



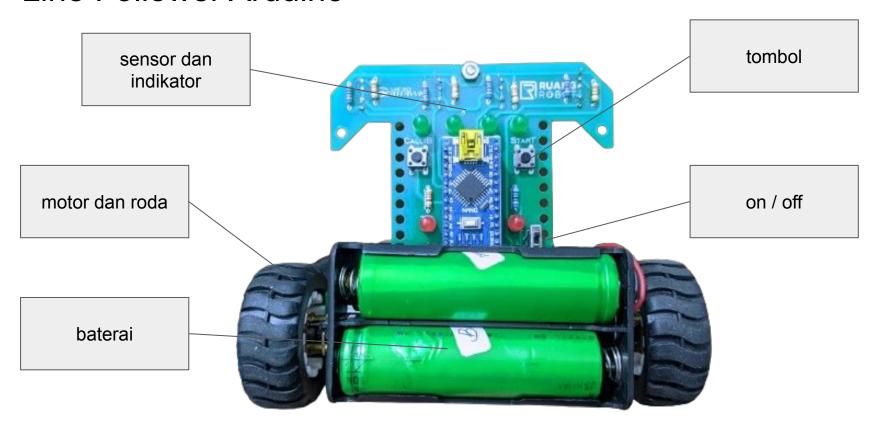
PELATIHAN LINE FOLLOWER ARDUINO DI SMP RAHMAT KOTA KEDIRI

Pengabdian Masyarakat Prodi Teknik Informatika Universitas Nusantara PGRI Kediri

Latar Belakang

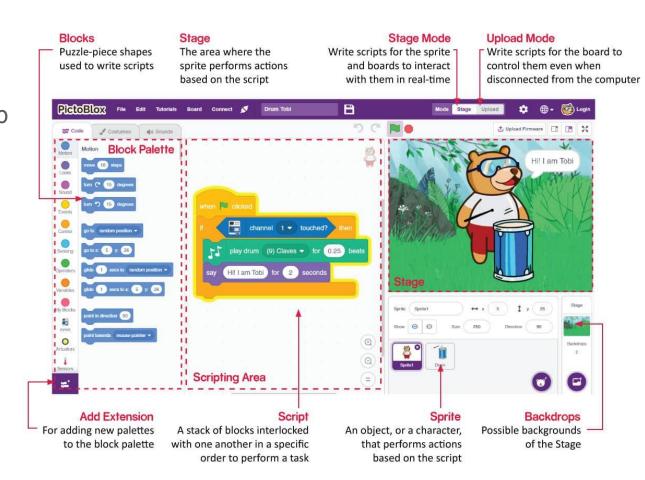
- Terdapat Materi Lintas Bidang di Mapel Informatika Kelas
 7 dan 8 tingkat SMP
- Masih terbatasnya pemahaman konsep dan ketersediaan peralatan pada materi tersebut
- Maka dikembangkanlah modul ajar robotika line follower

Line Follower Arduino



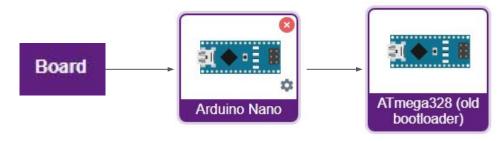
Aplikasi Pictoblox

- menggunkan konsep block programming
- terdapat materi dasarnya di buku informatika smp



Koneksi ke Robot

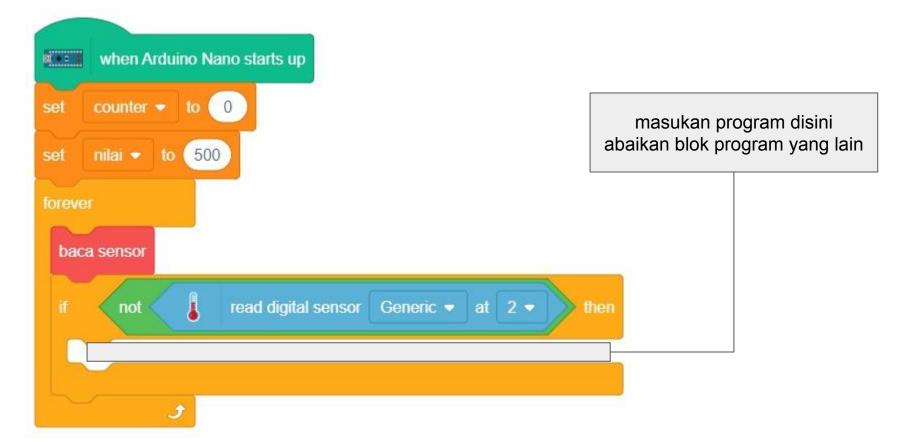
- 1. Buka Pictoblox
- 2. Sambungkan Robot dengan Kabel USB
- 3. Pilih Board -> Arduino Nano -> ATMega328 (Old Botloader)



