Ecuaciones en LATEX

Sebastián Santisi

Primera Edición



© Sebastián Santisi, 2006

 $Para\ obtener\ la\ \'ultima\ versi\'on\ de\ este\ documento\ o\ contactarse\ con\ el\ autor,\ dirigirse\ a\ http://web.fi.uba.ar/~ssantisi/works/ecuaciones_en_latex/.$

Esta obra está licenciada bajo una Licencia Atribución-NoComercial-CompartirDerivadasIgual 2.5 Argentina de Creative Commons. Para ver una copia de esta licencia, visite

http://creativecommons.org/licenses/by-nc-sa/2.5/ar/

o envíenos una carta a Creative Commons, 543 Howard Street, 5th Floor, San Francisco, California, 94105, USA.

Índice

1.	Intr	roducción	3
	1.1.	Objetivos	3
	1.2.	Aplicaciones	3
	1.3.	¿Por qué IATEX?	3
2.	Con	nenzando con ecuaciones en FT _E X	4
	2.1.	El mínimo documento	4
	2.2.	Modo matemático	4
	2.3.	Caracteres reservados	6
	2.4.	Estilos	7
3.	Tex	to	8
	3.1.	Espacios	8
	3.2.	Modificadores de caracteres	8
	3.3.	Texto embebido	9
	3.4.	Fuentes	10
4.	Sím	bolos	12
	4.1.	Letras griegas	12
	4.2.		12
	4.3.	Fracciones y raices	14
	4.4.	Símbolos matemáticos	15
	4.5.		16
	4.6.	Delimitadores	17
	4.7.	Funciones	18
	4.8.	Pilas y operadores	19
	4.9.	Otros operadores	19
5.	Ejer	mplos variados	21
6.	Con	nandos avanzados	25
	6.1.	Matrices	25
	6.2.	Otros usos para las matrices	26
	6.3.	Modo eqnarray	28
	6.4.		29
	6.5.	Etiquetas y llamadas	31
7	Con	nclusión	33

1. Introducción

1.1. Objetivos

El objetivo de este trabajo es el de guiar al lector en la curva de aprendizaje que implica el manejar ecuaciones matemáticas embebidas en código LATEX [ltx].

El presente trabajo no es un tratado acerca de L^AT_EX, el eje del mismo son las ecuaciones y se asume que el lector ya tiene una noción de cómo funciona este importante lenguaje.

Este trabajo se centra en los comandos que acepta LATEX nativamente; existen extensiones interesantes como las que agrega la AMS [ams], pero no serán foco de esta edición.

1.2. Aplicaciones

Hoy en día es imposible pensar en cualquier tipo de publicación o informe científicos que no necesiten incluir ecuaciones entre sus líneas; ecuaciones sencillas como

$$f^{(n)}(z_0) = \frac{n!}{2\pi i} \oint_{\mathcal{C}} \frac{f(z)}{(z - z_0)^{n+1}} dz$$

son imposibles de escribir en procesadores de texto de oficina y, en el caso de poderse, las mismas no tienen un lenguaje declarativo de fondo que les permita una subsistencia más allá del documento en cuestión.

1.3. ¿Por qué LATEX?

LATEX está basado TEX [tex] [tug], lenguaje que fuera creado por Donald E. Knuth [dek] a finales de los años setenta como base para escribir sus volúmenes de The Art Of Computer Programming.

TEX provocó una revolución debido a su filosofía de portabilidad y persistencia, poniendo al alcance de todos una herramienta poderosa y libre para hacer el trabajo del tipista. Junto con METAFONT, un lenguaje descriptor de fuentes, y con la familia de fuentes Computer Modern, el paquete de TEX brindó la posibilidad de escribir libros de calidad profesional que pudieran verse idénticos en cualquier plataforma y un entorno robusto para escribir artículos científicos con soporte para ecuaciones matemáticas.

LATEX es un lenguaje creado por Leslie Lamport [ll] a mediados de los años ochenta y no es más que un juego de macros para TeX en las cuales se añaden plantillas de estilos y se da estructura al lenguaje, permitiendo el fácil manejo de capítulos, referencias, tablas de contenidos, y más. El mismo ha sido aceptado de muy buen grado por la comunidad académica y hoy en día es un standard para la confección de papers, publicaciones, ediciones de libros, etcétera.

2. Comenzando con ecuaciones en LATEX

2.1. El mínimo documento

Este trabajo se centra especificamente en el modo matemático de L^AT_EX, sin embargo daremos una noción de cuál es el mínimo documento que necesitamos para montar las fórmulas presentadas en este trabajo y poder compilarlas.

Nuestro documento podría ser como este

```
\documentclass[a4paper,12pt]{article}
\usepackage[spanish]{babel}
\usepackage[latin1]{inputenc}
\begin{document}

% Aquí irían nuestros textos...
\end{document}
```

La declaración \documentclass define el tipo de trabajo, de hoja y el tamaño de fuente; ambos comandos \usepackage le indican a LaTEX que escribiremos en castellano y con codificación Latin1, esto será útil a la hora de querer escribir acentos, cortar palabras o de presentar los números en nuestro formato local. Todo nuestro trabajo se escribirá entre las marcas de \begin{document} y \end{document}.

Para más referencias sobre cómo escribir documentos en L^AT_EX o sobre cómo compilar consultar alguna de las fuentes sugeridas al final de este trabajo ([drw] [lwb]).

2.2. Modo matemático

En LaTeX, las ecuaciones no forman parte del texto de párrafo sino que son manejadas como entidades diferenciadas, con diferentes fuentes, reglas y sintaxis; existen varias maneras de entrar al modo matemático en LaTeX, presentaremos la mayor parte en este capítulo y dejaremos una para más adelante.

Para embeber ecuaciones en el texto de párrafo, la opción más sencilla es encerrar las mismas entre dos símbolos \$. Por ejemplo, para obtener la siguiente salida

Decimos que f es una función lineal si está definida como f(x) = ax + b siendo a y b dos números reales.

utilizamos la siguiente sintaxis

```
Decimos que f es una función lineal si está definida como f(x) = ax + b siendo a y b dos números reales.
```

Esta es la forma abreviada de encerrar a nuestra ecuación entre \begin{math} y \end{math}. La TEX, además, provee la facilidad de encerrar las ecuaciones entre \(y \); pero dado que esto sólo funciona en La TEX y no en otros derivados de TEX, no haremos hincapié en eso.

Para insertar una ecuación independiente del texto de párrafo, se la debe encerrar entre delimitadores \begin{equation} y \end{equation}; por ejemplo, para obtener

En tiempo continuo una señal es par si

$$x(-t) = x(t), \tag{1}$$

mientras que una señal en tiempo discreto es par si

$$x[-n] = x[n]. (2)$$

debemos escribir

En tiempo continuo una señal es par si
\begin{equation}
x(-t) = x(t),
\end{equation}
mientras que una señal en tiempo discreto es par si
\begin{equation}
x[-n] = x[n].
\end{equation}

Puede verse cómo LATEX automaticamente numera nuestras ecuaciones.

