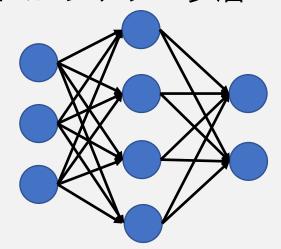
セミナーニューラルネットワーク

M1

町田 龍昭

ニューラルネットワーク (多層パーセプトロン)

- ・生物の神経から着想を得た構造の関数
- 非線形関数
- 様々な種類があるEx.) CNN, RNN, …
 - 最もわかりやすい多層パーセプトロンで説明する



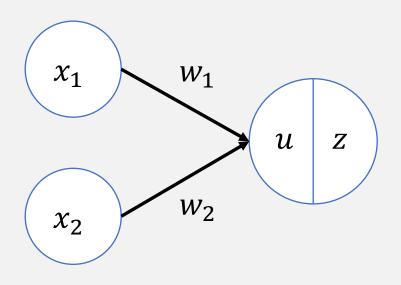
入力層 中間層 出力層

:ニューロン 前層から受け取る値を元に 何らかの値を出力する

→:結合 左側のニューロンの出力に係数を かけて右側のニューロンに入力

ニューラルネットワーク

• 計算方法

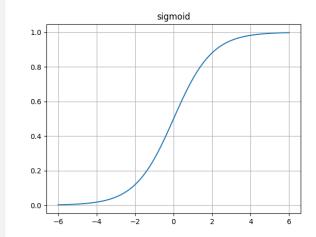


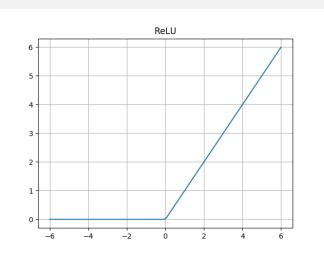
 x_1, x_2 を入力としてzを出力する

$$u = w_1 x_1 + w_2 x_2 (= Wx)$$
$$z = h(u)$$

前層の線形結合に非線形関数をかけたものが出力となる.

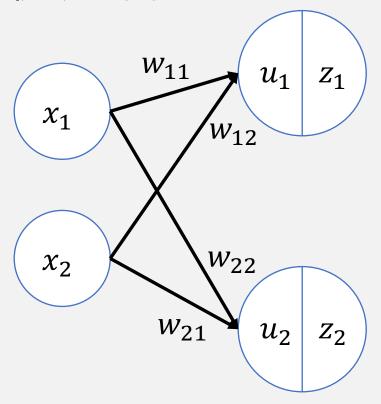
hは非線形関数で、sigmoid、tanh、ReLUなどが使われる





ニューラルネットワーク

• 複数の出力はそれぞれ独立に計算される

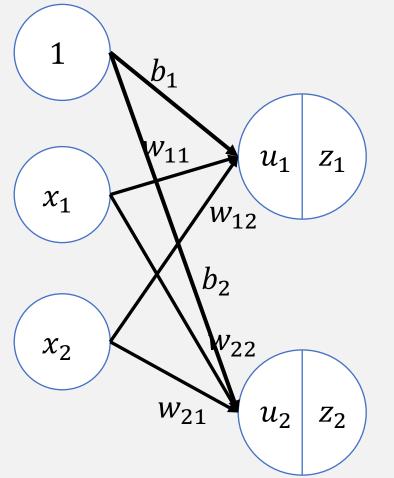


$$z_1 = h(w_{11}x_1 + w_{12}x_2)$$

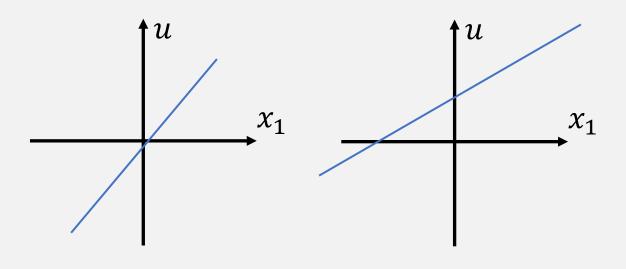
 $z_2 = h(w_{21}x_1 + w_{22}x_2)$
 $\mathbf{x} = [x_1 \ x_2]^T, \mathbf{u} = [u_1 \ u_2]^T$
 $\mathbf{z} = [z_1 \ z_2]^T W = \begin{bmatrix} w_{11} & w_{12} \\ w_{21} & w_{22} \end{bmatrix}$
と表すと、
 $\mathbf{z} = h(W\mathbf{x})$
と書ける.

ニューラルネットワーク

• 前層の線形結合に定数(バイアス)を加えることが多い

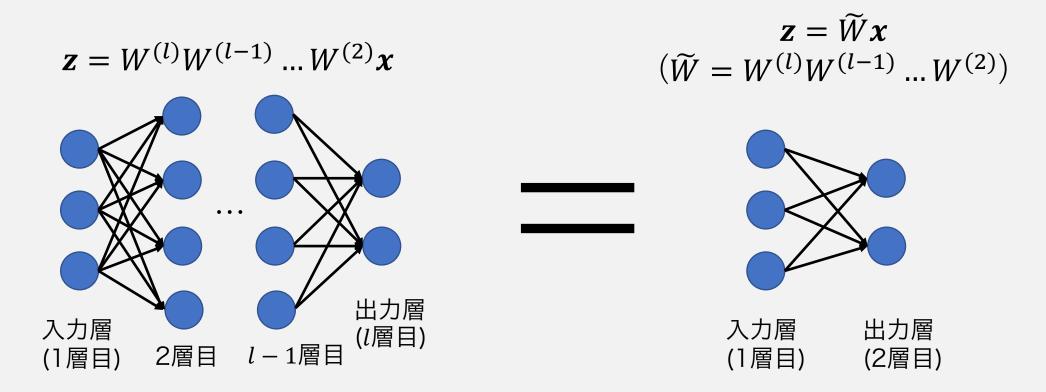


$$z = h(Wx + b)$$



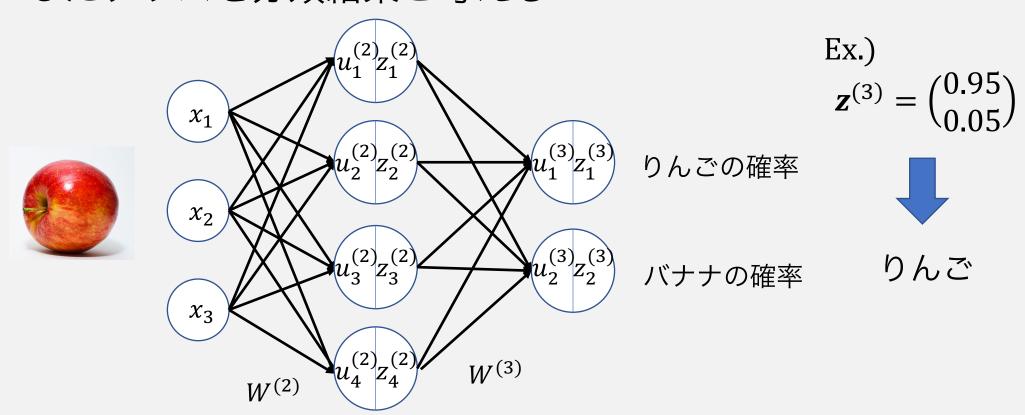
なぜ非線形関数をかけるのか?

