

《机器学习》

第九章 支持向量机

机器学习就是对计算机一部分数据进行学习，然后对另外一些数据进行预测与判断。核心是“使用算法解析数据，从中学习，然后对新数据做出决定或预测”。

黄亮 2023年11月

上节回顾

监督学习

回归
Regression

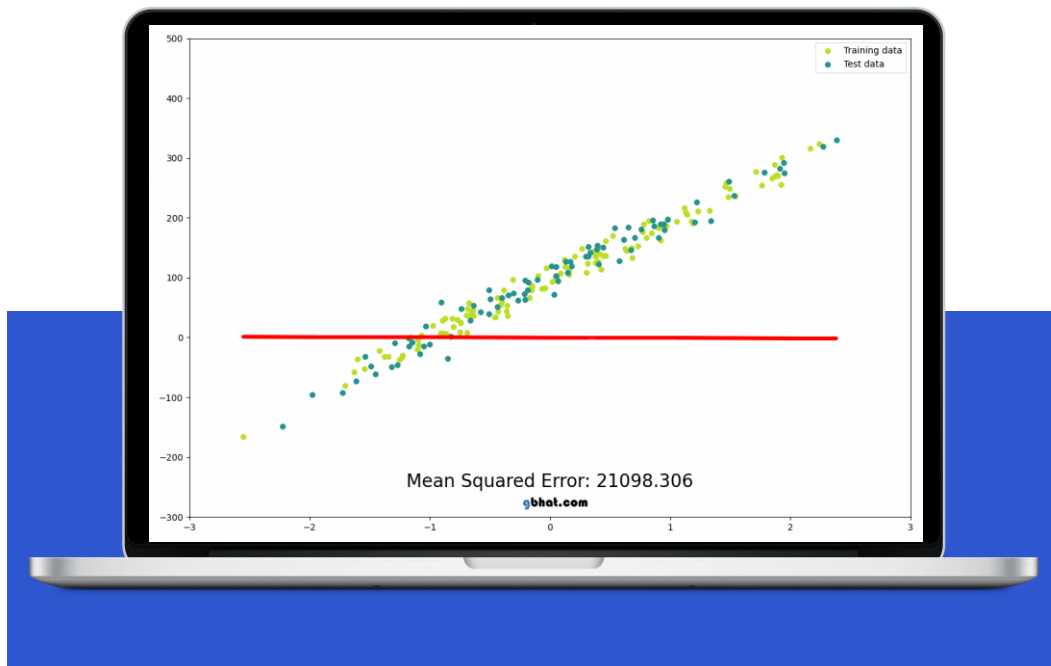
线性回归

$$h(x) = w^T x + b$$

分类
Classification

逻辑回归

$$h(x) = \text{Sigmoid}(w^T x + b)$$



1.分类问题

分类预测 离散标签



(a) 公共安全



(b) 金融风控



(c) 媒体监管

目录/CONTENTS

01 支持向量机概述

02 支持向量机原理

03 支持向量机案例

04 支持向量机代码实现

目录/CONTENTS

01 支持向量机概述 ←

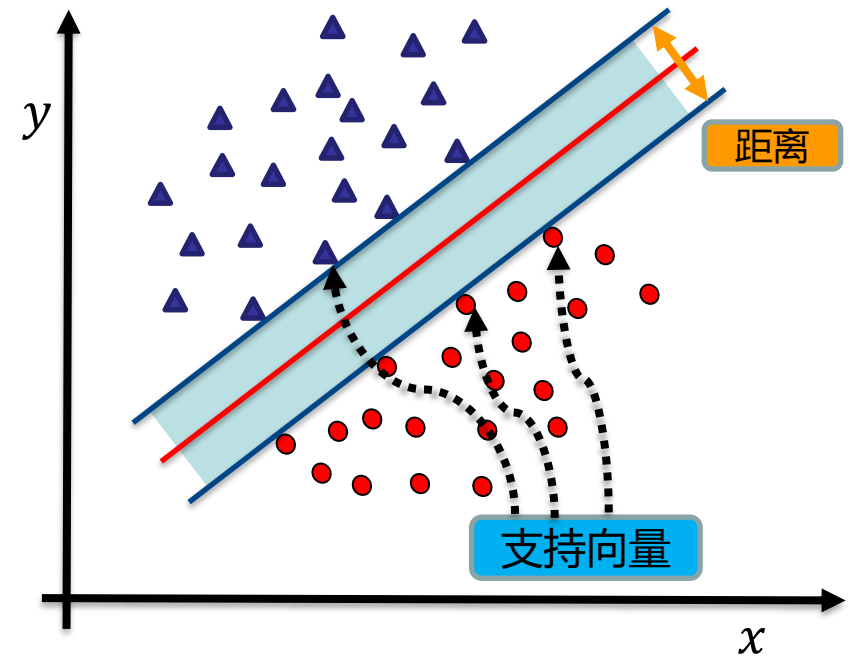
02 支持向量机原理

03 支持向量机案例

04 支持向量机代码实现

支持向量机概述

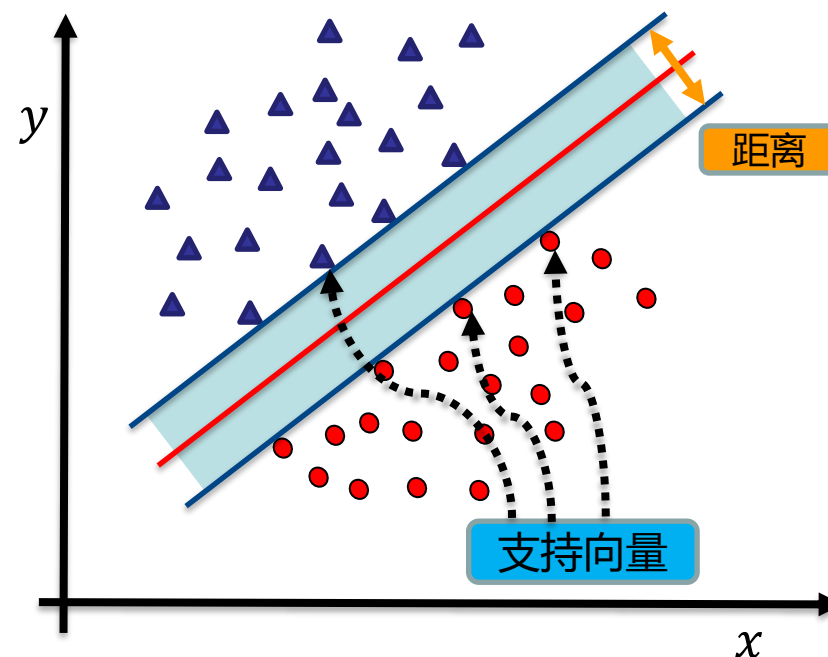
- **支持向量机 (Support Vector Machine, SVM)** 是一类按监督学习方式对数据进行二元分类的广义线性分类器。
- 其决策边界是对学习样本求解的**最大边距超平面** (maximum-margin hyperplane) 。
 - 与逻辑回归和神经网络相比，支持向量机，在学习复杂的非线性方程时提供了一种更为清晰，更加强大的方式。



