### TÜRKÇE BAŞLIK

### HATİCE HANDE DEMİRTAŞ

YÜKSEK LİSANS TEZİ ENDÜSTRİ MÜHENDİSLİĞİ

### TOBB EKONOMİ VE TEKNOLOJİ ÜNİVERSİTESİ FEN BİLİMLERİ ENSTİTÜSÜ

EYLÜL 2011 ANKARA

Fen Bilimleri Enstitü onayı	
	Prof. Dr. Ünver KAYNAK Müdür
Bu tezin Yüksek Lisans derecesinin tü	im gereksinimlerini sağladığını onaylarım.
	Prof. Dr. Ömer SAATÇİOĞLU Anabilim Dalı Başkanı
HATİCE HANDE DEMİRTAŞ tarafın tezin Yüksek Lisans tezi olarak uygun	dan hazırlanan TÜRKÇE BAŞLIK adlı bu . olduğunu onaylarım.
	Yrd. Doç. Dr. Hakan GÜLTEKİN Tez Danışmanı
Tez Jüri Üyeleri	
Başkan : Doç. Dr. Y	
Üye : Yrd. Doç. Dr. Hakan GÜLT	EKİN
Üye : Prof. Dr. Z	

#### TEZ BİLDİRİMİ

Tez içindeki bütün bilgilerin etik davranış ve akademik kurallar çerçevesinde elde edilerek sunulduğunu, ayrıca tez yazım kurallarına uygun olarak hazırlanan bu çalışmada orijinal olmayan her türlü kaynağa eksiksiz atıf yapıldığını bildiririm.

Hatice Hande DEMİRTAŞ

Üniversitesi : TOBB Ekonomi ve Teknoloji Üniversitesi

Enstitüsü : Fen Bilimleri

Anabilim Dalı : Endüstri Mühendisliği

Tez Danışmanı : Yrd. Doç. Dr. Hakan GÜLTEKİN

Tez Türü ve Tarihi : Yüksek Lisans – Eylül 2011

#### Hatice Hande DEMİRTAŞ

### TÜRKÇE BAŞLIK

#### ÖZET

Olayın Turkce Ozeti budur.

Anahtar Kelimeler: Anahtar Kelimeler.

University : TOBB University of Economics and Technology

Institute : Institute of Natural and Applied Sciences

Science Programme : Industrial Engineering

Supervisor : Asst. Prof. Hakan GÜLTEKİN

Degree Awarded and Date : M.Sc. - September 2011

#### Hatice Hande DEMİRTAŞ

#### TITLE OF THE THESIS

#### **ABSTRACT**

This study considers a robotic cell which consists of a number of highly automated CNC machines and a material handling robot...

**Keywords:** Key one, key two.

### TEŞEKKÜR

Bu çalışmada tamamlamamda emeği olan hekese teşekkür ederim...

## İÇİNDEKİLER

1 GİRİŞ	1
2 PROBLEM TANIMI	2
3 DENEYSEL ÇALIŞMA	3
4 DEĞERLENDİRME	4
5 SONUÇ	5
KAYNAKLAR	6
EKLER	7
A Veriler	8
B Algoritma	9
ÖZGEÇMİŞ	10

## ŞEKİLLERİN LİSTESİ

## ÇİZELGELERİN LİSTESİ

# 1. GİRİŞ

# 2. PROBLEM TANIMI

# 3. DENEYSEL ÇALIŞMA

# 4. DEĞERLENDİRME

# 5. SONUÇ

## KAYNAKLAR

- [1] Akturk, M.S., An exact tool allocation approach for CNC machines. *International Journal of Computer Integrated Manufacturing*, **12** (2): 129–140, 1999.
- [2] Gultekin, H., Akturk, M.S., Karasan, O.E., Robotic cell scheduling with operational flexibility. *Discrete Applied Mathematics*, **145** (3): 334–348, 2005.

# **EKLER**

# A. Veriler

# B. Algoritma

### ÖZGEÇMİŞ

#### Kişisel Bilgiler

Soyadı, Adı : CİN, Ali Uyruğu : T.C.

Doğum tarihi ve yeri : 05.05.1978 Nevşehir

Medeni hali : Telefon : Faks :

e-mail : yuksekmuhendis@.etu.edu.tr

#### **Eğitim**

Derece Eğitim Birimi Mezuniyet Tarihi

Y. Lisans TOBB Ekonomi ve Teknoloji Üniversitesi 2011 Lisans TOBB Ekonomi ve Teknoloji Üniversitesi 2009

#### İş Deneyimi

Yıl Yer Görev

2009-2011 TOBB Ekonomi ve Teknoloji Üniversitesi Araştırma Görevlisi

#### Yabancı Dil

İngilizce (Çok iyi)

Fransızca (Çok kötü)

#### Yayınlar

Gültekin, H., "Robotic cell scheduling with operational flexibility". Discrete Applied Mathematics, 145(3):334-348, 2005.