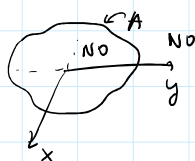


② Estremi $f: A \subseteq \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}$, $f \in C^2(A)$

a) estremi liberi. Punti di estremo su A , A insieme aperto



b) estremi vincolati. Punti di estremo su A , A non è aperto



Def $f: A \subseteq \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}$, $x_0 \in A$. Diciamo che:

- x_0 è punto di massimo (risp. minimo) **Globale** per f in A (e $f(x_0)$ il valore massimo (risp. minimo) globale) se

$$\forall x \in A, \quad f(x) \leq f(x_0) \quad (\text{risp. } f(x) \geq f(x_0))$$

- x_0 è punto di massimo (risp. minimo) **Locale** per f in A se

\exists intorno U_{x_0} di x_0 tale che

$$\forall x \in U_{x_0}, \quad f(x) \leq f(x_0) \quad (\text{risp. } f(x) \geq f(x_0))$$

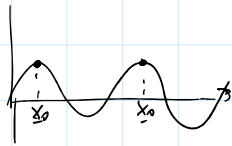
Osservazioni

① Teo di Weierstrass

se A è chiuso e limitato $\Rightarrow f$ ha sia massimo sia minimo globali

② Punto di massimo (risp. minimo) globale è anche punto di massimo (risp. minimo) locale.

③ Non è detto che ci sia un unico estremo globale.



Esmpo 1 $A = \mathbb{R}^2$ (o \mathbb{R}^n) (insieme aperto \Rightarrow estremi liberi)

① $f(x) = |x| = \sqrt{x_1^2 + \dots + x_n^2}$,
 $f: \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}$

Si osserva che $f(x) \geq 0$

Per ogni punto $x \neq 0$, $f(x) = |x| > 0$

Invece per $x = 0$, $f(x) = f(0) = 0$

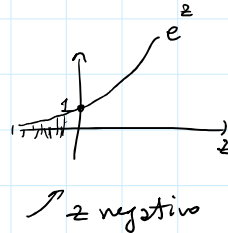
$\Rightarrow \forall x \in \mathbb{R}^n$, $f(x) \geq f(0) \Rightarrow x=0$ è punto di minimo globale



$n=2$

② $A = \mathbb{R}^2$, $f(x,y) = x^2(e^{-y^2} - 1)$

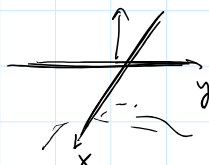
• $x^2 \geq 0$ ($\forall x$), $e^{-y^2} - 1 \leq 0$ ($\forall y$)



$\Rightarrow \boxed{f(x,y) \leq 0, \forall x,y}$

• se $x=0$ (e qualunque y) $\Rightarrow f(0,y) = 0$
 $\Rightarrow (0,y)$ sono punti di massimo globale

• se $y=0$ (e qualunque x) $\Rightarrow f(x,0) = 0$
 $\Rightarrow (x,0)$ sono punti di massimo globale



Procedura per l'individuazione di punti di estremo liberi ($f \in C^2(A)$)

Procedura per l'individuazione di punti di estremo liberi ($f \in C^2(A)$)

Step 1 [Individuare i punti candidati ad essere estremi liberi]

Teo di Fermat

$f: A \subset \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}$, A aperto, $x_0 \in A$, x_0 punto di massimo o minimo locale di f

$$\Rightarrow \nabla f(x_0) = 0$$

I punti candidati ad essere estremi di f in A sono tutti e soli quelli con

$$\boxed{\nabla f(x_0) = 0}$$

• x_0 tale che $\nabla f(x_0) = 0$ sono detti
punti stazionari

Esempio 3 Consideriamo

$f(x,y) = x^2y + x^2 - 2y$ • Determinare i punti stazionari.

$$> \frac{\partial f}{\partial x}(x,y) = 2xy + 2x, \quad \frac{\partial f}{\partial y}(x,y) = x^2 - 2$$

$$\Rightarrow \nabla f(x,y) = (2xy + 2x, x^2 - 2)$$

$$\Rightarrow \nabla f(x) = 0$$

$$\begin{cases} 2xy + 2x = 0 \\ x^2 - 2 = 0 \end{cases} \begin{cases} \rightarrow x = \pm \sqrt{2} \\ \rightarrow 2xy = -2x, x \neq 0 \\ \rightarrow y = -1 \end{cases}$$

$$\Rightarrow \text{Punti stazionari: } P_1 = (+\sqrt{2}, -1), \quad P_2 = (-\sqrt{2}, -1)$$

~

Step 2 [Studiare la natura dei punti stazionari] ($n=2$) $f: \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}$, $f \in C^2(A)$