- 広い表現力を持たせるため
 - ・もし非線形関数がなければ、いくら層を重ねても2層と同じ!



NNでの多クラス分類

• 出力層のニューロンの中で最大値を示したニューロンに対応 したクラスを分類結果と考える



softmax関数

- 多クラス分類では,最終層の活性化関数にsoftmax関数という ものを使う
- 各出力の総和が1になるので、確率のようなものとみなせる

$$softmax(u_k) = \frac{\exp(u_k)}{\sum_{j=1}^K \exp(u_j)}$$
 $(\boldsymbol{u} \in \mathbb{R}^K)$

Ex.) $u = [1, 2, 3]^T$ のとき, $softmax(u) = [0.090 \ 0.245 \ 0.665]^T$



総和を取ると1に!

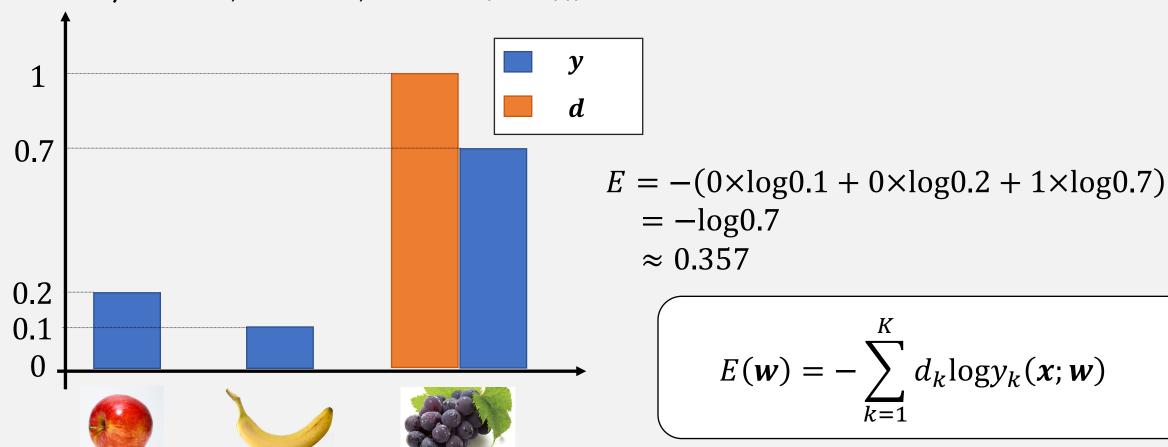
多クラス分類での損失関数

- 多クラス分類では交差エントロピー (cross entropy)という 損失関数を使う
- ・2つの確率分布間の「近さ」を表す
 - [0, 1]の範囲. 小さければ小さいほど近い
- softmax関数と相性がいい(教科書参照)

$$K: クラス数$$
 $d = [0, ..., 0, 1, 0, ..., 0]^T$: 正解ラベル $\mathbf{y} = \mathbf{z}^{(L)}$: 最終層の出力 $\mathbf{w} = \{W^{(2)}, ..., W^{(L)}, \mathbf{b}^{(2)}, ..., \mathbf{b}^{(L)}\}$: ネットワークの全パラメータ

多クラス分類での損失関数

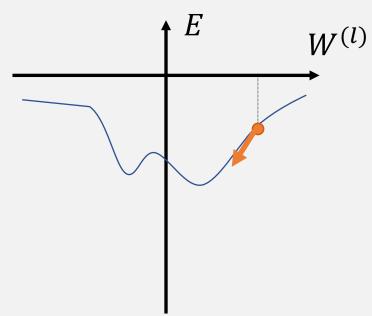
Ex.) りんご、バナナ、ぶどう識別器



学習方法

- SGDで学習する
 - 損失関数に対してパラメータの勾配を求め、損失関数の値を小さく する方に更新
 - 最適な値が求まるとは限らないが、かなり良い局所解が求まることが 知られている

$$W^{(l)} \leftarrow W^{(l)} - \alpha \frac{\partial E}{\partial W^{(l)}}$$
$$\boldsymbol{b}^{(l)} \leftarrow \boldsymbol{b}^{(l)} - \alpha \frac{\partial E}{\partial \boldsymbol{b}^{(l)}}$$
$$(l = L, L - 1, ..., 1)$$



勾配の求め方

・単純に: 数値微分 • $\frac{\partial E(\mathbf{w})}{\partial w^{(l)}} = \frac{E(W^{(2)},...,W^{(l)} + \varepsilon,...W^{(L)},\mathbf{b}^{(2)},...,\mathbf{b}^{(L)}) - E(W^{(2)},...,W^{(l)},...,W^{(L)},\mathbf{b}^{(2)},...,\mathbf{b}^{(L)})}{\varepsilon}$ • $E = E(\mathbf{d}, \mathbf{y}(W^{(l)} \to W^{(l)} + \varepsilon))$ $= softmax(W^{(L)}z^{(L-1)} + b^{(L)})$ $= softmax(W^{(L)}h(W^{(L-1)}z^{(L-2)} + b^{(L-1)}) + b^{(L)})$ $= softmax(W^{(L)}h(W^{(L-1)}h(z^{(L-3)}, ...h((W^{(l)}+\varepsilon)z^{(l-1)} + b^{(l)}) + b^{(l)}) + b^{(l+1)}) + \cdots) + b^{(L)})$

勾配の求め方

```
・単純に: 数値微力
                                             \bullet \frac{\partial E(\mathbf{w})}{\partial W^{(l)}} = \frac{E(W^{(2)},...,W^{(l)})}{E(W^{(2)},...,W^{(l)})}
                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                              (L), \boldsymbol{b}^{(2)}, ..., \boldsymbol{b}^{(L)}) - E(W^{(2)})
                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                     (...W^{(L)}, \boldsymbol{b}^{(2)}, ..., \boldsymbol{b}^{(L)})
                                                      • E = E(d, y)
                                                                       = softmax(W^{(L)}z^{(L-1)})
= softmax(W^{(L)}h(W^{(L)})
= softmax(W^{(L)}h(W^{(L-1)})
\cdots) + b^{(L)})
                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                    + b^{(L-1)} + b^{(L)} + b^{(l)} + b^{(l-1)} + b^{(l-
```

