

# Algoritmai

Trumpiausio kelio algoritmai

# Trumpiausio kelio paieška

- Tai algoritmas, skirtas rasti trumpiausią kelią tarp dviejų taškų grafe.
- Pritaikymas:
  - Navigacijos sistemos (Google Maps, GPS).
  - Tinklo maršrutizavimas (interneto duomenų perdavimas).
  - Žaidimų kūrimas (personažų judėjimo trajektorijos).
- Tikslas – surasti kelią, kuris turi mažiausią "kainą" (svorį) tarp pradžios ir tikslo taškų

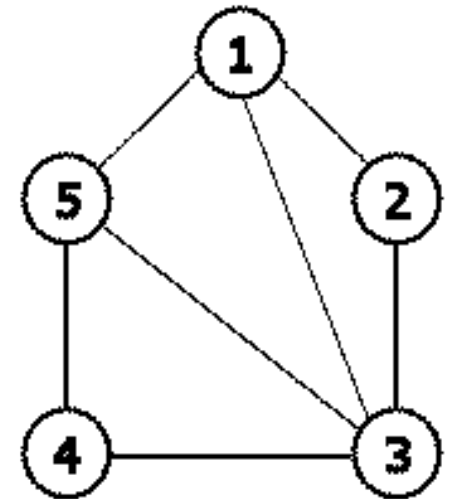


# Kas yra grafas

Grafas yra duomenų struktūra, sudaryta iš **viršūnių** ir **briaunų**, kurios jungia šias viršūnes.

Grafų elementai:

- **Viršūnė (Vertex)**: atskiras taškas grafe, pvz., vieta žemėlapyje.
- **Briauna (Edge)**: ryšys tarp dviejų viršūnių, pvz., kelias tarp dviejų miestų.
- **Svoris (Weight)**: kiekviena briauna gali turėti skaičių, kuris rodo atstumą, laiką ar kainą



# Grafo svoris

Svoris – tai skaičius, priskiriamas grafo briaunoms (ryšiams tarp viršūnių).

## ■ Ką rodo svoris?

- ❑ Atstumą tarp dviejų taškų.
- ❑ Laiką, per kurį įveikiamas kelias.
- ❑ Kaštus ar kainą tarp dviejų taškų.

# Kaip apskaičiuojamas svoris?

- **Rankiniu būdu:** svoriai priskiriami pagal realius duomenis (pvz., atstumai tarp miestų, kelio kainos).
- **Automatiniai modeliai:** tam tikrose situacijose svoris apskaičiuojamas dinamiškai, naudojant tam tikrą funkciją (pvz., kelio ilgio, kainos ar kito parametro vertę).
- **Bendras svoris:** Kelių briaunų (kelio) svoris yra visų briaunų svorių suma.
  - Pvz., jei kelias iš A į B per C turi briaunų svorius 5 ir 10, bendras svoris =  $5 + 10 = 15$ .

# Neigiamas svoris

- Neigiamas svoris naudojamas situacijose, kai perėjimas tarp dviejų taškų yra „naudingas“ (pvz., gaunamos nuolaidos ar papildomi resursai).

Pvz., jei neigiamas svoris yra -3, bendras kelio svoris gali sumažėti:

- Kelias:  $A \rightarrow B \rightarrow C$
- Svoris:  $2 + (-3) = -1$ .

- Problemos su neigiamais svoriais:

- Neigiamų svorių naudojimas gali sukelti neigiamus ciklus, kai kelio svoris mažėja iki begalybės, pvz., važiuojant ratu galima nuolat „gauti naudą“.

# Dijkstros algoritmas

Naudojamas trumpiausiam keliui rasti grafe su teigiamais svoriais.

## ■ Veikimo principas:

- ❑ Inicializuojamas pradinio taško atstumas kaip 0, o kitų – kaip begalybė.
- ❑ Algoritmas pasirenka viršūnę su mažiausiu atstumu ir atnaujina jos kaimynų atstumus.
- ❑ Procesas kartojamas, kol visi taškai aplankyti.

## ■ Trūkumas: neveikia, jei grafas turi neigiamų svorių.

# Bellman-Ford algoritmas

Naudojamas grafuose su neigiamais svoriais.

- **Veikimo principas:**

- Kiekviena briauna peržiūrima maksimaliai  $(n-1)$  kartų, kur  $n$  yra viršūnių skaičius.
- Jei randa trumpesnį kelią, atnaujina atstumą.
- Gali aptikti neigiamus ciklus (kai kelio ilgis gali mažėti iki begalybės).

