Wstęp do informatyki

Wykład 5
Uniwersytet Wrocławski
Instytut Informatyki

Plan na dziś

1. Rekurencja oraz ... kiedy NIE należy jej stosować:

Rozważane problemy:

- potęgowanie,
- wyznaczanie liczb Fibonacciego,
- współczynników dwumianowych,...
- 2. Programowanie dynamiczne... jako alternatywa dla rekurencji.

REKURENCJA

... a recursive definition defines objects in terms of "previously defined" objects of the class to define ...

wikipedia

Potęgowanie

Definicja rekurencyjna:

$$\begin{vmatrix} a^b = \begin{cases} 1 & b = 0 \\ a^{b-1} * a & b > 0 \end{vmatrix}$$

 wartość a^b definiujemy w oparciu o a^{b-1}, tzn. o wartość tej samej funkcji dla mniejszego argumentu

$$f(a,b) = \begin{cases} 1 & b=0 \\ f(a,b-1)*a & b>0 \end{cases}$$

Specyfikacja:

Wejście: a, b – liczby naturalne

Wyjście: ab

Funkcja rekurencyjna: "wywołuje sama siebie"

```
Int pot(int a, int b)
{ int i, rez;
  rez = 1;
  for(i=0; i<b; i++) rez = rez * a;
  return rez;
}</pre>
```

```
int pot(int a, int b)
{ if (b==0) return 1;
  return a * pot(a, b-1);
}
```

$$a^{b} = \begin{cases} 1 & b = 0 \\ a^{b-1} * a & b > 0 \end{cases}$$

Specyfikacja:

Wejście: a, b – liczby naturalne

Wyjście: ab

Funkcja rekurencyjna: "wywołuje sama siebie"

```
MIEREKURENCYJNIE

def pot(a, b):
    rez = 1;
    for i in range(b):
        rez = rez * a
    return rez
```

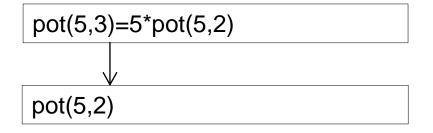
```
REKURENCYJNIE

def pot(a, b):
    if b==0:
        return 1
    return a * pot(a, b-1)
```

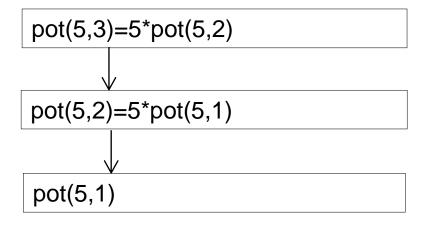
$$a^b = \begin{cases} 1 & b = 0 \\ a^{b-1} * a & b > 0 \end{cases}$$

pot(5,3)