Es decir, la relación entrada-salida para el sistema de identidad continuo es

$$y(t) = x(t),$$

y la relación discreta correspondiente es

$$y[n] = x[n].$$

escribimos

Es decir, la relación entrada-salida para el sistema de identidad continuo es $\ [y(t) = x(t), \]$ y la relación discreta correspondiente es $\ [y[n] = x[n]. \]$

En este trabajo usaremos \[y \] por practicidad, pero en realidad estos son una forma abreviada para \begin{displaymath} y \end{displaymath} respectivamente. Además puede encerrarse a la ecuación entre símbolos \$\$.

2.3. Caracteres reservados

En el modo matemático, todos los caracteres tienen su sentido habitual con excepción de #, \$, %, &, ~, _, ^, \, {, } y '; los cuales tienen significados propios que veremos más adelante.

Para obtener # \$ % & _ { } en modo matemático debemos escapearlos con barra invertida; $i.e. \$ \\$ \% \& _ \{ \} mostraría los caracteres correspondientes. Ahora bien, para obtener la barra invertida \ debemos escribir \backslash. El modo de representar a ~, ^ y ' lo veremos más adelante.

El carácter de espacio carece de significado en el modo matemático, por ejemplo, escribir

$$[f(x, y) = 4y + 5x - 2]$$

y

$$[f(x,y)=4y+5x-2]$$

es equivalente, como puede verse al compilar

$$f(x,y) = 4y + 5x - 2$$

$$f(x,y) = 4y + 5x - 2$$

Es importante aclarar que en LATEX el delimitador de punto decimal es el punto (.), sin excepción. El mismo se renderizará diferente según los locales del documento que compilemos; compilando con locales castellanos la entrada

se verá

es decir, se intercambiará el punto que escribimos por una coma; si utilizáramos coma como separador decimal veríamos

la cual es una expresión erronea dado que se está agregando un espacio no deseado entre el separador decimal y los decimales.

2.4. Estilos

Las ecuaciones en en modo matemático responden a cuatro estilos diferentes los cuales pueden ser de utilidad según el contexto; los mismos son \displaystyle, \textstyle, \scriptstyle y \scriptscriptstyle. El estilo \displaystyle es el que se aplica por omisión sobre las ecuaciones independientes del texto de párrafo; se caracteriza por la elegancia y porque las fórmulas se expanden tanto como sea necesario. Por su parte \textstyle se aplica a ecuaciones embebidas y otros contextos que veremos más adelante; si bien la tipografía es similar en tamaño al estilo precedente, se caracteriza porque sus ecuaciones no ocupan en altura más que la línea de párrafo en la que se encuentran. Los otros dos estilos generan ecuaciones de menor tamaño.

Si escribimos

$$f(x) = 5x + 2$$
$$f(x) = 5x + 2$$
$$f(x)=5x+2$$
$$f(x)=5x+2$$

Retomaremos la diferencia entre \displaystyle y \textstyle m\u00e1s adelante.

3. Texto

3.1. Espacios

Como dijimos anteriormente, los espacios carecen de sentido en el modo matemático; LATEX provee diferentes espaciados que pueden aplicarse sobre cualquier entidad, a saber

IATEX	Render	
a \qquad b	a b	
a b	a b	
a∖ b	a b	
a∖;b	a b	
a\>b	a b	
a∖,b	a b	
ab	ab	
a\!b	ab	

Resaltaremos dos en particular de la tabla, uno es el espacio '\ ' que es el espacio común de un carácter; el otro es el espacio \! que es un espacio negativo, es decir, provoca un solapamiento entre dos entidades.

3.2. Modificadores de caracteres

La siguiente tabla muestra los modificadores que se le pueden aplicar a los caracteres en modo matemático:

	L ^A T _E X	Render
Subíndice	a_{b + c}.	a_{b+c} .
Superíndice	a^{b + c}.	a^{b+c} .
Super/Sub	$a_{i,j}^{n + m}$.	$a_{i,j}^{n+m}$.
Con precedencia	a_i{}^j{}_k.	$a_i{}^j{}_k$.
Derivadas	x', x'', \dot x, \ddot x.	$x', x'', \dot{x}, \ddot{x}$
Acentos	\hat a, \check a, \tilde a,	$\hat{a}, \ \check{a}, \ \tilde{a},$
	\acute a, \grave a, \breve a,	$\dot{a}, \dot{a}, \ddot{a},$
	\bar a, \vec a.	$\bar{a}, \ \vec{a}.$
Acentos largos	\overline{ab}, \underline{ab},	$\overline{ab}, \ \underline{ab},$
	\overrightarrow{ab}, \overbrace{ab},	\overrightarrow{ab} , \overrightarrow{ab} ,
	\overleftarrow{ab}, \underbrace{ab},	(ab, ab,
	\widehat{ab}.	\widehat{ab} .

Se introducen en la misma conceptos nuevos que veremos a lo largo de todo el tutorial; podemos ver que la manera que tiene La Tex de agrupar sentencias en el modo matemático es encerrando a las mismas entre { y }. Podemos ver en la tabla, por ejemplo, que los superíndices se indican con el símbolo ^; ahora bien, si nosotros escribimos

$$[2^n+1]$$

para indicar la enésima potencia más uno de dos obtenemos

$$2^{n} + 1$$

lo cual no es lo que esperábamos; para definir correctamente esta expresión tenemos que agrupar el exponente n+1 como una única entidad, es decir escribimos

$$\lceil 2^{n} + 1 \rceil$$

para entonces ver

$$2^{n+1}$$

Podemos ver, además, como {} define a un grupo vacío, es decir, modificadores que se aplican sobre nada; ellos pueden servirnos para forzar precedencias o para aplicar modificadores sin un objeto previo, por ejemplo

$$[{}_a^b X_c^d]$$

se renderiza

$${}_a^b X_c^d$$

Algunos símbolos son combinables con subíndices y superíndices, por ejemplo $\$ underbrace{5 + 6}_{11}\$ se ve 5+6.

Para aquellos que sepan LATEX, vale aclarar que las reglas de acentuación habituales del lenguaje con los símbolos \', \", \~, etcétera no rigen en el modo matemático.

3.3. Texto embebido

Dado que en el modo matemático los caracteres pierden el contexto de texto para ser interpretados como variables, muchas veces necesitamos embeber texto de párrafo dentro de ecuaciones, para esto se utiliza la entidad \mbox{}. Todo lo que esté entre el { y el } de un \mbox es interpretado como texto de párrafo, aplicándose las mismas reglas que para el mismo, i.e., reglas de espaciado, acentuación, etcétera. Por ejemplo, si escribimos

$$[f(x) < 5 \mod para todo x]$$

veremos

$$f(x) < 5$$
 para todo x

Prestarle especial antención al espacio antes de para y después de todo dejado intencionalmente en el \mbox; si el mismo no estuviera la expresión se vería