支持向量机概述

算法思想

- 找到集合边缘上的若干数据，称为**支持向量**（Support Vector）。
- 用这些点找出一个**超平面**。
- 使支持向量到该平面的距离最大。



目录/CONTENTS

01 支持向量机概述

02 支持向量机原理 ←

03 支持向量机案例

04 支持向量机代码实现

线性可分支持向量机

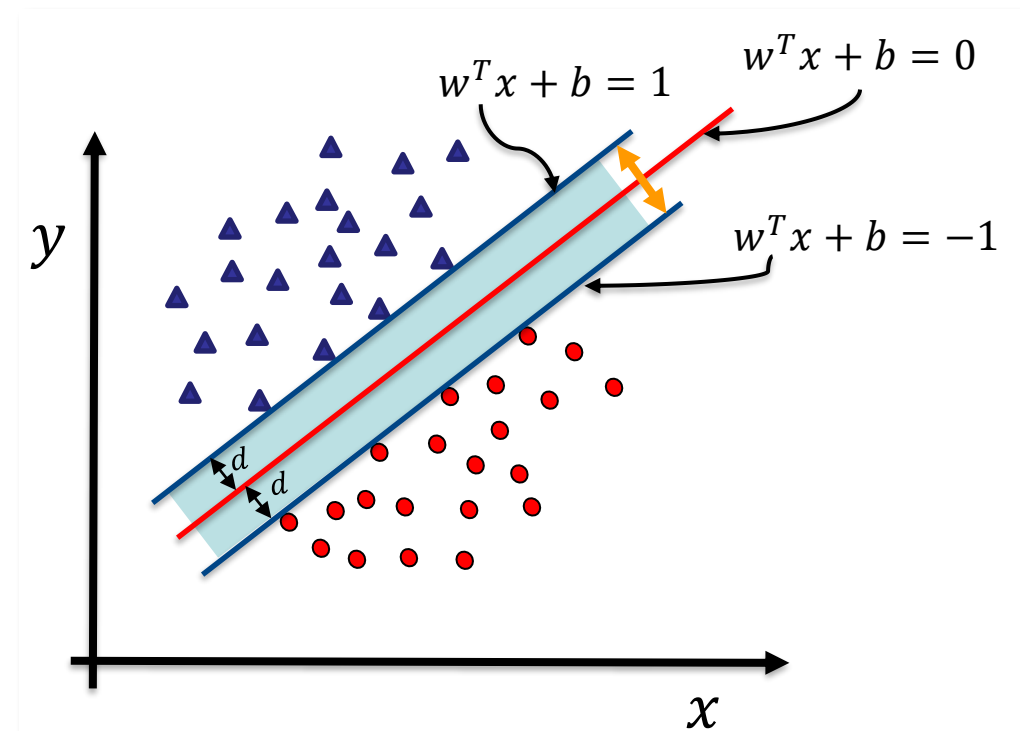
背景知识

支持向量点到超平面的距离公式

$$d = \frac{|w^T x + b|}{\|w\|}$$

如图所示，其他点到超平面的距离大于 d 。

$$\begin{cases} \frac{w^T x + b}{\|w\|} \geq d, & y = 1 \\ \frac{w^T x + b}{\|w\|} \leq -d, & y = -1 \end{cases}$$



$$y(w^T x + b) = |w^T x + b|$$

因此，最终目的是最大化 $d = \frac{1}{\|w\|} y(w^T x + b)$

支持向量机求解

函数间隔：

$$d^* = y_i(w^T x + b)$$

几何间隔（点到超平面的距离）：

$$d = \frac{y(w^T x + b)}{\|w\|} = \frac{d^*}{\|w\|}$$

为了求几何间隔最大，SVM基本问题可以转化为求解

$$\max_{w,b} \frac{d^*}{\|w\|}$$

约束条件： $y_i(w^T x_i + b) \geq d^*, i = 1, 2, \dots, m$



支持向量机求解

转化为凸函数

先令 $d^*=1$, 方便计算 (参照衡量, 不影响评价结果)

$$\max_{w,b} \frac{1}{\|w\|}$$

$$s.t. \ y_i(w^T x_i + b) \geq 1, \ i = 1, 2, \dots, m$$

再将 $\max_{w,b} \frac{1}{\|w\|}$ 转化成 $\min_{w,b} \frac{1}{2} \|w\|^2$ 求解凸函数, $1/2$ 是为了求导之后方便计算。

$$\min_{w,b} \frac{1}{2} \|w\|^2$$

$$s.t. \ y_i(w^T x_i + b) \geq 1, \ i = 1, 2, \dots, m$$



支持向量机求解

求解凸优化问题

用拉格朗日乘子法：

$$L(w, b, \alpha) = \frac{1}{2} \|w\|^2 + \sum_{i=1}^m \alpha_i (-y_i(w^T x_i + b) + 1)$$

其中 α_i 为拉格朗日乘子。最优解满足对 w, b 求导等于零。

$$\frac{\partial}{\partial w} L(w, b, \alpha) = w - \sum_{i=1}^m \alpha_i y_i x_i = 0$$

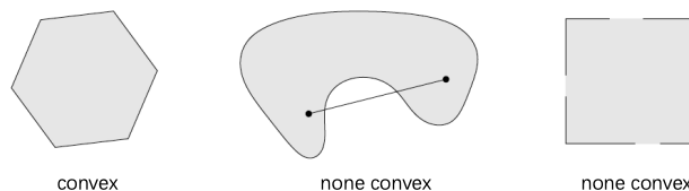
KKT条件求解最优值

$$w^* = \sum_{i=1}^m \alpha_i^* y_i x_i$$

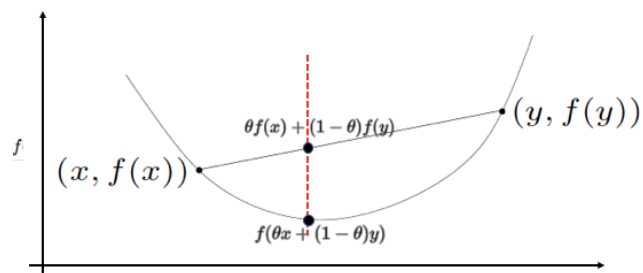
其中 $\alpha^* = (\alpha_1^*, \alpha_2^*, \dots, \alpha_m^*)^T$ ，**支持向量** $\alpha_i^* > 0$ ，**其它向量** $\alpha_i^* = 0$

