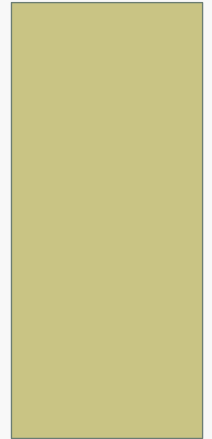




**Universidade Federal do Pará
Instituto de Tecnologia
Faculdade de Engenharia Mecânica**

MECÂNICA GERAL

**PROFESSOR: IGOR DOS SANTOS GOMES
E-MAIL: IGOR.GOMES@ITEC.UFPA.BR**



MOMENTO DE INÉRCIA DE ÁREA E MOMENTO DE INÉRCIA DE MASSA

7.10. Circulo de Mohr para momentos de inércia

7.10. CIRCULO DE MOHR PARA MOMENTOS DE INÉRCIA

➤ As equações:

$$1^a \quad I_u = \frac{I_x + I_y}{2} + \frac{I_x - I_y}{2} \cos 2\theta - I_{xy} \sin 2\theta$$

$$2^a \quad I_v = \frac{I_x + I_y}{2} - \frac{I_x - I_y}{2} \cos 2\theta + I_{xy} \sin 2\theta$$

$$3^a \quad I_{uv} = \frac{I_x - I_y}{2} \sin 2\theta + I_{xy} \cos 2\theta$$

$$4^a \quad \operatorname{tg} 2\theta_p = \frac{-I_{xy}}{(I_x - I_y)/2}$$

$$5^a \quad I_{\max}^{\min} = \frac{I_x + I_y}{2} \pm \sqrt{\left(\frac{I_x - I_y}{2}\right)^2 + I_{xy}^2}$$

- Possuem uma solução gráfica conveniente e geralmente fácil de ser lembrada;
- Elevando a primeira e a terceira das equações ao quadrado e somando-as, descobrimos que:

$$\left(I_u - \frac{I_x + I_y}{2}\right)^2 + I_{uv}^2 = \left(\frac{I_x - I_y}{2}\right)^2 + I_{xy}^2$$

7.10. CIRCULO DE MOHR PARA MOMENTOS DE INÉRCIA

$$\left(I_u - \frac{I_x + I_y}{2} \right)^2 + I_{uv}^2 = \left(\frac{I_x - I_y}{2} \right)^2 + I_{xy}^2$$

- I_x, I_y e I_{xy} são constantes conhecidas;
- Assim, a equação anterior pode ser escrita de forma compacta como:

$$(I_u - a)^2 + I_{uv}^2 = R^2$$

7.10. CIRCULO DE MOHR PARA MOMENTOS DE INÉRCIA

$$(I_u - a)^2 + I_{uv}^2 = R^2$$

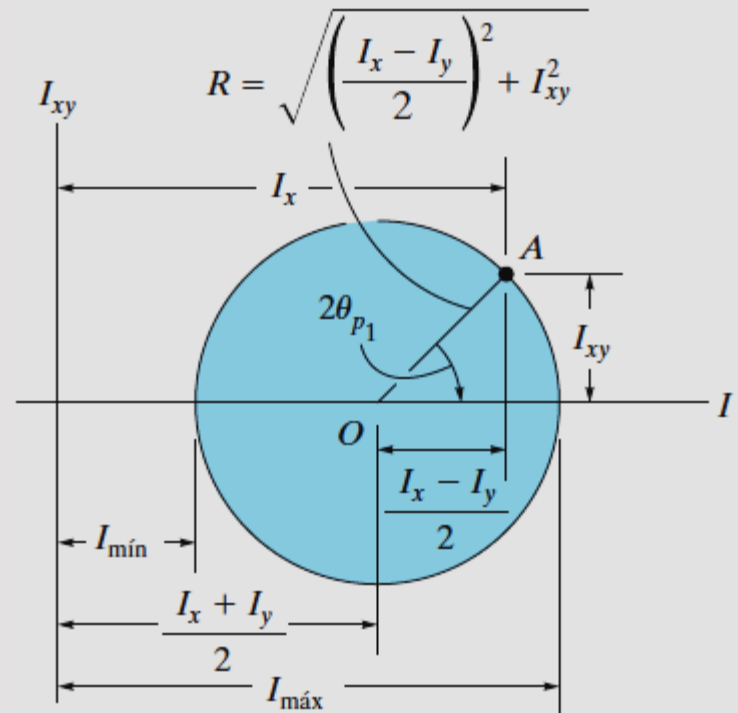
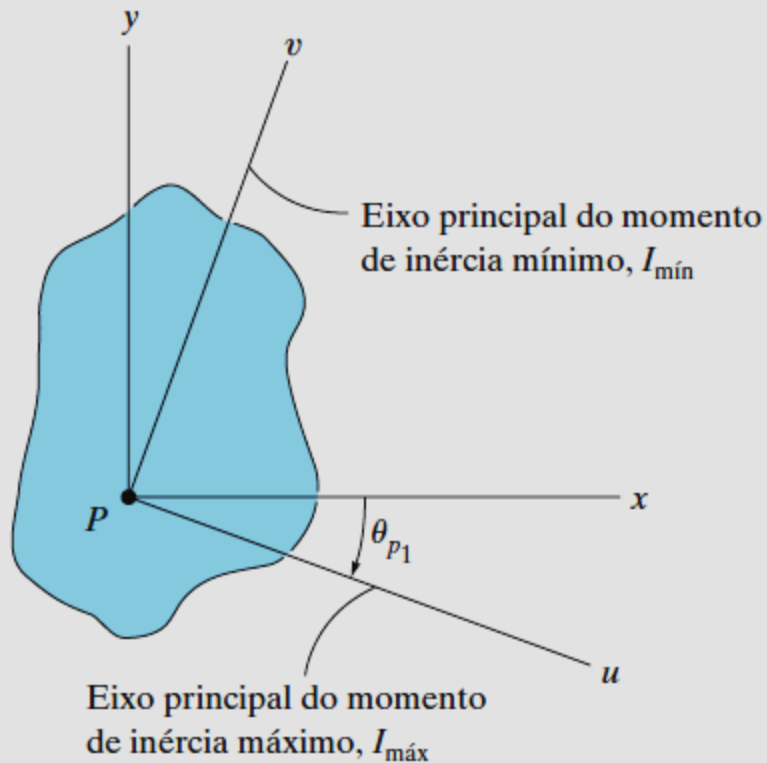
- Quando essa equação é apresentada graficamente em um conjunto de eixos que representam, respectivamente, o momento de inércia e o produto de inércia, o gráfico resultante é um círculo de raio:

$$R = \sqrt{\left(\frac{I_x - I_y}{2}\right)^2 + I_{xy}^2}$$

- E com centro localizado no ponto $(a, 0)$, em que:

$$a = \frac{(I_x + I_y)}{2}$$

7.10. CIRCULO DE MOHR PARA MOMENTOS DE INÉRCIA



- O círculo assim construído é chamado **círculo de Mohr**, em homenagem ao engenheiro alemão Otto Mohr (1835-1918).

7.10. CIRCULO DE MOHR PARA MOMENTOS DE INÉRCIA

Passo a passo para a determinação do círculo de Mohr

- A finalidade principal do uso do círculo de Mohr é ter um meio simples e conveniente de encontrar os momentos de inércia principais de uma área.

1) Determine I_x , I_y e I_{xy}

- É necessário estabelecer os eixos x, y e na sequência determinar I_x, I_y e I_{xy} ;

2) Construa do círculo

- Construa um sistema de coordenadas retangular de modo que o eixo horizontal represente o momento de inércia I e o eixo vertical represente o produto de inércia I_{xy} ;
- Determine o centro do círculo, O , que está localizado a uma distância $(I_x + I_y)/2$ da origem, e represente o ponto de referência A tendo coordenadas (I_x, I_{xy}) ;
- Lembre-se de que I_x é sempre positivo, ao passo que I_{xy} pode ser positivo ou negativo;
- Conecte o ponto de referência A com o centro do círculo e determine a distância OA por trigonometria. Essa distância representa o raio do círculo;
- Finalmente, desenhe o círculo.

