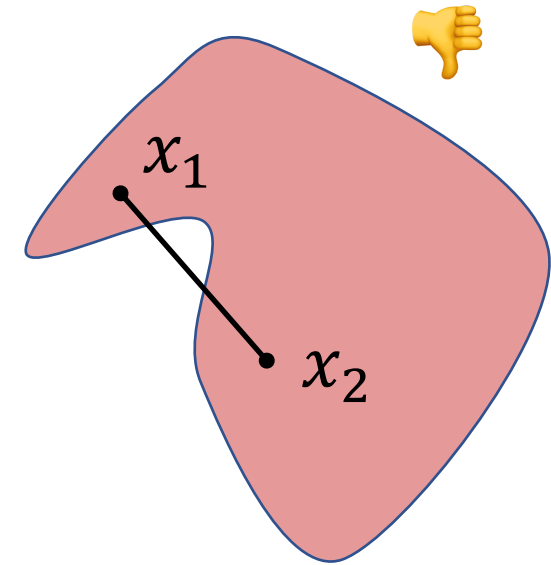
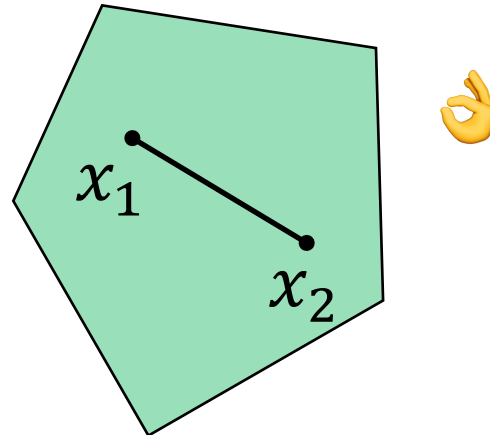
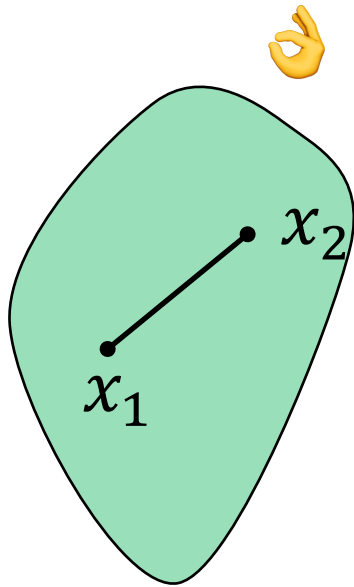


2b. Grundlagen Konvexe Mengen

Optimierung SoSe 2020

Dr. Alexey Agaltsov



Plan

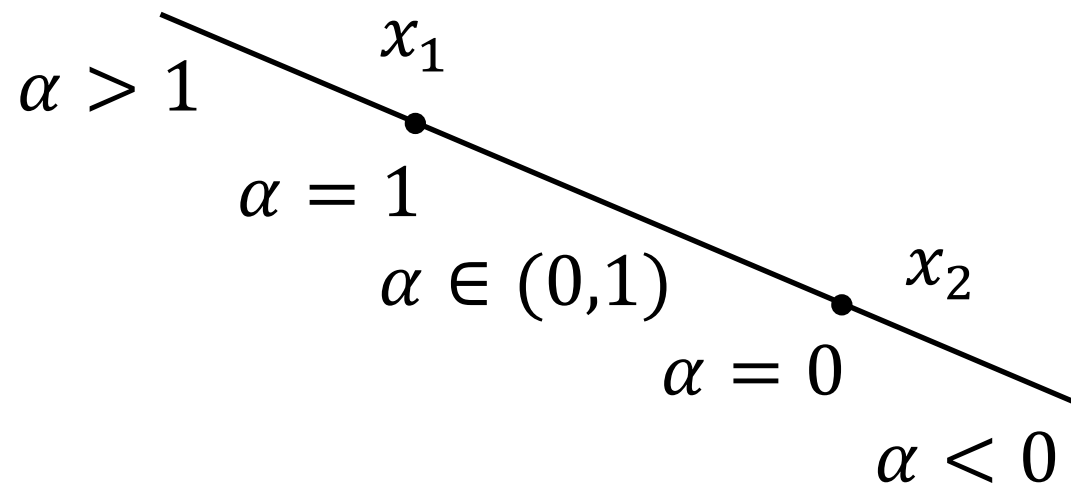
- Affine Mengen
- Konvexe Mengen
- Projektion