$$f(x) < 5$$
para todox

3.4. Fuentes

Las siguientes son las fuentes que provee el modo matemático

	IATEX	Render
Itálica	ABCDEFGHIJKLM	ABCDEFGHIJKLM
	OPQRSTUVWXYZ	OPQRSTUVWXYZ
	abcdefghijklm	abcdefghijklm
	opqrstuvwxyz	opqrstuvwxyz
	\mathit{0123456789}	0123456789
Romana	\mathrm{ABCDEFGHIJKLM}	ABCDEFGHIJKLM
	\mathrm{OPQRSTUVWXYZ}	OPQRSTUVWXYZ
	\mathrm{abcdefghijklm}	${ m abcdefghijklm}$
	\mathrm{opqrstuvwxyz}	opqrstuvwxyz
	0123456789	0123456789
Negrita	\mathbf{ABCDEFGHIJKLM}	ABCDEFGHIJKLM
	\mathbf{OPQRSTUVWXYZ}	OPQRSTUVWXYZ $ $
	\mathbf{abcdefghijklm}	abcdefghijklm
	\mathbf{opqrstuvwxyz}	opqrstuvwxyz
	0123456789	0123456789
Sans Serif	ABCDEFGHIJKLM	ABCDEFGHIJKLM
	OPQRSTUVWXYZ	OPQRSTUVWXYZ
	abcdefghijklm	abcdefghijklm
	opqrstuvwxyz	opqrstuvwxyz
	0123456789	0123456789
Monoespacio	\mathtt{ABCDEFGHIJKLM}	ABCDEFGHIJKLM
	\mathtt{OPQRSTUVWXYZ}	OPQRSTUVWXYZ
	\mathtt{abcdefghijklm}	abcdefghijklm
	\mathtt{opqrstuvwxyz}	opqrstuvwxyz
	\mathtt{0123456789}	0123456789
Caligráfica	\mathcal{ABCDEFGHIJKLM}	ABCDEFGHIJKLM
	\mathcal{OPQRSTUVWXYZ}	OP QRSTUVWXYZ

La fuente por omisión y la fuente \mathit son idénticas en tipografía, sólo cambia entre ellas el kerning, comparándolas

```
\[ ABCDEFGHIJKLMOPQRSTUVWXYZ \]
\[ \mathit{ABCDEFGHIJKLMOPQRSTUVWXYZ} \]
```

se ve

$ABCDEFGHIJKLMOPQRSTUVWXYZ \\ ABCDEFGHIJKLMOPQRSTUVWXYZ$

Los números de la fuente predeterminada están tomados de la fuente \mathrm. Se hace notar, además, que la fuente \mathcal sólo acepta letras mayúsculas. Si escribiéramos

```
\[ \mathbb{P} (n) < 1 \mbox{ para todo } n \mbox{ perteneciente a } \mathbb{N} \]
```

se vería

P(n) < 1 para todo n perteneciente a N

4. Símbolos

4.1. Letras griegas

Los primeros símbolos que veremos son las letras griegas, las mismas son

	Ŀ₹TEX	Render
Minúsculas griegas	\alpha, \beta, \gamma, \delta,	$\alpha, \beta, \gamma, \delta,$
	\epsilon, \zeta, \eta, \theta,	$\epsilon, \zeta, \eta, \theta,$
	\iota, \kappa, \lambda, \mu,	$\iota, \kappa, \lambda, \mu,$
	\nu, \xi, \pi, \rho,	ν , ξ , π , ρ ,
	\sigma, \tau, \upsilon, \phi,	σ , τ , υ , ϕ ,
	\chi, \psi, \omega.	$\chi, \ \psi, \ \omega.$
Mayúsculas griegas	\Gamma, \Delta, \Theta, \Lambda,	$\Gamma, \Delta, \Theta, \Lambda,$
	\Xi, \Pi, \Sigma, \Upsilon,	Ξ , Π , Σ , Υ ,
	\Phi, \Psi, \Omega.	$\Phi, \ \Psi, \ \Omega.$
Variables griegas	\varepsilon, \vartheta, \varpi,	$\varepsilon, \vartheta, \varpi,$
	\varrho, \varsigma, \varphi.	ϱ , ς , φ .

Se hace notar al lector que no existe \omicron; debe usarse la o latina como reemplazo de la misma; las mayúsculas faltantes también se generan utilizando las letras latinas correspondientes. El grupo de símbolos de variables incluye grafismos de letras griegas que no son los normalizados, pero que son frecuentes en ecuaciones matemáticas.

Como ejemplo, si escribiéramos

$$\[\mathbb{P}_3(x) = \alpha_3 x^3 + \alpha_2 x^2 + \alpha_1 x + \alpha_0 \]$$

veríamos

$$\mathcal{P}_3(x) = \alpha_3 x^3 + \alpha_2 x^2 + \alpha_1 x + \alpha_0$$

4.2. Operadores

Los siguientes son los operadores que pueden escribirse en el modo matemático

	IATEX	Render
Comunes	\pm, \mp,	土, 干,
	\setminus, \wr, \bigcirc,	\setminus , \wr , \bigcirc ,
	\cdot, \times, \div, \ast, \star,	·, ×, ÷, *, *,
	\diamond, \circ, \bullet,	♦, ०, •,
	\cap, \cup, \uplus,	∩, ∪, ⊎,
	\sqcap, \sqcup, \vee, \wedge,	\sqcap , \sqcup , \vee , \wedge ,
	\triangleleft, \bigtriangleup,	\triangleleft , \triangle ,
	\triangleright, \bigtriangledown,	\triangleright , ∇ ,
	\oplus, \ominus, \otimes, \oslash,	\oplus , \ominus , \otimes , \oslash ,
	\odot, \dagger, \ddagger, \amalg.	⊙, †, ‡, ∐ .
Grandes	\sum, \prod, \coprod,	\sum_{a} , \prod_{a} , \prod_{b} ,
	\int, \oint,	$\int, \phi,$
	\bigcap, \bigcup, \bigsqcup,	l ^, [J,]],
	\bigvee, \bigwedge, \biguplus,	$ \bigvee,\bigwedge,\varlimsup,$
	\bigodot, \bigotimes, \bigoplus.	\bigcirc , \otimes , \oplus
Relacionales	\leq, \geq, \ll, \gg,	\leq , \geq , \ll , \gg ,
	\prec, \succ, \preceq, \succeq,	\prec , \succ , \preceq , \succeq ,
	\subset, \supset,	\subset , \supset ,
	\subseteq, \supseteq,	\subseteq , \supseteq ,
	\sqsubseteq, \sqsupseteq,	□, □,
	\in, \ni, \vdash, \dashv,	\in , \ni , \vdash , \dashv ,
	\equiv \models, \doteq,	\equiv , \models , \doteq ,
	\sim, \simeq, \approx, \cong,	\sim , \simeq , \approx , \cong ,
	\bowtie, \propto,	\bowtie , \propto ,
	\asymp, \smile, \frown,	$ $ \times , \smile , \frown ,
	\mid, \parallel, \perp.	$ \ , \ , \ \perp$.
Negados	<pre>\not=, \not\equiv,</pre>	\neq , \neq ,
	\not<, \not>,	≮, ≯,
	\not\leq, \not\geq,	∠ , ∠ ,
	\not\prec, \not\succ,	∤ , ∤ ,
	\not\sim, \not\approx,	1 1 1 1 1 1 1 1 1 1
	<pre>\not\preceq, \not\succeq,</pre>	∠ , ∠ ,
	<pre>\not\simeq, \not\cong,</pre>	$\not\simeq$, $\not\simeq$,
	\not\subset, \not\supset,	$\not\subset$, $\not\supset$,
	<pre>\not\subseteq, \not\supseteq,</pre>	$\not\subseteq$, $\not\supseteq$,
	\not\sqsubseteq, \not\sqsupseteq,	 ⊈, ⊉,
	\not\in, \not\ni,	 ∉, ∌,
	\not\asymp.	≭.

