

Programmation Système et Réseau

Par: Anis ZOUAOUI

Anis.ZOUAOUI@esprit.ens.tn

Anis.zwawi@gmail.com



Programmation Système et Réseau

Chapitre 2

Les Threads POSIX

Par: Anis ZOUAOUI

PLAN

- Théorie de threads
 - ✓ Les processus
 - ✓ Les threads
 - ✓ Différents Threads
- Librairie pthread.h
 - ✓ Création
 - ✓ Terminaison
 - ✓ Attente de la fin d'un thread
 - ✓ Nettoyage à la terminaison
 - ✓ Communication entre Threads
 - **✓** TP

Théorie de threads(1)

Processus unix :

- ✓ Trois segments :
 - Le segment texte : code + données statiques
 - Le segment donnée : variables
 - Le segment stack : Pile du processus
- ✓ Un environnement
 - Information nécessaire au kernel pour gérer le processus (contenu du processus, priorités, fichiers ouverts ...)
 - Peut être modifié par un appel système

Théorie de threads(2)

Processus:

• Le modèle processus décrit précédemment est un programme qui s'exécute selon un chemin unique (compteur ordinal).

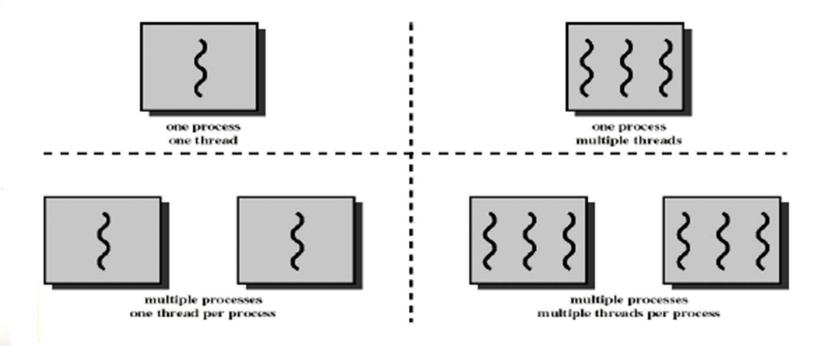
On dit qu'il a un flot de contrôle unique (un seul thread).

Théorie de threads(3)

Threads:

De nombreux systèmes d'exploitation modernes offrent la possibilité d'associer à un même processus plusieurs chemins d'exécution (multithreading, multiflot d'exécution).

Processus et threads



Théorie de threads(4)

Threads:

Un thread est une unité d'exécution rattachée à un processus, chargée d'exécuter une partie du processus.

Un processus est vu comme étant un ensemble de ressources (espace d'adressage, fichiers, périphériques...) que ses threads (flots de contrôle ou processus légers) partagent.

Théorie de threads(5)

Threads:

Lorsqu'un processus est créé, un seul flot d'exécution (thread) est associé au processus. Ce thread peut en créer d'autres.

Chaque thread a:

- un identificateur unique
- une pile d'exécution
- des registres (un compteur ordinal)
- un état...

Comment ça marche?

Copie de:

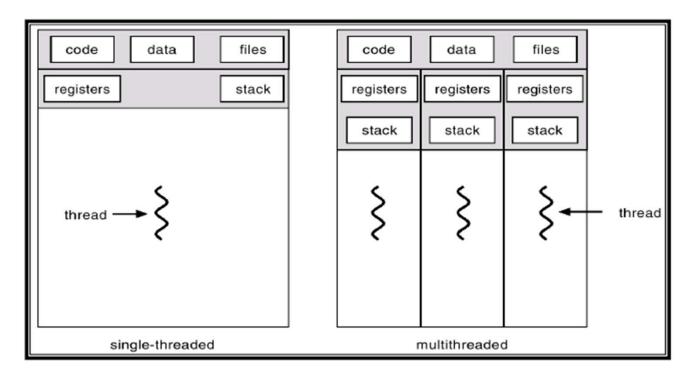
- Compteur ordinal (adresse mémoire de la prochaine
- instruction à exécuter)
- Registre (emplacement de mémoire interne à un processeur)
- Pile d'appel
- Etat d'ordonnancement (quel processus va prendre la main)

Partage de:

- Espace d'adressage
- Variables globales
- Fichiers ouverts
- Signaux

Comment ça marche?