凸函数

- 凸集 Convex set



- 凸函数 Convex function



- 优点：求导=0，得到全局最优解

凸优化及对偶问题

- 原问题

$$\begin{cases} \min f(x) \\ \text{s.t. } g_i(x) \leq 0, & i = 1, \dots, m \\ h_i(x) = 0, & i = 1, \dots, n \end{cases}$$

- 拉格朗日表达式

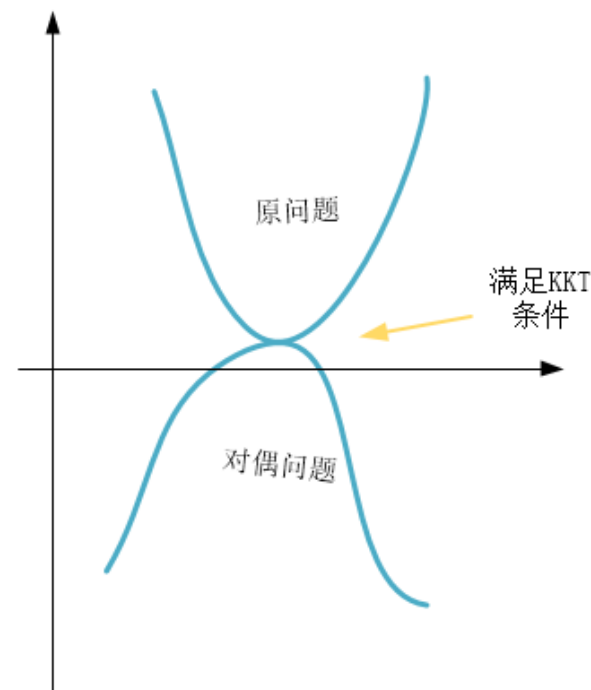
$$L(x, \alpha, \beta) = f(x) + \sum_i \alpha_i g_i(x) + \sum_i \beta_i h_i(x) \quad \text{s.t. } \alpha_i \geq 0$$

- 对偶问题转换

$$\min_x \max_{\alpha, \beta, \alpha \geq 0} L(x, \alpha, \beta) \rightarrow \max_{\alpha, \beta, \alpha \geq 0} \min_x L(x, \alpha, \beta)$$

- 转换依据

$$\min_x \max_{\alpha, \beta, \alpha \geq 0} L(x, \alpha, \beta) \geq \max_{\alpha, \beta, \alpha \geq 0} \min_x L(x, \alpha, \beta)$$



对偶问题

$$w = \sum_{i=1}^m \alpha_i y_i x_i$$

$$\sum_{i=1}^m \alpha_i y_i = 0$$

代入 $L(w, b, \alpha)$

$$\begin{aligned} \min_{w,b} L(w, b, \alpha) &= \frac{1}{2} \|w\|^2 + \sum_{i=1}^m \alpha_i (-y_i(w^T x_i + b) + 1) \\ &= \frac{1}{2} w^T w - \sum_{i=1}^m \alpha_i y_i w^T x_i - b \sum_{i=1}^m \alpha_i y_i + \sum_{i=1}^m \alpha_i \\ &= \frac{1}{2} w^T \sum_{i=1}^m \alpha_i y_i x_i - \sum_{i=1}^m \alpha_i y_i w^T x_i + \sum_{i=1}^m \alpha_i \\ &= \sum_{i=1}^m \alpha_i - \frac{1}{2} \sum_{i=1}^m \alpha_i y_i w^T x_i \\ &= \sum_{i=1}^m \alpha_i - \frac{1}{2} \sum_{i,j=1}^m \alpha_i \alpha_j y_i y_j x_j^T x_i \end{aligned}$$

$$w^T = \sum_{j=1}^m \alpha_j y_j x_j^T$$

对偶问题

对偶问题:

$$\begin{aligned} \max_{\alpha} \quad & \sum_{i=1}^m \alpha_i - \frac{1}{2} \sum_{i,j=1}^m \alpha_i \alpha_j y_i y_j x_j^T x_i \\ \text{s.t.} \quad & \sum_{i=1}^m \alpha_i y_i = 0, \\ & \alpha_i \geq 0, i = 1, 2, \dots, m \end{aligned}$$

最优解需满足Karush-Kuhn-Tucker (KKT) 条件:

$$\begin{cases} \alpha_i \geq 0 \\ y_i f(x_i) \geq 1 \\ \alpha_i (y_i f(x_i) - 1) = 0 \end{cases}$$

$$f(x) = w^T x + b, \quad w = \sum_{i=1}^m \alpha_i y_i x_i, \quad \sum_{i=1}^m \alpha_i y_i = 0$$

得到最优解 $\alpha^* = (\alpha_1^*, \alpha_2^*, \dots, \alpha_m^*)^T$

支持向量 $\alpha_i^* > 0$, 其它向量 $\alpha_i^* = 0$

$$w^* = \sum_{i=1}^m \alpha_i^* y_i x_i$$

求解 b^* 。任取一个支持向量 (x, y) , 代入超平面模型:

$$y = w^{*T} x + b^*,$$

$$\text{可得 } b^* = y - \sum_{i=1}^m \alpha_i^* y_i (x_i \cdot x)$$

支持向量机求解

求解凸优化问题

代码实践的时候：调用凸优化求解器CVXOPT求解。

```
python
```

```
from cvxopt import matrix, solvers
```


目录/CONTENTS

01 支持向量机概述

02 支持向量机原理

03 支持向量机案例

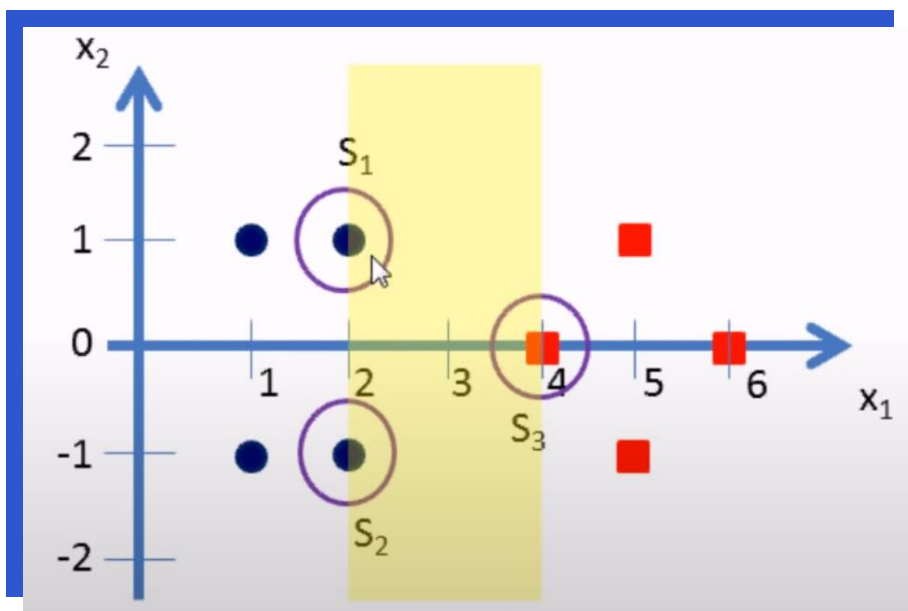


04 支持向量机代码实现

SVM举例

举例：在已求解得到三个支持向量后，计算权重 w^* 和 b^*

$$s_1 = \begin{pmatrix} 2 \\ 1 \end{pmatrix}, s_2 = \begin{pmatrix} 2 \\ -1 \end{pmatrix}, s_3 = \begin{pmatrix} 4 \\ 0 \end{pmatrix}$$