Por ejemplo, si escribiéramos

obtendríamos

$$\vec{u} \cdot \vec{e_0} = 0$$
 si y sólo si $(\vec{u} \perp \vec{e_0}) \vee (\vec{u} = \vec{0})$

Los operadores de la sección *Grandes* además admiten el uso de subíndices y superíndices, por ejemplo

$$[\int \int \int dx = 0.5]$$

se ve

$$\int_0^1 x \, dx = 0.5$$

En esta ecuación puede verse el uso del espacio \, para separar la función del diferencial.

Ahora bien, si escribimos $\int_0^1 x \, dx$ dentro del texto de párrafo veremos $\int_0^1 x \, dx$; esta ecuación está adaptada para entrar en una línea común de texto; en el caso de que quisiéramos una ecuación embebida en texto de párrafo pero que respete las proporciones de una ecuación aislada debemos agregar el modificador \displaystyle al comienzo de nuestra ecuación, de este modo si escribiéramos \$\displaystyle \int_0^1 x \,dx\$ se vería $\int_0^1 x \, dx$.

4.3. Fracciones y raices

Introduciremos dos herramientas más que nos serán útiles, fracciones y raices. Las fracciones se escriben como \frac{}{} siendo el primer grupo el numerador y el segundo el denominador; por ejemplo

$$\[\frac{x^2}{x^2} + y^2\} + \frac{1}{1} + \frac{1}{1} + \frac{1}{1} \]$$

genera

$$\frac{x^2}{x^2 + y^2} + \frac{1}{2} + \frac{1}{1 + \frac{21}{2}}$$

Las raices se generan con \sqrt[]{}, en donde el grupo entre corchetes (que es optativo) indica el grado de la raiz y el grupo entre las llaves el contenido; por ejemplo

$$[h = \sqrt{x^2 + y^2}]$$

\[g_n(x) = \sqrt[n]{f(x)} \]

muestra

$$h = \sqrt{x^2 + y^2}$$
$$g_n(x) = \sqrt[n]{f(x)}$$

4.4. Símbolos matemáticos

La siguiente tabla muestra los símbolos matemáticos que podemos utilizar en nuestras ecuaciones embebidas en $\mbox{\sc ETE}X$

	IATEX	Render
Símbolos	\aleph, \hbar, \imath, \jmath, \ell, \wp, \Re, \Im, \partial, \prime, \nabla, \infty, \emptyset, \forall, \exists, \top, \bot, \neg, \surd, \backslash, \flat, \natural, \sharp, \angle, \triangle, \clubsuit, \diamondsuit,	$\begin{array}{c} \aleph, \ \hbar, \ \imath, \ \jmath, \ \ell, \ \wp, \\ \Re, \ \Im, \ \partial, \ \prime, \ \nabla, \\ \infty, \ \emptyset, \ \forall, \ \exists, \\ \top, \ \bot, \ \neg, \ , \ \setminus, \\ \flat, \ \sharp, \ \sharp, \\ \angle, \ \triangle, \\ \clubsuit, \ \diamondsuit, \end{array}$
	\heartsuit, \spadesuit.	♡, ♠.
Elipsis	\cdots, \ldots; \vdots, \ddots.	···,; i, ··
Flechas	\leftarrow, \rightarrow,	$\leftarrow, \rightarrow,$
	\longleftarrow, \longrightarrow,	\longleftarrow , \longrightarrow ,
	\Leftarrow, \Rightarrow,	$\Leftarrow, \Rightarrow,$
	\Longleftarrow, \Longrightarrow,	$\Leftarrow=, \implies,$
	\leftrightarrow, \Leftrightarrow,	\leftrightarrow , \Leftrightarrow ,
	\longleftrightarrow, \Longleftrightarrow,	\longleftrightarrow , \Longleftrightarrow ,
	\hookleftarrow, \hookrightarrow,	\leftarrow , \hookrightarrow ,
	\leftharpoonup, \rightharpoonup,	∠, →,
	\leftharpoondown, \rightharpoondown,	$\overline{}$, $\overline{}$,
	\rightleftharpoons,	₹,
	\nearrow, \nwarrow,	↗ , ↖,
	\searrow, \swarrow,	\(\sqrt{\chi}\), \(\sqrt{\chi}\),
	\mapsto, \longmapsto.	\mapsto , \longmapsto .
	\uparrow, \downarrow,	↑, ↓,
	\Uparrow, \Downarrow,	↑ , ↓ ,
	\updownarrow, \Updownarrow.	\$\dagger\$, \$\dagger\$.
Llaves	\lbrack, \rbrack; \lbrace, \rbrace;	[,]; {,};
	\langle, \rangle; ; \ ;	$\langle , \rangle; ; ;$
	\lfloor, \rfloor; \lceil, \rceil.	<u></u>

Retomaremos el uso de los símbolos que se encuentran por debajo de la doble raya, en la tabla, en *Delimitadores*, dos capítulos más adelante.

Por ejemplo, si escribiéramos

\[\forall z \in \mathbf C, z \not= 0, \exists\
$$z^{-1}$$
 / \ z. z^{-1} = 1 \]

veríamos

$$\forall z \in \mathbf{C}, z \neq 0, \exists z^{-1} / z.z^{-1} = 1$$

4.5. Equivalencias

Existen nombres alternativos para algunos de los símbolos presentados, ellos suelen ser muchas veces de más utilidad que los originales dado que codifican un contexto en vez de una forma, las equivalencias entre símbolos son

	IATEX	Render
Comunes	\wedge: \land.	$\wedge : \wedge$.
	\vee: \lor.	V : V.
Relacionales	\leq: \le.	≤: ≤ .
	\geq: \ge.	≥: ≥ .
	\ni: \owns.	∋: ∋ .
Negados	\not=: \ne, \neq.	<i>≠</i> : <i>≠</i> , <i>≠</i> .
	\not\in: \notin.	∉: ∉ .
Símbolos	\neg: \lnot.	¬∶ ¬.
Flechas	\rightarrow: \to.	\rightarrow : \rightarrow .
	\leftarrow: \gets.	←: ← .
	x \Longleftrightarrow y: x \iff y.	$x \Longleftrightarrow y: x \Longleftrightarrow y.$
Llaves	\lbrace: \{.	{: {.
	\rbrace: \}.	}: }.
	: \vert.	
	\ : \Vert.	: .
Otras	a:b; a \colon b.	a:b;a:b.

Notar que en varios de los símbolos al cambiar el contexto que se espera de ellos también cambia su espaciado con respecto a las equivalencias.

Si escribiéramos

obtendríamos

$$f: \mathbf{N} \longmapsto \mathbf{R}$$

4.6. Delimitadores

Si bien ya hemos visto en capítulos anteriores que LATEX reconoce paréntesis, corchetes, etcétera, en sus ecuaciones, los mismos no son delimitadores de bloques; es decir, no debemos usarlos para encerrar expresiones. Por ejemplo, si nosotros escribiéramos

veríamos

$$x(\frac{\frac{a}{b}}{\frac{c}{d}}) = x(\frac{ad}{bc})$$

Puede observarse como el paréntesis no se aplica a la fracción sino que tiene su altura fija como carácter.