- **Privalumas:** gali apdoroti grafus su neigiamais svoriais.



# BFS algoritmas (Plotis Pirmas Paieška)

- Naudojamas, kai **visų briaunų svoriai vienodi** (pvz., nuliniai arba vienetiniai svoriai).
- **Veikimo principas:**
  - Pradinis taškas įtraukiamas į eilę.
  - Kiekvienas taškas aplankomas pagal atstumą nuo pradinio taško, einant „bangomis“ per grafą.
  - Idealiai tinka nedidelių vienodo svorio grafų paieškai.
- **Privalumas:** paprastas ir efektyvus, kai nėra skirtingų svorių.

# Parametrų vaidmuo algoritmuose

- **Parametrai** – tai reikšmės, kurios įvedamos į algoritmą, kad jis galėtų atlikti užduotį.
- Jie lemia, kaip ir ką algoritmas skaičiuos.

## Parametrai nulemia:

- Nuo kurio taško pradėti skaičiavimus.
- Kokį kelią algoritmas pasirinks.
- Kiek truks skaičiavimai ir kokie bus galutiniai rezultatai.

# Algoritmo įėjimo parametrai

## ■ Pradiniai taškai (Start Points):

- Tai taškai, nuo kurių algoritmas pradeda savo paiešką.
- Pvz., rasti trumpiausią kelią iš vieno miesto į kitą: pradinis miestas yra įėjimo parametras.

## ■ Galutiniai taškai (End Points):

- Taškai, į kuriuos algoritmas turi nukeliauti.
- Pvz., kelionės tikslas tarp miestų – galutinis taškas algoritme.

# Svoriai kaip parametrai

## ■ Svorio reikšmės:

- Kiekvienas grafas gali turėti skirtingas svorių reikšmes tarp taškų (briaunų).
- Svoriai gali būti:
  - Teigiami (nustatantys atstumą ar kaštus).
  - Neigiami (parodantys naudą ar pelną).

## ■ Kaip svoriai keičia rezultatą?

- Skirtingos svorio reikšmės gali visiškai pakeisti algoritmo elgesį:
  - Mažesni svoriai reiškia trumpesnę kelią.
  - Neigiami svoriai leidžia algoritmui optimizuoti net „taupant“ resursus.

# Kaip parametrai lemia algoritmo eigą

## Algoritmo eiga priklauso nuo parametrų:

- Pradiniai taškai nustato, kur algoritmas pradeda paiešką:
  - Pavyzdžiui, rasti trumpiausią kelią nuo tam tikro miesto priklauso nuo to, kuris miestas pasirinktas kaip pradinis taškas.
- Galutiniai taškai nustato, kur algoritmas turi pasiekti tikslą:
  - Algoritmas keičia kelią, atsižvelgdamas į galutinį tašką, kurį siekia pasiekti.

## Algoritmo logika keičiasi su parametrais:

- Priklausomai nuo **pradinių sąlygų**, skaičiavimai prasidės nuo skirtingų vietų grafe.
- Parametrai valdo **paieškos kryptį** ir taškus, kuriuos reikia apskaičiuoti.

# Parametrai ir rezultatas

## Svorio įtaka rezultatui:

- Skirtingi svoriai tarp briaunų gali lemti skirtingus rezultatus:
  - Mažesni svoriai lemia trumpesnį kelią, o didesni – ilgesnį.
  - Neigiami svoriai gali net sukelti ciklus arba „pelningus“ kelius (kai kelionė atneša naudą).

## Parametrų pakeitimas keičia galutinį rezultatą:

- Keičiant pradinius taškus ar svorius, gauname skirtingus trumpiausius kelius:
  - Pavyzdžiui, pradėjus nuo kito taško arba pakeitus briaunos svorį, gali keistis optimalus kelias.

# Pavyzdys su parametrais

## Praktinis pavyzdys:

- ❑ Grafas su taškais A, B, C, D:
- ❑ Pradiniai taškai: A.
- ❑ Galutiniai taškai: D.
- ❑ Skirtingi svoriai tarp A-B (3), B-C (2), A-C (5), C-D (1).
- Kaip keičiasi rezultatas keičiant svorius?
  - ❑ Jei svoris tarp A ir B sumažinamas iki 1, algoritmas pasirenka trumpesnį kelią per B.