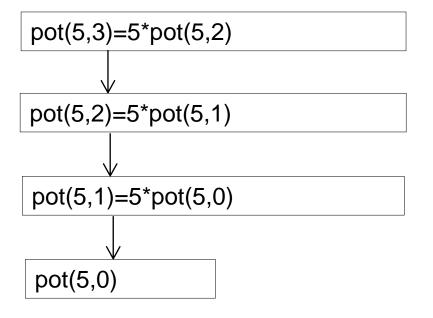
pot	a=5, b=3



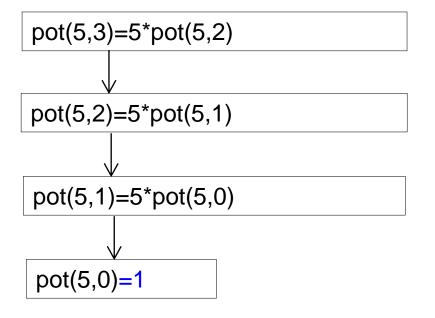
pot	a=5, b=2
pot pot	a=5, b=3



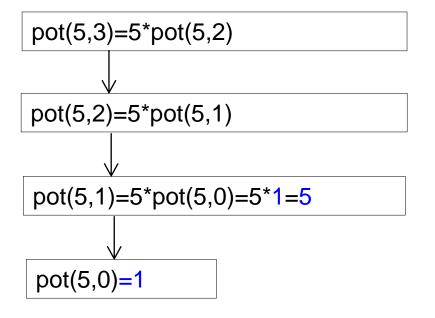
pot	a=5, b=1
pot	a=5, b=2
pot	a=5, b=3



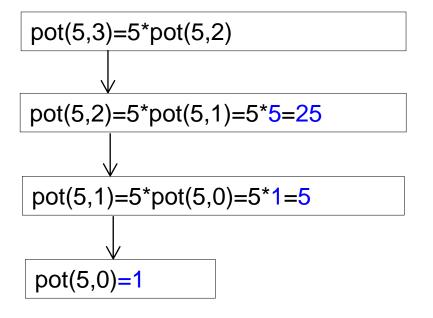
pot	a=5, b=0
pot	a=5, b=1
pot	a=5, b=2
pot	a=5, b=3



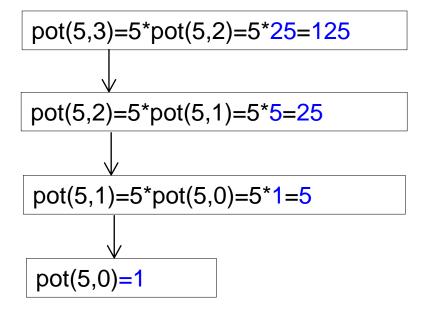
pot	a=5, b=0
pot	a=5, b=1
pot	a=5, b=2
pot	a=5, b=3



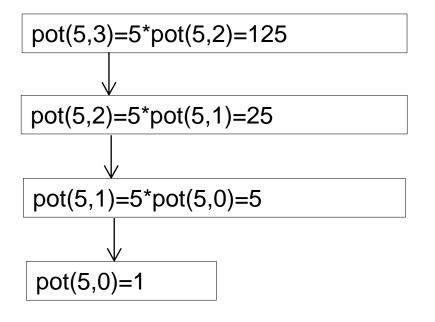
pot	a=5, b=1
pot	a=5, b=2
pot	a=5, b=3



pot	a=5, b=2
pot	a=5, b=3

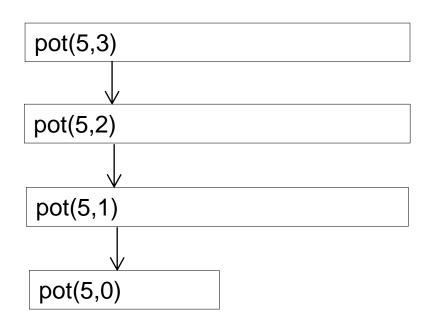


pot	a=5, b=3



Drzewo wywołań (rekurencyjnych)

Drzewo wywołań (rekurencyjnych) dla pot(5,3):



Krawędź ("strzałka") prowadzi od funkcji wywołującej do funkcji wywoływanej.

Skąd nazwa drzewo? O tym później...

Relacja rekurencyjna:

```
nwd(n,m) = \begin{cases} n & m = 0\\ nwd(m, n \bmod m) & n \ge m\\ nwd(m, n) & n < m \end{cases}
```

NIEREKURENCYJNIE

```
int nwd(int n, int m)
{   if (n<m) {
      k = m; m = n; n = k; }
   while (m!=0) {
      k = n % m;
      n = m;
      m = k;
   }
   return n;
}</pre>
```

REKURENCYJNIE

```
int nwd(int n, int m)
{ if (m==0) return n;
  if (m>n) return nwd(m, n);
  return nwd(m, n % m);
}
```

Relacja rekurencyjna:

```
nwd(n,m) = \begin{cases} n & m = 0\\ nwd(m, n \bmod m) & n \ge m\\ nwd(m, n) & n < m \end{cases}
```

NIEREKURENCYJNIE

```
def nwd(n,m):
    if n<m:
        k = m
        m = n
        n = k
while m!=0:
        k = n % m
        n =m
        m =k
return n</pre>
```

REKURENCYJNIE

```
def nwd(n,m):
    if m==0:
        return n
    if m>n:
        return nwd(m, n)
    return nwd(m, n)
```

Relacja rekurencyjna:

```
nwd(n,m) = \begin{cases} n & m = 0\\ nwd(m, n \bmod m) & n \ge m\\ nwd(m, n) & n < m \end{cases}
```