勾配の求め方

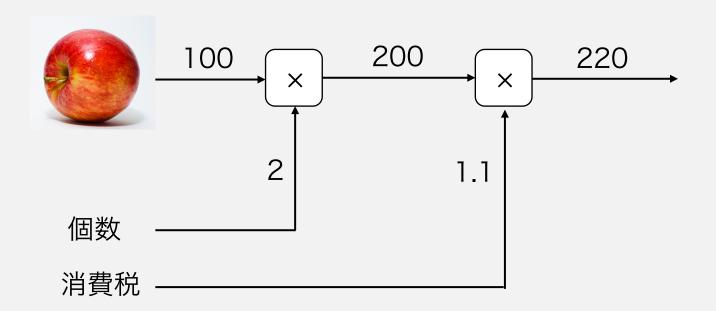
- 数值微分
 - ・実装は単純になるが、計算量が現実的ではない

- 損失関数の値自体は計算している
- chain-ruleをうまく使って各層の微分を計算できる



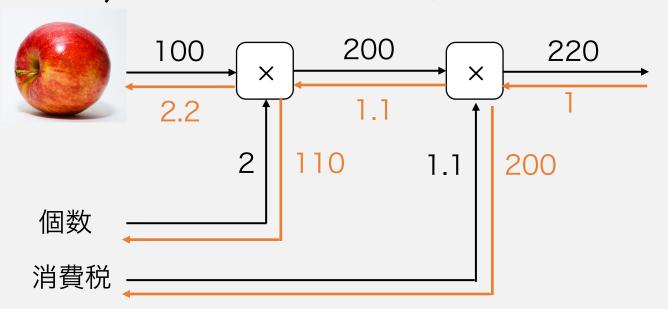
誤差逆伝播法

- ・計算グラフ
 - 「 が1つの演算操作を表す
- Ex.) りんごの値段の計算



誤差逆伝播法

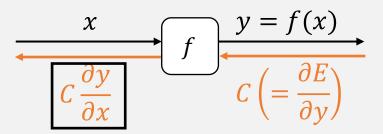
- 計算グラフ
 - 「 が1つの演算操作を表す
- ・→を逆にたどることで、微分を求めることができる
- Ex.) りんごの値段の計算



chain-rule (連鎖律)

$$\bullet \frac{\partial E}{\partial x} = \frac{\partial E}{\partial y} \frac{\partial y}{\partial x}$$

•
$$\frac{\partial E}{\partial y} = C$$
とわかっているとき, $\frac{\partial E}{\partial x} = C \frac{\partial y}{\partial x}$ と求められる

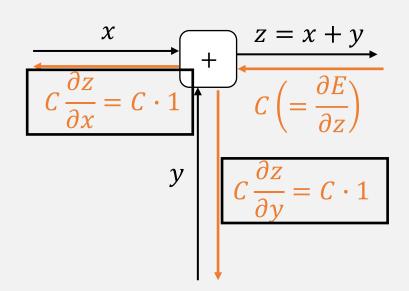


和のchain-rule

• 足し算のとき、微分はどう伝播するか

•
$$z = x + y \Longrightarrow \frac{\partial z}{\partial x} = 1$$
, $\frac{\partial E}{\partial y} = 1$

• $\frac{\partial E}{\partial y} = C$ とわかっているので、 $\frac{\partial E}{\partial x}$, $\frac{\partial E}{\partial y}$ は以下のようになる

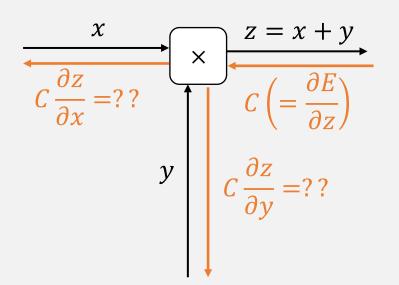


積のchain-rule

•掛け算のとき、微分はどう伝播するか

•
$$z = xy \Longrightarrow \frac{\partial z}{\partial x} = y$$
, $\frac{\partial E}{\partial y} = x$

• $\frac{\partial E}{\partial y} = C$ とわかっているので、 $\frac{\partial E}{\partial x}$, $\frac{\partial E}{\partial y}$ は以下のようになる

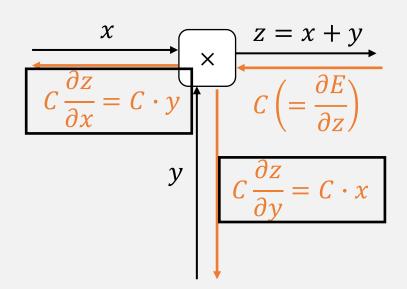


積のchain-rule

•掛け算のとき、微分はどう伝播するか

•
$$z = xy \Longrightarrow \frac{\partial z}{\partial x} = y$$
, $\frac{\partial E}{\partial y} = x$

• $\frac{\partial E}{\partial y} = C$ とわかっているので、 $\frac{\partial E}{\partial x}$, $\frac{\partial E}{\partial y}$ は以下のようになる



NN(1): 多次元関数のchain-rule

- ベクトルの各要素に関数を作用させたとき、微分はどう伝播 するか
- $\mathbf{z}^{(l)} = h(\mathbf{u}^{(l)}) \Rightarrow \frac{\partial \mathbf{z}^{(l)}}{\partial \mathbf{u}^{(l)}} = h'(\mathbf{u}^{(l)})$ (本当はdiag $\left(h'\left(u_1^{(l)}\right), \dots, h'\left(u_1^{(l)}\right)\right)$)
- $\frac{\partial E}{\partial z^{(l)}} = C$ とわかっているので、 $\frac{\partial E}{\partial u^{(l)}}$ は以下のようになる

$$\begin{array}{c|c}
 & \mathbf{u}^{(l)} \\
\hline
\mathbf{c} \frac{\partial \mathbf{z}^{(l)}}{\partial \mathbf{u}^{(l)}} \\
 & = \mathbf{C} \odot h'(\mathbf{u}^{(l)})
\end{array}$$

$$\begin{array}{c|c}
\boldsymbol{u}^{(l)} & \boldsymbol{z} = h(\boldsymbol{u}) \\
\hline
\boldsymbol{c} & \frac{\partial \boldsymbol{z}^{(l)}}{\partial \boldsymbol{u}^{(l)}} = \begin{bmatrix} \frac{\partial E}{\partial \boldsymbol{z}^{(l)}} & \frac{\partial E}{\partial \boldsymbol{z}^{(l)}} \end{bmatrix} \in \mathbb{R}^{n} \\
\hline
\boldsymbol{c} & \frac{\partial \boldsymbol{z}^{(l)}}{\partial \boldsymbol{u}^{(l)}} = \begin{bmatrix} \frac{\partial E}{\partial \boldsymbol{z}^{(l)}} & \frac{\partial E}{\partial \boldsymbol{z}^{(l)}} & \frac{\partial E}{\partial \boldsymbol{u}^{(l)}} & \frac{\partial E}{\partial \boldsymbol{u}^{(l)}}$$

