L'intégrale de Wiener

Antonio Falcó

On calcule le revenue pour un compte bancaire B au temps t avec un budget initiale de B_0 euros et une taux d'intéret $0 < r < 1$ en utilisant la formule suivante:

$$B_t = B_0(1 + rt) \approx e^{rt} B_0.$$

c'est-à-dire

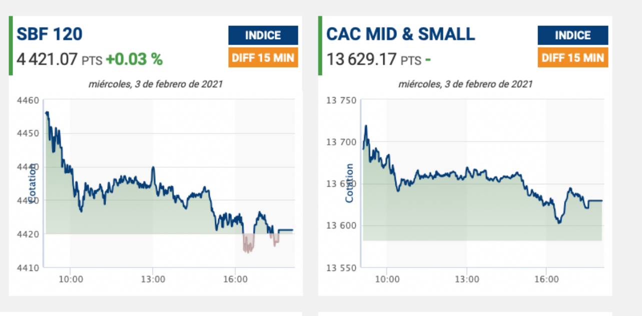
$$\frac{B_t - B_0}{B_0} = rt.$$

Si on utilise une actif financiére (un action du marché) qui a un prix de S_t euros au temps t, on peut définir son revenu au période Δt par la formule

$$\frac{S_{t+\Delta t} - S_t}{S_t} = r(t)\Delta t.$$

Alors,

$$S_t = S_0 e^{\int_0^t r(u)du} \text{ ou } dS_t = r(t) S_t dt, \quad S_{t=0} = S_0.$$



$$S_t = S_0 e^{\int_0^t r(s)ds + \int_0^t \text{bruit}_s ds}$$

La question est:

$$dS_t = S_t d\left(\int_0^t r(s)ds + \int_0^t \text{bruit}_s ds\right) dt = S_t(r(t)dt + \text{bruit}_t dt).$$

ou

$$S_t = S_0 + \int_0^t S_s r(s)ds + \int_0^t S_s \text{bruit}_s ds$$

Question

Est-ce qu'il existe

$$dX_t = d\left(\int_0^t r(s)ds + \int_0^t \text{bruit}_s ds\right) dt$$

ou

$$X_t = X_0 + \int_0^t r(s)ds + \int_0^t \text{bruit}_s ds$$

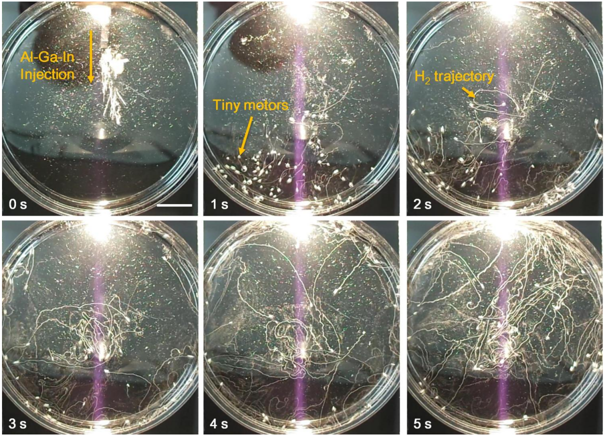
Paradigme utilisée

Tout processus instantanée est équivalent à un processus cumulative:

$$\mu(t) = f(t)dt \Leftrightarrow F(t) = \int_0^t \mu(s)$$

La dérivée (au sens forte) est la fonction inverse de l'intégrale (au sens Riemann/Lebesgue).

On considère une particule avec un trajectoire aléatoire:



Source: B. Yuan, S. Tan, Y. Zhou, J. Liu, "Self-powered macroscopic Brownian motion of spontaneously running liquid metal motors," Sci. Bull. (2015) 60(13):1203-1210

En mécanique classique on utilise l'espace des configurations

$$\mathbb{M} = \{((x, y); (\dot{x}, \dot{y})) \in \mathbb{D} \times \mathbb{R}^2\}$$

ici $\mathbb{D} = \{(x, y) \in \mathbb{R}^2 : x^2 + y^2 \leq 1\}$. La trajectoire on peut la calculé si on sait

$$\dot{x} = f(x, y)$$
$$\dot{y} = g(x, y)$$

c'est-à-dire, il existe une trajectoire $\gamma(t) = (x(t), y(t))$ dérivable pour tout temps $t > 0$.

Question

Comme on peut procédé si la trajectoire est continue et n'as pas de dérivée pour tout temps $t > 0$.

Rare ou habituel?

- De manière un peu plus précise on munit l'espace vectoriel $\mathcal{C}([a,b])$ des fonctions continues sur $[a,b]$ de la norme de la convergence uniforme:

$$\|f\| = \sup_{x\in[a,b]} f(x),$$

  on en fait ainsi un espace vectoriel normé dont on peut montrer qu'il est complet pour cette norme.
- On appelle ensemble maigre d'un espace topologique un ensemble obtenu comme union finie de fermés d'intérieur vide.
- On montre alors que $\mathcal{C}([a,b])$ n'est pas maigre (théorème de Baire) et que l'ensemble des fonctions continues dérivables (sauf peut-être sur ensemble de mesure nul) est un ensemble maigre pour la topologie ci-dessus définie.

Un **processus aléatoire à temps continu** est une famille de v.a. $(X_t, t \in \mathbb{R}_+)$ définie sur $(\Omega, \mathcal{F}, \Pr)$. On peut également le voir comme le choix au hasard d'une fonction:

$$\Omega \equiv \{\omega | \omega : \mathbb{R}_+ \to \mathbb{R}\}$$

$$\begin{aligned} X(\omega) = X_{\cdot}(\omega) : &\mathbb{R}_+ \to \mathbb{R} \\ & t \mapsto X_t(\omega) = \omega(t) \end{aligned}$$

Soit $(\Omega, \mathcal{A}, \Pr)$ un espace de probabilité. Une **filtration** $(\mathcal{F}_t)_{t \geq 0}$ est une famille croissante de sous tribus de $\mathcal{A}$. Le tribu $\mathcal{F}_t$ représente l'information dont on dispose à l'instant t.

On dit qu'un processus $(X_t)_{t \geq 0}$ est **adapté à** $(\mathcal{F}_t)_{t \geq 0}$, si pour chaque t, X_t est $\mathcal{F}_t$-mesurable.

Hypothéses techniques

Dans la suite, les filtrations que l'on considèrera, auront la propriété suivante:

$$\text{Si } A \in \mathcal{A} \text{ et } \Pr(A) = 0 \text{ alors pour tout } t : A \in \mathcal{F}_t.$$

Ceci exprime que $\mathcal{F}_t$ contient tous les ensembles de mesure nulle de $\mathcal{A}$. Le but de cette hypothèse technique est de permettre d'affirmer que si $X = Y$ Pr-p.s. et que Y est $\mathcal{F}_t$-mesurable alors X est aussi $\mathcal{F}_t$-mesurable.

On peut construire une filtration à partir d'un processus (X_t) en posant $\mathcal{F}_t = \sigma(X_s, s \leq t)$. Cette filtration ne vérifie pas, en général, l'hypothèse précédente. Cependant si on remplace la tribu $\mathcal{F}_t$ par la tribu $\mathcal{F}_t$ engendrée par $\mathcal{F}_t$ et $\mathcal{N}$, l'ensemble des ensembles de probabilité nulle (on dit aussi négligeables) de $\mathcal{A}$, on obtient une filtration vérifiant la condition souhaitée. On appelle cette filtration **la filtration naturelle** du processus (X_t).

Definition

Les v.a. $X_t - X_s$, $t > s \geq 0$, sont appelées des **accroissements** du processus (X_t).

Definition

On dit que le processus X_t à accroissements indépendants si pour tout $0 \leq s < t$ et

$$s = t_0 \leq t_1 \leq t_2 \leq \cdots \leq t_{n-1} \leq t_n = t$$

les v.a.

$$X_{t_n} - X_{t_{n-1}}, X_{t_{n-1}} - X_{t_{n-2}}, \ldots, X_{t_2} - X_{t_1}, X_{t_1} - X_{t_0}$$

sont indépendants.