Geraden und Strecken

- Die **Gerade** durch die Punkte $x_1 \neq x_2$ aus \mathbb{R}^n enthält die Punkten

$$y = \alpha x_1 + (1 - \alpha)x_2, \quad \alpha \in \mathbb{R}$$



- Die **Strecke** zwischen x_1 und x_2 entspricht den Punkten mit $\alpha \in [0,1]$ $\alpha = 1$

Affine Mengen

- Eine Menge $K \subseteq \mathbb{R}^n$ heißt **affin**, falls die Gerade durch jede $x_1 \neq x_2$ in K liegt ebenfalls in K :

$$\alpha x_1 + (1 - \alpha)x_2 \in K \quad \forall (x_1, x_2 \in K, \alpha \in \mathbb{R})$$

- Als **Affinkombination** von $x_1, \dots, x_k \in K$ bezeichnen wir einen Punkt:

$$\begin{aligned} y &= \alpha_1 x_1 + \dots + \alpha_k x_k \\ \alpha_1 + \dots + \alpha_k &= 1 \end{aligned}$$

- Mit einer Induktion kann man zeigen, dass K affin ist ist gdw. K alle affine Kombinationen seiner Punkte enthält



Beispiel: Lineare Gleichungssysteme

$$K = \{x: Ax = b\}$$
$$A \in \mathbb{R}^{m \times n}, b \in \mathbb{R}^m$$

Seien x_1, x_2 so, dass $Ax_1 = b$, $Ax_2 = b$

$$A(\alpha x_1 + (1 - \alpha)x_2) = \alpha \underbrace{Ax_1}_b + (1 - \alpha) \underbrace{Ax_2}_b = b$$

- Die Lösungsmenge eines Systems der Lineargleichungen ist affin



Affine Menge und lineare Unterräume

- Sei K eine affine Menge und $x_0 \in K$. Setze

$$V = K - x_0 := \{x - x_0 : x \in K\}$$

V ist ein linearer Unterraum:

Seien $v_1, v_2 \in V$ und $\alpha, \beta \in \mathbb{R}$

$$\alpha v_1 + \beta v_2 + x_0 = \underbrace{\alpha(v_1 + x_0)}_{\in K} + \underbrace{\beta(v_2 + x_0)}_{\in K} + \underbrace{(1 - \alpha - \beta)x_0}_{\in K}$$

$$\alpha v_1 + \beta v_2 + x_0 \in K$$

$$\text{Also } \alpha v_1 + \beta v_2 \in K - x_0 = V$$



Affine Menge und lineare Unterräume

$$K \text{ ist affin} \iff K = V + x_0, \quad x_0 \in K$$

V linearer Unterraum (unabh. von x_0)

- Als **Dimension** $\dim K$ von K bezeichnen wir die Dimension von V
- Affine Mengen entsprechen den Folgenden geometrischen Objekten:

$\dim K = 0$: Punkt

$\dim K = 1$: Gerade

$\dim K = 2$: Ebene

$\dim K \geq 3$: Hyperebene



Affine Hülle

- Als **affine Hülle** von $K \subseteq \mathbb{R}^n$ bezeichnen wir die Menge:

$$\mathbf{aff}(K) := \{\alpha_1 x_1 + \cdots + \alpha_N x_N \mid x_1, \dots, x_N \in K, \alpha_1 + \cdots + \alpha_N = 1\}$$

$$\mathbf{aff}(\bullet) = \bullet$$

$$\mathbf{aff}(\bullet \text{ } \bullet) = \text{---}$$

$$\mathbf{aff}(\bullet \text{ } \bullet \text{ } \bullet) = \text{---}$$

- Äquivalent, $\mathbf{aff}(K)$ ist die minimale affine Menge die K enthält:

$$\forall (A \text{ affin}, K \subseteq A) \quad \mathbf{aff}(K) \subseteq A$$

- Also ist K affin gdw. $K = \mathbf{aff}(K)$



Plan

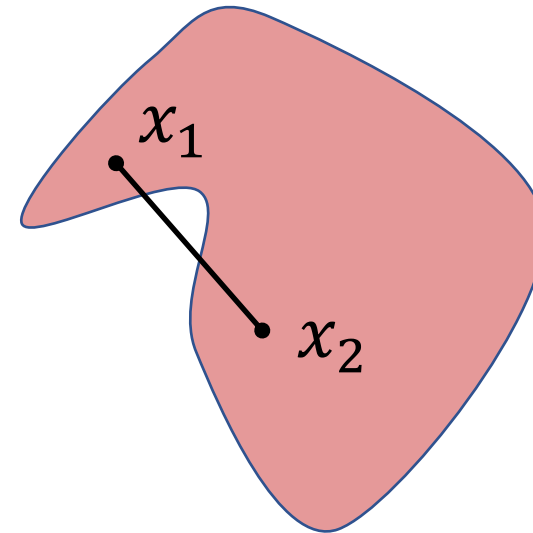
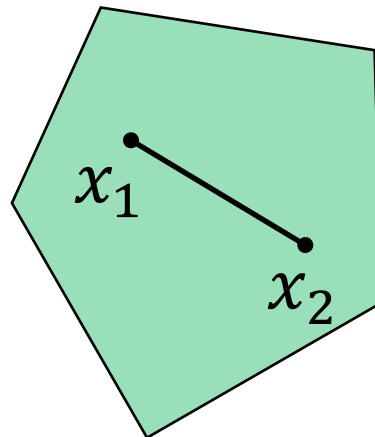
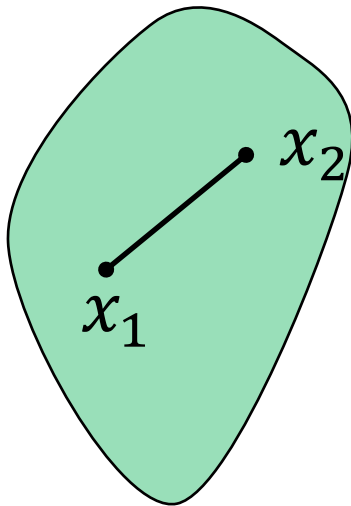
- Affine Mengen
- Konvexe Mengen
- Projektionssatz



Konvexe Mengen

- Eine Menge $K \subseteq \mathbb{R}^n$ heißt **konvex** falls für alle $x_1 \neq x_2$ in K die Strecke zwischen x_1 und x_2 ebenfalls K gehört:

$$\alpha x_1 + (1 - \alpha)x_2 \in K \quad \forall x_1, x_2 \in K, \alpha \in [0,1]$$



Konvexkombinationen

- Als **Konvexkombination** von Punkten x_1, \dots, x_k bezeichnen wir jeden Punkt y mit Darstellung:

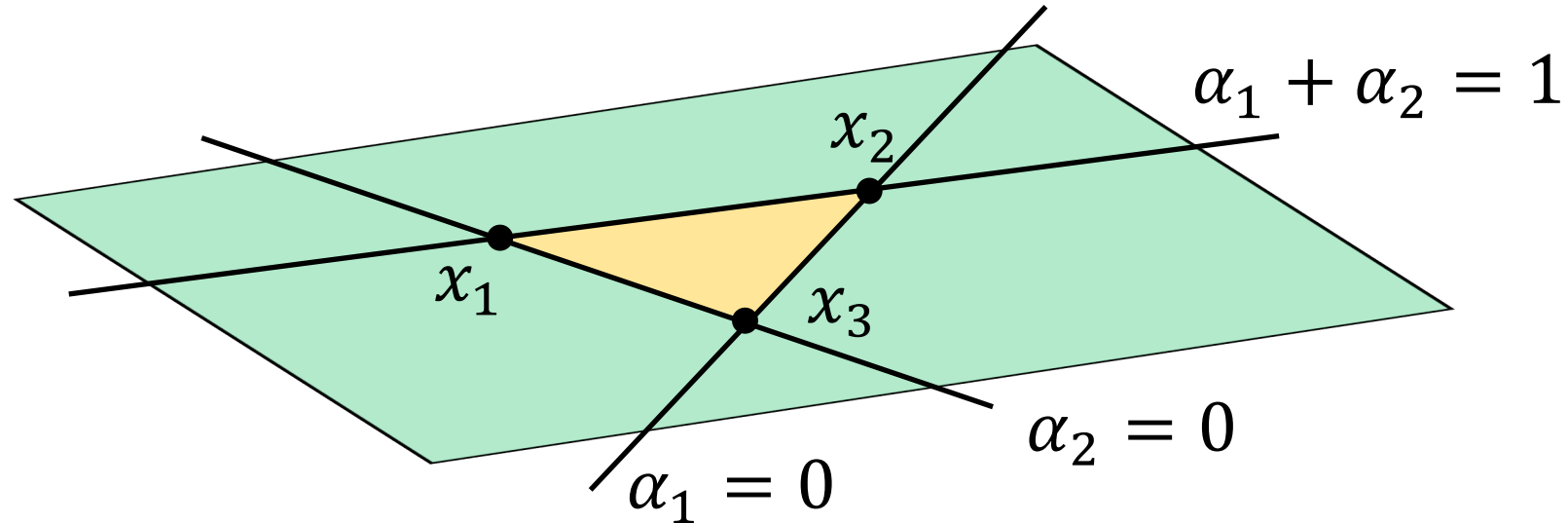
$$y = \alpha_1 x_1 + \dots + \alpha_k x_k$$

$$\alpha_1 + \dots + \alpha_k = 1, \quad \alpha_i \geq 0, i = 1, \dots, k$$

- Mit einer Induktion kann man zeigen, dass eine Menge K konvex ist gdw. K alle Konvexkombinationen ihre Punkte enthält