支持向量满足

$$y = w^{*T}x + b^*$$

$$w^* = \sum_{i=1}^m \alpha_i^* y_i x_i$$

引入 $\tilde{w} = \begin{pmatrix} w \\ b \end{pmatrix}$, $\tilde{x} = \begin{pmatrix} x \\ 1 \end{pmatrix}$, $\tilde{\alpha}_i = \alpha_i y_i$ 则满足

$$w^* = \sum_{i=1}^m \tilde{\alpha}_i^* \tilde{x}_i$$

$$y = \tilde{w}^{*T} \tilde{x}$$

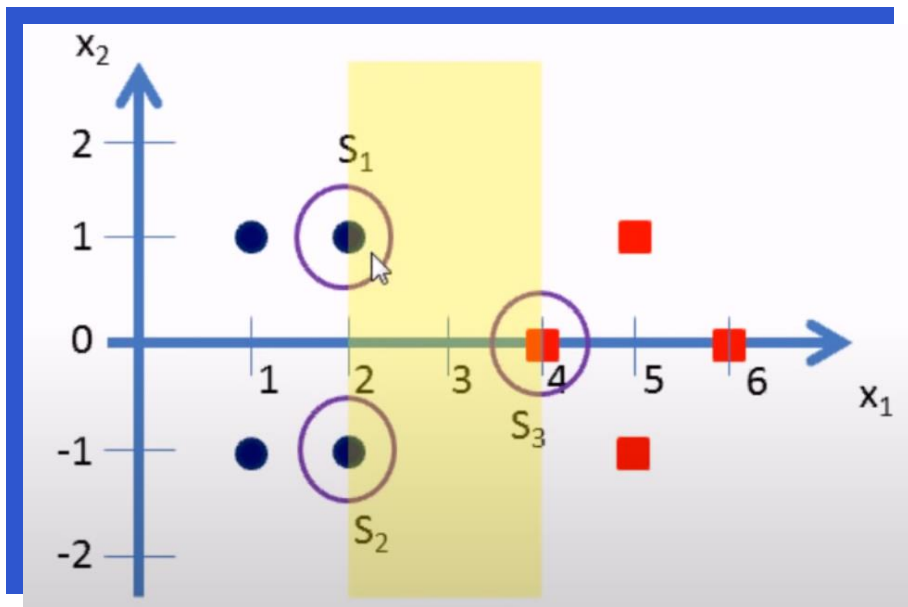


SVM举例

引入 $\tilde{w} = \begin{pmatrix} w \\ b \end{pmatrix}$, $\tilde{x} = \begin{pmatrix} x \\ 1 \end{pmatrix}$, $\tilde{\alpha}_i = \alpha_i y_i$ 则满足

$$w^* = \sum_{i=1}^m \tilde{\alpha}_i^* \tilde{x}_i$$

$$y = \tilde{w}^{*T} \tilde{x}$$



$$\tilde{w} = \alpha_1 \begin{pmatrix} 2 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix} + \alpha_2 \begin{pmatrix} 2 \\ -1 \\ 1 \end{pmatrix} + \alpha_3 \begin{pmatrix} 4 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix}$$

$$\alpha_1 \begin{pmatrix} 2 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix} \cdot \begin{pmatrix} 2 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix} + \alpha_2 \begin{pmatrix} 2 \\ -1 \\ 1 \end{pmatrix} \cdot \begin{pmatrix} 2 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix} + \alpha_3 \begin{pmatrix} 4 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix} \cdot \begin{pmatrix} 2 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix} = -1$$

$$\alpha_1 \begin{pmatrix} 2 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix} \cdot \begin{pmatrix} 2 \\ -1 \\ 1 \end{pmatrix} + \alpha_2 \begin{pmatrix} 2 \\ -1 \\ 1 \end{pmatrix} \cdot \begin{pmatrix} 2 \\ -1 \\ 1 \end{pmatrix} + \alpha_3 \begin{pmatrix} 4 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix} \cdot \begin{pmatrix} 2 \\ -1 \\ 1 \end{pmatrix} = -1$$

$$\alpha_1 \begin{pmatrix} 2 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix} \cdot \begin{pmatrix} 4 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix} + \alpha_2 \begin{pmatrix} 2 \\ -1 \\ 1 \end{pmatrix} \cdot \begin{pmatrix} 4 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix} + \alpha_3 \begin{pmatrix} 4 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix} \cdot \begin{pmatrix} 4 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix} = +1$$

$$\tilde{w} = (-3.25) \cdot \begin{pmatrix} 2 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix} + (-3.25) \cdot \begin{pmatrix} 2 \\ -1 \\ 1 \end{pmatrix} + (3.5) \cdot \begin{pmatrix} 4 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ -3 \end{pmatrix}$$

SVM举例

引入 $\tilde{w} = \begin{pmatrix} w \\ b \end{pmatrix}$, $\tilde{x} = \begin{pmatrix} x \\ 1 \end{pmatrix}$, $\tilde{\alpha}_i = \alpha_i y_i$ 则满足