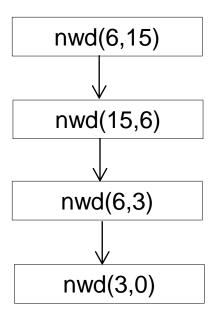
NIEREKURENCYJNIE

```
def nwd(n,m):
    if n<m:
        n,m = m,n
    while m!=0:
        n, m = m, n % m
    return n</pre>
```

REKURENCYJNIE

```
def nwd(n,m):
    if m==0:
        return n
    if m>n:
        return nwd(m, n)
    return nwd(m, n)
```

Drzewo wywołań:



```
int nwd(int n, int m)
{ if (m==0) return n;
  if (m>n) return nwd(m, n);
  return nwd(m, n % m);
}
```

```
def nwd(n,m):
    if m==0:
        return n
    if m>n:
        return nwd(m, n)
    return nwd(m, n)
```

Silnia

Definicja rekurencyjna:

```
0!=1
n!=n \cdot (n-1)! for n > 0
```

```
silnia(0) = 1

silnia(n) = n \cdot silnia(n-1) \text{ for } n > 0
```

Iteracyjnie:

```
int sil(int n)
{ int i, res=1;
  for(i=2; i<=n; i++) res*= i;
  return res;
}</pre>
```

```
def sil(n):
    res=1
    for i in range(2,n+1):
        res*=i
    return res
```

Rekurencyjnie:

```
int sil(int n)
{
   if (!n) return 1;
   return n * sil(n-1);
}
```

```
def sil(n):
    if n==0:
        return 1
    return n * sil (n-1)
```

Idea szybkiego potęgowania

Idea wyznaczania ab:

Jeśli *b* jest naturalną potęgą dwójki:

- $a^2 = a * a$: jedno mnożenie,
- $a^4 = a^2 * a^2$: dwa mnożenia (a^2 liczymy tylko jeden raz),
- $a^8 = a^4 * a^4$: trzy mnożenia
- itd.

Przykład

a¹⁰²⁴: 10 mnożeń (zamiast 1024)!

Idea szybkiego potęgowania

Gdy b nie jest potęgą dwójki...

Obserwacja:

Każdą naturalną potęgę liczby a można rozbić na "niewielką" liczbę potęg z wykładnikiem będącym potęgą dwójki.

Przykład

$$a^{49}=a^{32} \cdot a^{16} \cdot a^{1}$$

 $a^{90}=a^{64} \cdot a^{16} \cdot a^{8} \cdot a^{2}$

Obserwacja

Niech $b_k b_{k-1} \dots b_0$ to binarna reprezentacja liczby b. Wówczas:

$$a^{b} = a^{b_{0} \cdot 2^{0} + b_{1} \cdot 2^{1} + \dots + b_{k} \cdot 2^{k}} = a^{b_{0} \cdot 2^{0}} \cdot a^{b_{1} \cdot 2^{1}} \cdot \dots \cdot a^{b_{k} \cdot 2^{k}}$$

Obserwacja – inne sformułowanie

Aby uzyskać *a^b* wystarczy wymnożyć potęgi *a* odpowiadające jedynkom w binarnej reprezentacji liczby *b*.

Obserwacja inaczej

Aby uzyskać *a*^b wystarczy wymnożyć potęgi *a* odpowiadające jedynkom w binarnej reprezentacji liczby *b*.

Algorytm

- 1. wczytaj a, b
- 2. $rez \leftarrow 1$
- 3. $c \leftarrow a$
- 4. dopóki b>0
 - Jeśli b % 2 =1:

- $b \leftarrow b/2$
- $C \leftarrow C * C$
- 5. wypisz rez

Uwagi:

- zmienna c przechowuje w kolejnych iteracjach a, a², a⁴, a²,...
- instrukcja "b ← b / 2" usuwa z b najmniej znaczący bit (dzielenie całkowite!)
- b % 2 to wartość najmniej znaczącego bitu b
- w rez przechowujemy "dotychczas domnożone" potęgi liczby a

Algorytm:

- wczytaj a, b
- 2. rez \leftarrow 1
- 3. dopóki b>0
 - Jeśli b % 2 =1:

```
rez \leftarrow rez * a
```

- $b \leftarrow b/2$
- a ← a * a
- 4. wypisz rez

```
Implementacja:
int pot(int a, int b)
{ int rez;
  rez = 1;
  while (b>0) {
    if (b%2) rez = rez * a;
    b = b / 2;
    a = a * a;
}
```

Komentarze:

Czy ta implementacja jest prosta/skomplikowana? ...

return rez;

Jak wykazać poprawność (formalnie)?