Beispiel

$$y = \alpha_1 x_1 + \alpha_2 x_2 + (1 - \alpha_1 - \alpha_2) x_3$$



Affinkombinationen von x_1, x_2, x_3 entsprechen der Ebene durch x_1, x_2, x_3

Konvexkombinationen von x_1, x_2, x_3 liegen im Dreieck

Konvexe Hülle

- Als **konvexe Hülle** von $K \subseteq \mathbb{R}^n$ bezeichnen wir die Menge:

$$\mathbf{conv}(K) := \{\alpha_1 x_1 + \cdots + \alpha_k x_k \mid x_i \in K, \alpha_i \geq 0, i = 1, \dots, k, \alpha_1 + \cdots + \alpha_k = 1\}$$

$$\mathbf{conv}(\bullet) = \bullet \qquad \mathbf{conv}\left(\begin{smallmatrix} \bullet \\ \bullet \end{smallmatrix}\right) = \text{---} \qquad \mathbf{conv}\left(\begin{smallmatrix} \bullet \\ \bullet \ \bullet \end{smallmatrix}\right) = \text{---}$$

- Äquivalent, $\mathbf{conv}(K)$ ist die minimale konvexe Menge, die K enthält

$$\forall (C \text{ konvex}, K \subseteq C) \quad \mathbf{conv}(K) \subseteq C$$

- Also ist K konvex gdw. $K = \mathbf{conv}(K)$

Beispiel: Konvexe Matrizenräume

$$\mathcal{S}^n := \{X \in \mathbb{R}^{n \times n} : X^T = X\}$$

$$\mathcal{S}_{\succcurlyeq}^n := \{X \in \mathbb{R}^{n \times n} : X^T = X, X \succcurlyeq 0\}$$

$$\mathcal{S}_{\succ}^n := \{X \in \mathbb{R}^{n \times n} : X^T = X, X \succ 0\}$$

Wir werden zeigen, dass \mathcal{S}^n , $\mathcal{S}_{\succcurlyeq}^n$, \mathcal{S}_{\succ}^n konvexe Mengen sind



Beweis

Behauptung: $\mathbb{S}^n := \{X \in \mathbb{R}^{n \times n} : X^T = X\}$ ist konvex

Seien $A, B \in \mathbb{S}^n$, $\alpha \in (0,1)$

$$Z := \alpha A + (1 - \alpha)B$$

$$Z^T = \alpha \underbrace{A^T}_A + (1 - \alpha) \underbrace{B^T}_B = Z$$

$$Z \in \mathbb{S}^n$$



Beweis

Behauptung: $\mathbb{S}_{>}^n := \{X \in \mathbb{S}^n : X \succ 0\}$ ist konvex

Seien $A, B \in \mathbb{S}_{>}^n, \alpha \in (0,1)$

$$Z = \alpha A + (1 - \alpha)B$$

$$\forall (x \in \mathbb{R}^n : x \neq 0)$$

$$x^T Z x = \underbrace{\alpha x^T A x}_{> 0} + (1 - \alpha) \underbrace{x^T B x}_{> 0} > 0$$