Teo $f \in C^2(A)$, $x_0 = (x_0, y_0)$ punto stazionario per f , allora:

(a) se $\det H_f(x_0, y_0) > 0$ e

$$\bullet \frac{\partial^2 f}{\partial x^2}(x_0, y_0) > 0 \Rightarrow (x_0, y_0) \text{ MINIMO locale}$$

(a) se $\det H_f(x_0, y_0) > 0$ e

$$\bullet \frac{\partial^2 f}{\partial x^2}(x_0, y_0) > 0 \Rightarrow (x_0, y_0) \text{ MINIMO locale}$$

$$\bullet \frac{\partial^2 f}{\partial x^2}(x_0, y_0) < 0 \Rightarrow (x_0, y_0) \text{ MASSIMO locale}$$

(b) se $\det H_f(x_0, y_0) < 0 \Rightarrow (x_0, y_0)$ è una sella

(c) se $\det H_f(x_0, y_0) = 0 \Rightarrow$ non si conclude nulla.

Esercizio 3 - CONT.

$$> \frac{\partial^2 f}{\partial x^2}(x, y) = 2y + 2, \quad \frac{\partial^2 f}{\partial y^2}(x, y) = 0, \quad \frac{\partial^2 f}{\partial x \partial y} = 2x$$

$$\Rightarrow H_f(x, y) = \begin{bmatrix} 2y+2 & 2x \\ 2x & 0 \end{bmatrix}$$

$$\bullet P_1 = (\sqrt{2}, -1), \quad H_f(\sqrt{2}, -1) = \begin{bmatrix} 0 & 2\sqrt{2} \\ 2\sqrt{2} & 0 \end{bmatrix} \quad \left. \begin{array}{l} C = \begin{bmatrix} a & b \\ c & d \end{bmatrix} \\ \det C = a \cdot d - b \cdot c \end{array} \right\}$$

$$\det H_f(\sqrt{2}, -1) = 0 - 4 \cdot 2 = -8 < 0$$

$\Rightarrow P_1$ è una sella.

$$\bullet P_2 = (-\sqrt{2}, -1)$$

$$H_f(-\sqrt{2}, -1) = \begin{bmatrix} 0 & -2\sqrt{2} \\ -2\sqrt{2} & 0 \end{bmatrix}$$

$$\det H_f(-\sqrt{2}, -1) = -8 < 0 \Rightarrow P_2 \text{ è una } \underline{\text{sella}}.$$

Esercizio 4

$$f(x, y) = x + \frac{1}{6}x^6 + y^4 - y^2. \quad \text{Trova i estremi liberi.}$$

Step 1

$$> \frac{\partial f}{\partial x}(x, y) = 1 + x^5, \quad \frac{\partial f}{\partial y}(x, y) = 4y^3 - 2y$$

$$\Rightarrow \nabla f(x,y) = (4+x^5, 4y^3-2y)$$

$$\Rightarrow \begin{cases} 1+x^5 = 0 \\ 4y^3-2y = 0 \end{cases} \quad \begin{cases} x = -1 \\ 2y(2y^2-1) = 0 \end{cases} \quad \begin{array}{l} \nearrow y=0 \\ \searrow 2y^2-1=0 \end{array}$$

$$y^2 = \frac{1}{2} \rightarrow y = \pm \frac{1}{\sqrt{2}} = \pm \frac{\sqrt{2}}{2}$$

Punti stazionari: $P_1 = (-1, 0)$

$$P_2 = (-1, \frac{\sqrt{2}}{2})$$

$$P_3 = (-1, -\frac{\sqrt{2}}{2})$$

Step 2

$$\frac{\partial^2 f}{\partial x^2}(x,y) = 5x^4, \quad \frac{\partial^2 f}{\partial y^2}(x,y) = 12y^2-2, \quad \frac{\partial^2 f}{\partial x \partial y}(x,y) = 0$$

$$\Rightarrow H_f(x,y) = \begin{bmatrix} 5x^4 & 0 \\ 0 & 12y^2-2 \end{bmatrix}$$

• $P_1 = (-1, 0)$,

$$H_f(-1, 0) = \begin{bmatrix} 5 & 0 \\ 0 & -2 \end{bmatrix}$$

$$\det H_f(-1, 0) = -10 < 0 \Rightarrow P_1 \text{ è } \underline{\text{sella}}$$