Algorytm:

- wczytaj a, b
- 2. rez \leftarrow 1
- 3. dopóki b>0
 - Jeśli b % 2 =1:

- $b \leftarrow b/2$
- a ← a * a
- 4. wypisz rez

Implementacja:

```
def pot(a, b):
    rez = 1
    while b>0:
    if b%2:
        rez = rez * a
        b = b // 2
        a = a * a
    return rez
```

Komentarze:

- Czy ta implementacja jest prosta/skomplikowana? ...
- Jak wykazać poprawność (formalnie)?

Obserwacja (jeszcze) inaczej

Dla nieujemnych całkowitych a i b zachodzi:

$$a^{b} = \begin{cases} 1 & \text{gdy } b = 0 \\ (a^{2})^{b/2} & \text{gdy } b > 0, \text{ parzyste} \\ (a^{2})^{(b-1)/2} * a \text{ gdy } b > 0, \text{ nieparzyste} \end{cases}$$

Obserwacja (jeszcze) inaczej

Dla nieujemnych całkowitych a i b zachodzi:

$$a^{b} = \begin{cases} 1 & \text{gdy } b = 0 \\ (a^{2})^{b/2} & \text{gdy } b > 0, \text{ parzyste} \\ (a^{2})^{(b-1)/2} * a & \text{gdy } b > 0, \text{ nieparzyste} \end{cases}$$

Dowód poprawności:

- b = 0: oczywiste
- b > 0, parzyste $a^b = a^{2*(b/2)} = (a^2)^{b/2}$
- b > 0, nieparzyste $a^{b} = a^{1+2*((b-1)/2)} = (a^{2})^{(b-1)/2} * a^{2}$

Obserwacja (jeszcze) inaczej

Dla nieujemnych całkowitych a i b zachodzi:

$$a^{b} = \begin{cases} 1 & \text{gdy } b = 0 \\ (a^{2})^{b/2} & \text{gdy } b > 0, \text{ parzyste} \\ (a^{2})^{(b-1)/2} * a & \text{gdy } b > 0, \text{ nieparzyste} \end{cases}$$

Algorytm rekurencyjny (w oparciu o zależność rekurencyjną):

- jeśli b=0: zwróć 1
- jeśli b nieparzyste: zwróć a pomnożone przez wynik wywołania dla a równego a² oraz b równego (b-1) /2
- jeśli b parzyste: zwróć wynik wywołania dla a równego a² oraz b równego b / 2

$$a^{b} = \begin{cases} 1 & \text{gdy } b = 0 \\ (a^{2})^{b/2} & \text{gdy } b > 0, \text{ parzyste} \\ (a^{2})^{(b-1)/2} * a & \text{gdy } b > 0, \text{ nieparzyste} \end{cases}$$

Algorytm rekurencyjny:

- jeśli b=0: zwróć 1
- jeśli b nieparzyste: zwróć a pomnożone przez wynik wywołania dla a równego a² oraz b równego (b-1) /2
- jeśli b parzyste: zwróć wynik wywołania dla a równego a² oraz b równego b / 2

ALE: w C "stosujemy" dzielenie całkowite, czyli (b-1)/2 jest równe b/2 dla nieparzystego b.

```
Implementacja:
int pot(int a, int b)
{
  if (!b) return 1;
  if (b%2) return a* pot(a*a,b/2);
  return pot(a*a, b/2);
}
```

$$a^{b} = \begin{cases} 1 & \text{gdy } b = 0\\ (a^{2})^{b/2} & \text{gdy } b > 0, \text{ parzyste} \\ (a^{2})^{(b-1)/2} * a & \text{gdy } b > 0, \text{ nieparzyste} \end{cases}$$