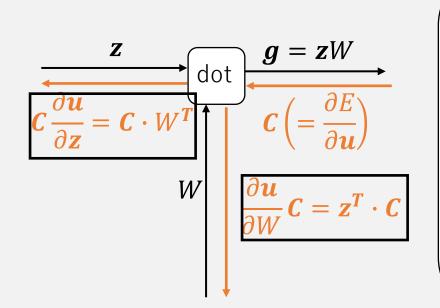
①: 要素ごとの積

$$(\mathcal{P} \mathcal{I} \mathcal{I} \mathcal{I})$$

 $\mathbf{C} \mathcal{O} h'(\mathbf{u}) = \begin{bmatrix} \frac{\partial E}{\partial z_1} h'(u_1) \\ \vdots \\ \frac{\partial E}{\partial z_n} h'(u_n) \end{bmatrix}$

行列積のchain-rule

- 行列と(行)ベクトルの積のとき、微分はどう伝播するか
- g = zW
- $\frac{\partial E}{\partial g} = C$ とわかっているので、 $\frac{\partial E}{\partial z}$, $\frac{\partial E}{\partial W}$ は以下のようになる



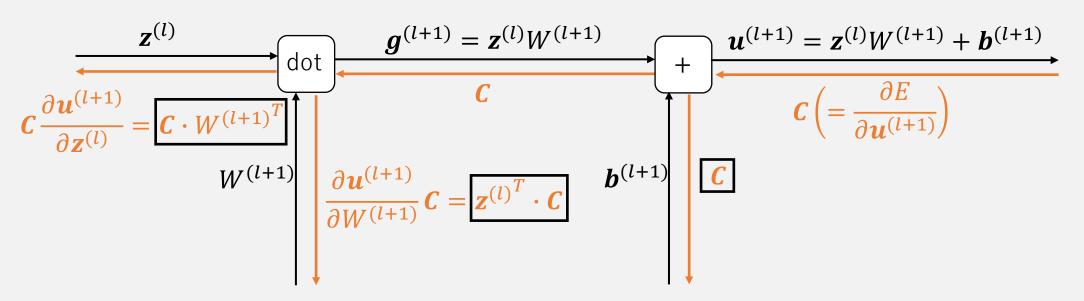
$$\frac{\partial E}{\partial \boldsymbol{g}} = \begin{bmatrix} \frac{\partial E}{\partial g_1}, \dots, \frac{\partial E}{\partial g_m} \end{bmatrix} \in \mathbb{R}^m$$

$$\frac{\partial E}{\partial \boldsymbol{z}} = \begin{bmatrix} \frac{\partial E}{\partial z_1}, \dots, \frac{\partial E}{\partial z_n} \end{bmatrix} \in \mathbb{R}^n$$

$$\frac{\partial E}{\partial W} = \begin{bmatrix} \frac{\partial E}{\partial w_{11}} & \dots & \frac{\partial E}{\partial w_{1n}} \\ \vdots & \ddots & \vdots \\ \frac{\partial E}{\partial w_{m1}} & \dots & \frac{\partial E}{\partial w_{mn}} \end{bmatrix} \in \mathbb{R}^{m \times n}$$

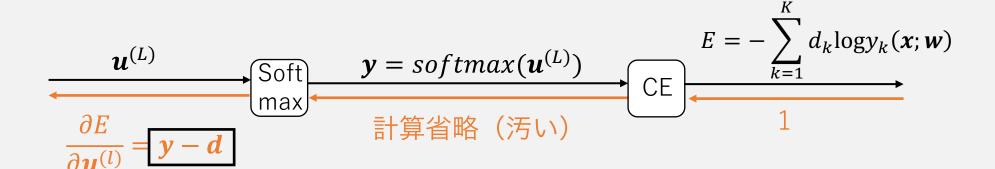
NN②: アフィン変換のchain-rule

- 行列と(行) ベクトルの積にバイアス項を足したとき、微分はどう 伝播するか
- $u^{(l+1)} = z^{(l)}W^{(l+1)} + b^{(l+1)}$
- $\frac{\partial E}{\partial u^{(l+1)}} = C$ とわかっているので、 $\frac{\partial E}{\partial z^{(l)}}$, $\frac{\partial E}{\partial w^{(l+1)}}$ は以下のようになる



NN③: softmax + cross entropyの chain-rule

- 行列と(行) ベクトルの積にバイアス項を足したとき、微分はどう 伝播するか
- $E = CrossEntropy(t, y), y = Softmax(u^{(L)})$
- ullet $\frac{\partial E}{\partial E}=1$ とわかっているので, $\frac{\partial E}{\partial oldsymbol{u}^{(L)}}$,は以下のようになる