Threads:



Le multithreading permet l'exécution simultanée ou en pseudo-parallèle de plusieurs parties d'un même processus.

Pourquoi utiliser les threads

- ✓ Améliorer la rapidité des applications (pas de blocages pour des tâches qui peuvent être effectuée en parallèle)
- ✓ Exploiter de manière efficace les machines multiprocesseur
- ✓ Améliorer la structure de votre programme
- ✓ Utiliser moins de ressources système

Différents Threads:

✓ Thread utilisateur :

- Les threads utilisateur sont implantés dans une bibliothèque (niveau utilisateur) qui fournit un support pour les gérer.
- Ils ne sont pas gérés par le noyau.
- Le noyau gère les processus (table des processus) et ne se préoccupe pas de l'existence des threads (modèle plusieurs-à-un).
- Lorsque le noyau alloue le processeur à un processus, le temps d'allocation du processeur est réparti entre les différents threads du processus (cette répartition n'est pas gérée par le noyau).

Différents Threads:

✓ Thread Noyau:

- Les threads noyau sont directement supportés par le système d'exploitation.
- Le système d'exploitation se charge de leur gestion. Du temps CPU est alloué à chaque thread. (modèle un-à-un)
- Si un thread d'un processus est bloqué, un autre thread du même processus peut être élu par le noyau
- Cette implémentation est plus intéressante pour les systèmes multiprocesseurs.

Création d'un thread:

```
int pthread_create(pthread_t *tid, const pthread_attr_t *tattr,
void*(*start_routine)(void *), void *arg);
// renvoie 0 si l'appel réussit, sinon !=0 : identifiant de l'erreur
```

Explication:

```
pthread_t *tid : ID du thread
```

const pthread_attr_t *tattr : les attributs du thread (taille de la pile, priorité....)

void*(*start_routine)(void *) : La fonction à exécuter

void *arg : le paramètre de la fonction

```
Exemple:
#include <pthread.h>
void* thr_f (void* param)
int * t = (int *) param;
printf ("parametre : %d", *t);
int main ()
pthread_t thr1;
pthread_create(&thr1,NULL,thr_f,arg);
return 0;
```

Exercice:

Ecrire un programme qui lance deux thread, l'un affichant 50 fois 1, et l'autre 50 fois 2.

Attendre qu'un thread se termine :

int pthread_join(thread_t tid, void **status);

Explication:

Suspend l'activité de la thread appelante tant que la thread tid n'est pas terminée.

status contient la valeur de retour du thread tid lors de sa terminaison.

Terminer une thread:

void pthread_exit(void *status);

Explication:

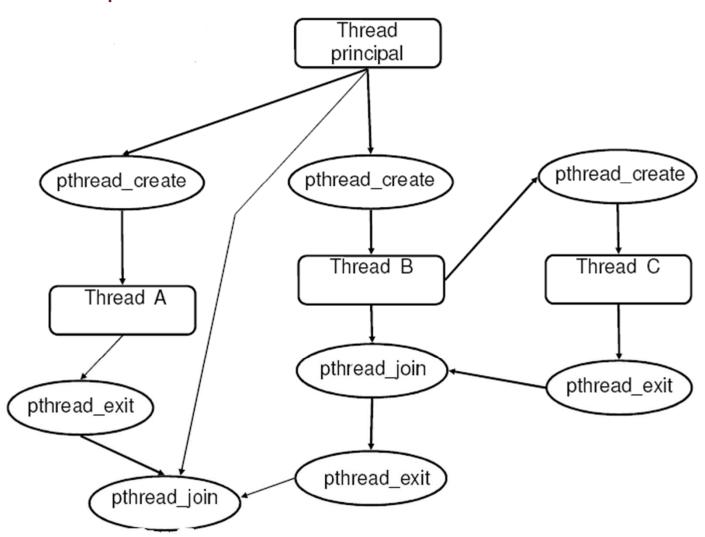
Termine l'exécution la thread courante avec une valeur de retour particulière

Avoir le TID d'un thread:

pthread_t pthread_self(void);

Explication:

Retourne le TID d'un thread.



```
// exemple_threads.c
#include <pthread.h>
#include <unistd.h>
#include <stdio.h>
void afficher(int n, char lettre)
           int i,j;
                    for (j=1; j<n; j++)
                    printf("%c",lettre);
                    fflush(stdout);
void *threadA()
{ afficher(100,'A');
printf("\n Fin du thread A\n");
fflush(stdout);
pthread_exit(NULL);
```

```
void *threadC(void *inutilise)
    afficher(150,'C');
     printf("\n Fin du thread C\n");
    fflush(stdout);
     pthread_exit(NULL);
void *threadB(void *inutilise)
         pthread t thC;
         pthread_create(&thC, NULL, threadC, NULL);
          afficher(100,'B');
          printf("\n Le thread B attend la fin du thread
         C\n");
          pthread_join(thC,NULL);
          printf("\n Fin du thread B\n");
         fflush(stdout);
         pthread_exit(NULL);
```

```
int main()
int i;
pthread_t thA, thB;
printf("Creation du thread A");
pthread_create(&thA, NULL, threadA, NULL);
pthread_create(&thB, NULL, threadB, NULL);
sleep(1);
//attendre la fin des threads
printf("Le thread principal attend que les autres se
terminent\n");
pthread_join(thA,NULL);
pthread_join(thB,NULL);
exit(0);
```

Exemple 2 : Partage de variable

```
// programme threads.c
#include <unistd.h> //pour sleep
#include <pthread.h>
#include <stdio.h>
int glob=0;
void* decrement(void * x)
    glob = glob - 1;
     printf("ici decrement[%u], glob = %d\n",
     pthread_self(),glob);
     pthread_exit(NULL);
void* increment (void * x)
sleep(1);
glob = glob + 1;
printf("ici increment[%u], glob = %d\n", pthread self(),
glob);
pthread_exit(NULL);
```

Exemple 2 : Partage de variable int main() pthread t tid1, tid2; printf("ici main[%d], glob = %d\n", getpid(),glob); //création d'un thread pour incrément if (pthread_create(&tid1, NULL, increment, NULL) != 0) return -1; printf("ici main: creation du thread[%u] avec succes\n",tid1); // creation d'un thread pour decrement if (pthread_create(&tid2, NULL, decrement, NULL) != 0) return -1; printf("ici main: creation du thread [%u] avec succes\n",tid2); pthread_join(tid1,NULL); // attendre la fin d'un thread pthread_join(tid2,NULL); printf("ici main : fin des threads, glob = $%d \n$ ",glob); return 0;

Exemple 3 : Passage de paramètres à un thread

```
// Programme p11.1.cpp
#include <iostream>
#include <cstdio>
#include <cstdlib>
#include <pthread.h>
#include <sys/types.h>
#include <sys/time.h>
#include <unistd.h>
using namespace std;

int MAX=5;
inline int gen_alea( int, int );
void *afficher( void * );
```

Exemple 3 : Passage de paramètres à un thread

```
int main(int argc, char *argv[])
     pthread_t thread_id[MAX];
     int retour;
     setvbuf(stdout, (char *) NULL, _IONBF, 0);
     if (argc > MAX+1){ // verifier la liste d'arguments
     cerr << *argv << " arg1, arg2, ... arg" << MAX << endl;</pre>
     return 1;
cout << "Affichage" << endl;</pre>
for (int i = 0; i < argc-1; ++i)
{ // création des threads
if( pthread_create(&thread_id[i],NULL,afficher, (void *)argv[i+1]) > 0)
     cerr << "Echec a la création des threads" << endl;</pre>
     return 2;
```

Exemple 3 : Passage de paramètres à un thread

```
for (int i=0; i < argc-1; ++i)
{ // attendre les threads
if ( pthread_join(thread_id[i], (void **) retour) > 0){
  cerr << "Echec de l'attente des threads" << endl;
  return 3;
}
  cout << endl << "Thread " << thread_id[i] << " retourne " << retour;
}
  cout << endl << "Termine" << endl;
  return 0;
// fin de main()
}</pre>
```

Thread et mutex:

```
int pthread_mutex_lock(pthread_mutex_t *mutex);
int pthread_mutex_trylock(pthread_mutex_t *mutex);
int pthread_mutex_unlock(pthread_mutex_t *mutex);
```

Déclarer le verrou static Déclarer la variable partagée volatile

Exemple 4 : Thread et mutex

Imaginons un simple tableau d'entier rempli par un thread (lent) et lu par un autre (plus rapide). Le thread de lecture doit attendre la fin du remplissage du tableau avant d'afficher sont contenu. Pour cela, on peut utiliser les *MUTEX* afin de protéger le tableau pendant le temps de son remplissage:

Exemple 4 : Thread et mutex

```
#include <stdio.h>
#include <stdlib.h>
#include <pthread.h>
static pthread mutex t my mutex;
static int tab[5];
void *read_tab_process (void * arg)
{ int i;
 pthread_mutex_lock (&my_mutex);
 for (i = 0; i!= 5; i++)
  printf ("read_process, tab[%d] vaut %d\n", i, tab[i]);
 pthread_mutex_unlock (&my_mutex);
 pthread_exit (0);
```

Exemple 4 : Thread et mutex

```
void *write_tab_process (void * arg)
{ int i;
  pthread_mutex_lock (&my_mutex);
  for (i = 0; i != 5; i++) {
    tab[i] = 2 * i;
    printf ("write_process, tab[%d] vaut %d\n", i, tab[i]);
    sleep (1); /* Relentit le thread d'ecriture... */ }
  pthread_mutex_unlock (&my_mutex);
  pthread_exit (0);
}
```

Exemple 4 : Thread et mutex

```
main (int ac, char **av)
 pthread t th1, th2;
 void *ret;
 pthread_mutex_init (&my_mutex, NULL);
 if (pthread_create (&th1, NULL, write_tab_process, NULL) < 0) {</pre>
  fprintf (stderr, "pthread_create error for thread 1\n");
  exit (1); }
 if (pthread_create (&th2, NULL, read_tab_process, NULL) < 0) {</pre>
  fprintf (stderr, "pthread_create error for thread 2\n");
  exit (1); }
 (void)pthread_join (th1, &ret);
 (void)pthread_join (th2, &ret);
```

Exemple 5 : Thread et Sémaphore

```
#include <stdio.h>
#include <stdlib.h>
#include <pthread.h>
#include <semaphore.h>
static sem_t my_sem;
int the_end;
void *thread1_process (void * arg)
{ while (!the_end) {
  printf ("Je t'attend !\n");
  sem_wait (&my_sem);
 printf ("OK, je sors !\n");
 pthread_exit (0);
```

Exemple 5 : Thread et Sémaphore

```
void *thread2_process (void * arg)
{ register int i;
  for (i = 0; i < 5; i++) {
    printf ("J'arrive %d !\n", i);
    sem_post (&my_sem);
    sleep (1); }
  the_end = 1;
  sem_post (&my_sem); /* Pour debloquer le dernier sem_wait */
  pthread_exit (0);
}</pre>
```

Exemple 5 : Thread et Sémaphore

```
main (int ac, char **av)
pthread t th1, th2;
 void *ret;
 sem_init (&my_sem, 0, 0);
 if (pthread_create (&th1, NULL, thread1_process, NULL) < 0) {</pre>
  fprintf (stderr, "pthread_create error for thread 1\n");
  exit (1); }
 if (pthread_create (&th2, NULL, thread2_process, NULL) < 0) {</pre>
  fprintf (stderr, "pthread_create error for thread 2\n");
  exit (1); }
 (void)pthread_join (th1, &ret);
 (void)pthread_join (th2, &ret);
```

Exercice:

Ecrire un programme contenant deux thread. L'un remplie un tableau de 100 cases, et l'autre le lit. Dans un premier temps, le remplissage se fait sans rendre le verrou, et dans un autre temps, le remplissage est ralenti (sleep) et rend le verrou.

Attributs d'un thread :

le type d'ordonnancement

la priorité

la taille de la pile

Par défaut :

SCHED OTHER : toutes les threads se partagent le processeur en fonction de leur priorité.

Hérite de la priorité des parents

Taille de la pile par defaut : 61440

Modifier les attributs d'un thread :

Modifier l'ordonnancement:

int pthread_attr_setsched(pthread_attr_t *attr_pt, int
scheduler);

Modifier la priorité :

int pthread_attr_setprio(pthread_attr_t *attr_pt, int prio);

Modifier la taille de la pile :

int pthread_attr_setstacksize(pthread_attr_t *attr_pt, long size);

Exercice:

Ecrire un programme qui lance deux thread, l'un affichant 50 fois 1, et l'autre 50 fois 2. Ce coup-ci, le second thread est prioritaire (priorité= SCHED_FIFO).