Processus à accroissements indépendants et stationnnaires

- (Indépendance) X_t à accroissements indépendants. Soit $s \leq t$, la variable $X_t - X_s$ est indépendante de la tribu du passé avant s : $\mathcal{F}_s^X := \sigma(X_u : u \leq s)$. Pour tout n : $0 \leq t_0 \leq t_1 \cdots \leq t_n$ les variables

$$X_{t_n} - X_{t_{n-1}}, \ldots, X_{t_1} - X_{t_0}, X_{t_0}$$

  sont indépendantes.
- (Stationnarité) $X_t - X_s \sim X_{t-s} - X_0$ for all $t > s \geq 0$. Ici

$$\sim \quad \equiv \quad \text{“même loi de probabilité”}$$

Pour de tels processus, donner la loi de $X_t - X_0$, pour tout $t > 0$, ainsi que celle de X_0 suffit à caractériser entièrement le processus.

Un processus (X_t) est appelé un **processus à trajectoires continues** (ou simplement processus continu) si

$$\Pr(\{\omega \in \Omega : t \to X_t(\omega) \text{ est continue}\}) = 1.$$

Mouvement brownien standard

Un mouvement brownien standard (abréegé m.b.s.) est un processus aléatoire à temps continu $(W_t, t \in \mathbb{R}_+)$ tel que

1. $W_0 = 0$ p.p.
2. (W_t) est à accroissements indépendants et stationnaires,
3. $W_t - W_s \sim N(0, t-s)$ pour tout $t > s \geq 0$.

De cette définition, il suit que pour $t \geq s \geq 0$,

1. $W_t - W_s \sim W_{t-s} - W_0 \sim N(0, t-s)$ pour tout $t > s \geq 0$,
2. $E[W_t - W_s] = 0$,
3. $E[(W_t - W_s)^2] = t - s$.

Il existe plusieurs manières de construire un mouvement brownien standard.

- Nous ne démontrons pas l'existence du mouvement brownien.
- Nous admetons les résultats suivantes:
  - Les trajectoires du mouvement brownien sont continues.
  - Les trajectoires du mouvement brownien sont p.s. "nulle part différentiables"

Généralisation

- Le processus $X_t = a + W_t$ est un Brownien issu de a.
- On dit que X est un Brownien généralisée ou un mouvement brownien de drift μ si

$$X_t = x + \mu t + \sigma W_t$$

- La variable X_t es une variable gaussienne d'ésperance $x + \mu\, t$ et de variance $\sigma^2\, t$

- Soit Δt donée. Soit

$$X_n := (W_{t+n\Delta t} - W_{t-(n-1)\Delta t}) \sim \mathcal{N}(0, \Delta t)$$

et $X_1, \ldots, X_k$ sont v.a. i.i.d

- Alors, pour simuler W_t $(0 \leq t \leq T)$ on prend $t_j := j\frac{T}{N+1}$, $(0 \leq j \leq N)$. Comme $X_1, \ldots, X_n$ est un échantillon de taille N d'une population

$$X \sim \mathcal{N}(0, \Delta t)$$

et

$$X_j \sim W_{t_j} - W_{t_{j-1}}, \quad 1 \leq j \leq N.$$

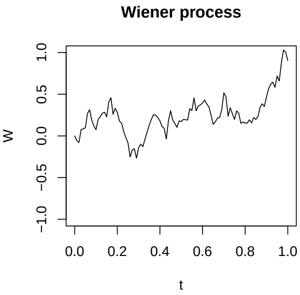
- On utilise

$$W_{t_j} = \sum_{k=1}^{j}(W_{t_k} - W_{t_{k-1}}) = \sum_{k=1}^{j} X_k, \quad 1 \leq j \leq N.$$

ou $W_0 = 0$.

Fichier brownian1.R

```
set.seed (123)
N <- 100 # number of end - points of the grid including T
T <- 1 #length of the interval [0 ,T] in time units
Delta <- T / N # time increment
t <- seq(0 ,T , length = N +1)
W <- c (0 , cumsum(sqrt(Delta)*rnorm (N)))
plot(t ,W ,type = "l", main = "Wiener process", ylim = c( -1 ,1))
```



Processus gaussien

Un **processus gaussien** est un processus $(X_t : t \in \mathbb{R}_+)$ tel que $(X_{t_1}, \dots, X_{t_n})$ est un vecteur gaussien pour tout $n \geq 1$ et $t_1, \dots, t_n \in \mathbb{R}_+$. Ceci revient à dire que

$$c_1 X_{t_1} + \cdots + c_n X_{t_n}$$

est une variable gaussienne pour tout $n \geq 1$, $t_1, \dots, t_n \in \mathbb{R}_+$ et $c_1, \cdots, c_n \in \mathbb{R}$.

Pour un vecteur aléatoire (pas forcément gaussien), on définit encore:

- La fonction $m : \mathbb{R}_+ \to \mathbb{R}$ donnée par $m(t) = E[X_t]$ et appelée la moyenne du processus.
- La fonction $K : \mathbb{R}_+ \times \mathbb{R}_+ \to \mathbb{R}$ donnée par $K(t,s) = \mathrm{Cov}(X_t, X_s)$ et appelée la covariance du processus.

Proposition

Pour tout processus aléatoire

1. K *est symétrique:* $K(s,t) = K(t,s)$.
2. K *est définie positive:* $\sum_{i=1}^{n} \sum_{j=1}^{n} c_i c_j K(t_i, t_j) \geq 0$ *pour tout* $n \geq 1$, $t_1, \ldots, t_n \in \mathbb{R}_+$ *et* $c_1, \cdots, c_n \in \mathbb{R}$.

Proposition (Kolmogorov)

Etant donné $m : \mathbb{R}_+ \to \mathbb{R}$ *et* $K : \mathbb{R}_+ \times \mathbb{R}_+ \to \mathbb{R}$ *symétrique et définie positive, il existe un processus gaussienne* $(X_t : t \in \mathbb{R}_+)$ *de moyenne* m *et de covariance* K. *De plus* m *et* K *caractérisent entirèment le processus* (X_t).

Proposition (Deuxième caractérisation du m.b.s.)

Un m.b.s. $(W_t : t \in \mathbb{R}_+)$ *est un processus gaussien avec moyenne* $m(t) = 0$ *et covariance* $K(t,s) = \min(t,s)$.

Démostration: Le caractère gaussien résulte de

$$\sum_{i=0}^{n} c_i W_{t_i} = \sum_{i=0}^{n} b_i (W_{t_{i+1}} - W_{t_i})$$

avec $c_i = b_i - b_{i-1}$ pour $0 \leq i \leq n-1$ et $c_n = b_n$. Soit $t \geq s \geq 0$: $m(t) = E[W_t] = 0$ et

$$\begin{aligned} K(s,t) = E[W_s W_t] &= E[(W_t - W_s + W_s)W_s] \\ &= E[(W_t - W_s)(W_s - W_0)] + E[W_s^2] = 0 + s. \end{aligned}$$

$\square$

Scaling

Proposition (Exercise)

Soit (W_t) *a m.b.s.*

1. $(-W_t)$ *est a m.b.s.*
2. *Pour tout* $c > 0$ $(c^{-1}W_{c^2t})$ *est a m.b.s.*
3. *Pour a fix* T $(W_T - W_{T-t})$ *est a m.b.s.*
4. $(\widehat{W_t} = tW_{1/t})$ $t > 0$ *et* $\widehat{W_0} = 0$ *est a m.b.s.*

