## Детекция масок на лицах людей

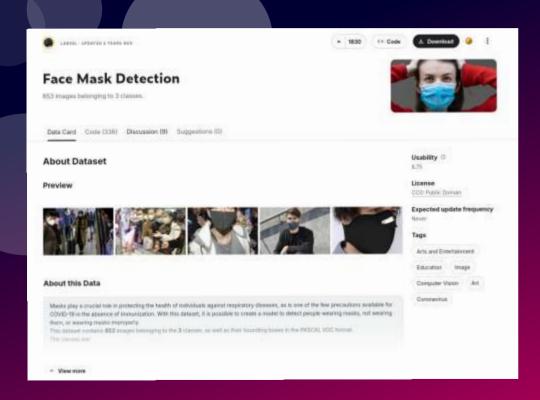
Мельников Андрей 22ПИ-1 Лебедев Тимур 22ПИ-3

#### Постановка задачи

Цель проекта — обучить модель для детекции медицинских масок на лицах людей.



#### Датасет



В качестве датесета был выбран датасет Face Mask Detection на kaggle. Данный датасет включает в себя 853 изображения с размеченными bbox-ами для отсутствия маски, наличия маски, и неправильно надетой маски на лице человека.

#### Выбор моделей

Для решения выбранной задачи детекции были использованы модели YOLO и FasterRCNN. Модель YOLO была обучена в 4 вариантах: yolov11n, yolov11s, yolov8n, yolov8s.







#### Как работают модели( YOLO)

YOLO — это алгоритм детекции объектов, который обрабатывает изображение за один проход через нейронную сеть. В отличие от методов, которые сначала предлагают регионы интереса (Region Proposals), а затем классифицируют их, YOLO предсказывает bounding box (ограничивающие рамки) и классы объектов одновременно.

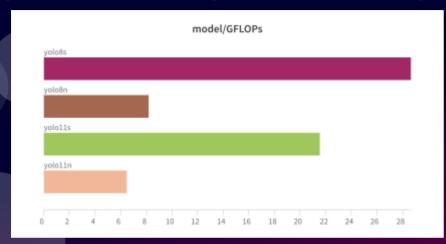
- Преимущества:
- Высокая скорость работы, так как изображение обрабатывается за один проход.
- Хорошо работает в реальном времени.
- Недостатки:
- Может хуже справляться с мелкими объектами или объектами, которые находятся близко друг к другу.

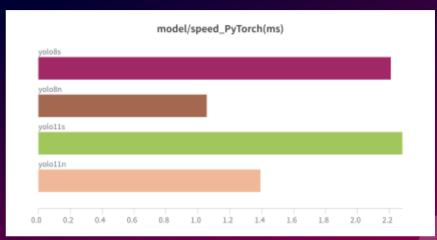
### Как работают модели(FasterRCNN)

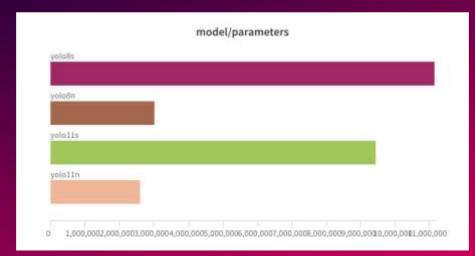
Faster R-CNN — это двухэтапный алгоритм детекции объектов. Сначала он генерирует регионы интереса (Region Proposals), а затем классифицирует их и уточняет bounding box.

- Преимущества:
- Высокая точность детекции, особенно для сложных сцен с множеством объектов.
- Хорошо справляется с объектами разных размеров.
- Недостатки:
- Медленнее, чем YOLO, из-за двухэтапного процесса.

# Сравнение разных версий YOLO



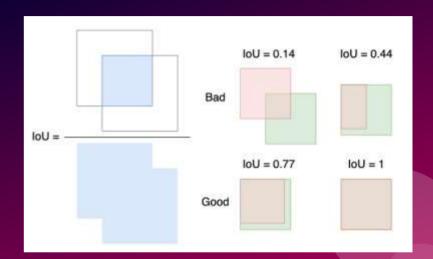




#### Метрики

Для оценки качества моделей были подсчитаны следующие метрики:

- Precision (P): TP / (TP + FP)
- Recall (R): TP / (TP + FN)
- mAP@0.5: Mean Average Precision при IoU 0.5.
- mAP@0.5:0.95: Average mAP при IoU от 0.5 до 0.95 (с шагом 0.05).
- F1-Score: Гармоническое среднее между Precision и Recall: 2 \* (P \* R) / (P + R)



