## S1G1 Diskrete Mathematik: Kostenminimale Flüsse

Andreas Gwilt

13. Juni 2017

#### 1 Wichtige Definitionen, Sätze

#### 1.1 Problemstellung

**Def** (b-Fluss).  $f: E(G) \to \mathbb{R}_+$  mit  $f(e) \le u(e) \forall e \in E(G)$  und  $\sum_{e \in \delta^+(v)} f(e) - \sum_{e \in \delta_-(v)} f(e) = b(v)$  für alle  $v \in V(G)$ .

### Minimum-Cost-Flow-Problem

Ein Digraph G, Kapazitäten  $u: E(G) \rightarrow \mathbb{R}_+$ , Zahlen  $b: V(G) \rightarrow \mathbb{R}$  mit Instanz:

 $\sum_{v \in V(G)} b(v) = 0$  und Gewichte  $c : E(G) \to \mathbb{R}$ .

Bestimme eine b-Fluss f mit minimalen Kosten  $c(f) := \sum_{e \in E(G)} f(e)c(e)$  (oder ent-Aufgabe:

scheide, dass es keinen solchen gibt).

#### 1.2Ein Optimalitätskriterium

**Def.** Sei G ein gerichteter Graph,  $u: E(G) \to \mathbb{R}_+$  und f ein b-Fluss.

Residualkapazitäten  $u_f: E(\overset{\leftrightarrow}{G}) \to \mathbb{R}_+, u_f(e) := u(e) - f(e) \text{ und } u_f(\overset{\leftarrow}{e}) \text{ für alle } e \in E(G),$ Residualkosten  $c_f: E(\overset{\leftrightarrow}{G}) \to \mathbb{R}, c_f(e) := c(e) \text{ und } c_f(\overset{\leftarrow}{e}) := -c(e) \text{ für alle } e \in E(G).$ 

**Residualgraph**  $G_f$  definiert durch  $V(G_f) := V(G)$  und  $E(G_f) := \{e \in E(G) | u_f(e) > 0\} = \{e \in E(G) | u_f(e) > 0\}$  $E(G)|f(e) < u(e)\} \cup \{\stackrel{\leftarrow}{e} | e \in E(G), f(e) > 0\}.$ 

Satz (Klein, 1967). Sei (G, u, b, c) eine Instanz der MINIMUM-COST-FLOW-PROBLEMS. Ein b-Fluss f hat genau dann minimale Kosten, wenn es keinen f-augmentierenden Kreis mit negativem Gesamtgewicht gibt (i.e.  $G_f$  ist konservativ).

#### 1.3 Zwei Algorithmen

Satz. Sei (G, u, b, c) eine Instanz des MINIMUM-COST-FLOW-PROBLEMS und f ein b-Fluss mit minimalen Kosten. Sei P ein kürzester (bzgl.  $c_f$ ) s-t-Weg in  $G_f$  (für irgendwelche  $s,t \in V(G)$ ). Sei f' der durch Augmentierung von f entlang P um den Wert  $\gamma \leq \min_{e \in P} u_f(e)$  entstehender Fluss. Dann ist f'ein kostenminimaler Fluss zu den Balancen b' mit

$$b'(v) = \begin{cases} b(v) + \gamma & : v = s \\ b(v) - \gamma & : v = t \\ b(v) & : \text{sonst.} \end{cases}$$

## Sukzessive-Kürzeste-Wege-Algorithmus

- (1) Setze  $b' \leftarrow b$  und  $f(e) \leftarrow 0$  für alle  $e \in E(G)$ .
- (2) If b' = 0 then stop, else:

Wähle einen Knoten s mit b'(s) > 0.

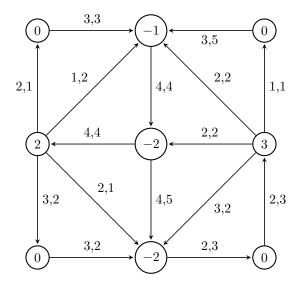
Wähle einen Knoten t mit b'(t) < 0, so dass t von s aus in  $G_f$  erreichbar ist.

If es gibt kein solches t then stop. (Es gibt keinen b-Fluss)

- (3) Bestimme einen s-t-Weg P in  $G_f$  mit minimalen Kosten bzgl.  $c_f$ .
- (4) Berechne  $\gamma \leftarrow \min\{\min_{e \in E(P)} u_f(e), b'(s), -b'(t)\}$ . Setze  $b'(s) \leftarrow b'(s) - \gamma$  und  $b'(t) \leftarrow b'(t) + \gamma$ . Augmentiere f entlang P um  $\gamma$ . Go to (2)

# 2 Aufgaben

**Aufgabe 1:** Finde einen b-Fluss in dem beigelegten Graphen (Legende: u(e), c(e)):

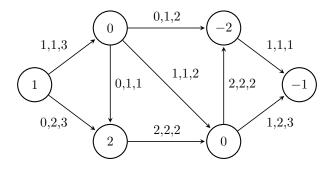


**Aufgabe 2:** Was sind die Kosten von  $f_1$  und  $f_2$  (auf der Tafel)? Wo unterscheiden sie sich?

**Aufgabe 3:** Macht euch klar, dass Augmentierung entlang eines solchen Kreises C um  $\gamma \leq \min\{u_f(e)|e \in C\}$  wieder einen b-Fluss f' ergibt mit

$$f'(e) = \begin{cases} f(e) + \gamma & : e \in C \\ f(e) - \gamma & : \overleftarrow{e} \in C \\ f(e) & : \text{sonst} \end{cases}$$

**Aufgabe 4:** Ist der folgende b-Fluss minimal? Wenn nicht, welcher Kreis in  $G_f$  hat negative Kosten? (Legende: f(e), u(e), c(e))



**Aufgabe 5:** Findet mithilfe des Sukzessive-Kürzeste-Wege-Algorithmus einen minimalen Fluss in dem Graphen an der Tafel.