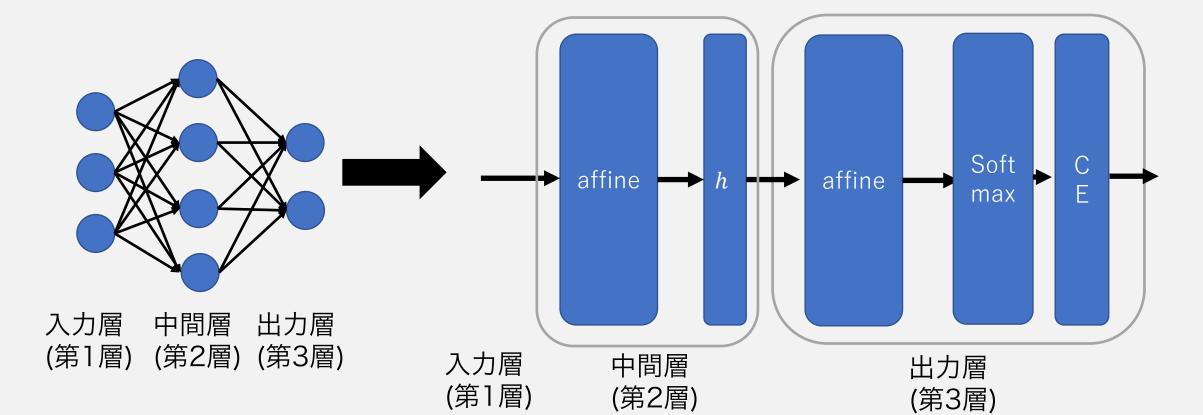


計算の補足

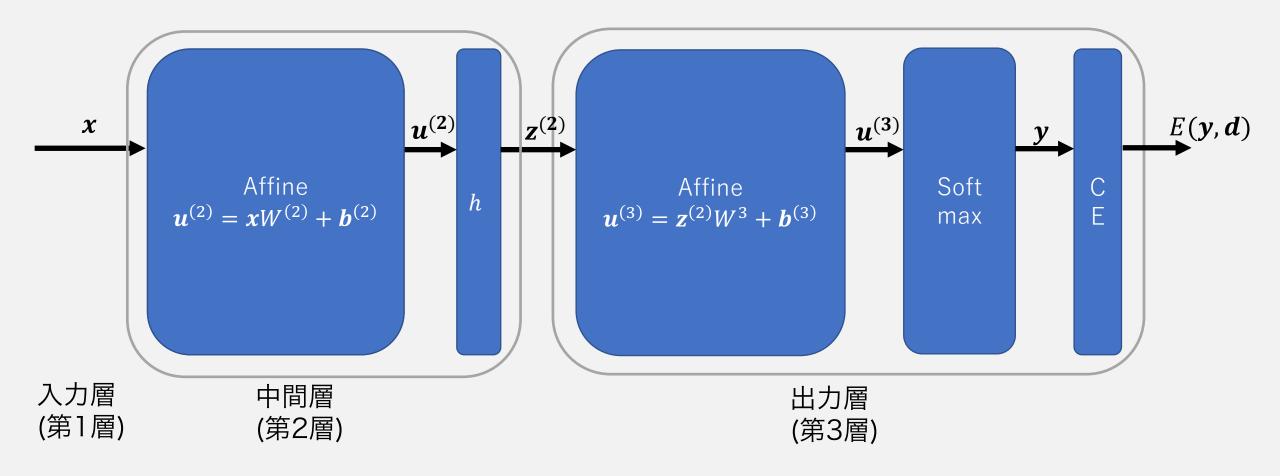
• あとで作る

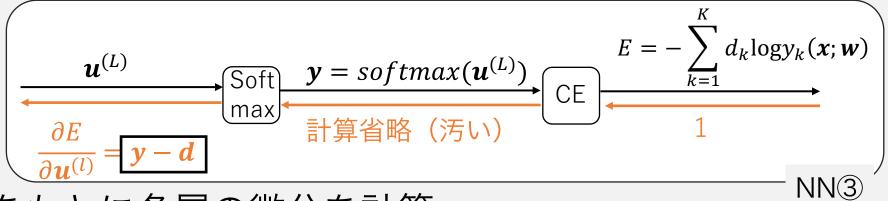
NNを計算グラフで表す

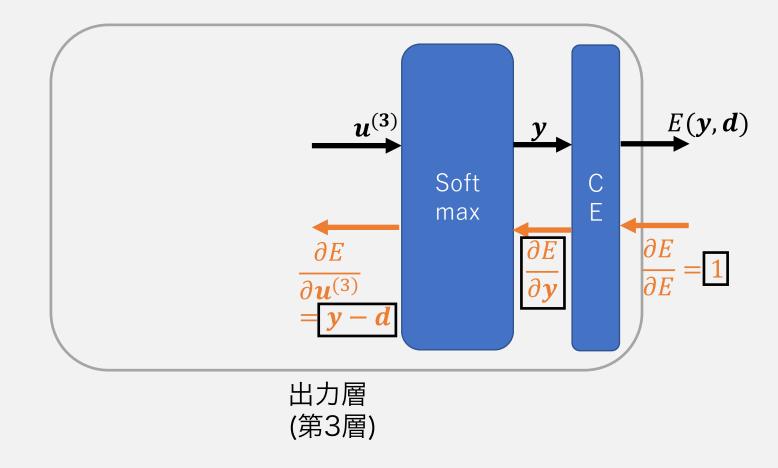
- NNも計算グラフで表せる
- ・3層のNNについて、誤差逆伝播法を使い微分を求めてみる