Espérance conditionnelle

- L'espace $(\Omega, \mathcal{F}, \mathbb{P})$ est fixé.
- Soit B un évènement, $B \in \mathcal{F}$ alors $\mathbb{P}(\cdot|B)$ est une probabilité sur Ω.
- Soit $\mathbb{Q}(A) := \mathbb{P}(A|B)$ alors

$$E_{\mathbb{Q}}(X) = \int_{\Omega} X d\mathbb{Q} = \frac{1}{\mathbb{P}(B)} \int_B X d\mathbb{P},$$

c'est que l'on peut lire

$$E_{\mathbb{Q}}(X)\,\mathbb{P}(B) = \int_B X d\mathbb{P}.$$

Espérance conditionnelle par rapport à une tribu

- Soit X une v.a définie sur $(\Omega, \mathcal{F}, \mathbb{P})$ est $\mathcal{G}$ une sous-tribu de $\mathcal{F}$.
- L'espérance conditionnelle $E[X|\mathcal{G}]$ de X quand $\mathcal{G}$ est l'unique v.a.
  1. il est $\mathcal{G}$-mesurable,
  2. telle que
  $$\int_A E[X|\mathcal{G}] d\mathbb{P} = \int_A X d\mathbb{P} = \int_\Omega X \mathbf{1}_A d\mathbb{P},$$
  avec $\mathbf{1}_A(\omega) = 1$ si $\omega \in A$ et $\mathbf{1}_A(\omega) = 0$ si $\omega \notin A$.
- Si $X \in L^2(\Omega, \mathcal{F}, \mathbb{P})$ i.e.
  $$\|X\|_{L^2} = E[X^2]$$
  alors
  $$E[X|\mathcal{G}] = \arg\min \left\{ \|X - Y\|_{L^2} : Y \text{ est } \mathcal{G}\text{-mesurable} \right\}.$$

Espérance conditionnelle comme une projection orthogonal

- Soit

$$V_{\mathcal{G}} := \left\{ Y \in L^2(\Omega, \mathcal{F}, \mathbb{P}) : Y \text{ est } \mathcal{G}\text{-mesurable} \right\}.$$

  Alors, $V_{\mathcal{G}}$ est un sous-espace fermé de l'espace de Hilbert $L^2(\Omega, \mathcal{F}, \mathbb{P})$.
- Il existe $P_{\mathcal{G}} : L^2(\Omega, \mathcal{F}, \mathbb{P}) \longrightarrow L^2(\Omega, \mathcal{F}, \mathbb{P})$ linéaire et bornée (continue) telle que

$$P_{\mathcal{G}}(X) = E[X|\mathcal{G}] \in V_{\mathcal{G}}.$$

  L'application $P_{\mathcal{G}}$ est la projection orthogonal sur $V_{\mathcal{G}}$.
- Comme $P_{\mathcal{G}} \circ P_{\mathcal{G}} = P_{\mathcal{G}}$, alors

$$E[E[X|\mathcal{G}]|\mathcal{G}] = E[E[X|\mathcal{G}]] = E[X|\mathcal{G}].$$

Propiétés

1. $E[aX + bY|\mathcal{G}] = aE[X|\mathcal{G}] + bE[Y|\mathcal{G}]$.
2. Soit $X \leq Y$, alors $E[X|\mathcal{G}] \leq E[Y|\mathcal{G}]$.
3. $E[E[X|\mathcal{G}]] = E[X]$.
4. Si X est $\mathcal{G}$-mesurable, alors $E[X|\mathcal{G}] = X$.
5. Si Y est $\mathcal{G}$-mesurable, alors $E[X\, Y|\mathcal{G}] = Y\, E[X|\mathcal{G}]$.
6. Si X es indépendante de $\mathcal{G}$, alors $E[X|\mathcal{G}] = E(X)$.
7. Si $\mathcal{H} \subset \mathcal{G}$, alors

$$E[X|\mathcal{H}] = E[E[X|\mathcal{H}]|\mathcal{G}] = E[E[X|\mathcal{G}]|\mathcal{H}].$$

Observe que $V_{\mathcal{H}} \subset V_{\mathcal{G}}$.

- Un processus $(X_t : t \in \mathbb{R}_+)$ et $\mathcal{F} = (\mathcal{F}_t^X) : t \in \mathbb{R}_+)$ sa filtration canonique $(\mathcal{F}_t^X := \sigma(X_\tau : \tau < t))$.
- On dit que le processus est de Markov si, pour tout n, et toute fonction bornée $F : \mathbb{R}^n \longrightarrow \mathbb{R}$, pour tous

$$t_1 < t_2 < \ldots < t_n$$

on a

$$E[F(X_{s+t_1}, \ldots, X_{s+t_n})|\mathcal{F}_s^X] = E[F(X_{s+t_1}, \ldots, X_{s+t_n})|X_s] \text{ p.s.}$$

- Ceci implique en particulier que pour toute $f : \mathbb{R} \to \mathbb{R}$ borélienne et borné on a

$$E[f(X_t)|\mathcal{F}_s^X] = E[f(X_t)|X_s] \text{ p.s.}$$

- Le processus de Markov est un **processus "sans memoire"**.
- En particulier, si $f(x) = \mathbf{1}_B(x)$ avec $B \in \mathcal{B}(\mathbb{R})$, alors

$$\Pr(X_t \in B|\mathcal{F}_s^X) = \Pr(X_t \in B|X_s)$$

Proposition

Le m.b.s. (W_t) est un processus de Markov.

Démostration: En utilisant le fait que $(W_t - W_s)$ et $(W_s - W_0) = W_s$ sont indépedantes on peut montrer:

$$
\begin{aligned}
E[f(W_t)|\mathcal{F}_s^W] &= E[f((W_t - W_s) + (W_s - W_0))|\mathcal{F}_s^W] \\
&\quad \text{comme } W_s - W_0 \text{ est } \mathcal{F}_s^W\text{-mesurable} \\
&= E[f((W_t - W_s) + (W_s - W_0))|W_s - W_0] \\
&= E[f(W_t)|W_s]
\end{aligned}
$$

Tout l'information généré par $\mathcal{F}_s^W$ est contenu dans la valeur de $(W_s - W_0)$ $\square$

Un processus (X_t) adapté à $(\mathcal{F}_t)$ tel que

1. $E[|X_t|] < \infty$, pour tout $t \geq 0$,
2. $E[X_t|\mathcal{F}_s] = X_s$ p.s. pour tout $t > s \geq 0$.

est appelé une **martingale** (à temps continu). On définit de manière similaire une **sous-martingale**

$$E[X_t|\mathcal{F}_s] \geq X_s$$

et une **sur-martingale** (à temps continu),

$$E[X_t|\mathcal{F}_s] \leq X_s$$

avec les inégalités correspondantes.

On déduit de cette définition que, si (X_t) est une martingale, alors

$$E[X_t] = E[X_0],$$

pour tout t.

Lemme

Soit $X = (X_t)$ adapté à $(\mathcal{F}_t)$. Si X est une martingale alors X^2 est une sous-martingale.

Démonstration:

$$\begin{aligned} E[X_t^2|\mathcal{F}_s] &= E[((X_t - X_s) + X_s)^2|\mathcal{F}_s] \\ &= E[(X_t - X_s)^2|\mathcal{F}_s] + 2E[(X_t - X_s)X_s|\mathcal{F}_s] + E[X_s^2|\mathcal{F}_s] \\ &= E[(X_t - X_s)^2|\mathcal{F}_s] + 2X_sE[(X_t - X_s)|\mathcal{F}_s] + X_s^2 \end{aligned}$$

Comme

$$E[(X_t - X_s)|\mathcal{F}_s] = E[X_t|\mathcal{F}_s] - E[X_s|\mathcal{F}_s] = X_s - X_s = 0,$$

alors

$$E[X_t^2|\mathcal{F}_s] = E[(X_t - X_s)^2|\mathcal{F}_s] + X_s^2 \geq X_s^2.$$

□

Proposition

Le m.b.s. (W_t) *est une martigale par rapport à sa filtration naturelle* $(\mathcal{F}_t^W = \sigma(W_r : r < t) : t \in \mathbb{R}_+)$.

Démostration: Par l'inégalité de Jensen (avec $\varphi(x) = x^2$) on a

$$E[|W_t|]^2 \leq E[W_t^2],$$

c'est-à-dire

$$E[|W_t|] \leq \sqrt{E[W_t^2]} = \sqrt{t} < \infty,$$

et

$$\begin{aligned} E[W_t|\mathcal{F}_s^W] &= E[(W_t - W_s) + (W_s - W_0)|\mathcal{F}_s^W] \\ &= E[(W_t - W_s) + (W_s - W_0)|W_s - W_0] \\ &= W_s. \end{aligned}$$

$\square$

Proposition

Le m.b.s. $(W_t^2 - t)$ *est une martigale par rapport à sa filtration naturelle* $(\mathcal{F}_t^W = \sigma(W_r : r < t) : t \in \mathbb{R}_+)$.