$$Z \in \mathbb{S}_{>}^n$$

Ähnlich für \mathbb{S}_{\geq}^n



Lemma 2.6. Durchschnitt konvexer Mengen

Seien $K_i, i \in I$ konvex

$$K := \bigcap_{i \in I} K_i$$

Dann ist K konvex

Beweis

Seien $x_1, x_2 \in K, \alpha \in (0,1)$

$$y = \alpha x_1 + (1 - \alpha)x_2$$

$$y \in K_i \quad \forall i \in I$$

$$y \in K$$

K ist konvex

$x_1, x_2 \in K_i \quad \forall i \in I$
 K_i ist konvex



Plan

- Affine Mengen
- Konvexe Mengen
- Projektionssatz

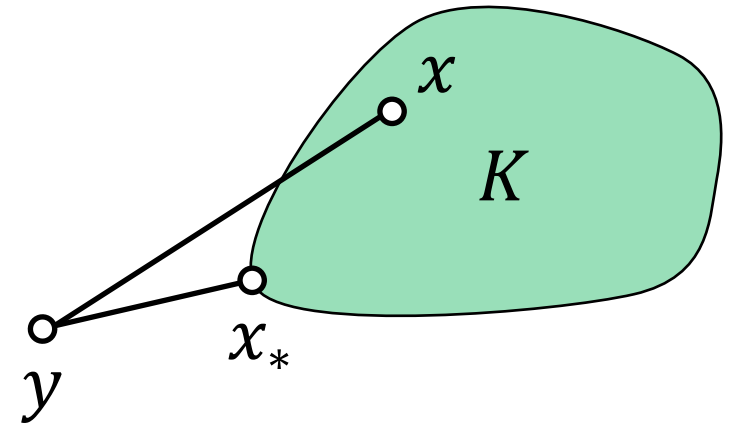
Projektion auf eine Menge

- Sei $\langle \cdot, \cdot \rangle$ ein beliebiges Skalarprodukt auf \mathbb{R}^n und $\|\cdot\|$ die zugehörige Norm
- Als **Abstand** zwischen $K \subseteq \mathbb{R}^n$ und $y \in \mathbb{R}^n$ bezeichnen wir:

$$\mathbf{dist}(y, K) = \inf\{\|x - y\| : x \in K\}$$

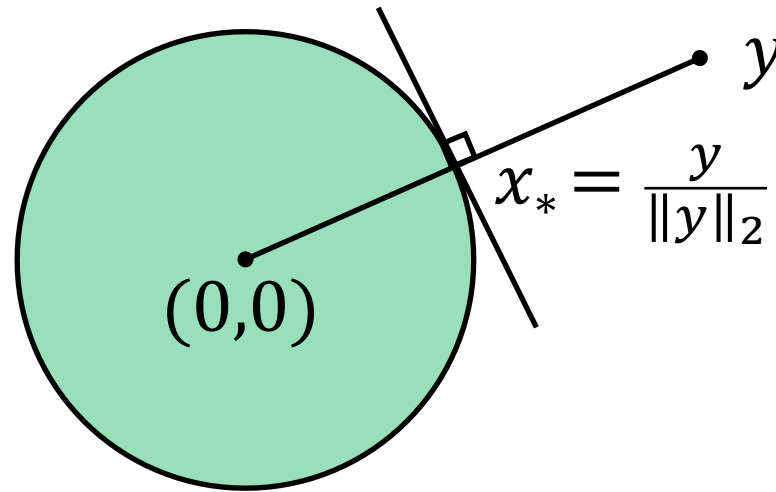
- Wir bezeichnen einen Punkt $x_* \in K$ als **Projektion** von y auf K falls:

$$\|y - x_*\| = \mathbf{dist}(y, K)$$



Eindeutige Projektion

$$\|x\| = \|x\|_2 := \sqrt{x_1^2 + x_2^2} \text{ für } x = (x_1, x_2) \in \mathbb{R}^2$$