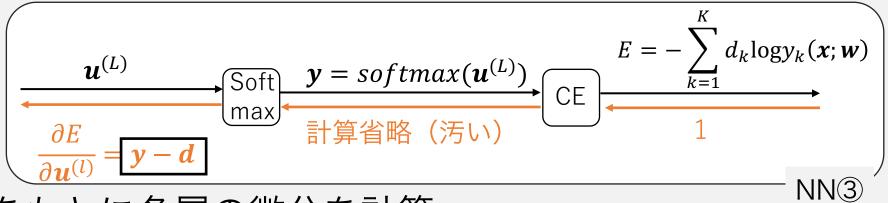


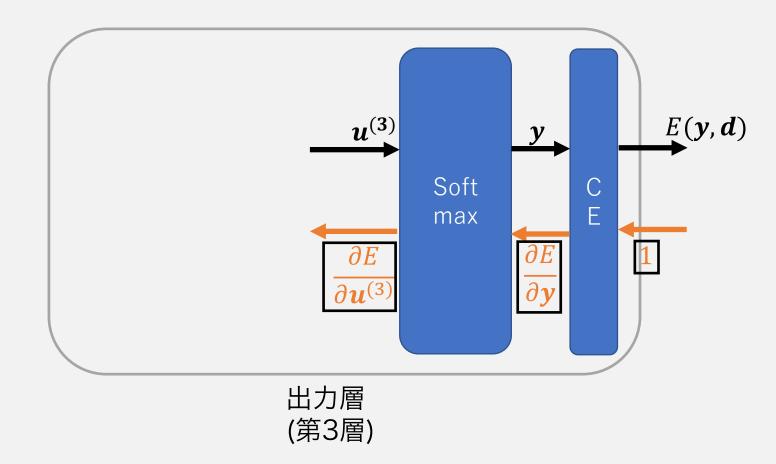
1. xを入力して損失関数の値を計算

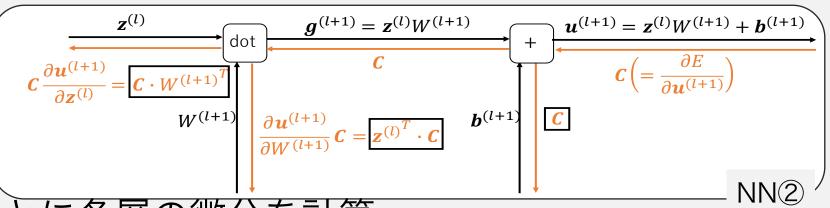




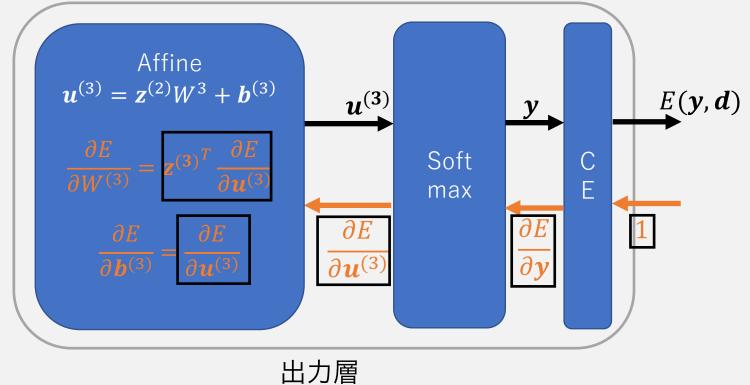




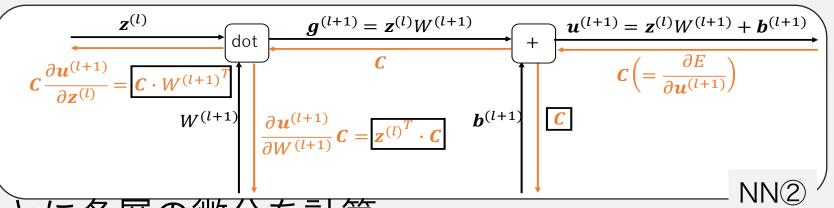


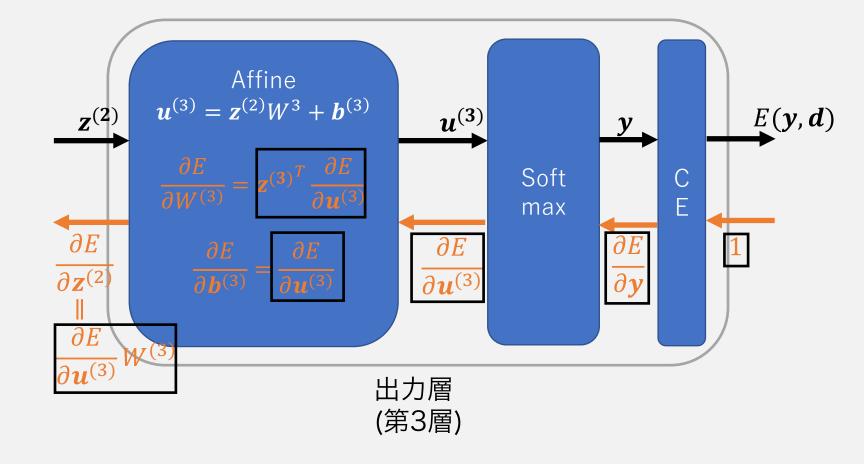


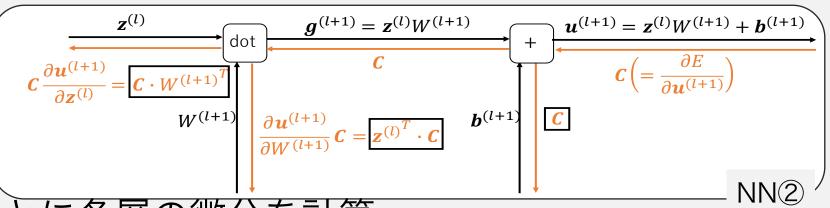
2. 損失関数の値をもとに各層の微分を計算

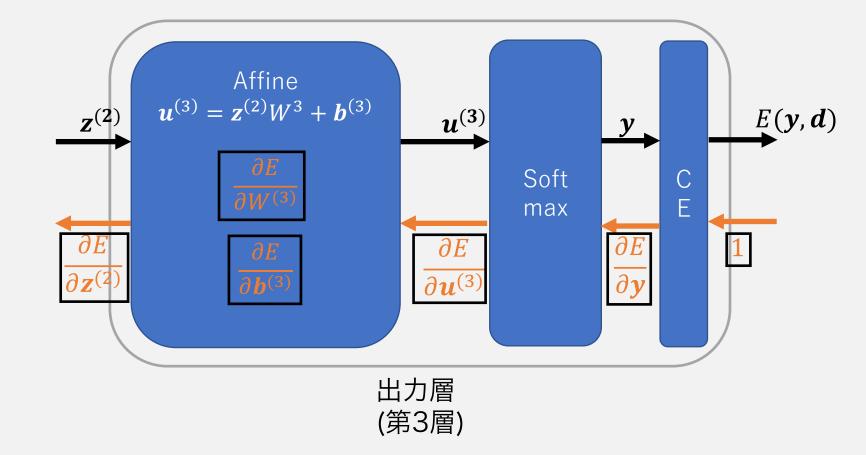


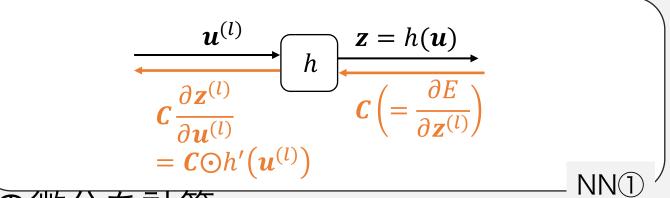
出力層 (第3層)

