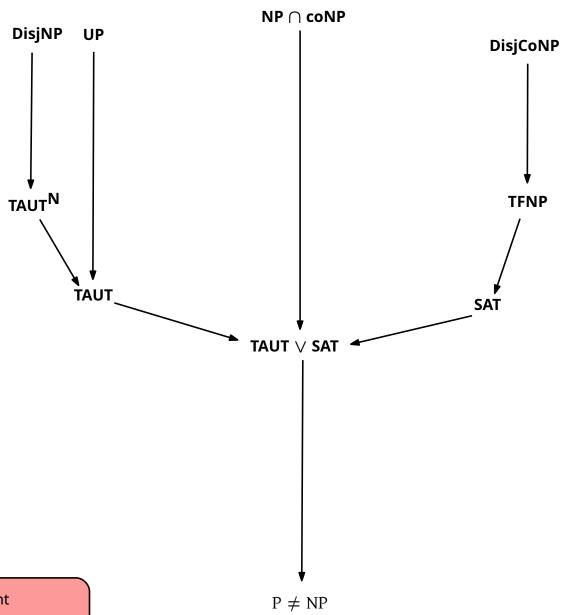
 $NP \cap coNP$: ex. keine many-one-vollständige Menge für $NP \cap coNP$

UP: ex. keine many-one-vollständige Menge für UP

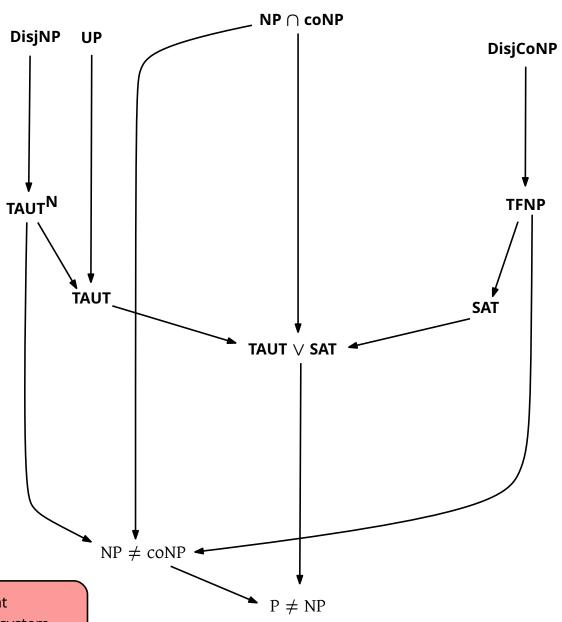
DisjNP: ex. kein many-one-vollständiges Paar für DisjNP

DisjCoNP: ex. kein many-one-vollständiges Paar für DisjCoNP

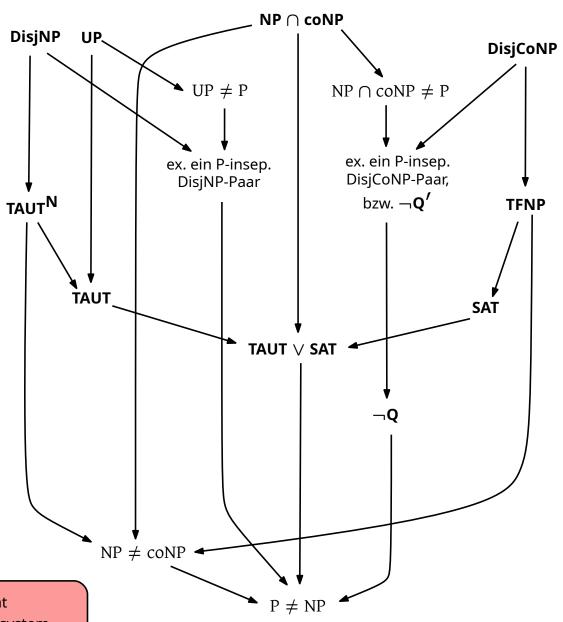
Konvention: $\mathbf{X} \stackrel{\triangle}{=} X$ hat kein $\begin{cases} \text{vollst. Element} \\ \text{p-opt. Beweissystem} \end{cases}$



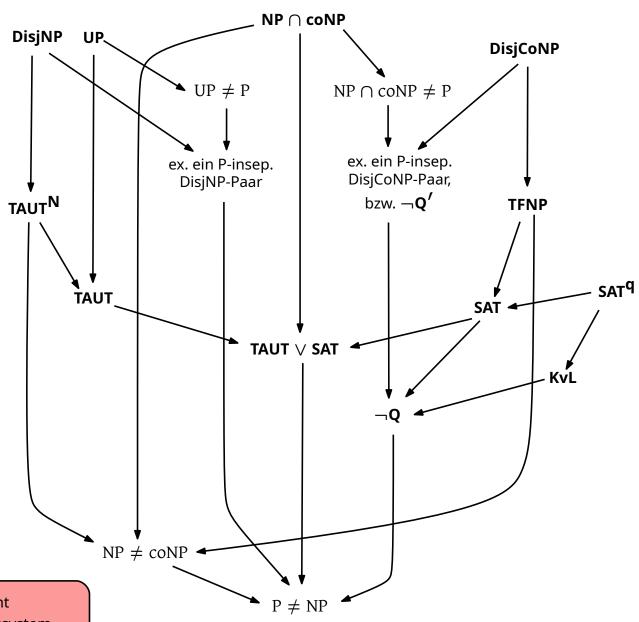
X : X hat kein $\begin{cases} \text{vollst. Element} \\ \text{p-opt. Beweissystem} \end{cases}$