Los bloques en las fórmulas deben definirse entre \left <delim> y \right <delim>, en donde <delim> es el delimitador que queramos aplicar. Volviendo al ejemplo anterior, con

ahora obtenemos

$$x\left(\frac{\frac{a}{b}}{\frac{c}{d}}\right) = x\left(\frac{ad}{bc}\right)$$

Son delimitadores todos aquellos símbolos presentados en la última sección de la tabla de *Símbolos Matemáticos*, en el capítulo homólogo; además son delimitadores las barras derechas e invertida y, como ya vimos, los paréntesis. Es decir, son delimitadores

```
\uparrow, \downarrow, \Uparrow, \Downarrow,
\updownarrow, \Updownarrow.
\lbrack, \rbrack; \lbrace, \rbrace; \langle, \rangle;
|; \|; \lfloor, \rfloor; \lceil, \rceil.
\backslash; /; (, ).
```

No es necesario que el delimitador izquierdo sea igual al derecho; y además está permitido usar un delimitador vacío, para esto se usa un punto en el lugar del delimitador. Sí es obligatorio que los delimitadores se encuentren de a pares izquierdo y derecho. Por ejemplo

$$\left[\int_0^1 x \right], dx = \left[\int_0^1 x \right]$$

se renderiza como

$$\int_0^1 x \, dx = \frac{x^2}{2} \bigg|_0^1$$

Además de la posibilidad de utilizar los delimitadores antedichos para encerrar bloques, dado que estos símbolos son escalables, hay también modificadores para cambiarles el tamaño independientemente del contexto de los mismos. Los modificadores son \big, \Big, \bigg y \Bigg; por ejemplo

se ve

$$\{\{\left\{\left\{\cdots\right\}\right\}\}\}$$

4.7. Funciones

LATEX también provee de algunas de las funciones matemáticas, a saber

Ŀ™EX	Render
\arccos, \cos, \csc, \exp, \ker,	arc cos, cos, csc, exp, ker,
\limsup, \min, \sinh, \arcsin,	lím sup, mín, sinh, arcsin,
\deg, \gcd, \lg, \ln, \Pr,	deg, gcd, lg, ln, Pr,
\sup, \arctan, \cot, \det, \hom,	sup, arctan, cot, det, hom,
\lim, \log, \sec, \tan, \arg,	lím, log, sec, tan, arg,
\coth, \dim, \inf, \liminf, \max,	coth, dim, inf, lím inf, máx,
\sin, \cosh, \tanh.	sin, cosh, tanh.

En primer lugar, puede verse que las funciones no se renderizan como caracteres sino que usan fuente \mathrm y con reglas propias. Varias de las funciones se comportan como operadores, a su vez; por ejemplo

$$\[\mathbf{x} \mid \mathbf{x} \mid \mathbf{x} \mid \mathbf{x} \mid \mathbf{x} \]$$

se ve

$$\mathcal{I} = \inf_{\forall x} |f(x)|$$

Si bien no se pueden agregar nuevas funciones en el modo matemático, más adelante veremos cómo definir nuevos comandos; de momento sólo disponemos de las que enlistamos en la tabla precedente.

4.8. Pilas y operadores

En esta sección veremos un par de comandos que nos permiten apilar texto.

Con \stackrel{}{} podremos agregar un grupo sobre otro; esto nos puede servir para comentar operadores, el grupo superior complementa al inferior, por ejemplo

se ve

$$f(x) \xrightarrow{\circ} 0$$

Si quisiéramos que una entidad se comportara como una función, esto es, aceptando subíndices y superíndices, entonces podemos usar el comando \mathop{}. Si escribiéramos

$$\[\mathop{\sum}_{i,j} = 0}^{n - 1} a_{i,j} \]$$

se vería

$$\sum_{i,j=0}^{n-1} a_{i,j}$$

es decir, estamos creando un nuevo operador con el símbolo \sum\sum el cual acepta subíndices y superíndices.

4.9. Otros operadores

Hay cuatro operadores más, poco documentados en LaTeX, los cuales tienen un comportamiento diferente a los presentados en el capítulo correspondiente.

El operador \choose sirve para representar números combinatorios; por ejemplo

$$[{n \ \ choose \ r} = \frac{n!}{r! \ (n - r)!}]$$

se ve

$$\binom{n}{r} = \frac{n!}{r!(n-r)!}$$

es importante el uso de las llaves dado que sino el choose afecta hasta el final de la ecuación.

El operador \atop dispone al operando izquierdo sobre el derecho; por ejemplo

$$[f(x) \neq g(x)]$$

muestra

Los dos operadores restantes son variaciones del operador módulo. La primera es utilizándolo como operador binario \bmod, por ejemplo

$$[16 \mod 9 = 7]$$

genera

$$16 \mod 9 = 7$$

La segunda es utilizándolo como un operador monario, en esta segunda forma se genera con \pmod{} en donde el grupo es el módulo; por ejemplo

$$[h(x) = v(x) \pmod{S}]$$

genera

$$h(x) = v(x) \pmod{S}$$

5. Ejemplos variados

Ahora que ya hemos presentado a la mayor parte de las herramientas que provee el modo matemático de LATEX, veremos algunos ejemplos integradores para repasar los conceptos y familiarizarnos con ecuaciones complejas.

Definiciones

 $I \setminus \{e^{int} \setminus box\{es base ortonormal de \} L^2 [0,2\pi] \setminus [e^{int} \setminus box\{es base ortonormal de \} L^2 [0,2\pi] \setminus [e^{int} \setminus box\{es base ortonormal de \} L^2 [0,2\pi] \setminus [e^{int} \setminus box\{es base ortonormal de \} L^2 [0,2\pi] \setminus [e^{int} \setminus box\{es base ortonormal de \} L^2 [0,2\pi] \setminus [e^{int} \setminus box\{es base ortonormal de \} L^2 [0,2\pi] \setminus [e^{int} \setminus box\{es base ortonormal de \} L^2 [0,2\pi] \setminus [e^{int} \setminus box\{es base ortonormal de \} L^2 [0,2\pi] \setminus [e^{int} \setminus box\{es base ortonormal de \} L^2 [0,2\pi] \setminus [e^{int} \setminus box\{es base ortonormal de] L^2 [0,2\pi] \setminus [e^{int} \setminus box\{es base ortonormal de] L^2 [0,2\pi] \setminus [e^{int} \setminus box\{es base ortonormal de] L^2 [0,2\pi] \setminus [e^{int} \setminus box\{es base ortonormal de] L^2 [0,2\pi] \setminus [e^{int} \setminus box\{es base ortonormal de] L^2 [0,2\pi] \setminus [e^{int} \setminus box[es base ortonormal de] L^2 [0,2\pi] \setminus [e^{int} \setminus box[es base ortonormal de] L^2 [0,2\pi] \setminus [e^{int} \setminus box[es base ortonormal de] L^2 [0,2\pi] \setminus [e^{int} \setminus box[es base ortonormal de] L^2 [0,2\pi] \setminus [e^{int} \setminus box[es base ortonormal de] L^2 [0,2\pi] \setminus [e^{int} \setminus box[es base ortonormal de] L^2 [0,2\pi] \setminus [e^{int} \setminus box[es base ortonormal de] L^2 [0,2\pi] \setminus [e^{int} \setminus box[es base ortonormal de] L^2 [0,2\pi] \setminus [e^{int} \setminus box[es base ortonormal de] L^2 [0,2\pi] \setminus [e^{int} \setminus box[es base ortonormal de] L^2 [0,2\pi] \setminus [e^{int} \setminus box[es base ortonormal de] L^2 [0,2\pi] \setminus [e^{int} \setminus box[es base ortonormal de] L^2 [0,2\pi] \setminus [e^{int} \setminus box[es base ortonormal de] L^2 [0,2\pi] \setminus [e^{int} \setminus box[es base ortonormal de] L^2 [0,2\pi] \setminus [e^{int} \setminus box[es base ortonormal de] L^2 [0,2\pi] \setminus [e^{int} \setminus box[es base ortonormal de] L^2 [0,2\pi] \setminus [e^{int} \setminus box[es base ortonormal de] L^2 [0,2\pi] \setminus [e^{int} \setminus box[es base ortonormal de] L^2 [0,2\pi] \setminus [e^{int} \setminus box[es base ortonormal de] L^2 [0,2\pi] \setminus [e^{int} \setminus box[es base ortonormal de] L^2 [0,2\pi] \setminus [e^{int} \setminus box[es base ortonormal de] L^2 [0,2\pi] \setminus [e^{int} \setminus box[es base ortonormal de] L^2 [0,2\pi] \setminus [e^{int} \setminus box[es base ortonormal de] L^2 [0,2\pi] \setminus [e^{int} \setminus box[es base ortonormal de] L^2 [0,2\pi] \setminus [e^{int} \setminus box[es base ortonormal de] L^2 [0,2\pi] \setminus [e^{int} \setminus b$