## Метрики yolov8n



#### Результаты yolov8n



## Метрики yolov8s



### Результаты yolov8s



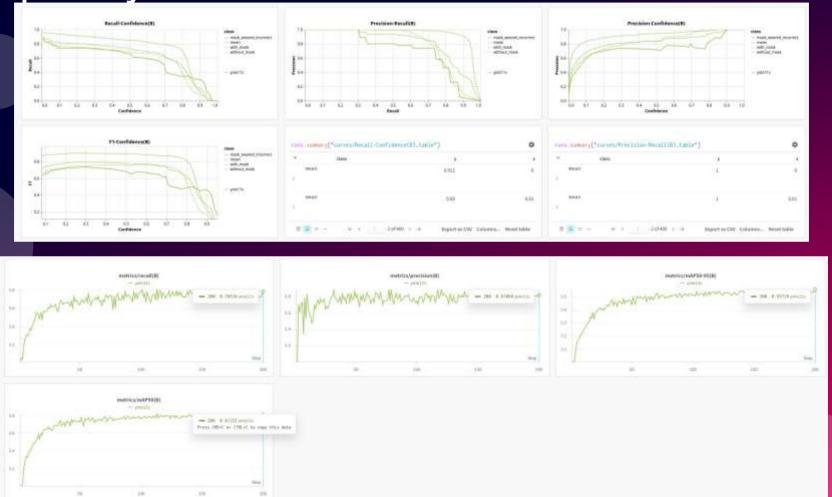
# Метрики yolov11n



# Результаты yolov11n



# Метрики yolov11s



## Метрики yolov11s



#### Метрики FasterRCNN

```
Average Precision
                   (AP) @[ IoU=0.50:0.95 |
                                                        maxDets=100 ] = 0.747
                                          area=
                                                  all |
Average Precision
                                                  all |
                   (AP) @[ IoU=0.50
                                          area=
                                                        maxDets=100 1 = 0.817
Average Precision
                   (AP) @[ IoU=0.75
                                          area=
                                                  all |
                                                        maxDets=100 1 = 0.812
Average Precision
                   (AP) @[ IoU=0.50:0.95 |
                                          area= small |
                                                        maxDets=100 ] = 0.758
Average Precision
                   (AP) @[ IoU=0.50:0.95 | area=medium | maxDets=100 ] = 0.813
Average Precision
                   (AP) @[ IoU=0.50:0.95 |
                                          area= large | maxDets=100 ] = 0.741
Average Recall
                   (AR) @[ IoU=0.50:0.95 |
                                          area=
                                                  all i
                                                        maxDets = 1 ] = 0.248
                                          area= all |
Average Recall
                   (AR) @[ IoU=0.50:0.95 |
                                                        maxDets = 10 1 = 0.722
Average Recall
                   (AR) @[ IoU=0.50:0.95 |
                                          area=
                                                  all |
                                                        maxDets=100 ] = 0.784
Average Recall
                                          area= small
                   (AR) @[ IoU=0.50:0.95 |
                                                        maxDets=100 ] = 0.764
Average Recall
                   (AR) @[ IoU=0.50:0.95 |
                                          area=medium
                                                        maxDets=100 ] = 0.841
Average Recall
                   (AR) @[ IoU=0.50:0.95 |
                                          area= large |
                                                        maxDets=100 ] = 0.866
```

```
print(f"mAP@0.5: {coco_eval.stats[1]}")
print(f"mAP@0.5:0.95: {coco_eval.stats[0]}")
print(f"Precision: {coco_eval.stats[5]}")
print(f"Recall: {coco_eval.stats[11]}")
```

mAP@0.5: 0.8172210956258421 mAP@0.5:0.95: 0.7472871227642387 Precision: 0.7407044994244809

Recall: 0.865625

# Результаты FasterRCNN



#### Выводы

Нами было протестировано 5 моделей для детекции. Мы решали задачу детекции на 3 класса: наличие маски, отсутствие маски, и неправильно надетая маска. Лучший результат показала модель FasterRCNN, обогнав по метрикам все остальные модели. YOLO11s и YOLO8s оказались на втором месте, и хотя восьмая модель показала себя чуть лучше, она тяжелее по числу параметров и дольше работает. Последние места заняли YOLO11n и YOLO8n, хотя они и показали довольно неплохие результаты для их размера и производительности.

#### Ссылки

- https://github.com/aeksin/Mask-detector
- https://wandb.ai/aerrries-hse/mask\_detection?nw=nwuseraerrries