Démostration: Comme $E[(W_t - W_s)^2|\mathcal{F}_s^W] = t - s$ et

$$\begin{aligned} E[(W_t - W_s)^2|\mathcal{F}_s^W] &= E[W_t^2 + W_s^2 - 2W_tW_s|\mathcal{F}_s^W] \\ &= E[W_t^2|\mathcal{F}_s^W] + W_s^2 - 2W_sE[W_t|\mathcal{F}_s^W] \\ &= E[W_t^2|\mathcal{F}_s^W] - W_s^2. \end{aligned}$$

On obtient alors

$$t - s = E[W_t^2|\mathcal{F}_s^W] - W_s^2 \Leftrightarrow W_s^2 - s = E[W_t^2 - t|\mathcal{F}_s^W]$$

$\square$

Proposition (Troisiéme caractérisation du m.b.s (Lévy))

Soit (X_t) *un processus a trajectoires continues adapté a une filtration* $\mathcal{F}_t$ *et tel que*

1. (X_t) *est une martingale par rapport à* $\mathcal{F}_t$,
2. $(X_t^2 - t)$ *est une martingale par rapport à* $\mathcal{F}_t$.

Alors (X_t) *est une m.b.s.*

Proposition

Si (W_t) est un $\mathcal{F}_t$-mouvement brownien standard, alors

$$\exp\left(-\frac{\sigma^2}{2}t + \sigma W_t\right)$$

est une martingale par rapport à $\mathcal{F}_t$.

Démonstration: La fonction génératrice des moments est

$$M_X(t) = E[\exp(tX)].$$

$X \sim \mathcal{N}(\mu, \sigma^2) \Leftrightarrow M_X(t) = \exp\left(\mu\, t + \frac{\sigma^2 t^2}{2}\right)$. On a

$$E\left[\exp\left(-\frac{\sigma^2}{2}t + \sigma W_t\right)|\mathcal{F}_s\right] =$$

$$\exp\left(-\frac{\sigma^2}{2}t\right) E\left[\exp\left(\sigma(W_t - W_s) + W_s\right)|\mathcal{F}_s\right] =$$

$$\exp\left(\sigma W_s - \frac{\sigma^2}{2}t\right) E\left[\exp\left(\sigma(W_t - W_s)\right)|\mathcal{F}_s\right].$$

Démonstration:

$$E\left[\exp\left(\sigma(W_t - W_s)\right)|\mathcal{F}_s\right] = M_{(W_t - W_s)}(\sigma) = \exp\left(0\cdot\sigma + \frac{(t-s)\sigma^2}{2}\right) = \exp\left(\frac{(t-s)\sigma^2}{2}\right).$$

Alors

$$E\left[\exp\left(-\frac{\sigma^2}{2}t + \sigma W_t\right)|\mathcal{F}_s\right] = \exp\left(\sigma W_s - \frac{\sigma^2}{2}t\right) E\left[\exp\left(\sigma(W_t - W_s)\right)|\mathcal{F}_s\right] = \exp\left(\sigma W_s - \frac{\sigma^2}{2}t\right)\exp\left(\frac{(t-s)\sigma^2}{2}\right) = \exp\left(-\frac{\sigma^2}{2}s + \sigma W_s\right)$$

$\square$

- Soit $\mathbf{B}_t = [B_t^{(1)}\, B_t^{(2)} \cdots B_t^{(n)}]^T$ un processus n-dimensionnel (l'exposant ^{T} note la transposition d'un vecteur "ligne").
- On dit que $\mathbf{B}$ est un Brownien multidimensionnel si les processus $(B_t^{(i)} : t \geq 0)$ sont des browniens indépendants.
- C'est un processus à accroissements indépendants.
- Si $\mathbf{B}$ est un Brownien multidimensionnel alors

$$E[\mathbf{B}_t^T \mathbf{B}_s] = \sum_{i=1}^{n} E[B_t^{(i)} B_s^{(i)}] = n \min(s,t).$$

- On dit que les mouvements browniens à valeurs réelles $B^{(1)}$ et $B^{(2)}$ sont corrélés de coefficient de corrélation ρ si $(B_t^{(1)} B_t^{(2)} - \rho\, t : t \geq 0)$ est une martingale.

- On note $L^2(\mathbb{R}_+)$ l'ensemble de classes d'équivalence des fonctions boréliennes $f : \mathbb{R}_+ \longrightarrow \mathbb{R}$ de carré intégrable:

$$\int_0^\infty |f(t)|^2 dt < \infty.$$

- C'est un espace de Hilbert pour la norme

$$\|f\|_{L^2} = \left(\int_0^\infty |f(t)|^2 dt \right)^{1/2}.$$

Fonctions en escalier

- Soit $f(t) = \mathbf{1}_{[u,v]}(t)$, on pose

$$\int_0^\infty f(s)dW_s := W_v - W_u.$$

- Soit $f(t) = \sum_{i=1}^n \alpha_{i-1}\mathbf{1}_{]t_{i-1},t_i]}(t)$ pour

$$0 \leq t_0 < t_1 \cdots < t_{n-1} < \infty,$$

  on pose

$$\int_0^\infty f(s)dW_s := \sum_{i=1}^n \alpha_{i-1}(W_{t_i} - W_{t_{i-1}}).$$

- Alors,

$$I(f) := \int_0^\infty f(s)dW_s \sim \mathcal{N}\left(0, \sqrt{\mathrm{Var}(I(f))}\right)$$

- L'intégrale est linéaire: $I(\alpha f + \beta g) = \alpha I(f) + \beta I(g)$.
- Exercice

$$\mathrm{Var}(I(f)) = \|f\|_{L^2}^2.$$

- Exercice

$$E(I(f\,g)) = \int_0^\infty f(s)g(s)ds = \langle f, g\rangle_{L^2}$$

  où $\langle \cdot, \cdot \rangle_{L^2}$ est le produit scalaire dans $L^2(\mathbb{R}_+)$.
- Exercice

$$\mathrm{Var}(I(f+g)) = \mathrm{Var}(I(f)) + \mathrm{Var}(I(g)) + 2E(I(f\,g)).$$

Cas général

- On connaît de l'analyse fonctionnelle que, si $f \in L^2(\mathbb{R}_+)$ il existe une suite (f_n) de fonctions en escalier que converge (dans $L^2(\mathbb{R}_+)$) vers f :

$$\|f_n - f\|_{L^2}^2 = \int_0^\infty (f_n(s) - f(s))^2 ds \to 0 \text{ si } n \to \infty.$$

- La suite (f_n) est de Cauchy dans $L^2(\mathbb{R}_+)$
- Exercice La suite

$$I(f_n) = \int_0^\infty f_n(s) dW_s$$

de v.a. est de Cauchy dans $L^2(\Omega, \mathcal{F}, \mathbb{P})$.

- Si la limite de la suite $(I(f_n))$ ne dépend que de f, on pose

$$I(f) := \int_0^\infty f(s)dW_s = \lim_{n\to\infty} \int_0^\infty f_n(s)dW_s = \lim_{n\to\infty} I(f_n).$$

- On dit que $I(f)$ est l'intégrale stochastique (ou intégrale de Wiener) de f par rapport W.
- Le sous-espace fermé $\mathrm{Wiener} := I(L^2(\mathbb{R}_+)) \subset L^2(\Omega, \mathcal{F}, \mathbb{P})$ coincide avec l'espace gaussien engendré par le mouvement brownien.
- L'application $I : L^2(\mathbb{R}_+) \to L^2(\Omega, \mathcal{F}, \mathbb{P})$ donné par $f \mapsto I(f)$ est linéaire et isométrique.
- L'isométrie implique

$$\langle f, g\rangle_{L^2} = \int_0^\infty f(s)g(s)ds = E[I(f)I(g)]. \tag{1}$$

$$E\left[W_t \int_0^\infty f(s)dW_s\right] = E\left[\int_0^\infty \mathbf{1}_{[0,t]}(s)dW_s \int_0^\infty f(s)dW_s\right]$$
$$= E[I(\mathbf{1}_{[0,t]})I(f)]$$

l'isométrie implique

$$= \langle \mathbf{1}_{[0,t]}, f\rangle_{L^2}$$

$$= \int_0^\infty \mathbf{1}_{[0,t]}(s)f(s)ds$$
$$= \int_0^t f(s)ds$$

En conséquence si $E[ZW_t] = \int_0^t f(s)ds$ pour tout t, alors $Z = I(f) = \int_0^\infty f(s)dW_s$.