Algorytm rekurencyjny:

- jeśli b=0: zwróć 1
- jeśli b nieparzyste: zwróć a pomnożone przez wynik wywołania dla a równego a² oraz b równego (b-1) /2
- jeśli b parzyste: zwróć wynik wywołania dla a równego a² oraz b równego b / 2

ALE: dla b nieparzystego (b – 1)/2 jest równe wynikowi dzielenia całkowitego b przez 2

```
Implementacja:
def pot(a, b):
  if not b:
    return 1
  if b%2:
    return a*pot(a*a,b//2)
  return pot(a*a,b/2)
```

Przykład: drzewo wywołań (rekurencyjnych)

Drzewo wywołań (rekurencyjnych) dla pot(2,17):

```
pot(2,17) = 2 * pot(2^2,8)
pot(2^2,8) = pot(2^4,4)
pot(2^4,4) = pot(2^8,2)
pot(2^8,2) = pot(2^{16},1)
pot(2^{16},1) = 2^{16} * pot(2^{32},0)
pot(2^{32},0) = 1
```

```
Implementacja:
int pot(int a, int b)
{
  if (!b) return 1;
  if (b%2) return a* pot(a*a,b/2);
  return pot(a*a, b/2);
}
```

```
Implementacja:

def pot(a, b):

if not b:

return 1

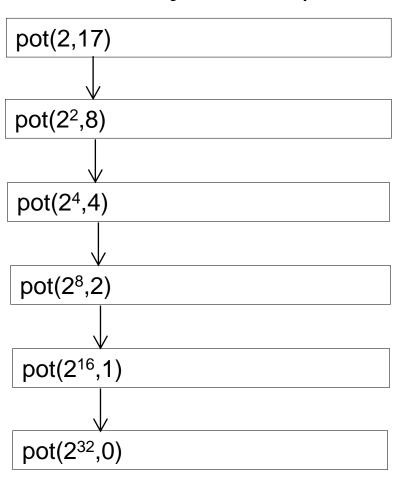
if b%2:

return a*pot(a*a,b//2)

return pot(a*a,b//2)
```

Przykład: drzewo wywołań (rekurencyjnych)

Drzewo wywołań (rekurencyjnych) dla pot(2,17):



Przykład: drzewo wywołań vs binarna repr. potęgi

Drzewo wywołań (rekurencyjnych) dla pot(2,17):



Szybkie potęgowanie... porównanie

```
Nierekurencyjnie:
int pot(int a, int b)
{ int rez;
 rez = 1;
 while (b>0) {
  if (b\%2) rez = rez * a;
  b = b / 2;
  a = a * a:
 return rez;
```

```
Rekurencyjnie:
int pot(int a, int b)
 if (!b) return 1;
 if (b%2) return a* pot(a*a,b/2);
 return pot(a*a, b/2);
```

Szybkie potęgowanie... porównanie

Nierekurencyjnie:

```
def pot(a, b):
    rez = 1
    while b>0:
    if b%2:
        rez = rez * a
        b = b // 2
        a = a * a
    return rez
```

Rekurencyjnie:

```
def pot(a, b):
   if not b:
     return 1
   if b%2:
     return a*pot(a*a,b//2)
   return pot(a*a,b//2)
```

Szybkie potęgowanie: złożoność

Implementacja nierekurencyjna

Pamięć: O(1)

Czas: O(log b)

 liczba powtórzeń (obrotów) pętli proporcjonalna do długości reprezentacji binarnej liczby b.

"Naiwne" a szybkie potęgowanie

Czas naiwnego potęgowania: O(b)

b	1	2	4	256	1024	65536
log b	0	1	2	8	10	16

Szybkie potęgowanie: złożoność

Implementacja rekurencyjna Czas:

- Intuicyjnie: każde wywołanie "skraca" binarną reprezentację b o jeden; więc O(log b)
- Formalnie możemy czas wyrazić zależnością rekurencyjną:

```
T(1) = 1

T(b) = 1 + T(b/2) dla parzystego b

T(b) = 1 + T((b-1)/2) dla nieparzystego b

Można pokazać, że T(b) = O(\log b)
```

Pamięć:

- Musimy uwzględnić zajętość stosu wywołań (ile wywołań jednocześnie?)
- Liczba wywołań ograniczona przez czas (p. wyżej)
- Złożoność: O(log b)

Liczby Fibonacciego (czyli: kiedy nie używać rekurencji!)