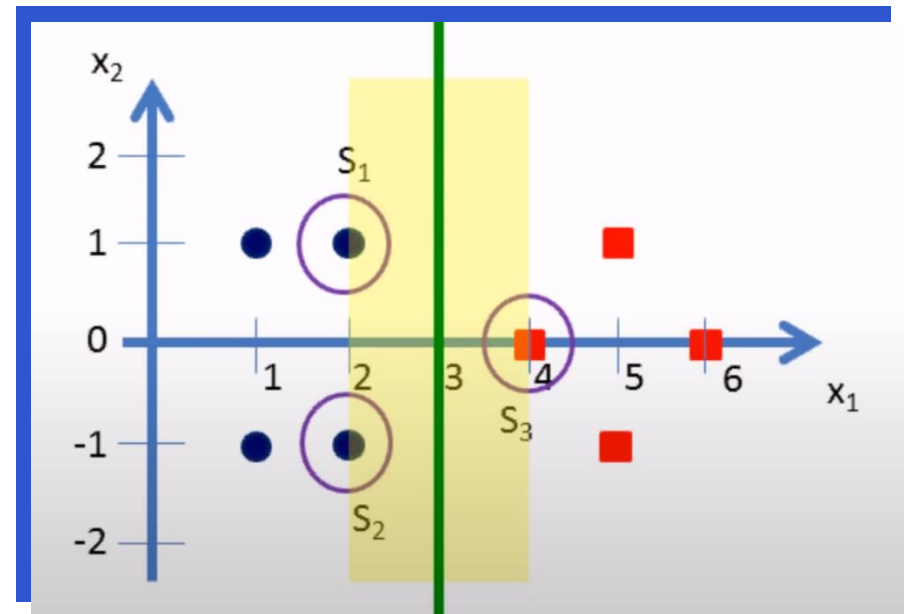
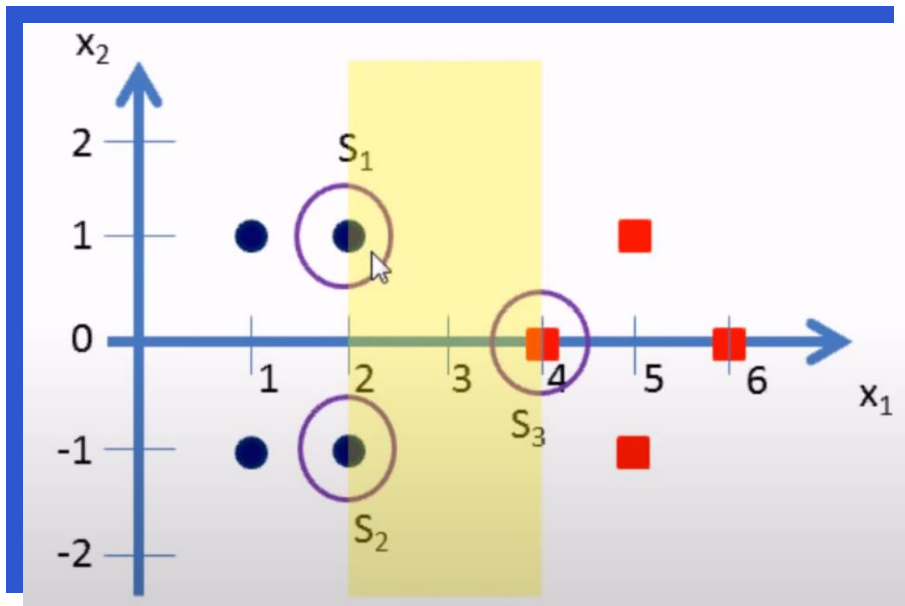
$$w^* = \sum_{i=1}^m \tilde{\alpha}_i^* \tilde{x}_i$$

$$y = \tilde{w}^{*T} \tilde{x}$$

$$\tilde{w} = \alpha_1 \begin{pmatrix} 2 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix} + \alpha_2 \begin{pmatrix} 2 \\ -1 \\ 1 \end{pmatrix} + \alpha_3 \begin{pmatrix} 4 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix}$$

$$\tilde{w} = (-3.25) \cdot \begin{pmatrix} 2 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix} + (-3.25) \cdot \begin{pmatrix} 2 \\ -1 \\ 1 \end{pmatrix} + (3.5) \cdot \begin{pmatrix} 4 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ -3 \end{pmatrix}$$

最终得到 $w^* = \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \end{pmatrix}$ 和 $b^* = -3$



目录/CONTENTS

01 支持向量机概述

02 支持向量机原理

03 支持向量机案例

04 支持向量机代码实现 ←

支持向量机代码实现

支持向量机代码

```
import numpy as np
from cvxopt import matrix, solvers

class SVM:
    def __init__(self):
        self.weights = None
        self.bias = None

    def predict(self, X):
        return np.sign(np.dot(X, self.weights) + self.bias)

    def fit(self, X, y):
```