Processus lié à l'intégrale stochastique

- On dit que $f \in L^2_{loc}(\mathbb{R}_+)$ si
$$\int_0^T |f(s)|^2 ds < \infty$$
pour tout $T > 0$.
- On a $L^2(\mathbb{R}_+) \subset L^2_{loc}(\mathbb{R}_+)$

Théorème

Soit $f \in L^2_{loc}(\mathbb{R}_+)$ *et* $M_t := \int_0^t f(s)dW_s = \int_0^\infty \mathbf{1}_{[0,t]}(s)f(s)dW_s$.

1. *Le processus* M *est une martingale continue.*
2. $E[M_t] = 0$ *et* $\mathrm{Var}(M_t) = \int_0^t f(s)^2 ds$.
3. *Le processus* M *est un processus gaussien centré de covariance* $\int_0^{\min(s,t)} f(u)^2 du$, *et à accroissements indépendantes.*
4. *Le processus* $(M_t^2 - \int_0^t f(s)^2 ds : t \in \mathbb{R}_+)$ *est une martingale.*
5. *Si* $f, g \in L^2_{loc}(\mathbb{R}_+)$ *on a*

$$E\left[\int_0^t f(u)dW_u \int_0^s g(u)dW_u\right] = \int_0^{\min(s,t)} f(u)g(u)du$$

Montrer le théorème pour $f(s) = \sum_{i=1}^n \alpha_{i-1}\mathbf{1}_{]t_{i-1},t_i]}(s)$

Intégration par parties

Théorème

Si $f \in \mathcal{C}^1(\mathbb{R}_+)$, on a

$$\int_0^t f(s)dWs = f(t)W_t - \int_0^t f'(s)W_s ds.$$

Démostration: On commence par ($t_0 = 0$ et $t_n = t$)

$$\sum_{j=1}^n f(t_{j-1})(W_{t_j} - W_{t_{j-1}}) = \sum_{j=1}^n f(t_{j-1})W_{t_j} - \sum_{j=1}^n f(t_{j-1})W_{t_{j-1}}$$

Alors il existe $t_j^* \in [t_{j-1}, t_j]$ tel que

$$f'(t_j^*)(t_j - t_{j-1}) = f(t_j) - f(t_{j-1}) \Rightarrow f(t_{j-1}) = f(t_j) - f'(t_j^*)(t_j - t_{j-1})$$

Démostration:

$$\sum_{j=1}^{n} f(t_{j-1})W_{t_j} - \sum_{j=1}^{n} f(t_{j-1})W_{t_{j-1}} = \sum_{j=1}^{n}(f(t_j) - f'(t_j^*)(t_j - t_{j-1}))W_{t_j} - \sum_{j=1}^{n} f(t_{j-1})W_{t_{j-1}}$$

$$= \sum_{j=1}^{n}(f(t_j)W_{t_j} - f(t_{j-1})W_{t_{j-1}}) - \sum_{j=1}^{n} f'(t_j^*)(t_j - t_{j-1}))W_{t_j}$$

$$= f(t_n)W_{t_n} - f(t_0)W_{t_0} - \sum_{j=1}^{n} f'(t_j^*)(t_j - t_{j-1}))W_{t_j}$$

$$= f(t)W_t - \sum_{j=1}^{n} f'(t_j^*)(t_j - t_{j-1}))W_{t_j}$$

$$\sum_{j=1}^{n} f(t_{j-1})(W_{t_j} - W_{t_{j-1}}) = f(t)W_t - \sum_{j=1}^{n} f'(t_j^*)(t_j - t_{j-1}))W_{t_j}$$

On peut montrer:

$$\sum_{j=1}^{n} f(t_{j-1})(W_{t_j} - W_{t_{j-1}}) \rightarrow \int_0^t f(s)dW_s \sim \mathcal{N}(0, \|f\|_{L^2}^2)$$

et

$$\sum_{j=1}^{n} f'(t_j^*)(t_j - t_{j-1}))W_{t_j} \rightarrow \int_0^t f'(s)W_s ds.$$

Exercices

Trouvez les distributions de probabilité de les processus suivantes:

1. $Z_t := \int_0^t W_s ds$.
2. $Z_t := \int_0^t sW_s ds$.

Formulation différentielle

On peut écrire

$$\int_0^t f(s)dWs = f(t)W_t - \int_0^t f'(s)W_s ds.$$

comme

$$f(t)dW_t = d(f(t)W_t) - f'(t)W_t dt$$

et alors on trouve la formule

$$d(f(t)W_t) = f'(t)W_t dt + f(t)dW_t$$

Le cours de l'action dans le marché

Soit $S_0 > 0$, $\mu \in \mathbb{R}$, $\sigma > 0$ et (W_t) une m.b.s. Alors, on apelle a

$$S_t := S_0 \exp\left((\mu - \frac{1}{2}\sigma^2)t + \sigma W_t\right)$$

mouvement geométrique brownien. Observe que

$$\ln S_t = \ln S_0 + (\mu - \frac{1}{2}\sigma^2)t + \sigma W_t \sim \mathcal{N}\left(\ln S_0 + (\mu - \frac{1}{2}\sigma^2)t, \sigma^2 t\right)$$

et le Δt-revenu est

$$\frac{S_{t+\Delta t} - S_t}{S_t} = \exp\left((\mu - \frac{1}{2}\sigma^2)\Delta t + \sigma(W_{t+\Delta t} - W_t)\right) - 1$$

Le cours de l'action dans le marché

On connaît que

$$W_{t+\Delta t} - W_t = \int_t^{t+\Delta t} dW_s = I(\mathbf{1}_{]t,t+\Delta t]})$$

alors le Δt-revenu est

$$\frac{S_{t+\Delta t} - S_t}{S_t} = \exp\left(\int_t^{t+\Delta t} (\mu - \frac{1}{2}\sigma^2) ds + \sigma \int_t^{t+\Delta t} dW_s \right) - 1$$

Ici nous avons le Δt-revenu processus

$$R_{t+\Delta t} - R_t := \int_t^{t+\Delta t} dR_s = \int_t^{t+\Delta t} (\mu - \frac{1}{2}\sigma^2) ds + \sigma \int_t^{t+\Delta t} dW_s$$

qu'on peut traduire comme le processus du revenu de l'action:

$$dR_s = (\mu - \frac{1}{2}\sigma^2) ds + \sigma dW_s \text{ avec } R_0 = 0.$$

On dit que le processus $(R_t)_{t\geq 0}$ est solution de l'equation differentielle stochastique

$$dR_t = (\mu - \frac{1}{2}\sigma^2)dt + \sigma dW_t$$
$$R_0 = 0$$

c'est-à-dire

$$\int_0^t dR_s = \int_0^t (\mu - \frac{1}{2}\sigma^2)ds + \int_0^t \sigma dW_s$$
$$R_0 = 0$$

qui est equivalent a

$$R_t - R_0 = (\mu - \frac{1}{2}\sigma^2)t + \sigma(W_t - W_0)$$
$$R_0 = 0$$

On peut calculer

$$
\begin{aligned}
E[S_t] &= E\left[S_0 \exp\left((\mu - \frac{1}{2}\sigma^2)t + \sigma W_t\right)\right] \\
&= S_0 \exp\left((\mu - \frac{1}{2}\sigma^2)t\right) E\left[\exp\left(\sigma W_t\right)\right] \\
&= S_0 \exp\left((\mu - \frac{1}{2}\sigma^2)t\right) M_{W_t}(\sigma) \\
&= S_0 \exp\left((\mu - \frac{1}{2}\sigma^2)t\right) \exp\left(\frac{\sigma^2}{2}t\right) \\
&= S_0 \exp\left(\mu t\right).
\end{aligned}
$$

Alors, $m(t) := E[S_t]$ est solution de l'EDO

$$
\begin{aligned}
\frac{d}{dt}m(t) &= \mu m(t) \\
m(0) &= S_0.
\end{aligned}
$$

Dans l'approche théorique de Langevin, une grosse particule brownienne de masse m, supposée animée à l'instant t d'une vitesse $\mathbf{v}(t)$, est soumise à deux forces bien distinctes:

- une force de frottement fluide du type $\mathbf{f} = -k\,\mathbf{v}$, où k est une constante positive. Dans le cas d'une particule sphérique de rayon a, cette constante s'écrit explicitement : $k = 6\pi\eta$ a (loi de Stokes).
- une force complémentaire, notée $\boldsymbol{\eta}(t)$, qui synthétise la résultante des chocs aléatoires des molécules de fluide environnantes. Langevin écrit à propos de cette force supplémentaire *qu'elle est indifféremment positive et négative, et sa grandeur est telle qu'elle maintient l'agitation de la particule que, sans elle, la résistance visqueuse finirait par arrêter*.