$$\{e^{int}\}$$
 es base ortonormal de $L^2[0,2\pi]$

II] \[V \mbox{ es acotado} \iff \exists \, m > 0 / \, $d(v_1,v_2) \leq m$, \, \forall v_1 , $v_2 \leq V$

$$V$$
 es acotado $\iff \exists m > 0 / d(v_1, v_2) \leq m, \forall v_1, v_2 \in V$

III] \[\sigma \mbox{-álgebra} \iff (\emptyset \in \Sigma)
 \land (X \in \Sigma)
 \land (A \in \Sigma \Longrightarrow X \setminus A \in \Sigma)
 \land \ldots \]

$$\sigma$$
-álgebra $\iff (\emptyset \in \Sigma) \land (X \in \Sigma) \land (A \in \Sigma \Longrightarrow X \setminus A \in \Sigma) \land \dots$

Fracciones, raices y exponentes

 $\label{eq:continuous} $$I = \frac{df}{dZ} \cdot \frac{dZ}{dz} = \frac{df}{dZ} \cdot \frac{frac}{dZ}{dZ} = \frac{dG}{dZ} \cdot \frac{G'(Z)} = \frac{dG}{dZ} \cdot \frac{G'(Z)}$

$$\frac{df}{dz} = \frac{df}{dZ} \cdot \frac{dZ}{dz} = \frac{df}{dZ} \cdot \frac{1}{\frac{dz}{dZ}} = \frac{df}{dZ} \cdot \frac{1}{G'(Z)}$$

II] \[$x(t) \cdot \frac{d\det_\Delta(t)}{dt} = \frac{x(t) - x(t - \Delta)}\Delta(t) \cdot \frac{dx(t)}{dt} \]$

$$x(t) * \frac{d\delta_{\Delta}(t)}{dt} = \frac{x(t) - x(t - \Delta)}{\Delta} \cong \frac{dx(t)}{dt}$$

$$f(z) = C \frac{(z - c_1)^{k_1} (z - c_2)^{k_2} \dots (z - c_n)^{k_n}}{(z - p_1)^{l_1} (z - p_2)^{l_2} \dots (z - p_m)^{l_m}}$$

IV] \[n! \approx \sqrt{2\pi} \, e^{-n} \, n^{n + \frac12} \]

$$n! \approx \sqrt{2\pi} e^{-n} n^{n+\frac{1}{2}}$$

Delimitadores y funciones

I] \[P(a \leq X \leq b) =
 \Phi \left(\frac{b - \mu}\sigma \right) \Phi \left(\frac{a - \mu}\sigma \right) \]

$$P(a \le X \le b) = \Phi\left(\frac{b-\mu}{\sigma}\right) - \Phi\left(\frac{a-\mu}{\sigma}\right)$$

$$na^n u[n] \stackrel{\mathcal{F}}{\longleftrightarrow} j \frac{d}{d\omega} \left(\frac{1}{1 - ae^{-j\omega}} \right)$$

III] \[\omega_k = r^{1/n} \left[
 \cos \frac{\varphi + 2k\pi}n +
 i \sin \frac{\varphi + 2k\pi}n \right] \]

$$\omega_k = r^{1/n} \left[\cos \frac{\varphi + 2k\pi}{n} + i \sin \frac{\varphi + 2k\pi}{n} \right]$$

IV] \[\mathop{\lim_{x \to -\infty}}_{y \to +\infty} \frac{\cos x}{\ln y} = 0 \]

$$\lim_{\substack{x \to -\infty \\ y \to +\infty}} \frac{\cos x}{\ln y} = 0$$

Sumatorias y productorias

I] \[2 \sum_{i = 1}^N i = 2 \left(\frac{N + 1}{2} \right) \]

$$2\sum_{i=1}^{N} i = 2\left(\frac{N+1}{2}\right)$$

$$\prod_{i=0}^{N} x_i = x_0 x_1 \dots x_N$$

III] \[\bigcup_{i = 1}^n \overline{P_i} =
 \overline{ \bigcap_{i = 1}^n P_i} \]

$$\bigcup_{i=1}^{n} \overline{P_i} = \overline{\bigcap_{i=1}^{n} P_i}$$

$$f(t) = \sum_{\nu=0}^{n-m} \xi_{\nu} \delta^{(\nu)}(t) + \sum_{\mu=1}^{q} \sum_{\nu=1}^{k_{\mu}} \frac{\zeta_{\mu\nu}}{(\nu-1)!} t^{\nu-1} e^{\gamma_{\mu} t} 1_{+}(t)$$

Integrales

 $I \setminus [\int \int \int dx = \ln x]$

$$\int \frac{1}{x} \, dx = \ln x$$

II] \[\langle T'_u , \varphi \rangle =
 - \langle T_u , \varphi' \rangle =
 - \int_0^{+\infty} \varphi'(x) \,dx =
 \varphi(0) = \langle \delta , \varphi \rangle \]

$$\langle T'_u, \varphi \rangle = -\langle T_u, \varphi' \rangle = -\int_0^{+\infty} \varphi'(x) \, dx = \varphi(0) = \langle \delta, \varphi \rangle$$

III \ \[\oint_{\mathbb{C} \setminus frac{f(z)}{z} \,dz = 2\pi i \, f(0) \]

$$\oint_{\mathcal{C}} \frac{f(z)}{z} \, dz = 2\pi i \, f(0)$$

IV] \[g(\lambda) = \int_{-\infty}^{+\infty} \widehat f(\xi)
 \bar{\widehat w} (\xi - \lambda) \widehat w (\xi - \lambda)
 e^{2i\pi\xi x} \,d\xi \]

$$g(\lambda) = \int_{-\infty}^{+\infty} \widehat{f}(\xi) \overline{\widehat{w}}(\xi - \lambda) \widehat{w}(\xi - \lambda) e^{2i\pi\xi x} d\xi$$

$$u_{-k}(t) = \underbrace{u(t) * \cdots * u(t)}_{k \text{ veces}} = \int_{-\infty}^{t} u_{-(k-1)}(\tau) d\tau$$

VI] \[\int_0^1 \!\!\! \int_0^1 x^2 y^2 \,dx\,dy \]

$$\int_{0}^{1} \int_{0}^{1} x^{2} y^{2} dx dy$$

Sobre el uso de los espacios negativos: si rendrerizáramos $\int_0^1 \int_0^1 \sin \theta d\theta$ espaciado θ ! veríamos $\int_0^1 \int_0^1 \sin \theta d\theta$, lo cual no es apropiado.

$$\iint_{\mathbf{R}^2} f(x,y) \, dx \, dy$$

6. Comandos avanzados

6.1. Matrices

Veremos en este capítulo el uso de matrices y vectores en L^AT_EX; esta herramienta, además de permitirnos escribir vectores, matrices y determinantes, nos permitirá manejar con precisión los espacios y alineaciones en nuestras ecuaciones.