4. Setelah itu connect

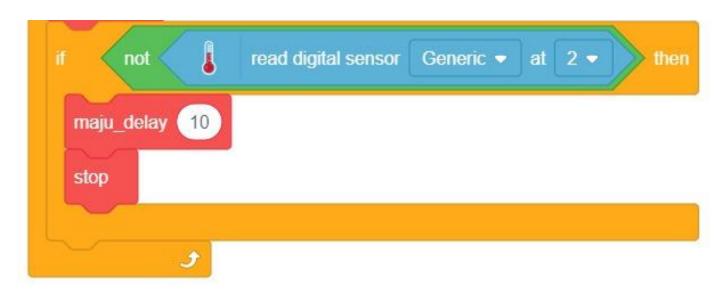


Struktur Program Utama



Program Pertama (Basic Movement)

Robot berjalan maju selama waktu tertentu setelah itu berhenti



Program Kedua (Basic Movement)

1. maju - belok kanan - maju - stop

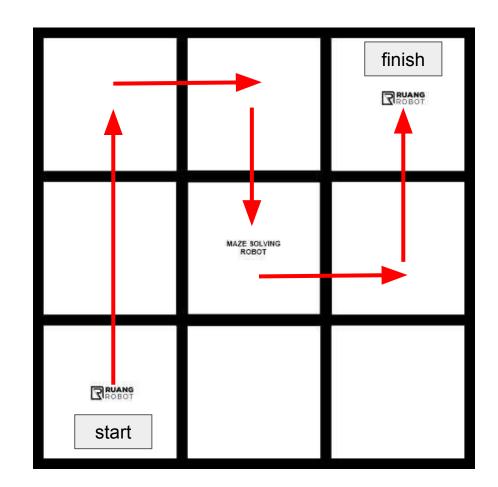


2. maju - belok kiri - maju - mundur - stop



Tantangan 1

buat robot berjalan dengan jalur seperti berikut

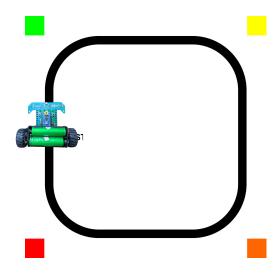


Program Ketiga (Line Follower)

Terdapat 4 Sensor pada robot yang bisa digunakan untuk mendeteksi garis

Robot dapat diprogram untuk mengikuti garis secara otomatis





Program Keempat (Maze Solving)

Selain mengikuti garis robot juga bisa menyelesaikan misi maze solving

1. percabangan



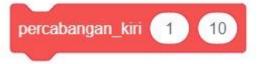
3. percabangan kiri





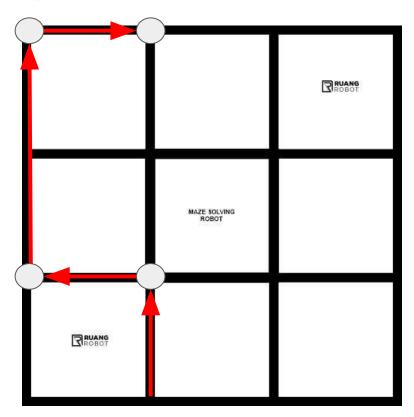






Program Keempat (Maze Solving)





Tantangan 2

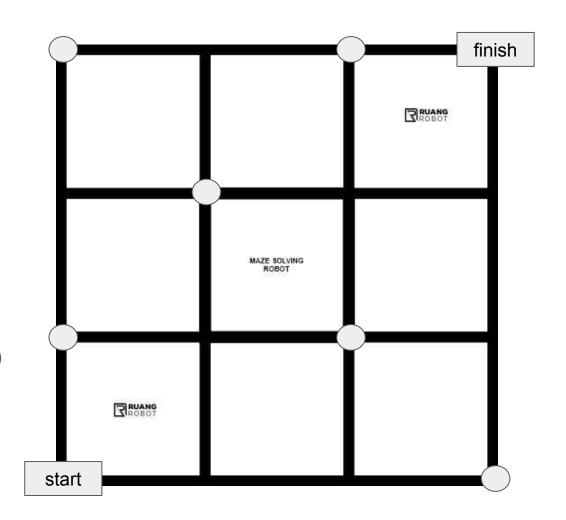
buat robot berjalan dari start sampai finish syaratnya harus ambil (melewati) semua titik poin yang ada

*jalur yang dilewati bebas

Nilai

robot keluar start +10 robot melewati titik +10 (total 6 titik) robot masuk finish + 30

Total Nilai 100



TERIMAKASIH