• $P_2 = (-1, \frac{\sqrt{2}}{2})$,

$$H_f(-1, \frac{\sqrt{2}}{2}) = \begin{bmatrix} 5 & 0 \\ 0 & 4 \end{bmatrix}$$

$$\det H_f(-1, \frac{\sqrt{2}}{2}) = 20 > 0, \quad \frac{\partial^2 f}{\partial x^2}(-1, \frac{\sqrt{2}}{2}) = 5 > 0$$

$$\Rightarrow P_2 \text{ MINIMO (locale)}$$

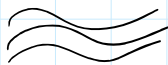
• $P_3 = (-1, -\frac{\sqrt{2}}{2})$,

$$H_f(-1, -\frac{\sqrt{2}}{2}) = \begin{bmatrix} 5 & 0 \\ 0 & 4 \end{bmatrix}$$

$$\det H_f(-1, -\frac{\sqrt{2}}{2}) = 20 > 0, \quad \frac{\partial^2 f}{\partial x^2}(-1, -\frac{\sqrt{2}}{2}) = 5 > 0$$

$$\det H_f(-1, \frac{\sqrt{2}}{2}) = 20 > 0, \quad \frac{\partial^2 f}{\partial x^2}(-1, \frac{\sqrt{2}}{2}) = 5 > 0$$

$\Rightarrow P_3$ MINIMO (locale)

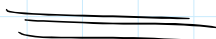


Teo (per me genozzo) $f \in C^2(A)$, x_0 punto stazionario per f , allora:

(a) se $H_f(x_0)$ è definita positiva (ha tutti gli autovalori positivi), allora x_0 è punto di MINIMO (locale)

se $H_f(x_0)$ è definita negativa (ha tutti gli autovalori negativi), allora x_0 è punto di MASSIMO (locale)

(b) se $H_f(x_0)$ ha almeno un autovalore positivo e un autovalore negativo (indefinita), allora x_0 è uno sella.



Esempio 5

$$f(x, y) = \frac{x}{y} + \frac{y}{x} - y \quad . \text{ Trovare punto di estremo} \\ (x \neq 0, y \neq 0)$$

Step 1 (punti stazionari)

$$\frac{\partial f}{\partial x}(x, y) = \frac{1}{y} - \frac{y}{x^2}, \quad \frac{\partial f}{\partial y}(x, y) = -\frac{x}{y^2} - 1$$

$$\Rightarrow \nabla f(x, y) = \left(\frac{1}{y} - \frac{y}{x^2}, -\frac{x}{y^2} - 1 \right)$$

$$\bullet \nabla f(x, y) = (0, 0)$$

$$\begin{aligned} \hookrightarrow \begin{cases} \frac{1}{y} - \frac{y}{x^2} = 0 \\ -\frac{x}{y^2} - 1 = 0 \end{cases} & \rightarrow \begin{cases} x + y^2 = 0 \\ \frac{1}{y} - \frac{y}{x^2} = 0 \end{cases} \rightarrow \begin{cases} x = -y^2 \\ \frac{1}{y} - \frac{y}{y^4} = 0 \end{cases} \rightarrow x = -4 \\ & \rightarrow y^3 - 1 = 0 \\ & y^3 = 1 \\ & \Rightarrow y = 2 \end{aligned}$$

$$\Rightarrow \text{Punti stazionari: } P = (-4, 2)$$

Step 2

$$> \frac{\partial^2 f}{\partial x^2}(x,y) = P \cdot \frac{2x}{x^4} = \frac{16}{x^3} \quad / \quad \frac{\partial^2 f}{\partial y^2}(x,y) = x \cdot \frac{2y}{y^4} = \frac{2x}{y^3}$$

$$\frac{\partial^2 f}{\partial x \partial y}(x,y) = -\frac{1}{y^2}$$

$$\Rightarrow H_f(x,y) = \begin{bmatrix} \frac{16}{x^3} & -\frac{1}{y^2} \\ -\frac{1}{y^2} & \frac{2x}{y^3} \end{bmatrix}$$

$$\bullet P = (-4, 2)$$

$$H_f(-4, 2) = \begin{bmatrix} -\frac{1}{4} & -\frac{1}{4} \\ -\frac{1}{4} & -1 \end{bmatrix}$$

$$\det H_f(-4, 2) = \frac{1}{4} - \frac{1}{16} > 0 \quad , \quad \frac{\partial^2 f}{\partial x^2}(-4, 2) = -\frac{1}{4} < 0$$

$$\Rightarrow P \text{ MASSIMO (local)}$$

=====

③ Calcolo differenziale per funzioni $f: A \subseteq \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}^m$, $m \neq n$ in generale

$$f(x) = \begin{pmatrix} f_1(x) \\ \vdots \\ f_m(x) \end{pmatrix} \quad f_i: A \subseteq \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}$$

Def f è derivabile (resp. differenziabile) in x_0 se tutte le f_i sono derivabili (resp. differenziabili)