Las matrices se definen entre \begin{array} y \end{array}; además se debe especificar la alineación de las diferentes columnas: c es alineación al centro, 1 es alineación a la izquierda y r es alineación a la derecha. Por ejemplo, para definir una matriz de 2 columnas alineando la primera a la izquierda y la segunda a la derecha escribiremos

```
\begin{array}{lr} ... \end{array}
```

Los elementos de las matrices se definen en orden, de izquierda a derecha y de arriba hacia abajo; las columnas se separan con el indicador & y las filas con el indicador \\; por ejemplo

```
\[ \begin{array}{cc}
a & b \\
c & d
\end{array} \]
```

se ve como

$$\begin{pmatrix} a & b \\ c & d \end{pmatrix}$$

Para dibujar matrices al estilo matemático, debemos utilizar los delimitadores ya explicados en capítulos anteriores; por ejemplo

```
\[ I^{n \times n} =
\left( \begin{array}{cccc}
1 & 0 & \cdots & 0 \\
0 & 1 & \cdots & 0 \\
\vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\
0 & 0 & \cdots & 1
\end{array} \right) \]
```

se ve como

$$I^{n \times n} = \begin{pmatrix} 1 & 0 & \cdots & 0 \\ 0 & 1 & \cdots & 0 \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ 0 & 0 & \cdots & 1 \end{pmatrix}$$

Con esta estrategia podemos escribir todo tipo de vectores, matrices y determinantes; si quisiéramos omitir un elemento simplemente debemos dejarlo vacío.

Es importante hacer notar que las fórmulas dentro de una matriz se renderizan con estilo de texto, para forzar el estilo de fórmula independiente debemos usar \displaystyle como ya hemos visto en capítulos anteriores; por ejemplo

se ve

6.2. Otros usos para las matrices

Como dijimos en el capítulo anterior el objeto array también sirve para poder presentar nuestro texto, en este capítulo veremos ejemplos y herramientas para lograrlo; por ejemplo

```
\[ \delta [n] =
\left\{ \begin{array}{11}
  1 & \mbox{para } n = 0, \\
  0 & \forall \ n \not= 0.
\end{array} \right. \]
```

se ve como

$$\delta[n] = \begin{cases} 1 & \text{para } n = 0, \\ 0 & \forall n \neq 0. \end{cases}$$

Cuando queramos presentar texto en nuestras ecuaciones usaremos matrices; por ejemplo

se compila

$$\underbrace{f(x)}_{\text{función}} = \underbrace{\sum_{n=0}^{N} \left(\frac{f^{(n)}(x_0)(x-x_0)^n}{n!} \right)}_{\text{polinomio de Taylor } (\mathcal{T}_N)} + \underbrace{\mathcal{R}_{\mathcal{T}_N}}_{\text{resto}}$$

Notar que se podría haber tenido un resultado parecido usando subíndices en los \underbraces, como vimos en capítulos anteriores.

Un ejemplo un poco más complejo en ecuaciones multilineas, con una alineación crítica, podría ser

```
\[\begin{array}{ccccccccccccccc}
\displaystyle \sum_{i = 1}^N i & = & & 1 & + &
    2 & + & \cdots & + & (N-1) & + & N \\
    & = & & N & + & (N-1) & + & \cdots & + & 2 & + & 1 \\
    & = & \displaystyle \frac12 & [ (N+1) & + & (N+1) &
    + & \cdots & + & (N+1) & + & (N+1) ]
\end{array} \]
```

el cual se ve como

$$\sum_{i=1}^{N} i = 1 + 2 + \cdots + (N-1) + N$$

$$= N + (N-1) + \cdots + 2 + 1$$

$$= \frac{1}{2} [(N+1) + (N+1) + \cdots + (N+1) + (N+1)]$$

Las matrices también nos sirven para escribir tablas, además de c, 1, r en la alineación se puede usar | (pipe) para indicar lineas verticales entre las columnas; se puede utilizar \hline para dibujar lineas horizontales entre filas; por ejemplo el código

```
\[\begin{array}{||c|r|r||}
\hline \hline
\mathbf n & \mathbf{2^n} & \mathbf{n!} \\
\hline
1 & 2 & 1 \\
2 & 4 & 2 \\
3 & 8 & 6 \\
4 & 16 & 24 \\
5 & 32 & 120 \\
6 & 64 & 720 \\
7 & 128 & 5040 \\
\hline \hline
\end{array} \]
```

genera la siguiente tabla

n	2 ⁿ	n!
1	2	1
2	4	2
3	8	6
4	16	24
5	32	120
6	64	720
7	128	5040

Además se puede usar \cline{d-h} para indicar una linea horizontal desde la columna d hasta la columna h; por ejemplo, volviendo a ecuaciones matemáticas

genera

$$\sum_{i=1}^{n} x^{i} = x + x^{2} + x^{3} + \dots + x^{n-1} + x^{n}$$

$$- \frac{x \sum_{i=1}^{n} x^{i}}{(1-x) \sum_{i=1}^{n} x^{i}} = x^{2} + x^{3} + x^{4} + \dots + x^{n} + x^{n+1}$$

$$x - x^{n+1}$$

6.3. Modo eqnarray

Además de los modos para presentar nuestras ecuaciones presentados en capítulo *Modo matemático*, existe un cuarto modo que es el modo eqnarray. Este modo está pensado para escribir ecuaciones multilineas o ecuaciones que exceden al ancho de linea; se comporta como una matriz de tres columnas donde la primera alinea a derecha, la segunda al centro y la tercera a la izquierda.

Las ecuaciones que queramos presentar en este modo deben encerrarse entre \begin{eqnarray} y \end{eqnarray}; si quisiéramos las mismas sin numeración podemos utilizar eqnarray* en vez de eqnarray; por ejemplo

se ve

$$\frac{1}{t-z} = \frac{1}{t-a - (z-a)}$$

$$= \frac{1}{t-a} \left(\frac{1}{1 - \frac{z-a}{t-a}} \right)$$

$$= \frac{1}{t-a} \left[\sum_{i=0}^{n} \left(\frac{z-a}{t-a} \right)^n + \frac{\left(\frac{z-a}{t-a} \right)^{n+1}}{1 + \frac{z-a}{t-a}} \right]$$

Dado que LATEX no corta automaticamente las lineas largas se provee un mecanismo para hacerlo dentro de \eqnarray. Para esto utilizamos el comando lefteqn; por ejemplo

se ve

$$\sin z = z - \frac{z^3}{3!} + \frac{z^5}{5!} - \frac{z^7}{7!} + \cdots$$

es decir, expandiendo al primer elemento más allá de su columna.