小组PK

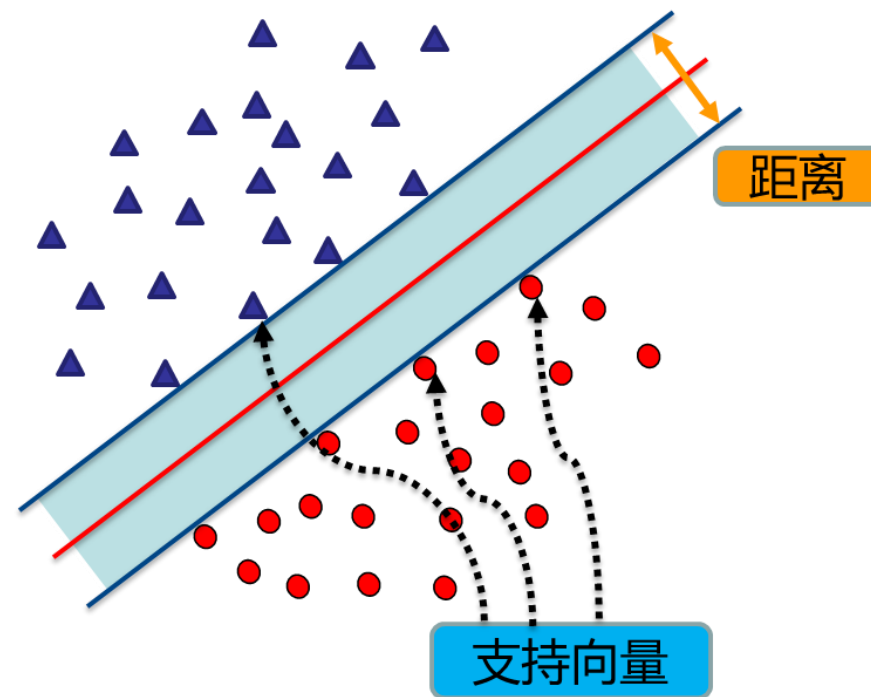


V.S



知识小结

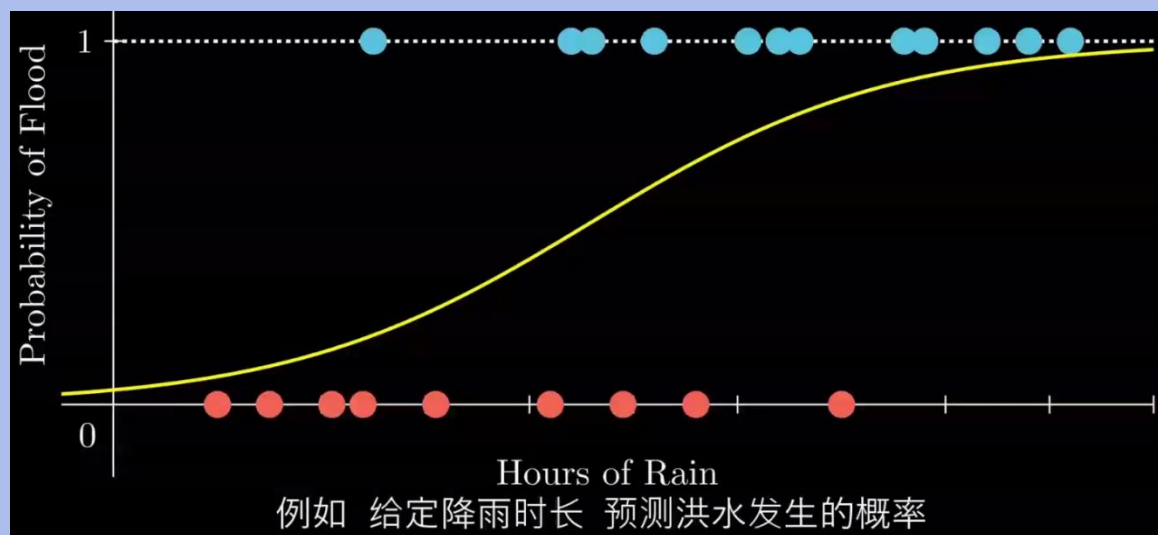
1. 间隔与支持向量
2. 支持向量机求解
 - 支持向量机目标函数的基本型
 - 对偶问题和求解
3. 支持向量机代码实现



作业与拓展

1. 课后练习：实现完整的支持向量机代码，解决洪水预测问题。

训练数据集见学习通APP。



2. 拓展思考：如何使用KKT条件推导得到支持向量？



目录/CONTENTS

01 支持向量机概述

02 支持向量机原理

03 支持向量机案例

05 线性支持向量机 ←

线性松弛

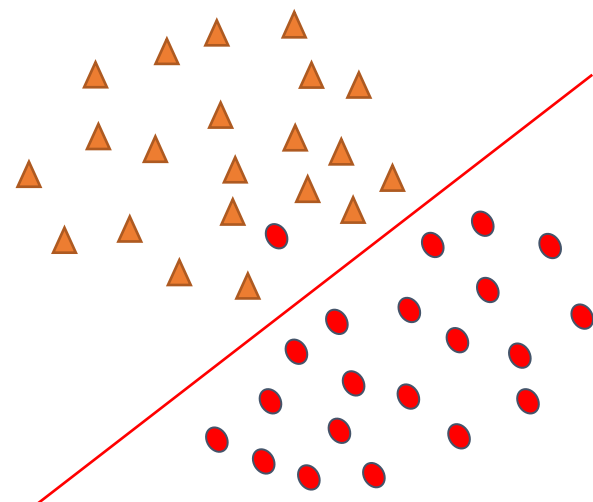
若数据线性不可分，则可以引入松弛变量 $\xi \geq 0$ ，使函数间隔加上松弛变量大于等于1，则目标函数：

$$\min_{w,b,\xi} \frac{1}{2} \|w\|^2 + C \sum_{i=1}^m \xi_i \quad s.t. \quad y_i(w^T x_i + b) \geq 1 - \xi_i$$

对偶问题：

$$\begin{aligned} \max_{\alpha} \quad & \sum_{i=1}^m \alpha_i - \frac{1}{2} \sum_{i,j=1}^m \alpha_i \alpha_j y_i y_j (x_i \cdot x_j) = \min_{\alpha} \quad \frac{1}{2} \sum_{i,j=1}^m \alpha_i \alpha_j y_i y_j (x_i \cdot x_j) - \sum_{i=1}^m \alpha_i \\ s.t. \quad & C \geq \alpha_i \geq 0, i = 1, 2, \dots, m \\ & \sum_{i=1}^m \alpha_i y_i = 0 \end{aligned}$$

C 为惩罚参数， C 值越大，对分类的惩罚越大。跟线性可分求解的思路一致，同样这里先用拉格朗日乘子法得到拉格朗日函数，再求其对偶问题。



软间隔

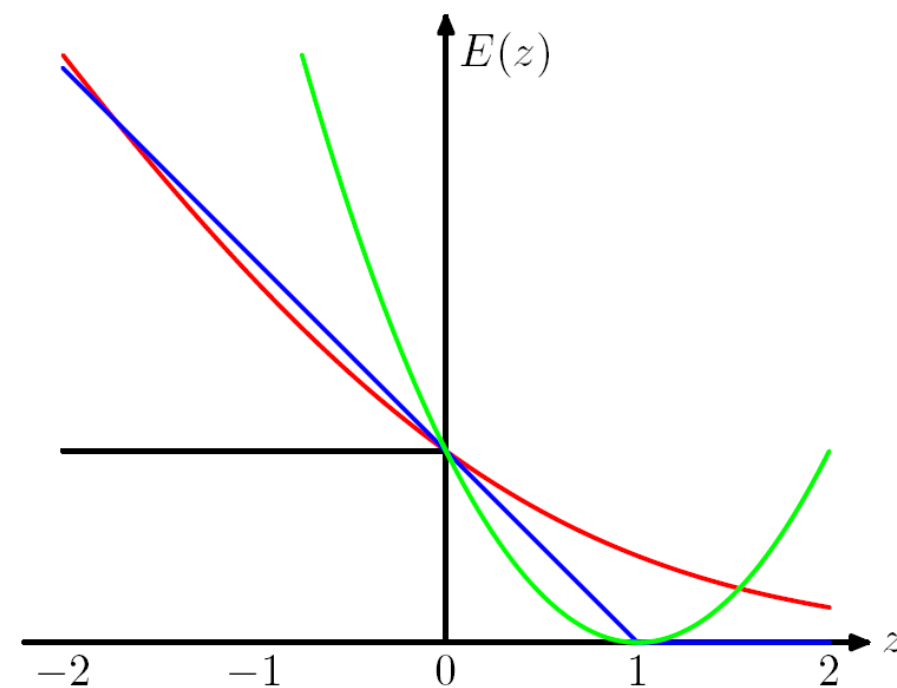
松弛变量

ξ 为"松弛变量"

$$\xi_i = \max(0, 1 - y_i(w \cdot x_i + b))$$

即。每一个样本都有一个对应的松弛变量，表征该样本不满足约束的程度。

绿色的线为 square loss
蓝色的线为 hinge loss
红线的线为负 log loss



损失函数hinge loss

线性支持向量机

求解原始最优化问题的解 w^* 和 b^* ，得到线性支持向量机，其分离超平面为

$$w^{*T}x + b^* = 0$$

分类决策函数为： $f(x) = \text{sign}(w^{*T}x + b^*)$

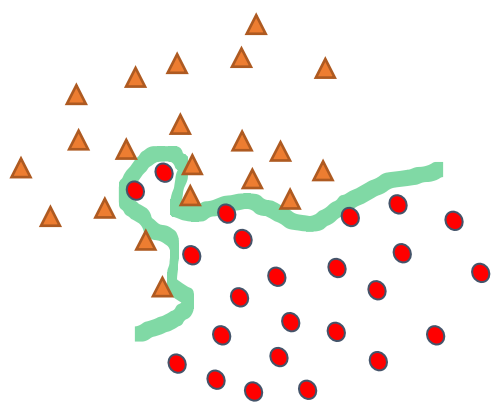
线性可分支持向量机的解 w^* 唯一，但 b^* 不唯一，取决于代入的样本 (x_j, y_j) 。

