Prótesis controlada por EMG

Daniel Melo Avila

Situación asumida

La mano del laboratorio se utilizará como prótesis electromiográfica.





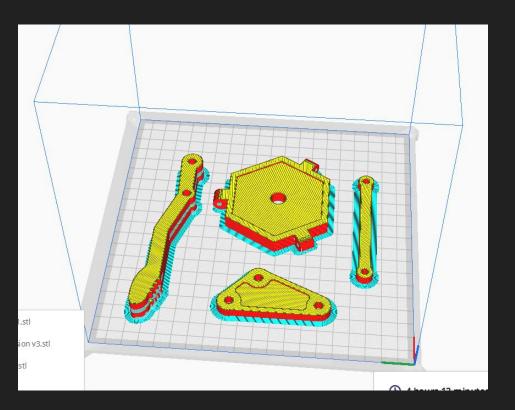




Requerimiento funcionales

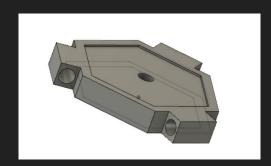
- 1. Que pueda sujetar un vaso durante su traslado sin romperlo y sin dejarlo caer
 - 1.1. Poder medir y controlar presión en agarre
- 2. Permitir al usuario el control de movimientos útiles de la prótesis
 - 2.1. Poder controlar la velocidad de articulaciones
 - Permitir la identificación de la intención de movimiento de la persona
- 3. Vida útil de 1 año
 - 3.1. No verse afectado por roces por manipulación o contacto con objetos
 - 3.2. Garantizar falla por fatiga
 - 3.3. Estandarizar forma de uso

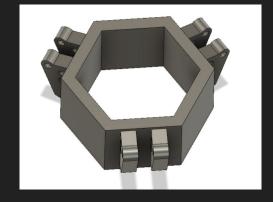
Manufactura aditiva



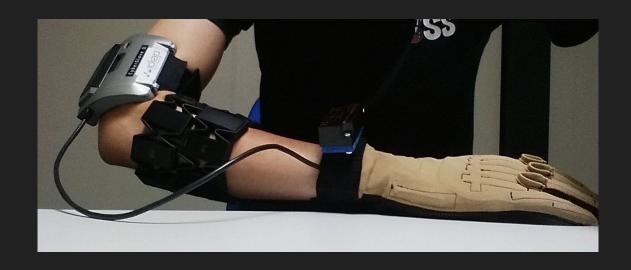


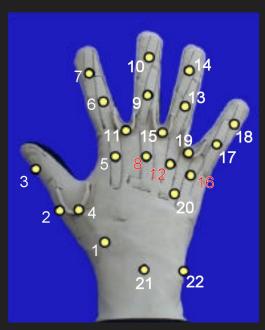






Clasificación EMG - Ninapro 5

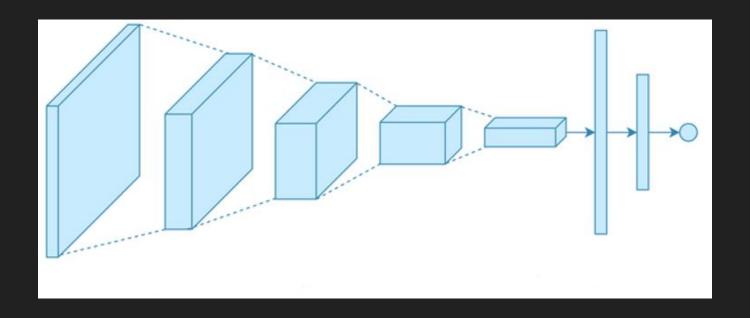




Clasificación EMG - Ninapro 5



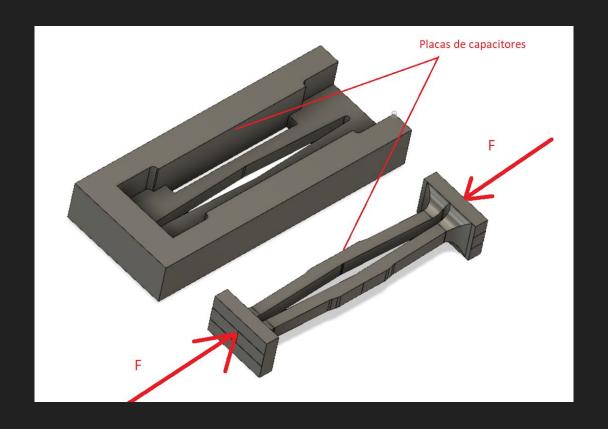
Clasificación EMG - CNN



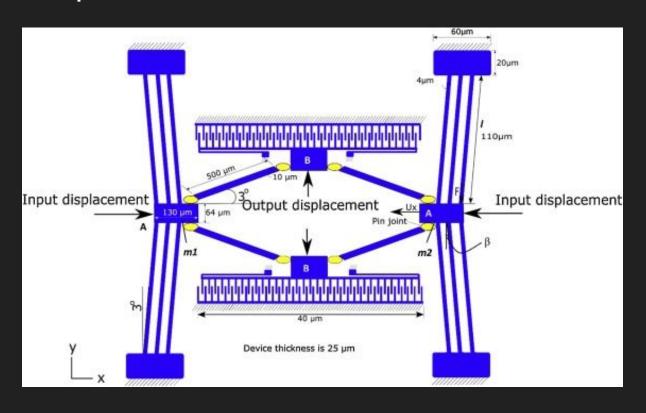
Clasificación EMG CNN - Tensor Flow

```
model = keras.Sequential(
        keras.Input(shape=input_shape[1:]),
        layers.Conv2D(32, kernel size=(2,100), activation="relu"),
        layers.MaxPooling2D(pool_size=(2,2),padding = 'same'),
        layers.Conv2D(64, kernel size=(1), activation="relu"),
        layers.MaxPooling2D(pool size=(1)),
        layers.Flatten(),
        layers.Dropout(0.5),
        layers.Dense(num classes, activation="softmax"),
model.summary()
                                                                                                          Python
```

Sensado de presión



Sensado de presión

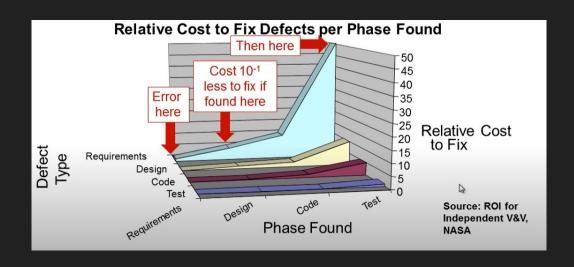


Objetivos del gemelo digital

Simulación y prototipado rápido del software de sistema embebido (Simulink y Matlab)

Integración de datos funcionales (presión y monitoreo del sistema de potencia y electrónico)

Feedback al modelo por medio de utilizar la información de uso para mejoras a siguiente version



Objetivos IOT

Monitoreo de funcionamiento del sistema electrónico y de potencia para alerta de mantenimiento y seguimiento de diseño

Estimación de tiempo restante de vida útil con información de cargas

Feedback al gemelo por medio de utilizar la información de patrones de uso, cargas mecánicas y funcionamiento de sistema de electrónico

Referencias

- Sohail Iqbal, Afzaal Malik, A review on MEMS based micro displacement amplification mechanisms, Sensors and Actuators A: Physical, Volume 300, 2019, 111666, ISSN 0924-4247
- Instructions | Ninaweb (hevs.ch)