6.4. Nuevos comandos

LATEX no provee herramientas para crear nuevos símbolos dentro del modo matemático; en cambio se provee el comando \newcommand el cual permite (más allá del modo matemático) crear nuevas expresiones en base a viejas. Las expresiones del

tipo de \newcommand se definen en el encabezado del documento LATEX, en cualquier lugar entre \documentclass y \begin{document}. La manera de definir un nuevo comando es \newcommand{}{} en donde el primer grupo es el nombre que recibirá el comando y el segundo es la expresión a mostrar; por ejemplo si definiéramos

 $\mbox{\newcommand{\fdelta}{\delta_n (x)}}$

al inicio del documento, al escribir

veríamos

$$\delta_n(x)$$

En este contexto es muy cómodo el uso de \mathop ya presentado en otros capítulos; por ejemplo si definiéramos

\newcommand{\limite}{\mathop{\mbox{Limite}}}

al escribir

\[\limite_{n \to \infty} \left(1 + \frac1n \right)^n = e \]
obtendríamos

$$\underset{n\to\infty}{\text{Limite}} \left(1 + \frac{1}{n}\right)^n = e$$

También se pueden definir nuevos comandos con argumentos, la sintaxis es \newcommand{}[]{}, en donde el primer grupo entre llaves es el nombre del comando, el argumento entre corchetes especifica el número de argumentos y el restante es la expansión del comando. Los argumentos se llaman al definir la ecuación precediendo un numeral (#) del número de argumento; si escribíeramos

\newcommand{\prodint}[2]{\left\langle #1, #2 \right\rangle}
en el lugar antedicho, al escribir

\[\prodint{T_f'}{\varphi} = - \prodint{T_f}{\varphi'} \]
veríamos

$$\langle T_f', \varphi \rangle = -\langle T_f, \varphi' \rangle$$

6.5. Etiquetas y llamadas

Muchas veces es importante hacer referencia a ecuaciones por su número, para esto se utilizan los comandos \label y \ref; por ejemplo, el siguiente código

```
\begin{equation}
  \mathrm M =
  \lim_{\Delta V \to 0} \frac{\Delta \mathrm p_m}{\Delta V} =
  \frac{d \mathrm p_m}{dV}
  \label{eqn:magn}
  \end{equation}
  Entonces, la magnetización será un vector cuya magnitud y
  dirección pueden variar de punto a punto dentro de la muestra.
  Ya que de (\ref{eqn:magn}) se tiene
  \[ d \mathrm p_m = \mathrm MdV \]
```

genera

$$M = \lim_{\Delta V \to 0} \frac{\Delta p_m}{\Delta V} = \frac{dp_m}{dV} \tag{1}$$

Entonces, la magnetización será un vector cuya magnitud y dirección pueden variar de punto a punto dentro de la muestra. Ya que de (1) se tiene

$$d\mathbf{p}_m = \mathbf{M}dV$$

Dado que LATEX compila los documentos en una sola pasada, suele ser necesario tener que recompilar el mismo para que las referencias se ajusten correctamente. Cada compilación utiliza la numeración recolectada por la compilación anterior, si la misma hubiera cambiado de compilación a compilación las referencias no lo reflejarán.

También es posible evitar que L^AT_EX numere todas las ecuaciones en ciertos entornos, por ejemplo, el código

```
begin{eqnarray}
V(X) & = & E[X - E(X)]^2 \\
& = & E\{X^2 - 2X\,E(X) + [E(X)]^2\} \\
& = & E(X^2) - 2E(X)E(X) + [E(X)]^2 \\
& = & E(X^2) - [E(X)]^2
\end{eqnarray}
```

genera

$$V(X) = E[X - E(X)]^2 \tag{1}$$

$$= E\{X^2 - 2X E(X) + [E(X)]^2\}$$
 (2)

$$= E(X^{2}) - 2E(X)E(X) + [E(X)]^{2}$$
(3)

$$= E(X^2) - [E(X)]^2 (4)$$

lo cual es un exceso, si no nos interesa hacer referencia a los pasos intermedios; con \nonumber se le indica a LATEXque no cuente esa linea; por ejemplo

```
\begin{eqnarray}
\nonumber V(X) & = & E[X - E(X)]^2 \\
\nonumber & = & E\{X^2 - 2X\,E(X) + [E(X)]^2\} \\
\nonumber & = & E(X^2) - 2E(X)E(X) + [E(X)]^2 \\
& = & E(X^2) - [E(X)]^2
\end{eqnarray}
```

se compila

$$V(X) = E[X - E(X)]^{2}$$

$$= E\{X^{2} - 2X E(X) + [E(X)]^{2}\}$$

$$= E(X^{2}) - 2E(X)E(X) + [E(X)]^{2}$$

$$= E(X^{2}) - [E(X)]^{2}$$
(1)

7. Conclusión

Lo dado en este trabajo intenta cubrir todos los comandos disponibles en el modo matemático de LATEX, además de otros entornos útiles para trabajar con ecuaciones. El lector que desee profundizar más, encontrará más detalles sobre los argumentos de algunos de los comandos presentados en referencias más completas [sg]; también se recomienda indagar sobre los otros aspectos que ofrece LATEX fuera del entorno matemático dado que provee otras utilidades, como por ejemplo los entornos para presentar teoremas.

Es posible que más adelante se amplíe este manual para incluir en él otras extensiones útiles que soporta LATEX, como por ejemplo el paquete de AMS, ya comentado antes; por el momento se considera a esta como una versión definitiva.

Es bienvenido todo tipo de feedback por parte de los lectores; ya sea corrigiendo errores, sugiriendo nuevos ejemplos, o comentando lo que consideren útil para mejorar sucesivas ediciones del texto.

Espero que lo hayan disfrutado.

Sebastián Santisi Buenos Aires, 27 de Enero de 2006.

Referencias

- [ams] American Mathtematical Society.

 "AMS-HTEX"

 [http://www.ams.org/tex/amslatex.html].
- [dek] Knuth, Donald E..
 "Donald E. Knuth's homepage"
 [http://www-cs-faculty.stanford.edu/~knuth/].
- [drw] Wilkins, David R..

 "Getting Started with LATEX"

 [http://www.maths.tcd.ie/~dwilkins/LaTeXPrimer/].

 Año 1995.
- [faq] "TEXFrequently Asked Questions on the Web" [http://www.tex.ac.uk/cgi-bin/texfaq2html].
- [ll] Lamport, Leslie.
 "Leslie Lamport's Home Page"
 [http://research.microsoft.com/users/lamport/].
- [ltx] LaTeX project.

 "LaTeX project."

 "LaTeX project."

 "LaTeX project."

 [http://www.latex-project.org/].
- [lwb] Wikibooks (comunitario).

 "La TEX"

 [http://en.wikibooks.org/wiki/LaTeX].
- [sg] Green, Sheldon.
 "Hypertext Help with LTEX"
 [http://www-h.eng.cam.ac.uk/help/tpl/textprocessing/teTeX
 /latex/latex2e-html/].
- [tex] American Mathematical Society.

 "What is TEX?"

 [http://www.ams.org/tex/what-is-tex.html].

 Año 2006.
- [tug] TeX Users Group.

 "TEX Users Group web page"

 [http://www.tug.org/].