Definicja:

```
\begin{aligned} F_0 &= 1 \\ F_1 &= 1 \\ F_n &= F_{n-1} + F_{n-2} \text{ dla } n > 1 \end{aligned}
```

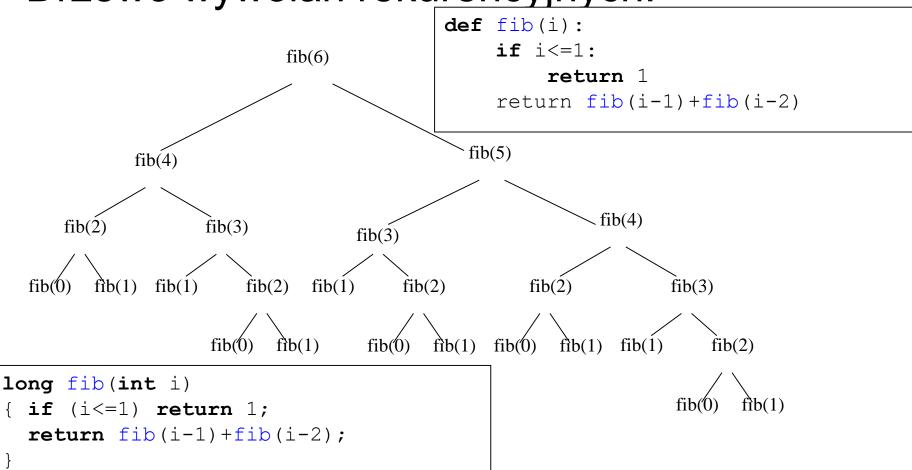
Rekurencyjnie:

```
long fib(int i)
{    if (i<=1) return 1;
    return fib(i-1)+fib(i-2);
}</pre>
```

```
def fib(i):
    if i<=1:
        return 1
    return fib(i-1)+fib(i-2)</pre>
```

```
n Fib<sub>n</sub>
3 3
5 8
  13
7 21
8 34
9 55
10 89
11 144
```

Drzewo wywołań rekurencyjnych:



Liczba "liści" drzewa wywołań dla fib(n):

• fib(n)

Złożoność czasowa co najmniej fib(n):

- większa niż liczba węzłów drzewa wywołań
- czyli ≥ fib(n)

Wniosek:

funkcja rekurencyjna nieefektywna!

Rozwiązanie nierekurencyjne:

- Utwórz tablicę int f[];
- "zapamiętuj" wartości F_i w f[i];
- użyj f[i-1] i f[i-2] obliczając F_i.

```
#define MaxN 1000

long fib1(int n)
{ long f[MaxN];
  f[0]=f[1]=1;
  for (i=2; i<=n; i++)
   f[i] = f[i-1]+f[i-2];
  return f[n];
}</pre>
```

```
MaxN=1000

def fib1(n):
    f=Array(MaxN)
    f[0]=1
    f[1]=1
    for i in range(2,n+1):
        f[i] = f[i-1]+f[i-2]
    return f[n]
```

Rozwiązanie nierekurencyjne:

- Czas: O(n)
- Pamięć: O(n)

```
#define MaxN 1000

long fib1(int n)
{ long f[MaxN];
  f[0]=f[1]=1;
  for (i=2; i<=n; i++)
    f[i] = f[i-1]+f[i-2];
  return f[n];
}</pre>
```

```
MaxN=1000

def fib1(n):
    f=Array(MaxN)
    f[0]=1
    f[1]=1
    for i in range(2,n+1):
        f[i] = f[i-1]+f[i-2]
    return f[n]
```

Pyt.: jak zmniejszyć wymagania pamięciowe? ćwiczenia...

Liczby Fibonacciego - podsumowanie

- Rekurencja w oparciu o definicję ciągu: czas obliczenia F_n proporcjonalny do (co najmniej) wartości F_n.
- Iteracja ze spamiętywaniem wartości:
 - czas O(n)
 - czyli dużo(!) szybciej niż rekurencyjnie
- Pyt.: Czy można jeszcze szybciej?
 - **Odp.**: Tak, wykorzystując szybkie potęgowanie... dla iloczynu macierzy

$$\binom{n}{m} = \frac{n!}{m!(n-m)!}$$

Algorytm "naiwny":

```
int newton(int n, int m)
{
  return sil(n)/(sil(m)*sil(n-m));
}
```

```
def newton(n, m):
  return sil(n)/(sil(m)*sil(n-m))
```

Wady:

- Duże liczby w trakcie obliczeń (zakres?).
- Powtarzanie obliczeń (np. (n-m)! jest "pośrednim wynikiem" przy wyliczaniu n!).

Fakt (trójkąt Pascala)

Funkcja rekurencyjna

```
long newton(int n, int m)
{ if ((m==0) || (m==n)) return 1;
  else return newton(n-1,m-1)+newton(n-1,m);
}
```

```
def newton(n, m):
    if m==0 or m==n:
        return 1
    else:
        return newton(n-1, m-1) + newton(n-1, m)
```

Rekurencyjnie:

```
long newton(int n, int m)
{ if ((m==0) || (m==n)) return 1;
  else return newton(n-1,m-1)+newton(n-1,m);
}
```

```
def newton(n, m):
    if m==0 or m==n:
        return 1
    else:
        return newton(n-1,m-1)+newton(n-1,m)
```

Złożoność czasowa: proporcjonalna do wartości funkcji

Wniosek: rozwiązanie rekurencyjne jest bardzo niewydajne!

Dlaczego? Wielokrotne powtarzanie "tych samych" obliczeń!

Współczynnik dwumianowy bez rekurencji

Wykorzystamy zależność:

$$\binom{n}{0} = \binom{n}{n} = 1$$
$$\binom{n}{m} = \binom{n-1}{m-1} + \binom{n-1}{m} dla \ n, m > 0$$

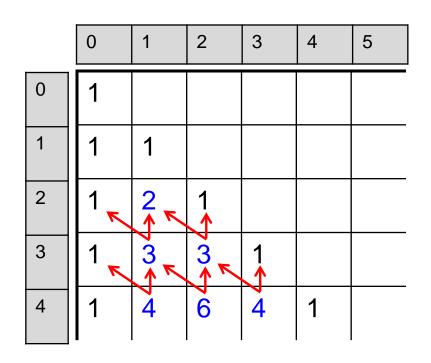
Wartości przechowujemy w tablicy dwuwymiarowej:

$$\binom{i}{j} = a[i][j]$$

Współczynnik dwumianowy bez rekurencji

Algorytm:

- umieść jedynki w pierwszej kolumnie i na głównej przekątnej
- Wypełniaj pozostałe komórki od góry w dół, od lewej do prawej (jak w trójkącie Pascala).



```
long newton(int n, int m)
{ int a[n+1][n+1];
  int i, j;
  a[0][0]=1;
  for (i=1; i<=n; i++)
  { a[i][0]=1;
     for (j=1; j<i; j++)
       a[i][j]=a[i-1][j-1]+a[i-1][j];
     a[i][i]=1;
  return a[n][m];
```

1					
1	1				
1	2	1			
1	3	3	1		
1	4	6	4	1	

Złożoność:

•Czas: O(n·n)

•Pamięć: O(*n*⋅*n*)

```
def newton3(n, m):
    a=Array(n+1,n+1)
    a[0][0]=1
    for i in range(1,n+1):
        a[i][0]=1
        for j in range(1,i):
        a[i][j]=a[i-1][j-1]+a[i-1][j]
        a[i][i]=1
    return a[n][m]
```

1					
1	1				
1	2	1			
1	3	3	1		
1	4	6	4	1	

Złożoność:

•Czas: O(n·n)

•Pamięć: O(*n*⋅*n*)

Jak zmniejszyć pamięć?