On applique le principe fondamental de la dynamique de Newton, çe qui conduit à l'équation stochastique de Langevin:

$$m\,\frac{d\mathbf{v}(t)}{dt} = -k\,\mathbf{v}(t) + \boldsymbol{\eta}(t)$$

On peut écrire le modèle scalaire:

$$dv(t) = -\frac{k}{m}\, v(t)dt + \frac{1}{m}\eta(t)dt,$$

c'est-à-dire

$$v(t) - v(0) = -\frac{k}{m}\int_0^t v(s)ds \; + \frac{1}{m}\int_0^t \eta(s)ds.$$

Aujourd'hui on considère (W_t) a m.b.s., la vitesse $\dot{X}_t = V_t$ où

$$\begin{aligned} V_t - V_0 &= -\frac{k}{m}\int_0^t V_s\, ds + \frac{1}{m}\, W_t \\ &= -\frac{k}{m}\int_0^t V_s\, ds + \frac{1}{m}\int_0^t dW_s. \end{aligned}$$

Alors on considère la vitesse (V_t) comme un processus donnée par

$$V_t = V_0 - \mu \int_0^t V_s ds + \sigma W_t \tag{2}$$

$$V_0 = \upsilon_0 \text{ donné.} \tag{3}$$

On dit que $(V_t)_{t \geq 0}$ est le processus d'Orstein-Uhlenbeck.

Théorème

Pour le processus d'Orstein-Uhlenbeck on a

$$V_t = e^{-t\mu} V_0 + \sigma \int_0^t e^{-\mu(t-s)} dW_s, \tag{4}$$

c'est-à-dire V_t défini par (4) satisfait (2).

Démostration:

Si on considère que le processus X_t est donné par

$$X_t = e^{-t\mu} V_0 + \sigma \int_0^t e^{-\mu(t-s)} dW_s,$$

le théorème est vérifié si on prouve que

$$\mu \int_0^t X_s ds = V_0 - X_t + \sigma W_t.$$

En utilisant la formule d'intégration par parties on a,

$$\begin{aligned}
\int_0^t e^{-\mu(t-s)} dW_s &= e^{-\mu t} \int_0^t e^{\mu s} dW_s \\
&= e^{-\mu t} \left[e^{\mu t} W_t - \mu \int_0^t e^{\mu s} W_s ds \right] \\
&= W_t - \mu e^{-\mu t} \int_0^t e^{\mu s} W_s ds.
\end{aligned}$$

Démostration:

Comme

$$X_t = e^{-t\mu}V_0 + \sigma W_t - \sigma\mu e^{-\mu t}\int_0^t e^{\mu s}W_s ds,$$

on calcule

$$\begin{aligned}\int_0^t X_s ds &= V_0\int_0^t e^{-\mu s}ds + \sigma\int_0^t W_s ds \\ &\quad - \sigma\mu\int_0^t e^{-\mu s}\left(\int_0^s e^{\mu u}W_u du\right) ds \\ &= \frac{1}{\mu}V_0(1 - e^{-\mu t}) + \sigma\int_0^t W_s ds \\ &\quad - \sigma\mu\int_0^t e^{-\mu s}\left(\int_0^s e^{\mu u}W_u du\right) ds\end{aligned}$$

Démostration:

Pour calculer l'intégrale

$$\int_0^t e^{-\mu s}\left(\int_0^s e^{\mu u} W_u du\right) ds = \int\int_{R_t} e^{-\mu s} e^{\mu u} W_u duds$$

on la regarde comme une intégrale double dans le domaine

$$R_t := \{(u,s) \in \mathbb{R}^2 : 0 \le u \le s \le t\}.$$

En utilisant le théorème de Fubini:

$$\begin{aligned}
\int_0^t e^{-\mu s}\left(\int_0^s e^{\mu u} W_u du\right) ds &= \int_0^t e^{\mu u} W_u du \int_u^t e^{-\mu s} ds \\
&= \int_0^t e^{\mu u} W_u du \frac{1}{\mu}(e^{-\mu u} - e^{-\mu t}) \\
&= \frac{1}{\mu}\left(\int_0^t W_u du - \int_0^t e^{-\mu(t-u)} W_u du\right)
\end{aligned}$$

Démostration:

$$\begin{aligned}\int_0^t X_s ds &= \frac{1}{\mu} V_0(1-e^{-\mu t}) + \sigma \int_0^t W_u du \\ &- \mu\sigma \frac{1}{\mu}\left(\int_0^t W_u du - \int_0^t e^{-\mu(t-u)} W_u du\right) \\ &= \frac{1}{\mu} V_0(1-e^{-\mu t}) + \sigma \int_0^t e^{-\mu(t-u)} W_u du\end{aligned}$$

et

$$\begin{aligned}\mu \int_0^t X_s ds &= V_0(1-e^{-\mu t}) + \mu\sigma \int_0^t e^{-\mu(t-u)} W_u du \\ &= V_0 - V_0 e^{-\mu t} + \mu\sigma e^{-\mu t} \int_0^t e^{\mu u} W_u du \\ &= V_0 - X_t + \sigma W_t\end{aligned}$$

où $X_t = V_0 e^{-t\mu} + \sigma W_t - \mu\sigma e^{-\mu t} \int_0^t e^{\mu s} W_s ds.$ $\square$

Si $V_0 = v_0$, a constant, on a

$$V_t = V_0 - \mu \int_0^t V_s \, ds + \sigma \, W_t \sim N(m(t), \mathrm{Var}(t)).$$

et $\mathrm{Var}(t) = E[V_t^2] - m^2(t)$. Observe,

$$\begin{aligned} m(t) = E[V_t] &= E\left[V_0 - \mu \int_0^t V_s \, ds + \sigma \; W_t\right] \\ &= V_0 - \mu E\left[\int_0^t V_s \, ds\right] \\ &= V_0 - \mu \int_{\mathbb{R}} \left(\int_0^t v(s) ds \, p(s, v(s))\right) dv(s) \end{aligned}$$

théorème de Fubini

$$= V_0 - \mu \int_0^t E[V_s] ds = V_0 - \mu \int_0^t m(s) ds,$$

alors

$$\frac{d}{dt} m(t) = -\mu m(t), \quad m(0) = V_0 \Rightarrow m(t) = e^{-\mu t} V_0$$

Comme on peut écrire l'équation intégrale sous la forme différentielle suivante:

$$dV_t = -\mu V_t dt + \sigma dW_t, \quad V_0 = v_0,$$

Si on intègre entre 0 et t :

$$\int_0^t dV_s = \int_0^t -\mu V_s ds + \int_0^t \sigma dW_s$$

$$V_t - V_0 = -\mu \int_0^t V_s ds + \sigma \int_0^t dW_s$$

$$V_t - V_0 = -\mu \int_0^t V_s ds + \sigma W_t$$

Alors, pour calculer $m(t) = E[V_t]$ on peut utiliser la formule d'intégration par parties sous la forme différentielle:

$$\begin{aligned} d(e^{\mu t} V_t) &= \mu e^{\mu t} V_t dt + e^{\mu t} dV_t \\ &= \mu e^{\mu t} V_t dt + e^{\mu t} (-\mu V_t dt + \sigma dW_t) \\ &= \sigma dW_t \end{aligned}$$

i.e.

