

# 浙江工业大学《最优化方法》期末试卷

( 2018 ~ 2019 第 一 学 期 )

学院、班级\_\_\_\_\_ 学号\_\_\_\_\_ 姓名\_\_\_\_\_

一	二	三	四	五	六	七	八	九	总分

一、(10 分) 证明序列  $x_k = \frac{1}{k^2}$ ,  $y_k = \frac{1}{k!}$  分别具有次线性、超线性的收敛率。

二、(10 分) 证明：函数  $f(x_1, x_2) = e^{x_1} e^{x_2}$  为凸函数。

三、(10 分) 给定函数  $f(x) = (6 + x_1 + x_2)^2 + (2 - 3x_1 - 3x_2 - x_1x_2)^2$ ，求其在点  $\bar{x} = \begin{pmatrix} -2 \\ 0 \end{pmatrix}$  处的牛顿方向，并判断牛顿方向是否为下降方向。

四、（10 分）考虑下列问题：

$$\begin{aligned} \min & x_1^2 + x_1x_2 + 2x_2^2 - 6x_1 - 2x_2 - 12x_3 \\ \text{s.t. } & x_1 + x_2 + x_3 = 2, \\ & x_1 - 2x_2 \geq -3, \\ & x_1, x_2, x_3 \geq 0. \end{aligned}$$

- (1) 在可行点  $\bar{x} = (1, 1, 0)^T$  处的起作用约束有哪些？  
(2) 给出  $\bar{x}$  处的可行方向  $d = (d_1, d_2, d_3)^T$  应满足的条件（用  $d_1, d_2, d_3$  的表达式给出）；  
(3) 判断  $\bar{d} = (0, -1, 1)$  是否为  $\bar{x}$  处的可行下降方向（给出理由）。

五、（10 分）求出函数

$$f(x_1, x_2) = x_1^4 - 2x_1^2x_2 + x_2^2 - 2x_1x_2$$

的所有稳定点，并判断它们是极大值点、极小值点还是鞍点。

六、（10 分）考虑问题  $\min f(x_1, x_2) = x_1^2 + 2x_2^2 - x_1^2 x_2$ ，选  $x^{(0)} = \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \end{pmatrix}$  作为初始迭代点，

- （1）求  $x^{(0)}$  处的最速下降方向  $d_0$ ，并给出  $\varphi(\alpha) = f(x^{(0)} + \alpha d_0)$  的表达式；
- （2）利用三点二次插值法求  $\min_{\alpha \geq 0} \varphi(\alpha)$  的近似最优解，取插值点  $\alpha_1 = 0$ ， $\alpha_2 = \frac{1}{2}$ ， $\alpha_3 = 1$ ，求出插值多项式的极小点  $\bar{\alpha}$ ，并判断下一步迭代的三个插值点是哪些；
- （3）还有哪些不用导数的精确线搜索方法？求解上述问题时它们跟三点二次插值法相比哪个更好？

七、（10 分）利用对数障碍函数法求解

$$\begin{aligned} \min \quad & 2x_1 + 3x_2 \\ \text{s.t.} \quad & 1 - 2x_1^2 - x_2^2 \geq 0. \end{aligned}$$

八、（16 分）（1）取初始点  $x^{(0)} = (0, 0)^T$ ，用 FR 共轭梯度法求解

$$\min_{x \in R^2} f(x) = \frac{3}{2}x_1^2 + \frac{1}{2}x_2^2 - x_1x_2 - 2x_1,$$

其中 FR 公式： $\beta_{k-1} = \frac{\mathbf{g}_k^T \mathbf{g}_k}{\mathbf{g}_{k-1}^T \mathbf{g}_{k-1}}$ 。

（2）对这类函数的极小化问题，还有哪些方法可以在有限步终止？

九、（14 分）考虑约束最优化问题：

$$\min x_1^2 - 14x_1 + x_2^2 - 6x_2$$

$$s.t. \quad 2 - x_1 - x_2 \geq 0,$$

$$3 - x_1 - 2x_2 \geq 0.$$

列出其 KKT 条件并求出其 KKT 点。