Listado de las entradas de NodeMCU

agrportfolioeducativo.blogspot.com/2019/07/indice-de-nodemcu.html

NodeMCU

- NodeMCU: el comienzo (I).
- NodeMCU: obteniendo datos desde una dirección HTTP con un JSON (II)
- NodeMCU: obteniendo datos desde una dirección HTTPS con un JSON. Conexiones seguras. (III)
- NodeMCU: mando datos de un sensor a Google Hoja de cálculo (IV)
- NodeMCU: modificación para enviar datos de un sensor DHT11 (V)
- NodeMCU: proyecto "botón del pánico" (VI).
- NodeMCU: proyecto "botón del pánico" (VI-A): la hoja de cálculo y su script.
- NodeMCU: proyecto "botón del pánico" (VI-B): el NodeMCU como estación.
- NodeMCU: proyecto "botón del pánico" (VI-C): el NodeMCU como central.
- NodeMCU: comunicación con Firebase. Configuración (VII)
- NodeMCU: comunicación con Firebase. La estación escribe datos (VII-A).
- NodeMCU: comunicación con Firebase. La central lee datos (VII-B).
- NodeMCU: comunicación con Firebase. Escribe los datos de Firebase en Google Spreadsheet (VII-C).
- NodeMCU: comunicación con Firebase y google Spreadsheet (VII-D).
- Proyecto BOTPA (o): pasos previos.
- Uniones de piezas en freecad (snap-fit enclosures)
- NodeMCU: 01 ESPNOW (Averiguar MAC)
- NodeMCU: 02 ESPNOW (Comunicación punto a punto // funciones usadas)
- NodeMCU: 03 ESPNOW (Emisor y receptor primeras pruebas)
- NodeMCU: 05 Punto de acceso y web server.
- NodeMCU: 06 Conectamos nuestro NodeMCU como station a nuestro router de casa (AP)
- NodeMCU: 04 ESPNOW (Comunicación maestro-esclavo)
- NodeMCU: 07 ESPNOW (Comunicación bidireccional) iiEUREKA!!
- NodeMCU: 08 ESPNOW (Comunicación bidireccional) Mejorando el emisor: FASE
- NodeMCU: 09 ESPNOW (Comunicación bidireccional) Mejorando la central. FASE
- NodeMCU: 10 ESPNOW: inciso, cómo dibujar en pantalla OLED 128x64
- NodeMCU: 11 ESPNOW: Botón del pánico: Central y estación. Versión 01
- NodeMCU 12 Desarrollo de placas para el Botón del pánico: versión 01. FASE 1
- NodeMCU 13: intentando el uso de micropython en un v1.0 Lolin