$$\int_0^t d(e^{\mu s} V_s) = \int_0^t \sigma dW_s$$
$$e^{\mu t} V_t - V_0 = \sigma W_t$$

et

$$e^{\mu t} V_t = V_0 + \sigma W_t \Rightarrow E[V_t] = e^{-\mu t} V_0$$

Pour calculer $E[V_t^2]$, une question natural est: Si

$$V_t = v_0 - \mu \int_0^t V_s\, ds + \sigma \; W_t$$

$$dV_t = -\mu V_t dt + \sigma dW_t, \quad V_0 = v_0,$$

est-ce qu'on peut calculer pour le processus (V_t^2) la intégrale par parties?

$$dV_t^2 = d(V_t\, V_t) = 2V_t dV_t$$

et alors

$$V_t^2 - V_0^2 = 2\int_0^2 V_s dV_s \Rightarrow E[V_t^2] - V_0^2 = 2E\left[\int_0^2 V_s dV_s\right].$$

On utilise (4):

$$E[V_s\, V_t] =$$

$$E\left[\left(e^{-s\mu}V_0 + \sigma\int_0^s e^{-\mu(s-u)}dW_u\right)\left(e^{-t\mu}V_0 + \sigma\int_0^t e^{-\mu(t-u)}dW_u\right)\right]$$

L'espérance de l'intégrale de Wiener es nulle

$$e^{-\mu s}e^{-\mu t} + \sigma^2 E\left[\left(\int_0^s e^{-\mu(s-u)}dW_u\right)\left(\int_0^t e^{-\mu(t-u)}dW_u\right)\right]$$

on utilise la isometrie de l'intégrale de Wiener

$$e^{-\mu s}e^{-\mu t}V_0^2 + \sigma^2\int_0^{\min(s,t)} e^{-\mu(s-u)}e^{-\mu(t-u)}du$$

$$e^{-\mu s}e^{-\mu t}V_0^2 + \sigma^2 e^{-\mu s}e^{-\mu t}\int_0^{\min(s,t)} e^{2\mu u}du.$$

$$\mathrm{cov}(V_s, V_t) = E[V_s\, V_t] - E[V_s]E[V_t] = E[V_s\, V_t] - e^{-\mu s}e^{-\mu t}V_0^2$$

Alors,

$$\mathrm{cov}(V_s, V_t) = \sigma^2 e^{-\mu s}e^{-\mu t}\int_0^{\min(s,t)} e^{2\mu u}du, \tag{5}$$

et en particulier

$$\mathrm{Var}(V_t) = \mathrm{cov}(V_t, V_t) = \frac{\sigma^2}{2\mu}(1 - e^{-2\mu t}) \tag{6}$$

Proposition

Soit V_0 une v.a. gaussien alors le processus de O-U, V est un processus de Markov gaussien.

Démostration: On utilise (4):

$$V_t = e^{-t\mu} V_0 + \sigma \int_0^t e^{-\mu(t-s)} dW_s,$$

et V_t est la somme de deux v.a. gaussiennes. Soit

$$V_s = e^{-s\mu} V_0 + \sigma \int_0^s e^{-\mu(s-u)} dW_u$$

et

$$V_s e^{(s-t)\mu} = e^{-t\mu} V_0 + \sigma \int_0^s e^{-\mu(t-u)} dW_u.$$

Démostration:

Si $s \leq t$ alors

$$\int_0^t e^{-\mu(t-s)} dW_s = \int_0^s e^{-\mu(t-u)} dW_u + \int_s^t e^{-\mu(t-u)} dW_u$$

et

$$\begin{aligned} V_t &= e^{-t\mu} V_0 + \sigma \int_0^s e^{-\mu(t-u)} dW_u + \sigma \int_s^t e^{-\mu(t-u)} dW_u \\ &= V_s e^{(s-t)\mu} + \sigma \int_s^t e^{-\mu(t-u)} dW_u \\ &= V_s e^{-(t-s)\mu} + \sigma \int_s^t e^{-\mu(t-u)} dW_u \end{aligned}$$

Démostration:

$=$ ou encore

$$V_{t+s} = V_s e^{-t\mu} + \sigma \int_0^t e^{-\mu(t-u)} d\widehat{W}_u$$

où le processus $(\widehat{W}_t = W_{t+s} - W_s : t \geq s)$ est un m.b.s. indépendant de $\mathcal{F}_s$. En particulier,

$$E[f(V_{t+s})|\mathcal{F}_s] = E[f(V_s e^{-t\mu} + Y)|\mathcal{F}_s] = E[f(V_s e^{-t\mu} + Y)|V_s]$$

qui établit le caractère markovien de V. $\square$

Soit $X = (X_t : t \in \mathbb{R})$ le processus

$$X_t = x + \int_0^t \mu(X_s) ds + \int_0^t \sigma(s) dW_s$$

ou en forme différentielle

$$dX_t = \mu(X_t) ds + \sigma(t) dW_t, \quad X_0 = x. \tag{7}$$

On dit que X est la solution de la Équation Différentielle Stochastique (7).

- Le revenu de l'action du marché: $\mu(x) = \mu$ et $\sigma(x) = \sigma$.

$$X_t = x + \int_0^t \mu \, ds + \int_0^t \sigma \, dW_s.$$

$$\begin{aligned} dX_t &= \mu \, dt + \sigma \, dW_t \\ X_0 &= x. \end{aligned}$$

- Le processus OU: $\mu(x) = \mu x$ et $\sigma(x) = \sigma$.

$$X_t = x + \int_0^t \mu\, X_s\, ds + \int_0^t \sigma\, dW_s.$$

$$\begin{aligned} dX_t &= \mu\, X_t\, dt + \sigma\, dW_t \\ X_0 &= x. \end{aligned}$$

- et pour le processus de le prix de l'actif risqué? $\mu(x) = \mu x$ et $\sigma(x) = \sigma x$.

$$X_t = x + \int_0^t \mu \, X_s \, ds + \int_0^t \sigma \, X_s \, dW_s.$$

$$\begin{aligned} dX_t &= \mu \, X_t \, dt + \sigma \, X_s \, dW_t \\ X_0 &= x. \end{aligned}$$

- L'intégrale $\int_0^t \sigma \, X_s \, dW_s$ n'est pas de Wiener!

- Soit $r = (r_t : t \in \mathbb{R}_+)$ la taux d'intêret dans le marché (par exemple l'EURIBOR).
- r est la solution de l'EDS:

$$dr_t = a(b - r_t)dt + \sigma dW_t, \quad r_0 = x > 0.$$

- Si $b - r_t = -V_t$ on a le modèle de O-U avec $\mu = a$.
- La forme explicite de la solution est

$$r_t = (r_0 - b)e^{-at} + b + \sigma \int_0^t e^{-a(t-u)} dW_u \tag{8}$$

- L'égalité

$$r_t = (r_s - b)e^{-a(t-s)} + b + \sigma \int_s^t e^{-a(t-u)} dW_u, \quad s \leq t.$$

établit le caractèr markovienne de r.