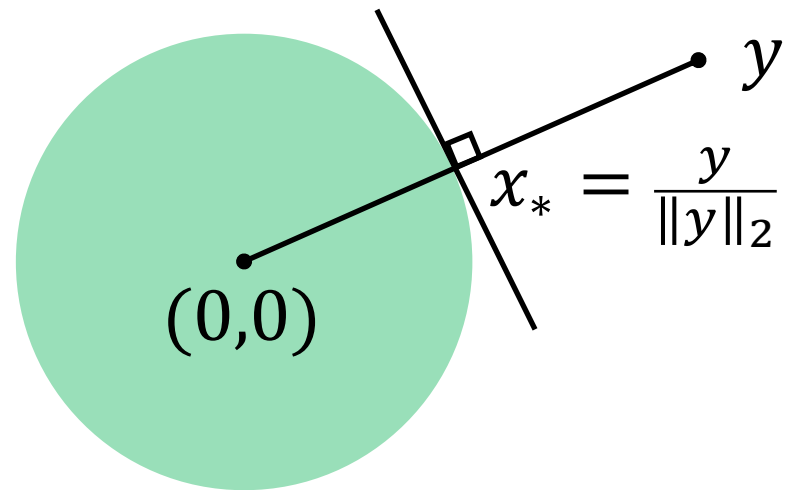


$$K = \{x \in \mathbb{R}^2 : \|x\|_2 \leq 1\}$$

$$\text{eindeutige Projektion } x_* = \frac{y}{\|y\|_2}$$



Keine Projektion

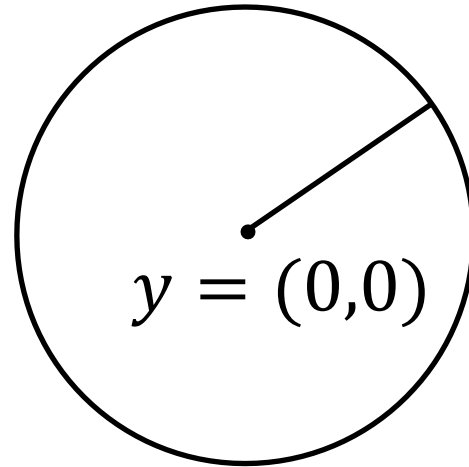


$$K = \{x \in \mathbb{R}^2 : \|x\|_2 < 1\}$$

keine Projektion



Mehrere Projektionen



$$K = \{x: \|x\|_2 = 1\}$$

Jeder Punkt $x \in K$ ist eine Projektion



Lemma 2.7. Existenz der Projektion

- Sei $K \subseteq \mathbb{R}^n$ nichtleer und abgeschlossen und sei $y \in \mathbb{R}^n$
- Dann existiert zumindest eine Projektion $x_* \in K$ von y auf K



Beweis

$$\text{Setze } f(x) = \begin{cases} \|y - x\| & x \in K \\ \infty & \text{sonst} \end{cases}$$

Satz 2.4 \hookrightarrow $\text{dom}(f) = K$ ist abgeschlossen und $f \in \mathcal{C}(K)$
 \hookrightarrow f ist unterhalbstetig

Entweder ist K beschränkt oder $f(x) \rightarrow \infty$ für $\|x\| \rightarrow \infty$

$$\exists x_* \in K: \underbrace{f(x_*)}_{\|y - x_*\|} = \underbrace{\min_{x \in K} f(x)}_{\text{dist}(y, K)}$$

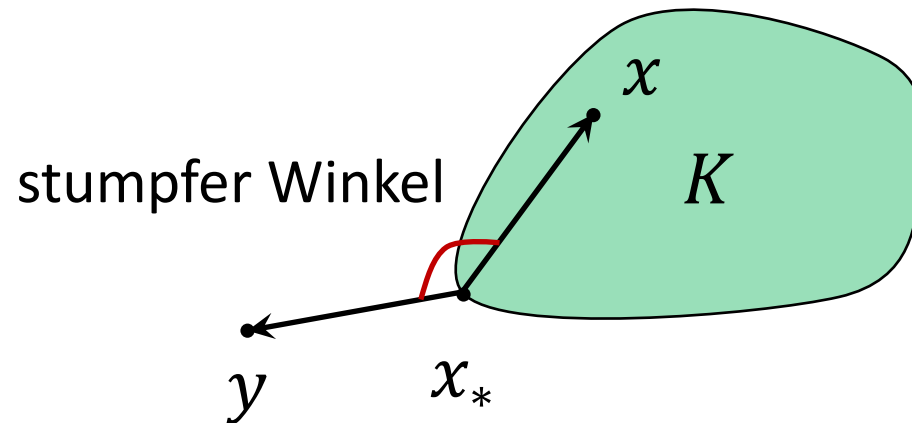
Satz 2.5 \hookrightarrow



Satz 2.8. Projektionssatz

- Sei $K \subseteq \mathbb{R}^n$ nichtleer, abgeschlossen und konvex und sei $y \in \mathbb{R}^n$
- Dann existiert eine eindeutige Projektion $x_* \in K$ von y auf K
- Außerdem ist $x_* \in K$ genau dann die Projektion von y , wenn:

$$\langle y - x_*, x - x_* \rangle \leq 0 \quad \forall x \in K$$



Beweis: Charakterisierung

Lemma 2.7 \Rightarrow Existenz

Seien x_* ist eine Projektion von y auf K
 $x \in K, t \in [0,1]$

$$\|y - x_*\|^2 \leq \overbrace{\|y - (x_* + t(x - x_*))\|^2}^{z \in K}$$

$$= \|y - x_*\|^2 - 2t\langle y - x_*, x - x_* \rangle + t^2\|x - x_*\|^2$$

$$-2t\langle y - x_*, x - x_* \rangle + t^2\|x - x_*\|^2 \geq 0$$

$$\langle y - x_*, x - x_* \rangle \leq 0$$

dividiere durch t
 $t \rightarrow 0$



Beweis: Eindeutigkeit

Seien x_1^*, x_2^* zwei Projektionen von y auf K

$$\langle y - x_2^*, x_1^* - x_2^* \rangle \leq 0$$

$$\langle y - x_1^*, x_2^* - x_1^* \rangle \leq 0$$

$$\langle x_1^* - y, x_1^* - x_2^* \rangle$$

Charakterisierung

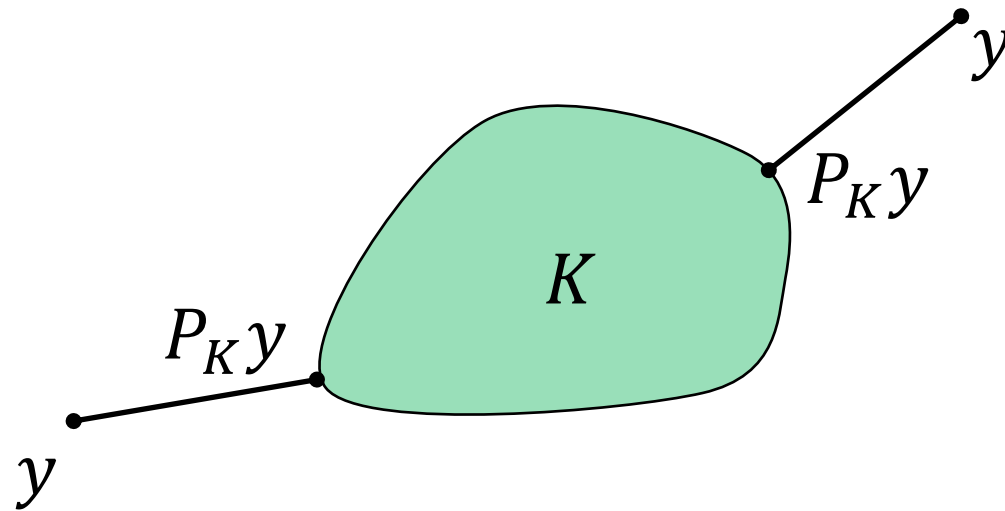
addiere

$$\|x_2^* - x_1^*\|^2 \leq 0 \text{ also } x_1^* = x_2^*$$



Projektor

Sei $K \subseteq \mathbb{R}^n$ nichtleer und konvex, so definieren wir den **Projektor** auf K als:



$$P_K: \mathbb{R}^n \rightarrow K$$

$$P_K(y) = \operatorname{argmin}_{x \in K} \|y - x\|$$

Satz 2.9. Projektor auf einen Unterraum

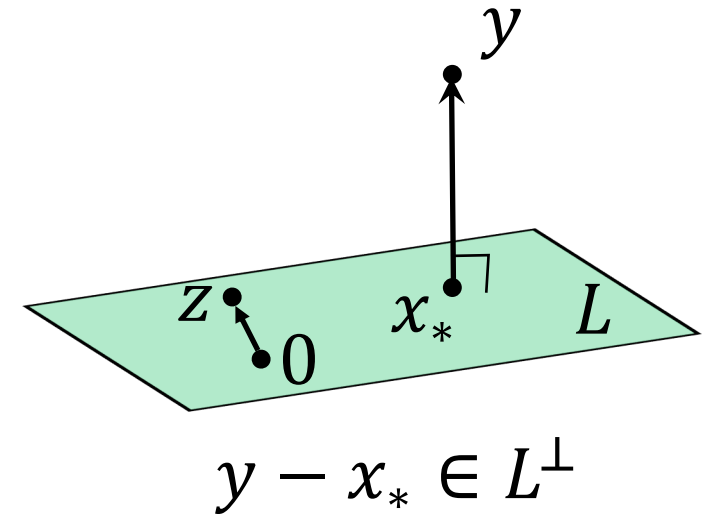
Sei $L \subseteq \mathbb{R}^n$ ein linearer Unterraum. Dann gilt:

- P_L ist eine lineare Abbildung $\curvearrowright P_L(\alpha x + \beta y) = \alpha P_L(x) + \beta P_L(y)$
- P_L ist symmetrisch:

$$\langle x, P_L y \rangle = \langle P_L x, y \rangle \quad \forall (x, y \in L)$$

- Sei $x_* \in L$. Dann gilt $x_* = P_L y$ gdw.