# Pavyzdžiai su Python, naudojant grafus

```
# Viršūnių sąrašas (vertices)
vertices = ['A', 'B', 'C', 'D', 'E']

# Briaunų sąrašas su svoriais (edges)
edges = [
    ('A', 'B', 4),
    ('A', 'C', 2),
    ('B', 'C', 5),
    ('B', 'D', 10),
    ('C', 'E', 3),
    ('D', 'E', 1)
]

# Grafo atvaizdavimas: viršūnių ir briaunų su svoriais sąrašai
print("Viršūnių sąrašas:", vertices)
print("Briaunų sąrašas (pradinis taškas, galutinis taškas, svoris):")
for edge in edges:
    print(f"{edge[0]} -> {edge[1]} (svoris: {edge[2]})")
```

Viršūnių sąrašas: ['A', 'B', 'C', 'D', 'E']  
Briaunų sąrašas (pradinis taškas, galutinis taškas, svoris):  
A -> B (svoris: 4)  
A -> C (svoris: 2)  
B -> C (svoris: 5)  
B -> D (svoris: 10)  
C -> E (svoris: 3)  
D -> E (svoris: 1)



# Pavyzdžiai su C++, naudojant grafus

```
// Viršūnių sąrašas (vertices)
std::vector<char> vertices = {'A', 'B', 'C', 'D', 'E'};

// Briaunų sąrašas su svoriais (edges), naudojant std::tuple
std::vector<std::tuple<char, char, int>> edges = {
    {'A', 'B', 4},
    {'A', 'C', 2},
    {'B', 'C', 5},
    {'B', 'D', 10},
    {'C', 'E', 3},
    {'D', 'E', 1}
};

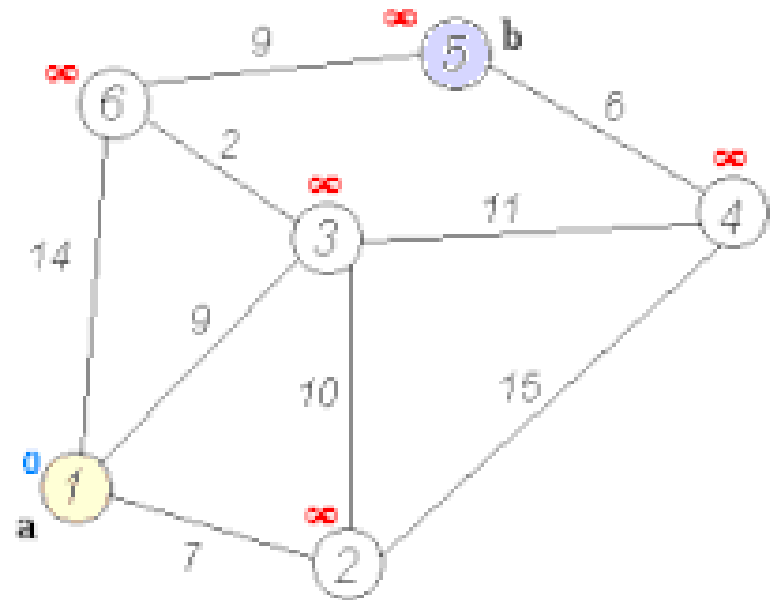
// Spausdiname viršūnių sąrašą
std::cout << "Viršūnių sąrašas: ";
for (char v : vertices) {
    std::cout << v << " ";
}
std::cout << std::endl;

// Spausdiname briaunų sąrašą su svoriais
std::cout << "Briaunų sąrašas (pradinis taškas, galutinis taškas, svoris):"
    << std::endl;
for (auto edge : edges) {
    std::cout << std::get<0>(edge) << " -> " << std::get<1>(edge)
        << " (svoris: " << std::get<2>(edge) << ")" << std::endl;
}
```

Viršūnių sąrašas: A B C D E  
Briaunų sąrašas (pradinis taškas, galutinis taškas, svoris):  
A -> B (svoris: 4)  
A -> C (svoris: 2)  
B -> C (svoris: 5)  
B -> D (svoris: 10)  
C -> E (svoris: 3)  
D -> E (svoris: 1)

# Dijkstros algoritmas

- Dijkstros algoritmas yra skaičiavimo metodas, naudojamas rasti trumpiausią kelią grafuose su teigiamais svoriais.
- Algoritmas nustato trumpiausią atstumą nuo pradinio taško iki visų kitų taškų grafuose.



