

به نام خدا

گزارش نحوه استفاده از کد سنسور رادار (LD2420)

تعریف‌ها:

گیت: به هر بازه از 16 بازه‌ای که کل بازه‌ی تشخیص سنسور (8 متر) تقسیم شده است یک گیت گفته می‌شود.

توضیحات:

برای کانفیگ سنسور رادار باید از کد زیر استفاده کرد:

`ConfigABDParams(a, b, c, d, e);`

که در اینجا به بررسی هر پارامتر می‌پردازیم:

a, نشان دهنده پارامتری هست که می‌خواهیم تغییر دهیم:

0) تعیین حداقل فاصله‌ی تشخیص

1) تعیین حداکثر فاصله‌ی تشخیص

2) تعیین زمان نگهداری هر وضعیت

3) تعیین حساسیت حرکت

4) تعیین حساسیت سکون

b, نشان دهنده مقدار جدیدی است که می‌خواهیم به آن پارامتر بدهیم.

c, نشان دهنده شماره گیتی هست که حساسیت های سکون و حرکت مربوط به آن را تعیین میکنیم. تنها زمانی مهم است که در حال تغییر پارامتر حساسیت سکون و حرکت باشیم. در بقیه حالات صرفا یک عدد نوشته شود.

d, نشان دهنده تعداد تکراری هست که می‌خواهیم در ارسال هر تغییر انجام دهیم.

e، نشان دهنده زمانی است که برای اجرای هر بار تغییر پارامتر، در نظر می‌گیریم.

نکته بسیار مهم:

در صورتی که بخواهیم حساسیت سکون یا حساسیت حرکت یک گیت را تعیین کنیم، (برای مثال گیت شماره 5) باید هم حساسیت حالت سکون و هم حساسیت حالت حرکت آن گیت را تعیین کنیم. و همچنین حتما باید ترتیب به گونه ای باشد که ابتدا حساسیت حالت حرکت، سپس حساسیت حالت سکون و سپس تعیین زمان نگهداری هر وضعیت اعمال شود. (فقط کد های تعیین حداقل و حداکثر فاصله‌ی تشخیص میتوانند به تنهایی اجرا شوند)

نمونه مثال برای تعیین حساسیت حرکت گیت 5 در مقدار 10000:

```
ConfigABDParams(3, 10000, 5, 1, 500);
```

```
ConfigABDParams(4, مقدار حساسیت سکون, 5, 1, 500);
```

```
ConfigABDParams(0, هر عددی, مقدار زمان نگهداری, 1, 500);
```

نمونه مثال برای تعیین حساسیت سکون گیت 5 در مقدار 2000:

```
ConfigABDParams(3, مقدار حساسیت حرکت, 5, 1, 500);
```

```
ConfigABDParams(4, 2000, 5, 1, 500);
```

```
ConfigABDParams(0, هر عددی, مقدار زمان نگهداری, 1, 500);
```