$$b^* = y_j - \sum_{i=1}^m \alpha_i^* y_i (x_i \cdot x_j)$$

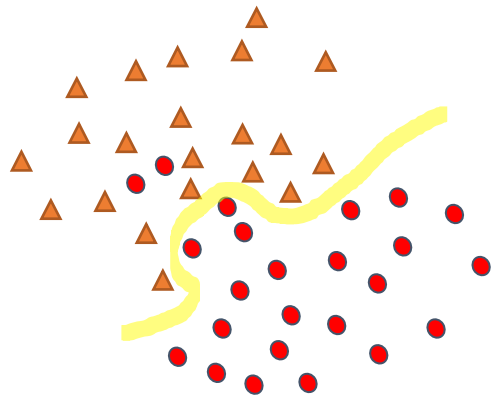
$$w^* = \sum_{i=1}^m \alpha_i^* y_i x_i$$

多种支持向量机

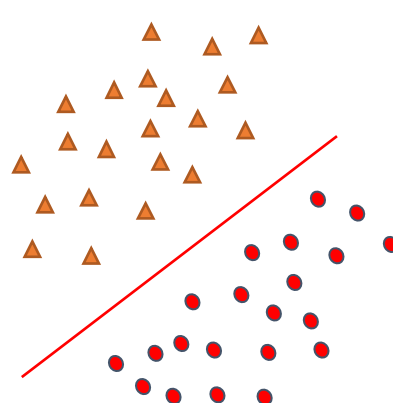
硬间隔、软间隔和非线性 SVM



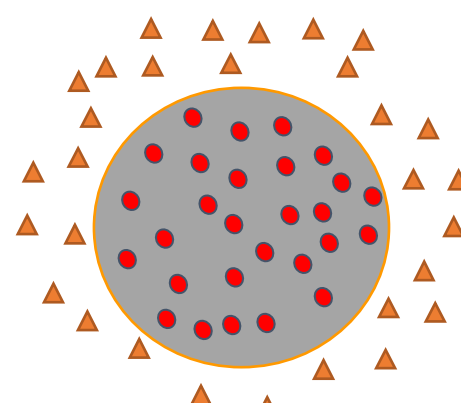
硬间隔



软间隔



线性可分



非线性

硬间隔：完全分类准确，不能存在分类错误的情况。

软间隔：就是允许一定量的样本分类错误。

假如数据是**完全**的线性可分的，学习到的模型可以称为**硬间隔**支持向量机。

目录/CONTENTS

01 支持向量机概述

02 支持向量机原理

03 支持向量机案例

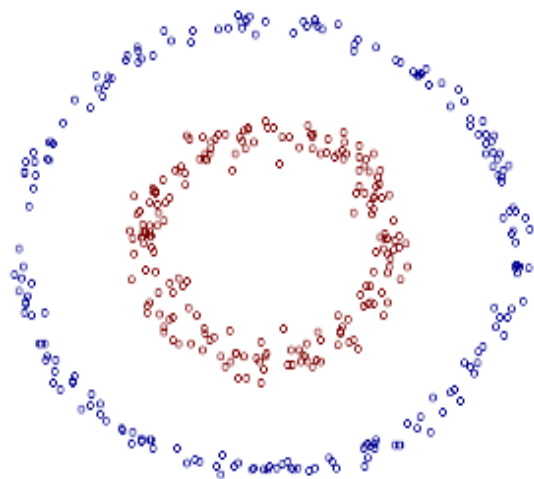
06 非线性支持向量机 ←

非线性支持向量机

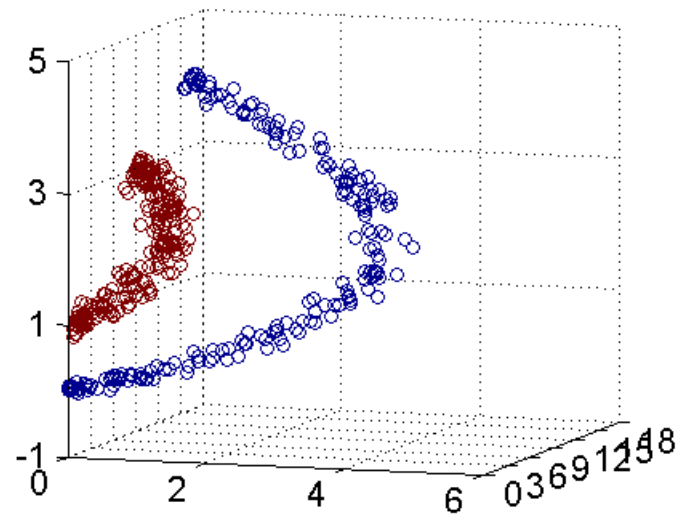
核技巧

核函数:它可以将样本从原始空间映射到一个更高维的特质空间中，使得样本在新的空间中线性可分。

使用原来的推导来进行计算，只是所有的推导是在新的空间，而不是在原来的空间中进行，即用核函数来替换当中的内积。



线性不可分

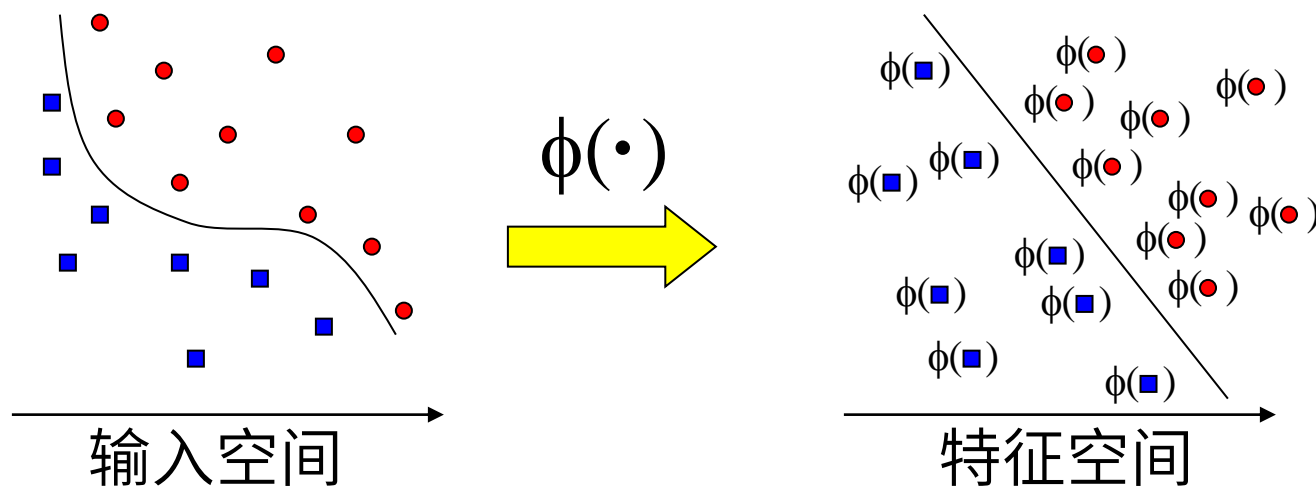


高维下线性可分

核函数

核技巧

用核函数来替换原来的内积。



即通过一个非线性转换后的两个样本间的内积。具体地， $K(x, z)$ 是一个核函数，或正定核，意味着存在一个从输入空间到特征空间的映射，对于任意空间输入的 x, z 有：