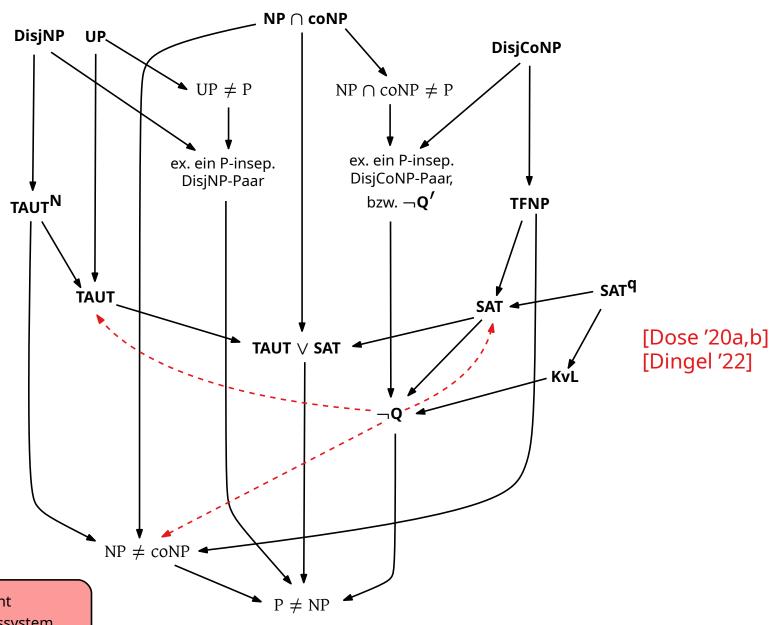
 $\mathbf{X}: X \text{ hat kein } \begin{cases} \mathbf{V} \\ \mathbf{n} \end{cases}$



 $\mathbf{X}: X$ hat kein \leftarrow

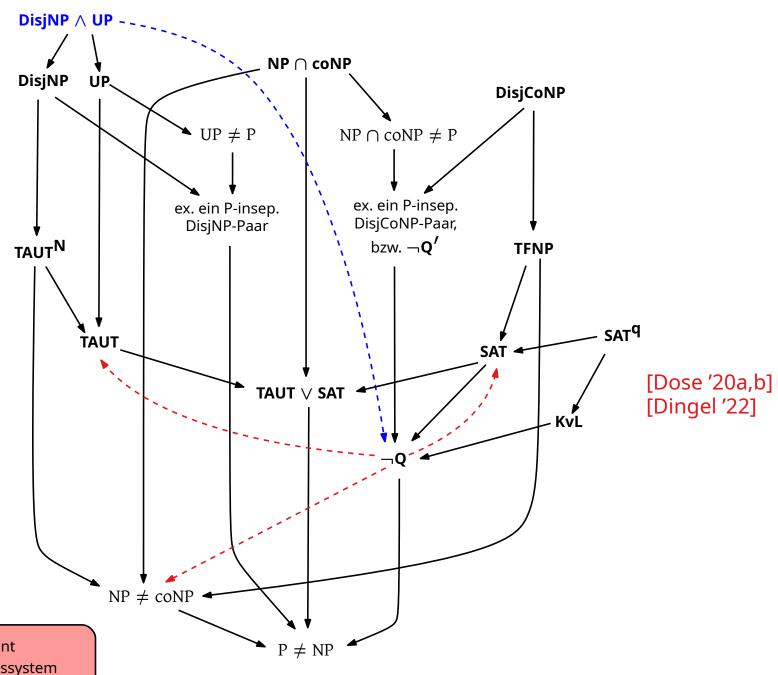


X: X hat kein \leftarrow



A----**B** bedeutet **A** ∧ ¬**B** relativ zu einem Orakel

 $\mathbf{X}: X \text{ hat kein } \left\{ \right\}$



A----**B** bedeutet **A** ∧ ¬**B** relativ zu einem Orakel

 $\mathbf{X}: X$ hat kein $\left\{\right.$

Offene Fragen

- Karp-vs-Levin-Reduktion Wenn $Proj(R) \leq_m^p$ -vollst., ist dann auch $R \leq_I^p$ -vollst.?
- Charakterisierungen von Q: Gilt Q ⇔ ¬KvL? Allgemein Beziehung zw. Q, KvL, SAT.
- Orakelkonstruktionen: Können wir relativierende Implikationen KvL \Rightarrow ... ausschließen?
- **Selbstreduzierbarkeit:** Erarbeitung einer robuster Definition von Selbstred. nach unten für NP-Relationen. Eigenschaften?