

# Progettazione di Algoritmi

*Alessio Bandiera*

Informatica, La Sapienza

# Indice

<b>1</b>	<b>Grafi</b>	<b>2</b>
1.1	Grafi . . . . .	2
1.2	Visite . . . . .	4
1.3	Rappresentazione . . . . .	6

# Capitolo 1

## Grafi

### 1.1 Grafi

**Definizione 1.1.1** (Grafo). Un grafo è una struttura matematica descritta da vertici, collegati da archi. Un grafo viene descritto formalmente come  $G = (V, E)$ , dove i  $v \in V$  sono i *vertici* del grafo, mentre gli  $e \in E$  sono gli *archi* (dall'inglese *edges*). In particolare,  $V(G)$  è l'insieme dei vertici di  $G$ , comunemente indicato con  $n$ , mentre  $E(G)$  è l'insieme degli archi di  $G$ , comunemente indicato con  $m$ . Presi due vertici  $v_1, v_2 \in V(G)$ , allora  $(v_1, v_2) \in E(G)$  è l'arco che li collega.

**Osservazione 1.1.1.**  $E(G) \subseteq V^2$ .

**Definizione 1.1.2** (Vertici adiacenti).  $v_1, v_2 \in V(G)$  sono detti *adiacenti* se  $(v_1, v_2) \in E(G)$ ; in tal caso, si usa la notazione  $v_1 \sim v_2$ .

**Definizione 1.1.3** (Grafo indiretto). Un grafo è detto *indiretto* se gli archi non hanno direzione, o equivalentemente

$$\forall v_1, v_2 \in V(G) \quad (v_1, v_2) = (v_2, v_1) \in E(G)$$

In particolare, in questo esempio si ha che  $V(G) = \{1, 2, 3, 4, 5, 6\}$  e  $E(G) = \{(1, 2), (1, 4), (1, 5), (2, 3), (2, 4), (3, 4), (3, 6), (5, 6)\}$ .

**Definizione 1.1.4** (Grafo diretto). Un grafo è detto *diretto* se gli archi hanno direzione, o equivalentemente

$$\forall v_1, v_2 \in V(G) \quad (v_1, v_2) \neq (v_2, v_1) \in E(G)$$

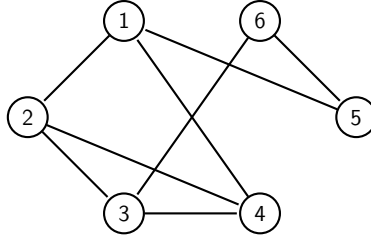


Figura 1.1: Un grafo indiretto.

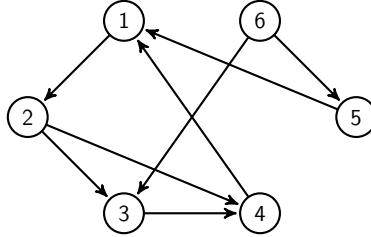


Figura 1.2: Un grafo diretto.

In particolare, in questo esempio si ha che  $V(G) = \{1, 2, 3, 4, 5, 6\}$  e  $E(G) = \{(1, 2), (2, 3), (2, 4), (3, 4), (4, 1), (5, 1), (6, 3), (6, 5)\}$ .

**Definizione 1.1.5** (Grado). Il *grado* di un vertice  $v \in V(G)$  è il numero di archi incidenti su  $v$ , indicato con  $\deg(v)$ .

**Teorema 1.1.1** (Somma dei gradi). *Dato un grafo  $G$ , la somma dei gradi dei vertici è pari a  $2|E(G)|$ .*

*Dimostrazione.* Sia  $G$  un grafo. Allora, ogni arco  $e \in E(G)$  collega due vertici; allora necessariamente  $\sum_{v \in V(G)} \deg(v) = 2|E(G)|$ .  $\square$

**Definizione 1.1.6** (Cappio). Un arco con estremi coincidenti è detto *cappio*.

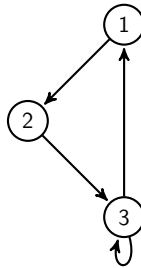


Figura 1.3: Un grafo diretto con cappio in 3.

**Definizione 1.1.7** (Grafo semplice). Un grafo è detto *semplice* se non contiene cappi, né lati multipli, ovvero più archi per due vertici.

## 1.2 Visite

**Definizione 1.2.1** (Passeggiata). Una *passeggiata* è una sequenza di vertici ed archi, della forma  $v_0, e_1, v_1, e_2, \dots, e_{n-1}, v_{n-1}, e_n, v_n$ , dove  $e_i = (v_{i-1}, v_i)$ . È la visita di un grafo più generale, ed è possibile ripercorrere ogni arco ed ogni vertice.

**Osservazione 1.2.1.** La lunghezza massima di una passeggiata su un grafo è infinita.

**Definizione 1.2.2** (Passeggiata chiusa). Una passeggiata si dice *chiusa* se è della forma  $v_0, e_1, v_1, e_2, \dots, e_{n-1}, v_{n-1}, e_n, v_0$ , dunque il primo e l'ultimo vertice coincidono.

**Definizione 1.2.3** (Traccia). Una *traccia* è una passeggiata aperta, in cui non è possibile ripercorrere gli archi, ma è possibile ripercorrere i vertici.

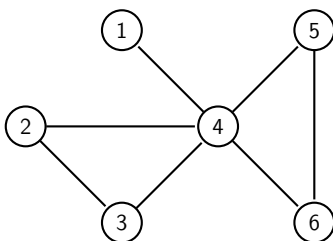


Figura 1.4: Un grafo indiretto.

Ad esempio, in questo grafo si ha la traccia

$$\{5, (5, 4), 4, (4, 3), 3, (3, 2), 2, (2, 4), 4, (4, 6), 6\}$$

**Definizione 1.2.4** (Circuito). Un *circuito* è una traccia chiusa.

**Definizione 1.2.5** (Cammino). Un *cammino* è una traccia aperta, in cui non è possibile ripercorrere i vertici.

**Osservazione 1.2.2.** In una passeggiata in cui non si ripercorrono i vertici, non è possibile ripercorrere gli archi

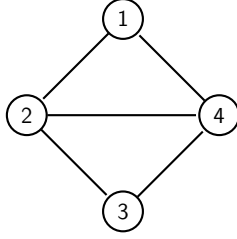


Figura 1.5: Un grafo indiretto.

**Definizione 1.2.6** (Ciclo). Un *ciclo* è un cammino chiuso.

In particolare, in questo esempio si hanno tre cicli:

$$\{2, (2, 4), 4, (4, 3), 3, (3, 2), 2\}$$

$$\{2, (2, 4), 4, (4, 1), 1, (1, 2), 2\}$$

$$\{1, (1, 2), 2, (2, 3), 3, (3, 4), 4, (4, 1), 1\}$$

**Definizione 1.2.7** (Grafo connesso). Un grafo è detto *connesso* se per ogni  $v_1, v_2 \in V(G)$  esiste una passeggiata che li collega.

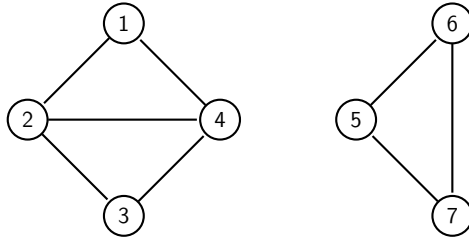


Figura 1.6: Un grafo non connesso.

In particolare, in questo esempio non esiste una passeggiata che possa collegare 4 e 5, dunque il grafo non è connesso.

**Definizione 1.2.8** (Passeggiata euleriana). Una passeggiata si dice *euleriana* se attraversa ogni arco del grafo, senza ripercorrerne nessuno.

**Osservazione 1.2.3.** Una passeggiata euleriana è una traccia passante per ogni arco del grafo.

In particolare, in questo esempio si ha la passeggiata euleriana:

$$\{1, (1, 2), 2, (2, 3), 3\}$$

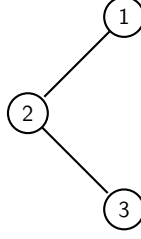


Figura 1.7: Un grafo indiretto.

**Teorema 1.2.1.** *Dato un grafo  $G$ , esiste un circuito euleriano su  $G$  se e solo se  $G$  è connesso, e per ogni  $v$ ,  $\deg(v)$  è pari.*

*Dimostrazione. Prima implicazione.* Sia  $G$  un grafo avente un circuito euleriano; per assurdo, sia  $v \in V(G) \mid \deg(v)$  non sia pari. Allora, percorrendo  $G$  secondo il circuito euleriano, giungendo a  $v$  non si potrebbe più lasciare tale vertice senza riattraversare uno degli archi già visitati. Inoltre, se  $G$  non fosse connesso, il circuito non potrebbe essere euleriano poiché non potrebbe attraversare tutti gli archi di  $G$ . *Seconda implicazione.* TODO  $\square$

**Definizione 1.2.9** (Passeggiata hamiltoniana). Una passeggiata si dice *hamiltoniana* se TODO

## 1.3 Rappresentazione

**Definizione 1.3.1** (Matrice di adiacenza). Sia  $G = (V, E)$  un grafo; allora, è possibile rappresentare  $G$  attraverso una matrice  $M_G \in \text{Mat}_{n \times n}(\{0, 1\})$ , dove

$$\forall m_{i,j} \in M_G \quad m_{i,j} = \begin{cases} 1 & i \sim j \\ 0 & i \not\sim j \end{cases}$$

**Osservazione 1.3.1** (Spazio di una matrice). Lo spazio utilizzato da una matrice di adiacenza è pari a  $O(n^2)$ , poiché è necessario rappresentare l'adiacenza di ogni vertice con ogni altro.

**Osservazione 1.3.2** (Aggiornamento di una matrice). Per ogni grafo  $G$ , si ha che  $M_G$  è simmetrica; di conseguenza, il costo per aggiornare una matrice di adiacenza è  $2O(1)$ , poiché per  $v_i, v_j \in V(G)$  non coincidenti, sarà necessario aggiornare  $M_G[i, j]$  e  $M_G[j, i]$ .

**Osservazione 1.3.3** (Controllo di adiacenza). Per controllare che  $v_i, v_j \in V(G)$  non coincidenti siano adiacenti, sarà sufficiente controllare  $M_G[i, j] = M_G[j, i]$ , e dunque il costo di un controllo è  $O(1)$ .

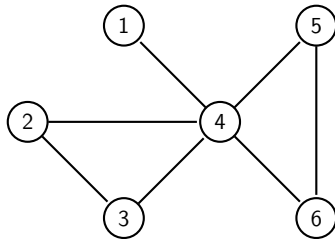
**Definizione 1.3.2** (Liste di adiacenza). Sia  $G = (V, E)$  un grafo; allora, è possibile rappresentare  $G$  attraverso liste di adiacenza, salvando dunque una lista per ogni vertice, contenente i vertici ad esso adiacenti; in simboli

$$\forall v \in V(G) \quad v : [\hat{v} \in V(G) - \{v\} \mid \hat{v} \sim v]$$

**Osservazione 1.3.4** (Spazio delle liste). Dato un certo  $v \in V(G)$ , la lista di adiacenza corrispondente ha lunghezza  $\deg(v)$ ; allora, il numero di elementi nelle liste di adiacenza è pari a  $\sum_{v \in V(G)} \deg(v) = 2|E(G)|$  per il **Teorema 1.1.1**

**Osservazione 1.3.5** (Controllo di adiacenza). Nel caso peggiore, il grafo rappresentato da liste di adiacenza sarà composto da una sola lista per un certo  $v \in V(G)$ , contenente ogni altro vertice del grafo  $\hat{v} \in V(G) - \{v\}$ , e la lunghezza della lista di adiacenza di  $v$  sarà  $n - 1$ . Di conseguenza, il costo per controllare se due vertici sono adiacenti, utilizzando tale rappresentazione, è  $O(n)$ .

Ad esempio, avendo un grafo  $G$  della forma



si avrebbe la corrispondente matrice di adiacenza

$$M_G = \begin{pmatrix} 0 & 0 & 0 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 & 1 & 0 & 0 \\ 1 & 1 & 1 & 0 & 1 & 1 \\ 0 & 0 & 0 & 1 & 0 & 1 \\ 0 & 0 & 0 & 1 & 1 & 0 \end{pmatrix}$$

e le corrispondenti liste di adiacenza

$$\left\{ \begin{array}{l} 1 : [4] \\ 2 : [4, 3] \\ 3 : [2, 4] \\ 4 : [1, 3, 5, 6] \\ 5 : [4, 6] \\ 6 : [4, 5] \end{array} \right.$$