Def Matrice Jacobiana di f in x_0

$$D_f(x_0) = \begin{bmatrix} \frac{\partial f_1}{\partial x_1}(x_0) & \dots & \frac{\partial f_1}{\partial x_n}(x_0) \\ \vdots & & \vdots \\ \frac{\partial f_m}{\partial x_1}(x_0) & \dots & \frac{\partial f_m}{\partial x_n}(x_0) \end{bmatrix}$$

(m x n)

Esercizio 6

$$f: \mathbb{R}^3 \rightarrow \mathbb{R}^2$$

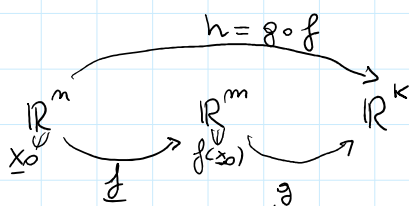
$$f(x, y, z) = \begin{pmatrix} x + 2y^2 + 3z^3 \\ x + \sin 3y + e^z \end{pmatrix} \leftarrow \begin{matrix} f_1(x, y, z) \\ f_2(x, y, z) \end{matrix}$$

- $f_1(x, y, z)$: $\frac{\partial f_1}{\partial x}(x, y, z) = 1$, $\frac{\partial f_1}{\partial y}(x, y, z) = 4y$, $\frac{\partial f_1}{\partial z}(x, y, z) = 9z^2$
- $f_2(x, y, z)$: $\frac{\partial f_2}{\partial x}(x, y, z) = 1$, $\frac{\partial f_2}{\partial y}(x, y, z) = 3\cos(3y)$, $\frac{\partial f_2}{\partial z}(x, y, z) = e^z$

$$Df(x, y, z) = \begin{bmatrix} 1 & 4y & 9z^2 \\ 1 & 3\cos(3y) & e^z \end{bmatrix} \quad \begin{matrix} m \times n \\ 2 \quad 3 \end{matrix}$$

≈

Prop $f: \mathbb{R}^m \rightarrow \mathbb{R}^m$, $g: \mathbb{R}^m \rightarrow \mathbb{R}^k$



$$h: \mathbb{R}^m \rightarrow \mathbb{R}^k$$

$$h(x) = g(f(x))$$

Sia $x_0 \in A$;

Se f è differenziabile in x_0 e g è differenziabile in $f(x_0)$, allora

$h = g \circ f$ è differenziabile in x_0 . Inoltre,

$$D_h(x_0) = D_g(f(x_0)) \cdot D_f(x_0)$$

$$\begin{matrix} \uparrow & \uparrow & \uparrow \\ (k \times n) & (k \times m) & (m \times n) \end{matrix}$$

≈

Esercizio 7

$$f: \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}, \quad f(x, y) = 3x + 2y, \quad \frac{\partial f}{\partial x}(x, y) = 3, \quad \frac{\partial f}{\partial y}(x, y) = 2$$

$$g: \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}^2, \quad g(u, v) = \begin{pmatrix} u+v \\ u \cdot v \end{pmatrix} \begin{matrix} \leftarrow g_1(u, v) \\ \leftarrow g_2(u, v) \end{matrix} \quad \Rightarrow \nabla f(x, y) = (3, 2)$$

$$\begin{matrix} \mathbb{R}^2 & \xrightarrow{h} & \mathbb{R}^2 & \xrightarrow{f} & \mathbb{R} \\ (u, v) & \xrightarrow{g} & (x, y) & \end{matrix}, \quad h := f \circ g: \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}$$

Calcolare $\nabla h(u, v)$.

$$\left| \begin{array}{l} \nabla g_1(u, v) = (1, 1) \\ \nabla g_2(u, v) = (v, u) \\ D_g(u, v) = \begin{bmatrix} 1 & 1 \\ v & u \end{bmatrix} \end{array} \right|$$

1° modo

$$h(u,v) = f(g(u,v)) = f\left(\begin{pmatrix} u+v \\ u \cdot v \end{pmatrix}\right) = 3 - (u+v) + 2u \cdot v$$

$$> \frac{\partial h}{\partial u}(u,v) = 3 + 2v, \quad \frac{\partial h}{\partial v}(u,v) = 3 + 2u$$

$$\Rightarrow \nabla h(u,v) = (3 + 2v, 3 + 2u)$$

2° modo

$$\nabla h(u,v) = D_f(g(u,v)) \cdot D_g(u,v) =$$

$$f: D_f(x,y) = \nabla f(x,y) = (3, 2)$$

$$g: D_g(u,v) = \begin{bmatrix} 1 & 1 \\ v & u \end{bmatrix}$$

$$= \begin{matrix} & 1 \times 2 \\ [3 & 2] \cdot \begin{matrix} & 2 \times 2 \\ \begin{bmatrix} 1 & 1 \\ v & u \end{bmatrix} \end{matrix} \end{matrix} =$$

$$= [3 + 2v, 3 + 2u]$$