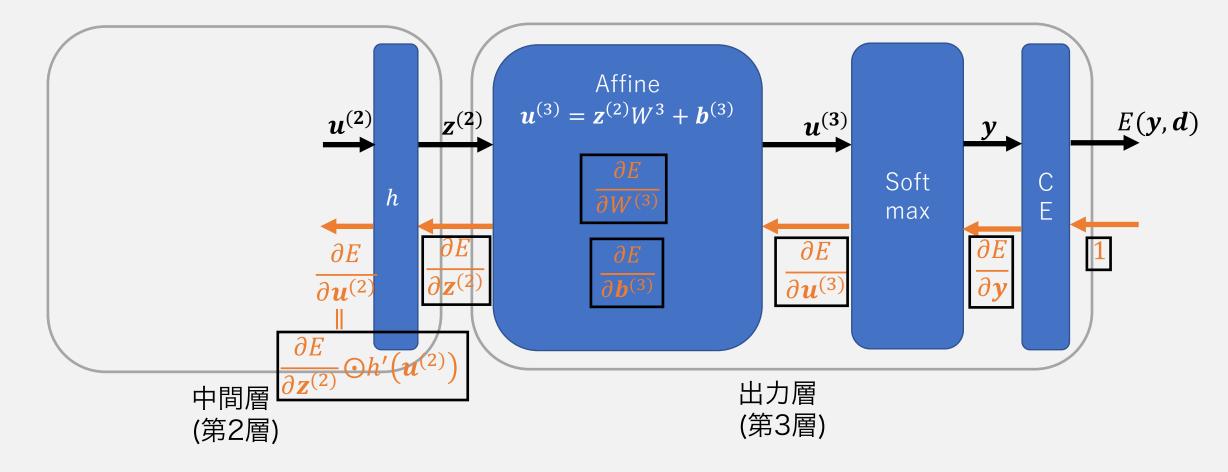


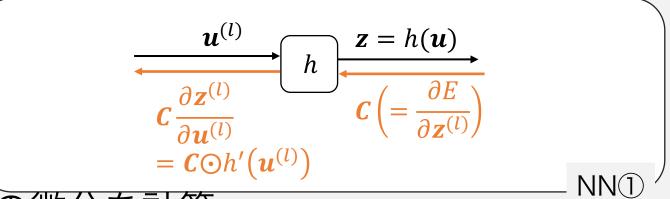


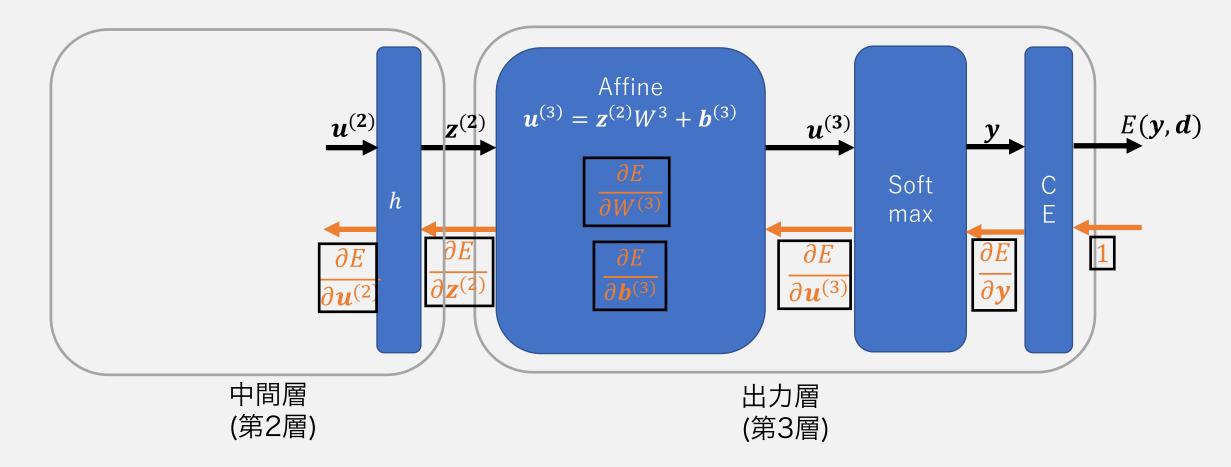


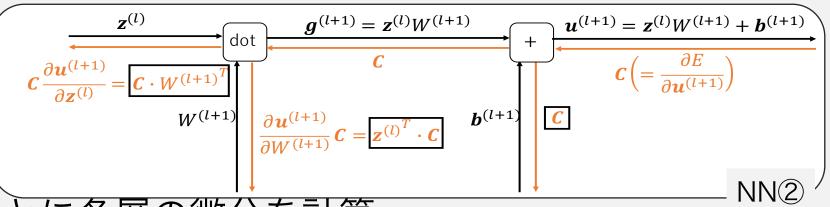


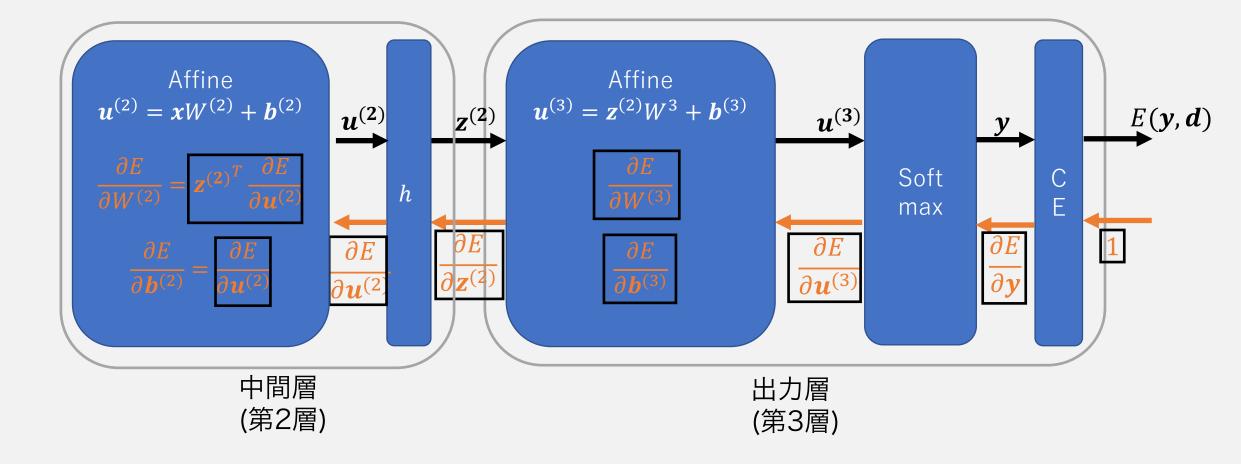


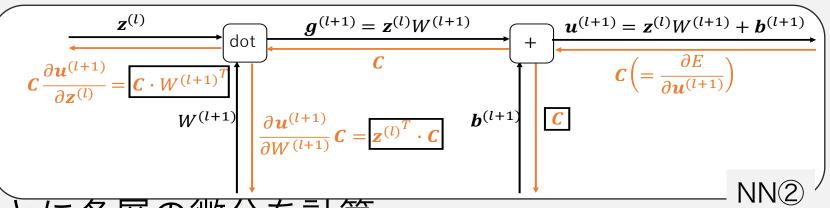


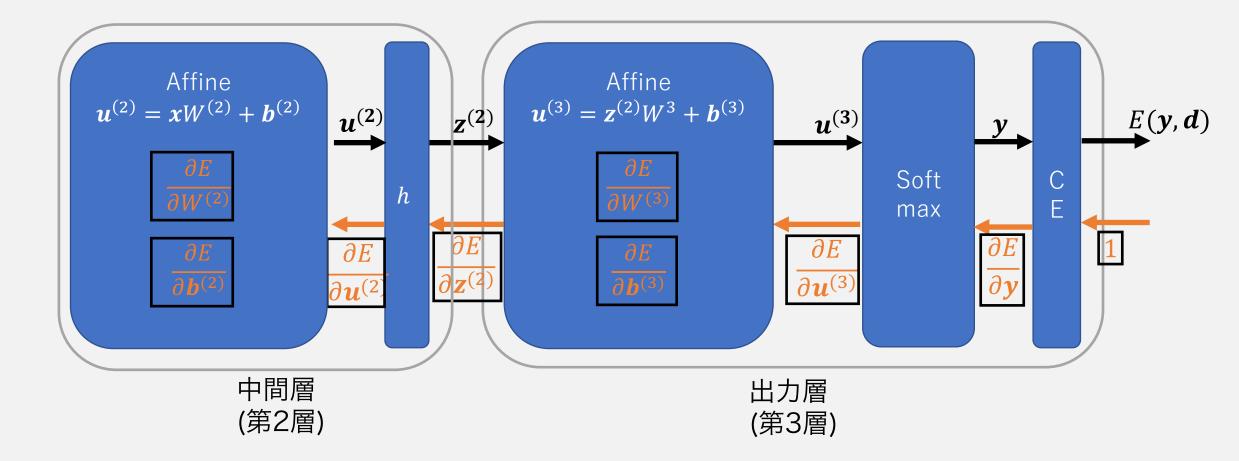


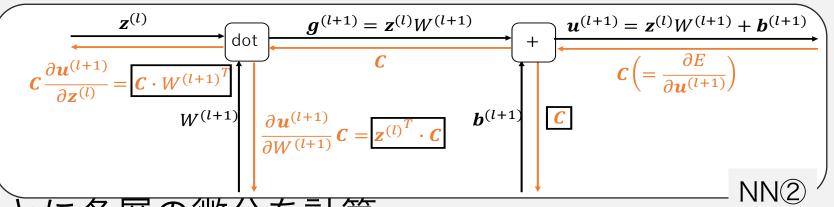


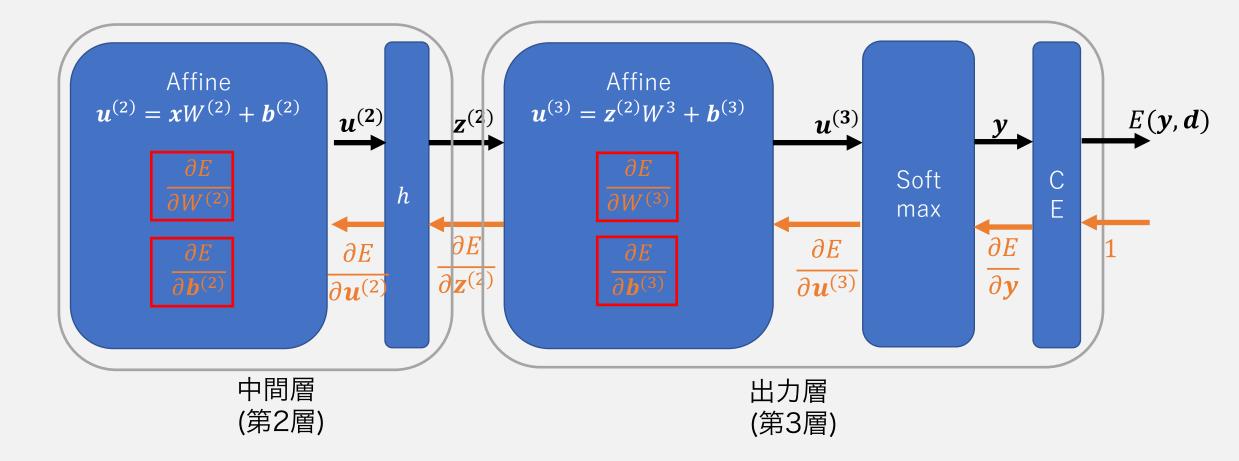




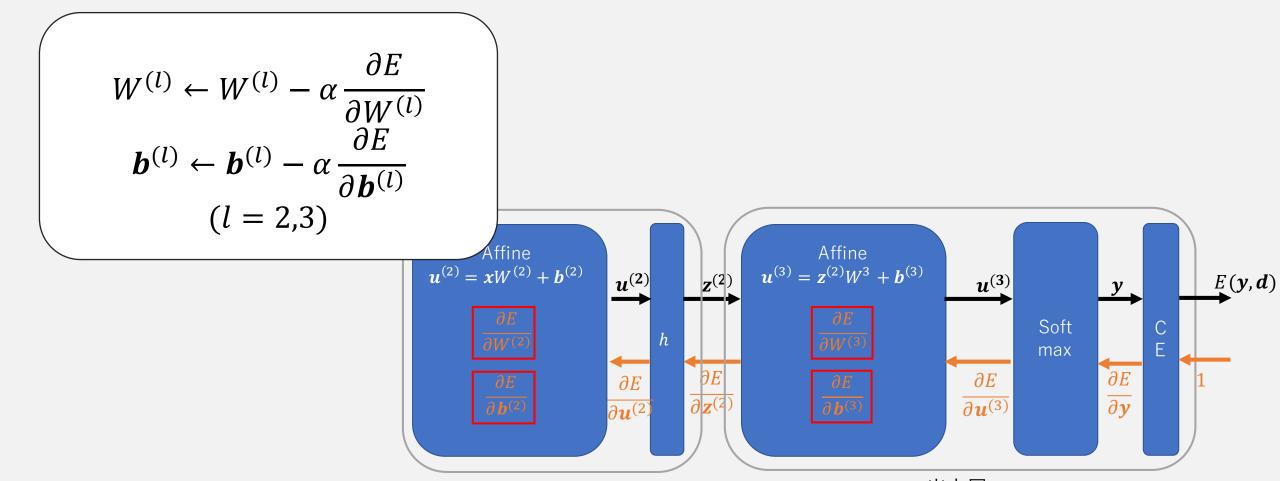






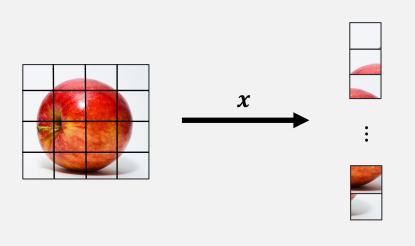


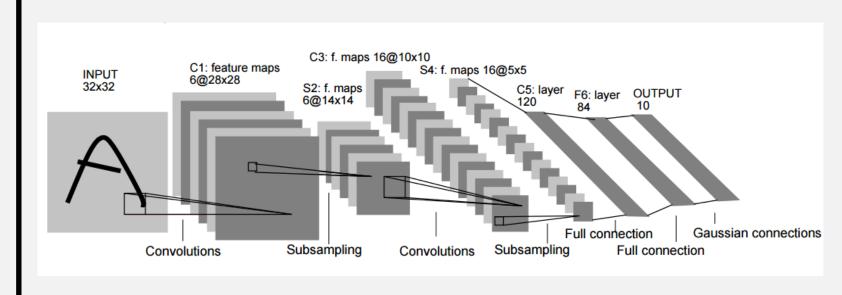
3. 求めた微分をもとに、損失関数が小さくなる方向に値を更新



畳み込みニューラルネットワーク (CNN)

- 今回は最も基本的なNNである多層パーセプトロンを説明した.
- 画像識別にももちろん使えるが、入力する際に画像をバラバラにしてしまっている。 \rightarrow CNN





LeNet[LeCun et.al, 1988]

まとめ

- 非線形な識別方法として、ニューラルネットワークというものがある
- ・ニューラルネットワークはSGDで学習するが、数値微分で微分を求めると計算量が膨大
 - 誤差逆伝播法(バックプロパゲーション)で求める
- ・画像認識においてはCNNがよく使われる(次回詳細)

今日話していないが重要なこと

- 正則化
 - 過学習を防ぐための一手法
- ハイパーパラメータの調整
 - ハイパーパラメータとはNNであれば学習率α,中間層の数など, 事前に定める必要のあるパラメータのこと
 - これらの良い値を求める手法として交差検証法(クロスバリデーション) というものがある
- どちらも教科書に載っているので読んでみてください

演習

- ニューラルネットワーク (多層パーセプトロン) の実装
 - 1101/main.ipynbを開いてください