$$K(x, z) = \phi(x) \cdot \phi(z)$$

非线性支持向量机

在线性支持向量机学习的对偶问题中，用核函数 $K(x, z)$ 替代内积，求解得到的就是非线性支持向量机

$$f(x) = \text{sign} \left(\sum_{i=1}^N \alpha_i^* y_i K(x, x_i) + b^* \right)$$

非线性支持向量机

常用核函数有：

线性核函数

$$K(x_i, x_j) = x_i^T x_j$$

多项式核函数

$$K(x_i, x_j) = (x_i^T x_j)^d$$

高斯核函数

$$K(x_i, x_j) = \exp\left(-\frac{\|x_i - x_j\|^2}{2\delta^2}\right)$$

这三个常用的核函数中,只有高斯核函数是需要调参的。

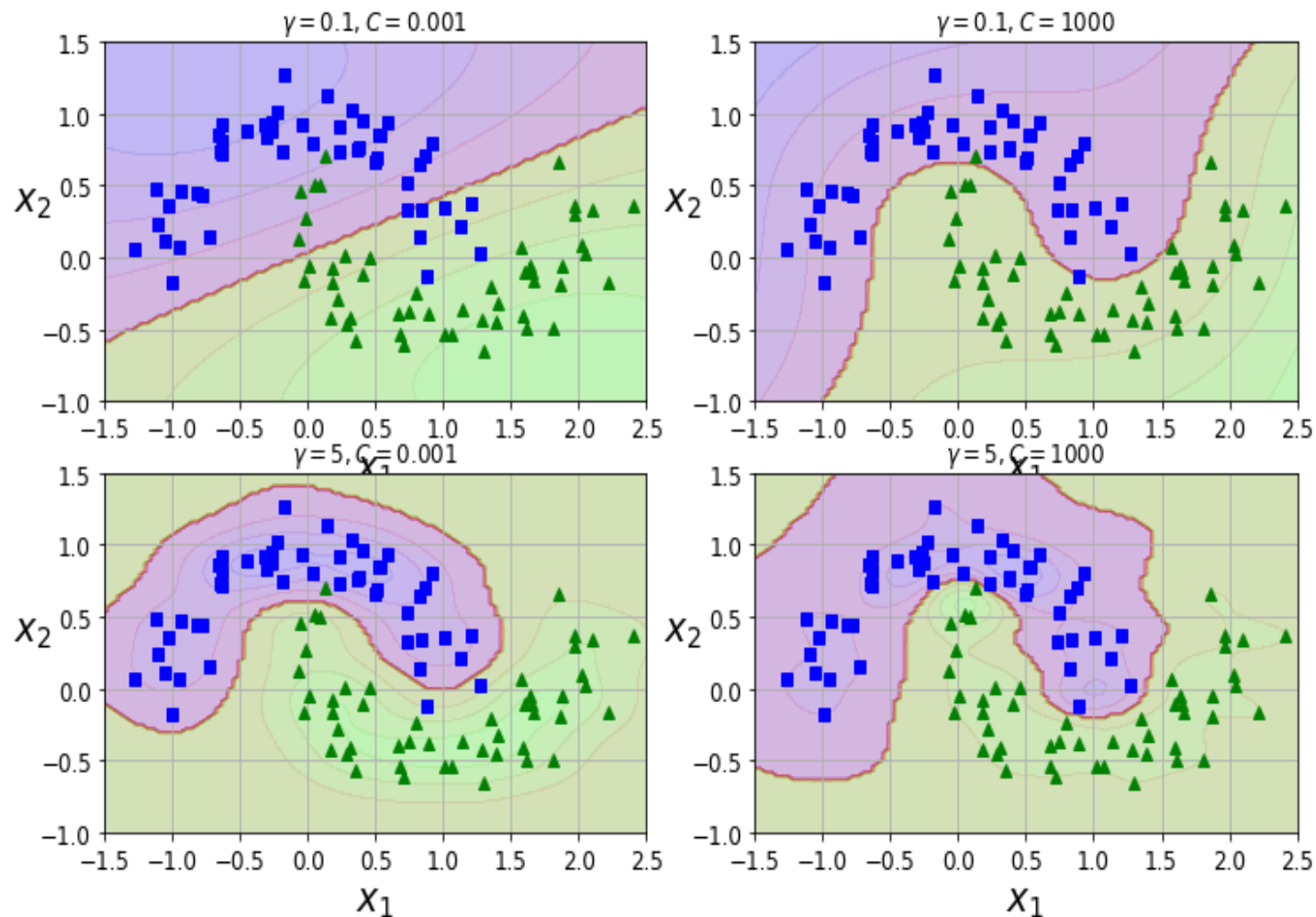
非线性支持向量机

SVM的超参数

γ 越大，支持向量越少，
 γ 越小，支持向量越多。

C 是惩罚系数，即对误差的宽容度。

- C 越高，说明越不能容忍出现误差,容易过拟合。
- C 越小，容易欠拟合。



总结

下面是一些**SVM**普遍使用的准则：

n 为特征数， m 为训练样本数。

(1)如果相较于 m 而言， n 要大许多，即**训练集数据量不够**支持我们训练一个复杂的非线性模型，我们选用**逻辑回归模型**或者**不带核函数的支持向量机**。

(2)如果 n 较小，而且 m 大小中等，例如 n 在 1-1000 之间，而 m 在10-10000之间，使用**高斯核函数**的支持向量机。

(3)如果 n 较小，而 m 较大，例如 n 在1-1000之间，而 m 大于50000，则使用支持向量机会非常**慢**，解决方案是创造、增加更多的特征，然后使用逻辑回归或不带核函数的支持向量机。

2023年10月18日

习近平

在第三届“一带一路”国际合作高峰论坛
开幕式上的主旨演讲



中方将在本届论坛上提出
全球人工智能治理倡议，
愿同各国加强
交流和对话，
共同促进全球人工智能
健康有序安全发展。

AI

《机器学习》

THANKS
感谢您的观看

下一课：实验课