# Algoritmo sudėtingumas

- Paprasčiausias Dijkstra algoritmo įvykdymas laiko rinkinio  $Q$  viršūnes paprastame tiesiniame sąraše ar masyve, ir operacija išrinkti mažiausią yra paprasta tiesinė paieška per visas viršūnes  $Q$ . Šiuo atveju algoritmo sudėtingumas yra

$$O(V^2)$$

# Algoritmo žingsniai

## 1. Inicializavimas

### ■ Nustatome pradinių taškų atstumus:

- Atstumas nuo A iki A: 0
- Atstumas nuo A iki B:  $\infty$
- Atstumas nuo A iki C:  $\infty$
- Atstumas nuo A iki D:  $\infty$
- Atstumas nuo A iki E:  $\infty$

### ■ Kuriame **neaplankytų viršūnių** sąrašą: {A, B, C, D, E}

### ■ Grafas su viršūnėmis A, B, C, D, E ir atstumais:

- A -> B (4)
- A -> C (2)
- B -> C (5)
- B -> D (10)
- C -> E (3)
- D -> E (1)

# Algoritmo žingsniai (tęs)

2. Keliaujame nuo pradinio taško (A):

■ Patikriname kaimynus:

- Atstumas į B:  $0 + 4 = 4$  (naujas atstumas)
- Atstumas į C:  $0 + 2 = 2$  (naujas atstumas)

■ Atstumas po pirmo žingsnio:

- A: 0
- B: 4
- C: 2
- D:  $\infty$
- E:  $\infty$

■ Pažymime A kaip aplankytą:  
**{B, C, D, E}**

■ Grafas su viršūnėmis A, B, C, D, E ir atstumais:

- A -> B (4)
- A -> C (2)
- B -> C (5)
- B -> D (10)
- C -> E (3)
- D -> E (1)

# Algoritmo žingsniai (tęs)

2. Pasikartojame per C (mažiausias atstumas):
- Atstumas į E:  $2 + 3 = 5$  (naujas atstumas)
- Atstumas po šio žingsnio:
- A: 0
  - B: 4
  - C: 2
  - D:  $\infty$
  - E: 5
3. Pasikartojame per B:
- Atstumas į D:  $4 + 10 = 14$  (naujas atstumas)

- Grafas su viršūnėmis A, B, C, D, E ir atstumais:
- A → B (4)
  - A → C (2)
  - B → C (5)
  - B → D (10)
  - C → E (3)
  - D → E (1)

# Galutinis rezultatas

## ■ Atstumas po visų perėjimų:

- A: 0
- B: 4
- C: 2
- D: 14
- E: 5

## ■ Trumpiausi atstumai nuo A:

- A -> A: 0
- A -> B: 4
- A -> C: 2
- A -> D: 14
- A -> E: 5

## ■ Grafas su viršūnėmis A, B, C, D, E ir atstumais:

- A -> B (4)
- A -> C (2)
- B -> C (5)
- B -> D (10)
- C -> E (3)
- D -> E (1)

# Pseudokodas

```
FOR i=0 to |V|-1
    dist(i)=INFINITY
    prev(i)=NULL
END FOR

WHILE F nepilnas
    imame viršūnę v iš U su artimiausiu keliu iki S
    pridedame V į F
    FOR V briaunai(v1,v2)
        IF (dist(v1)+ilgis(v1,v2) < dist(v2))
            dist(v2)=dist(v1)+ilgis(v1,v2)
            prev(v2)=v1
            [galbūt reikia atnaujinti U]
        END IF
    END FOR
END WHILE
```

## Kintamieji

S – pradžios viršūnė  
F – aplankytų viršūnių sąrašas  
G – grafas  
E – briauna su viršūnėmis (v1,v2)  
V – viršūnė  
dist(i) – atstumų nuo S iki kiekvienos V masyvas  
prev(i) – rodyklės į ankstesnes V  
i – indeksas  
U – neaplankytų viršūnių sąrašas



# Apibendrinimas

- Trumpiausio kelio paieška: aptarėme, kaip trumpiausio kelio algoritmai taikomi realiame gyvenime, pvz., navigacijos sistemose ir tinklo maršrutizavime.
- Grafų sąvokos: kas yra grafas, viršūnės, briaunos ir svoriai.
- Dijkstra's algoritmas: veikia tik su teigiamais svoriais ir kaip jis nustato trumpiausius kelius.
- Bellman-Ford algoritmas: gali dirbti su neigiamais svoriais ir kaip jis apdoroja grafus su neigiamais ciklais.
- BFS algoritmas: naudojamas, kai visos briaunos turi vienodą svorį.
- Grafo svoris ir neigiamas svoris.
- Kaip neigiami svoriai, kaip jie gali paveikti kelių paiešką.
- Dijkstros algoritmo įgyvendinimas