7.10. CIRCULO DE MOHR PARA MOMENTOS DE INÉRCIA

Passo a passo para a determinação do círculo de Mohr

3) Momentos de inércia principais

- Os pontos em que o círculo cruza o eixo I indicam os valores dos momentos de inércia principais $I_{mín}$ e $I_{máx}$;
- Observe que, conforme esperado, o produto de inércia será zero nesses pontos;

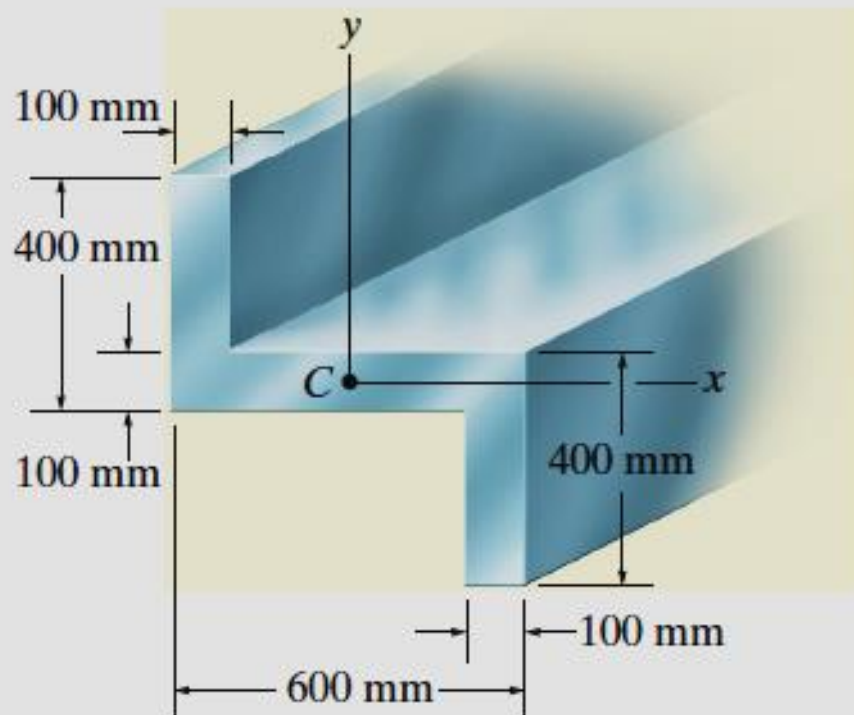
4) Eixos principais

- Para determinar a orientação do eixo principal de máximo momento de inércia, use trigonometria para achar o ângulo $2\theta_{P1}$, medido a partir do raio OA até o eixo I positivo;
- Esse ângulo representa o *dobro* do ângulo do eixo x até o eixo do momento de inércia máximo $I_{máx}$;
- Tanto o ângulo no círculo, $2\theta_{P1}$, como o ângulo θ_{P1} devem ser medidos no mesmo sentido. O eixo do momento de inércia mínimo $I_{mín}$ é perpendicular ao eixo para $I_{máx}$.

7.10. CIRCULO DE MOHR PARA MOMENTOS DE INÉRCIA

Exemplo 51:

- Usando o círculo de Mohr, determine os momentos de inércia principais e a orientação do eixo principal do máximo momento de inércia da área da seção transversal do membro mostrado na figura abaixo, relativamente a um eixo passando pelo centroide.



7.10. CIRCULO DE MOHR PARA MOMENTOS DE INÉRCIA

Solução:

1) Determine I_x , I_y e I_{xy}

- Os momentos e o produto de inércia da seção transversal em relação aos eixos x , y foram determinados nas aulas anteriores. Os resultados são:

$$I_x = 2,90(10^9) \text{ mm}^4$$

$$I_y = 5,60(10^9) \text{ mm}^4$$

$$I_{xy} = -3,00(10^9) \text{ mm}^4$$

7.10. CIRCULO DE MOHR PARA MOMENTOS DE INÉRCIA

Solução:

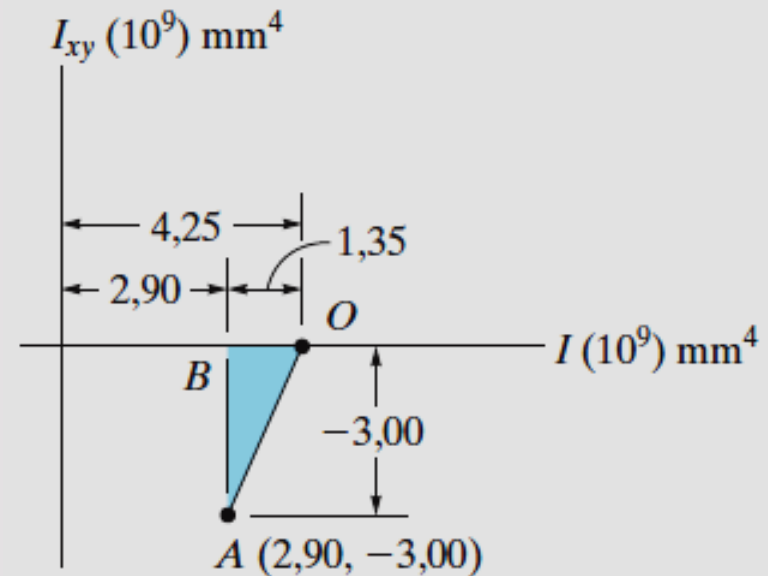
2) Construa do círculo

- A partir da origem, o centro do círculo, O , está a uma distância:

$$\frac{(I_x + I_y)}{2} = \frac{(2,90 + 5,60)}{2} = 4,25$$

- Quando o ponto de referência $A(I_x, I_{xy})$ ou $A(2,90, -3,00)$ é conectado ao ponto O , o raio OA é determinado a partir do triângulo OBA usando o teorema de Pitágoras. Logo:

$$OA = \sqrt{(1,35)^2 + (-3,00)^2} = 3,29$$

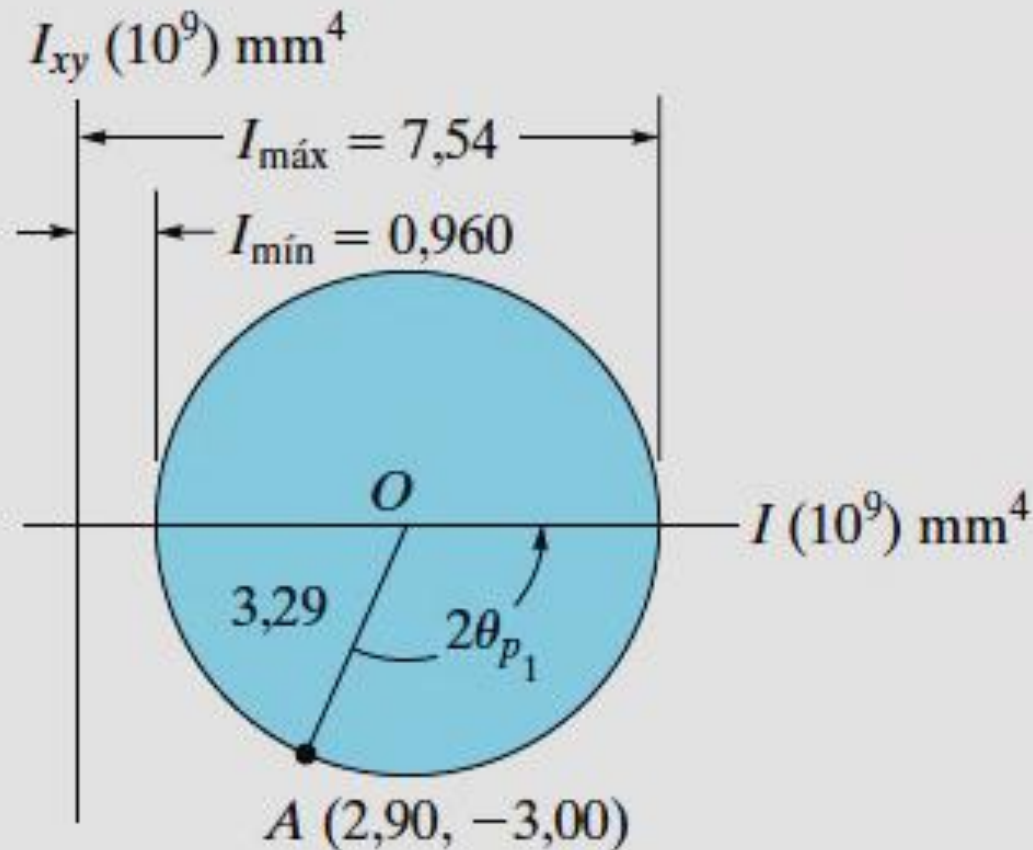


7.10. CIRCULO DE MOHR PARA MOMENTOS DE INÉRCIA

Solução:

2) Construa do círculo

➤ Construindo o círculo:



7.10. CIRCULO DE MOHR PARA MOMENTOS DE INÉRCIA

Solução:

3) Momentos de inércia principais

➤ O círculo cruza o eixo I nos pontos $(7,54, 0)$ e $(0,960, 0)$;

➤ Logo:

$$I_{\text{máx}} = (4,25 + 3,29)10^9 = 7,54(10^9) \text{ mm}^4$$

$$I_{\text{mín}} = (4,25 - 3,29)10^9 = 0,960(10^9) \text{ mm}^4$$

7.10. CIRCULO DE MOHR PARA MOMENTOS DE INÉRCIA

Solução:

4) Eixos principais

- O ângulo $2\theta_{p1}$ é determinado a partir do círculo medindo em sentido anti-horário a partir de OA até a direção do eixo I positivo.
- Logo:

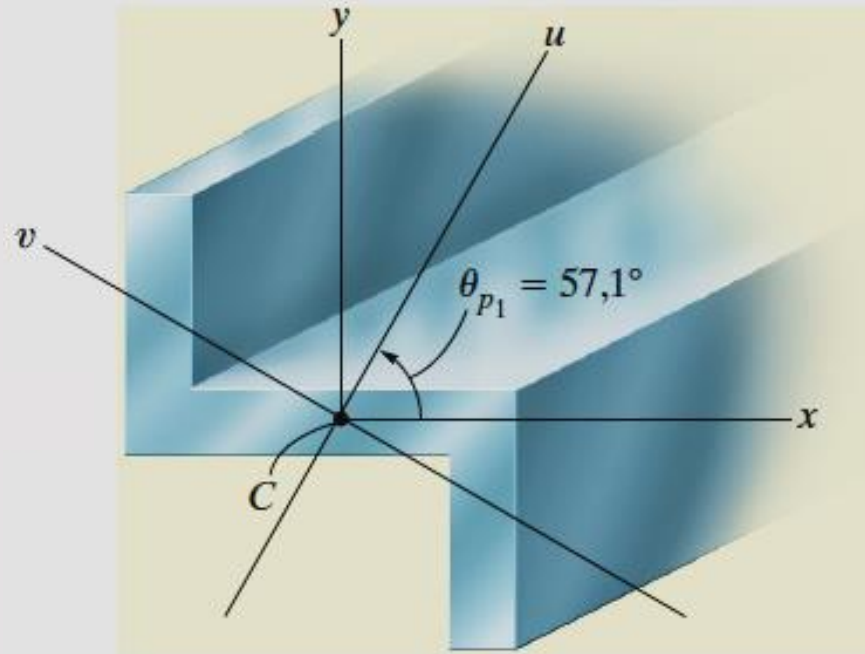
$$\begin{aligned}2\theta_{p1} &= 180^\circ - \sin^{-1}\left(\frac{|BA|}{|OA|}\right) \\&= 180^\circ - \sin^{-1}\left(\frac{3,00}{3,29}\right) = 114,2^\circ \\&= 114,2^\circ\end{aligned}$$

7.10. CIRCULO DE MOHR PARA MOMENTOS DE INÉRCIA

Solução:

4) Eixos principais

- O eixo principal para $I_{máx} = 7,54(10^9) \text{ mm}^4$ é, portanto, orientado em um ângulo $\theta_{p1} = 57,1^\circ$, medido no sentido anti-horário a partir do eixo x positivo até o eixo u positivo;
- O eixo v é perpendicular a esse eixo.



ATÉ A PRÓXIMA!