$$\langle y - x_*, z \rangle = 0 \quad \forall z \in L$$



Beweis: Charakterisierung

Behauptung: Sei $x_* \in L$. Dann $x_* = P_L y$ gdw. $\langle y - x_*, z \rangle = 0 \ \forall z \in L$

$$\begin{array}{l} \text{Sei } x_* \in L \quad \text{Satz 2.8} \\ x_* = P_L y \text{ gdw. } \langle y - x_*, \underbrace{x - x_*}_z \rangle \leq 0 \ \forall x \in L \\ \qquad \qquad \qquad \langle y - x_*, z \rangle \leq 0 \ \forall z \in L \quad \swarrow x \in L \Leftrightarrow z \in L \\ \qquad \qquad \qquad \langle y - x_*, z \rangle \geq 0 \ \forall z \in L \quad \nwarrow z \mapsto -z \\ \qquad \qquad \qquad \langle y - x_*, z \rangle = 0 \ \forall z \in L \end{array}$$



Beweis: Linearität

Seien $y_1, y_2 \in L, \alpha_1, \alpha_2 \in \mathbb{R}$

$$x_1^* = P_L y_1, x_2^* = P_L y_2$$

$$\langle y_1 - x_1^*, z \rangle = 0 \quad \forall z \in L$$

$$\langle y_2 - x_2^*, z \rangle = 0 \quad \forall z \in L$$

$(1) \times \alpha_1 + (2) \times \alpha_2$

$$\langle y_\alpha - x_\alpha^*, z \rangle = 0 \quad \forall z \in L$$

$$x_\alpha^* = \alpha_1 x_1^* + \alpha_2 x_2^*$$

$$y_\alpha = \alpha_1 y_1 + \alpha_2 y_2$$

Charakterisierung

$$x_\alpha^* = P_L y_\alpha$$



Beweis: Symmetrie

Seien $y_1, y_2 \in L, \alpha_1, \alpha_2 \in \mathbb{R}$
 $x_1^* = P_L y_1, x_2^* = P_L y_2$

Charakterisierung

$$\langle y_1 - x_1^*, x_2^* \rangle = 0$$

$$\langle y_2 - x_2^*, -x_1^* \rangle = 0$$

addiere

$$\langle y_1, \underbrace{x_2^*}_{P_L y_2} \rangle = \langle y_2, \underbrace{x_1^*}_{P_L y_1} \rangle$$



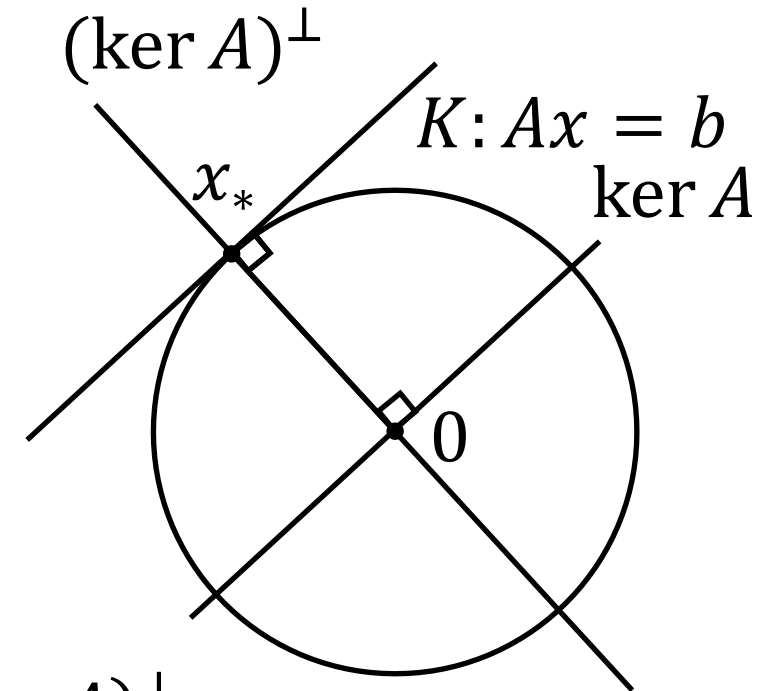
Beispiel 2.10

Minimiere $\|x\|_2$

u.d.N. $Ax = b$ $A \in \mathbb{R}^{m \times n}, b \in \mathbb{R}^m$

$\text{rang}(A) = m \leq n$

- Eine optimale Lösung x_* ist die Projektion von 0 auf $K = \{x \in \mathbb{R}^n : Ax = b\}$
- Da K abgeschlossen und konvex ist, ist x_* eindeutig bestimmt
- **Aufgabe.** Beweisen Sie die Formel $\{x_*\} = K \cap (\ker A)^\perp$



Zusammenfassung

- Affine Mengen
- Konvexe Mengen
- Projektionssatz

Nächstes Video

- 2c. Grundlagen: Konvexe Funktionen