- L'espérance conditionnelle:

$$E[r_t|r_s] = (r_s - b)e^{-a(t-s)} + b$$

et la variance conditionnelle

$$\mathrm{Var}(r_t|r_s) := E[r_t^2|r_s] - E[r_t|r_s]^2 = \frac{\sigma^2}{2a}(1 - e^{-2a(t-s)})$$

- Le facteur d'actualisation dans le marché est le processus:

$$\exp(-\int_0^t r_u du) = e^{-\int_0^t r_u du}$$

- En utilisant (2) on peut écrire r_t comme

$$r_t = r_0 + abt - a\int_0^t r_u du + \sigma W_t. \tag{9}$$

Proposition

Le processus $\left(\int_0^t r_u du : t \in \mathbb{R}_+\right)$ *es gaussien de moyenne*

$$bt + (r_0 - b)\frac{1 - e^{-at}}{a}$$

et de variance

$$-\frac{\sigma^2}{2a^3}(1 - e^{-at})^2 + \frac{\sigma^2}{a^2}\left(t - \frac{1 - e^{-at}}{a}\right).$$

Démonstration: Parmi (9) on a

$$\int_0^t r_u du = \frac{1}{a}\left(-r_t + r_0 + abt + \sigma W_t\right) \text{ avec } (8)$$

$$= \frac{1}{a}\Big(-(r_0 - b)e^{-at} - b - \sigma \int_0^t e^{-a(t-u)} dW_u$$

$$+ r_0 + abt + \sigma W_t\Big)$$

$\square$

La densité gaussien

Observe que on peut définir

$$\begin{aligned}\phi(t-s,x) &:= E[f(W_t)|\mathcal{F}_s^B] \\ &= E[f((W_t - W_s) + (W_s - W_0))|\mathcal{F}_s^B] \\ &= E[f(Y + x)]\end{aligned}$$

où $Y = (W_t - W_s) \sim \mathcal{N}(0, t-s)$ et $W_s = x$. Alors,

$$\begin{aligned}\phi(\tau = t-s, x) &= \frac{1}{\sqrt{2\pi\tau}} \int_{-\infty}^{\infty} f(y) e^{-\frac{1}{2}\frac{(y-x)^2}{\tau}} dy \\ &= \int_{-\infty}^{\infty} f(y) q(\tau, x, y) dy\end{aligned}$$

ou

$$q(\tau, x, y) = \frac{1}{\sqrt{2\pi\tau}} e^{-\frac{1}{2}\frac{(y-x)^2}{\tau}} = p(\tau, x-y),\ \tau > 0,$$

est *la densité de transition du mouvement brownien.*

- La probabilité pour que le mouvement brownien soit en y sachant que t instants auparavant, il se trouvait à x, c'est aussi la densité conditionnelle:

$$\Pr(W_{t+s} \in [y, y+dy] | W_s = x) = q(t,x,y)dy.$$

- On peut montrer que

$$\underbrace{\frac{\partial q}{\partial t} = \frac{1}{2}\frac{\partial^2 q}{\partial y^2}}_{\text{Eq. ``forward''}} \quad \text{et} \quad \overbrace{\frac{\partial q}{\partial t} = \frac{1}{2}\frac{\partial^2 q}{\partial x^2}}^{\text{Eq. ``backward''}}.$$

- On a pour toute fonction f borélienne bornée

$$\begin{aligned} E[f(W_T)|W_t = x] &= E[f((W_T - W_t) + W_t)|W_t = x] \\ &= \int_{-\infty}^{\infty} f(y)q(T-t,x,y)dy. \end{aligned}$$

- Alors, pour $f:\mathbb{R}\to\mathbb{R}$ donné soit

$$u(t,x;f) := \int_{-\infty}^{\infty} f(y)q(t,x,y)dy = E[f(x+W_t)] \quad (10)$$
$$= \int_{-\infty}^{\infty} f(x+y)p(t,y)dy \quad (11)$$

On a $u(0,x;f)=f(x)$ pour tout $x\in\mathbb{R}$. Observe que on peut écrire

$$\frac{\partial^2}{\partial x^2}f(x+y) = \frac{\partial^2}{\partial y^2}f(x+y).$$

- (*Dérivation sous le signe somme*) Soit $F(x)=\int_{-\infty}^{\infty} f(x,y)dy$. Si f continue et admet une derivée partielle par rapport à x : $\frac{\partial}{\partial x}f(x,y)$ continue et

$$\frac{\partial}{\partial x}f(x,y) \leq |g(y)|$$

où g est une fonction intégrable, alors

$$F'(x) = \int_{-\infty}^{\infty} \frac{\partial}{\partial x}f(x,y)dy.$$

Alors,

$$
\begin{aligned}
\frac{\partial u}{\partial t} &= \int_{-\infty}^{\infty} f(x+y)\frac{\partial p}{\partial t}(t,y)dy \ \text{(Dérivation sous le signe somme)} \\
&= \frac{1}{2}\int_{-\infty}^{\infty} f(x+y)\frac{\partial^2 p}{\partial y^2}(t,y)dy \\
&= \frac{1}{2}\left(\left[f(x+y)\frac{\partial p}{\partial y}(t,y)\right]_{-\infty}^{\infty} - \int_{-\infty}^{\infty}\frac{\partial f}{\partial y}(x+y)\frac{\partial p}{\partial y}(t,y)dy\right) \\
&= -\frac{1}{2}\int_{-\infty}^{\infty}\frac{\partial f}{\partial y}(x+y)\frac{\partial p}{\partial y}(t,y)dy \\
&= -\frac{1}{2}\left(\left[\frac{\partial f}{\partial y}(x+y)p(t,y)\right]_{-\infty}^{\infty} - \int_{-\infty}^{\infty}\frac{\partial^2 f}{\partial y^2}(x+y)p(t,y)dy\right) \\
&= \frac{1}{2}\int_{-\infty}^{\infty}\frac{\partial^2 f}{\partial y^2}(x+y)p(t,y)dy = \frac{1}{2}\int_{-\infty}^{\infty}\frac{\partial^2 f}{\partial x^2}(x+y)p(t,y)dy \\
&= \frac{1}{2}\frac{\partial^2 u}{\partial x^2} \ \text{(Dérivation sous le signe somme)}
\end{aligned}
$$

Si

$$\left[f(x+y)\frac{\partial p}{\partial y}(t,y)\right]_{-\infty}^{\infty} = \left[\frac{\partial f}{\partial y}(x+y)p(t,y)\right]_{-\infty}^{\infty} = 0,$$

alors, $u = u(t,x;f) = E[f(x+W_t)]$ vérifie l'EDP:

$$\frac{\partial u}{\partial t} = \frac{1}{2}\frac{\partial^2 u}{\partial x^2}$$
$$u(0,x;f) = f(x).$$

La fonction $u(t,x) = e^{-t/2}\cos(x)$ est une solution de l'EDP:

$$\frac{\partial}{\partial t}u(t,x) = \frac{1}{2}\frac{\partial^2}{\partial x^2}u(t,x)$$
$$u(0,x) = \cos(x).$$

Alors,

$$u(t,x) = E[cos(x + W_t)].$$

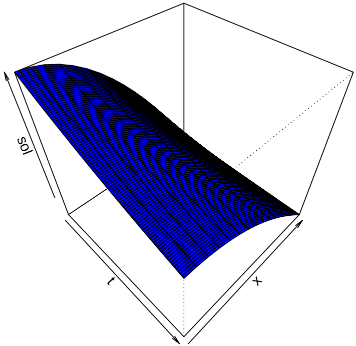
On peut étudier $u(t,x)$ avec

$$u(t_i,x_j) = E[cos(x_j + W_{t_i})] \approx \frac{1}{n}\sum_{k=1}^{n}\cos(x_j + W_{t_i}(\omega_k)).$$

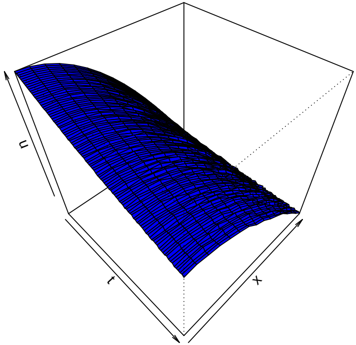
ou $W_{t_i} \sim \mathcal{N}(0,t_i)$ et $W_{t_i}(\omega)$ est un tirage au sort dans un population $\mathcal{N}(0,t_i)$.

```r
t <- seq(from=0,to=1,by=0.01)
x <- seq(from=0,to=pi/2,by=0.1)
l <- length(t)
m <- length(x)
u <- matrix(rep(0,l*m),nrow=l,ncol=m)
sol <- matrix(rep(0,l*m),nrow=l,ncol=m)
n <- 10000
for (i in 1:l){
        for (j in 1:m){
                u[i,j]=mean(cos(x[j]+rnorm(n,0,sqrt(t[i]))))
                sol[i,j] = exp(-t[i]/2)*cos(x[j])
        }
}
```

La solution analytique



La solution Monte-Carlo



Le erreur relative: