

PRAKTIKUM KO MUNIKASI SPI *MASTER SLAVE*

TUJUAN:

- 1. Memahami prinsip mengririm dan menerima data melalui SPI pada mikrokontroler.
- 2. Mampu membuat program untuk mengirim dan menerima data dalam bentuk *byte* melalui SPI.
- 3. Mampu membuat program untuk mengirim dan menerima data dalam bentuk teks melalui SPI.

PERALATAN:

Arduino Uno
 2 pcs
 Project Board
 2 pcs
 Switch Push Button
 1 pcs
 Potensiometer 10K
 1 pcs
 Kabel Jumper
 1 set

PERCOBAAN:

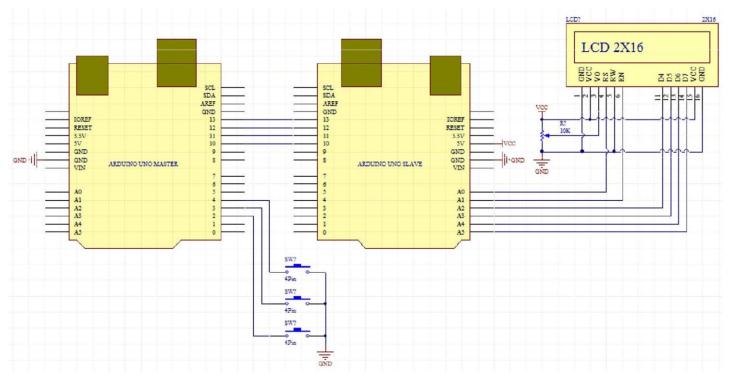
1 Mengirim dan Menerima Data Byte Pada Komunikasi SPI Master Slave Arduino

Pada percobaan kali ini akan dibuat dua buah program mikrokontroler. Program tersebut nantinya berfungsi untuk mengirimkan dan menerima data melalui jalur komunikasi SPI. Salah satu mikrokontroler akan bertindak sebagai *master*. Tugas mikrokontroler *master* adalah mengirimkan data dalam bentuk *byte* yang nilainya disesuaikan oleh penekanan tombol. Mikrokontroler lainnya akan bertindak sebagai *slave* yang tugasnya menerima data dalam bentuk *byte* dari *master* kemudian menampilkan data tersebut ke LCD 2x16.

Prosedur Praktikum:

1. Buatlah rangkaian u ntuk mikrokontroler *master* seperti Gambar 1.





Gambar 1 Rangkaian Percobaan 1

2. Tuliskan sintaks program berikut ini pada Arduino IDE, kemudian *upload* program tersebut ke Arduino *master*.

```
void initSPI_Master() {
                                    // SCK, MOSI dan SS menj adi output
  DDRB = (1<<2)|(1<<3)|(1<<5);
  DDRB &= ~(1<<4);
                                    // MISO menjadi input
  SPCR |= (1<<MSTR);</pre>
                                    // SPI sebagai master
  SPCR |= (1<<SPR0)|(1<<SPR1);</pre>
                                    // Pembagi clock = 128
  SPCR |= (1<<SPE);
                                    // Aktifkan SPI
}
void setup() {
  initSPI Master();
                                                          pinMode(4, INPUT);
  pinMode(2, INPUT);
                             pinMode(3, INPUT);
  digitalWrite(2, HIGH);
                             digitalWrite(3, HIGH);
                                                          digitalWrite(4, HIGH);
void loop() {
  if(digitalRead(2)==LOW)
    kirimData(5);
  else if(digitalRead(3)==LOW)
    kirimData(10);
  else if(digitalRead(4)==LOW)
    kirimData(15);
void kirimData(unsigned char data) {
  SPDR = data;
                                 // Kirim data
  while(!(SPSR & (1<<SPIF))); // Tunggu sampai pengiriman selesai</pre>
  delay(50);
```



3. Tuliskan sintaks pr ogram berikut ini pada Arduino IDE, kemudian *upload* program tersebut ke Arduino *slave*.

```
#include <LiquidCrystal.h>
LiquidCrystal lcd(A0, A1, A2, A3, A4, A5);
unsigned char data;
void initSPI_Slave() {
 DDRB &= \sim((1<<2)|(1<<3)|(1<<5)); // SCK, MOSI dan SS menjadi input
 DDRB = (1 << 4);
                                  // MISO menjadi output
 SPCR &= ~(1<<MSTR);
                                 // SPI sebagai slave
 SPCR |= (1<<SPE);</pre>
void setup() {
 initSPI_Slave();
 lcd.begin(16, 2);
 lcd.clear();
 lcd.setCursor(0,0);
  lcd.print("SPI Slave Begin");
void loop() {
 while(!(SPSR & (1<<SPIF)));</pre>
                                  // Tunggu data masuk
                                  // Menyimpan isi register SPDR ke variabel data
 data = SPDR;
 lcd.setCursor(0,0);
 lcd.print("Data Receive ==> ");
 lcd.setCursor(0,1);
  lcd.print(data,HEX);
}
```

Tugas dan Pertanyaa n:

1. Tekanlah salah satu tombol yang terhubung pada Arduino *master*, kemudian isilah data pada Tabel 1 berikut ini.

Tabel 1 Data yang dikirimkan Arduino master

Tombol	Data Pada LCD
2	5
3	A
4	F



2 Mengirim dan Mener ima Data Teks Pada Komunikasi SPI Mas ter Slave Arduino

Pada percobaan kali ini akan dibuat dua buah program mikrokontroler. Program tersebut nantinya berfungsi untuk mengirimkan dan menerima data dalam bentuk teks melalui jalur komunikasi SPI. Salah satu mikrokontroler akan bertindak sebagai *master*. Tugas mikrokontroler *master* adalah mengirimkan data dalam bentuk teks yang isinya disesuaikan oleh penekanan tombol. Mikrokontroler lainnya akan bertindak sebagai *slave* yang tugasnya menerima data yang dikirimkan dalam bentuk teks dari *master* kemudian menampilkan data tersebut ke LCD 2x16.

Prosedur Praktikum:

1. Gantilah program pada Arduino master menjadi seperti sintaks program berikut ini. Kemudian *upload* program tersebut ke Arduino yang bertindak s ebagai *master*.

```
void initSPI Master() {
  DDRB = (1 << 2) | (1 << 3) | (1 << 5);
                                    // SCK, MOSI dan SS menjadi output
  DDRB &= \sim(1<<4);
                                    // MISO menjadi input
  SPCR = (1 < MSTR);
                                     // SPI sebagai master
  SPCR |= (1<<SPR0)|(1<<SPR1);
                                  // Pembagi clock = 128
  SPCR = (1 < < SPE);
                                    // Aktifkan SPI
void setup() {
  initSPI Master();
                             pinMode(3, INPUT);
  pinMode(2, INPUT);
                                                         pinMode(4, INPUT);
  digitalWrite(2, HIGH);
                            digitalWrite(3, HIGH);
                                                         digitalWrite(4, HIGH);
void loop() {
  if(digitalRead(2)==LOW) {
    kirimData("Hallo\r\n");
  else if(digitalRead(3)==LOW)
    { kirimData("Apa\r\n");
  else if(digitalRead(4)==LOW)
    { kirimData("Kabar\r\n");
}
void kirimData(char *string) {
  int panjangString = strlen(string);
  for(int i=0; i<panjangString; i++) {</pre>
    SPDR = string[i];
    while(!(SPSR & (1<<SPIF)));</pre>
    delay(10);
  }
}
```



2. Gantilah program pada Arduino Slave menjadi seperti sintaks program berikut ini.

Kemudian upload program tersebut ke Arduino yang bertindak sebagai slave.

```
#include <LiquidCrystal.h>
LiquidCrystal lcd(A0, A1, A2, A3, A4,
A5); String dataString = "";
char data;
void initSPI Slave() {
  DDRB &= \sim((1<<2))(1<<3))(1<<5)); // SCK, MOSI dan SS me njadi input
  DDRB = (1 << 4);
                                      // MISO menjadi output
                                 // SPI sebagai slave
// Pembagi clock = 128
  SPCR \&= \sim (1 << MSTR);
  SPCR |= (1<<SPR0)|(1<<SPR1);
  SPCR |= (1<<SPE);
                                      // Aktifkan SPI
}
void setup() {
  initSPI_Slave();
  lcd.begin(16, 2);
                             lcd.clear();
                            lcd.print("SPI Slave Begin");
  lcd.setCursor(0,0);
void loop() {
  while(!(SPSR & (1<<SPIF)));</pre>
                                      // Tunggu data masuk
  data = SPDR;
                                      // Menyimpan isi regis ter SPDR ke variabel data
  if(data!='\n') {
    if(data!='\r') {
      dataString += data;
                                      // Simpan data ke dala m string
  else { lcd.clear();
    lcd.setCursor(0,0);
    lcd.print("Data Receive ==> ");
    lcd.setCursor(0,1);
    lcd.print(dataString); // Menampilkan string ke LCD
    dataString = "";
  }
}
```

Tugas dan Pertanyaan:

1. Tekanlah salah satu tombol yang terhubung pada Arduino *master*, kemudian isilah data pada Tabel 2 berikut ini.

Tabel 2 Data yang dikirimkan Arduino master

Tombol	Data Pada LCD
2	Hallo
3	Apa
4	Kabar

2. Cobalah untuk menghubungkan beberapa arduino dengan komunikasi SPI. Arduino master mengirimkan data ke slave, kemudian slave mengirimkan data yang diterima master ke hyper Terminal / Serial monitor komputer.