Obserwacja

Wartości w *i*-tym wierszu zależą jedynie od wartości w wierszu *i* – 1:

$$a[i][j] = a[i-1][j-1] + a[i-1][j]$$

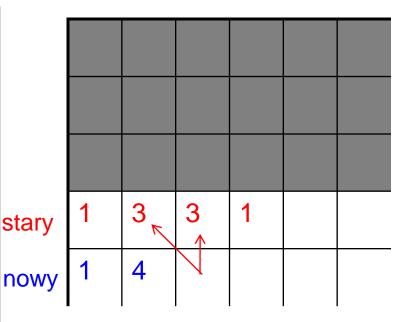
Rozwiązanie

Przechowuj tylko dwa wiersze:

- bieżący;
- •poprzedni.

1					
1	1				
1	2	1			
1	3	3	1		
1	4	6	4	1	

```
long newton(int n, int m)
    int i, j;
    long stary[n+1], nowy[n+1];
    stary[0]=1;
    for (i=0;i<n;i++)
    \{ nowy[0]=1;
       for (j=1; j<=i; j++)
          nowy[j]=stary[j-1]+stary[j];
       nowy[i+1]=1;
       for (j=0; j<=i+1; j++)
        { stary[j]=nowy[j];
          nowy[\dot{1}]=0;
    return(stary[m]);
```



```
long newton(int n, int m)
    int i, j;
    long stary[n+1], nowy[n+1];
    stary[0]=1;
    for (i=0;i<n;i++)
    \{ nowy[0]=1;
       for (j=1; j<=i; j++)
         nowy[j] = stary[j-1] + stary[j];
       nowy[i+1]=1;
       for (j=0;j<=i+1;j++)
        { stary[j]=nowy[j];
          nowy[j]=0;
    return(stary[m]);
```

Uwagi:

- nowy[0]=1 wystarczy raz
- wypełnianie nowy zerami nie jest konieczne

```
def newton4(n, m):
    stary=Array(n+1)
    nowy=Array(n+1)
    stary[0]=1
    for i in range (0,n):
        nowy[0]=1
        for j in range (1, i+1):
             nowy[j] = stary[j-1] + stary[j]
        nowy[i+1]=1
        for j in range (i+2):
             stary[j]=nowy[j]
             nowy[j]=0
    return stary[m]
```

Uwagi:

- nowy[0]=1 wystarczy raz
- wypełnianie nowy zerami nie jest konieczne

```
long newton(int n, int m)
{
    int i, j;
    long stary[n+1], nowy[n+1];
    nowy[0]=1;
    stary[0]=1;
    for (i=0;i<n;i++)
    { nowy[0]=1;
       for (j=1; j<=i; j++)
         nowy[j] = stary[j-1] + stary[j];
       nowy [i+1]=1;
       for (j=0; j<=i+1; j++)
        { stary[j]=nowy[j];
          nowv[i]=0;
    return(stary[m]);
```

Uwagi:

- nowy[0]=1 wystarczy raz
- wypełnianie nowy zerami nie jest konieczne

```
long newton(int n, int m)
{ int i, j;
  long stary[n+1], nowy[n+1];
  stary[0]=1;
  nowy[0]=1;
  for (i=0;i<n;i++)</pre>
   for (j=1; j<=i; j++) nowy[j]=stary[j-1]+stary[j];
   nowy[i+1]=1;
   for (j=1;j<=i+1;j++) stary[j]=nowy[j];</pre>
  return (nowy[m]);
```

Uwaga

Zamiana wartości tablic stary i nowy jest czasochłonna.

Obserwacja

Do policzenia nowy[j] potrzebujemy tylko stary[j] i stary[j-1].

Uwaga

Zamiana wartości tablic stary i nowy jest czasochłonna.

Obserwacja

Do policzenia nowy[j] potrzebujemy tylko stary[j] i stary[j-1].

Rozwiązanie

Używaj jednej tablicy, obliczaj wartości "od prawej do lewej".

Dwie tablice

stary	

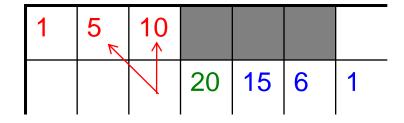
nowy

~	5	10 K	10 <	5	1	
1	6	15				

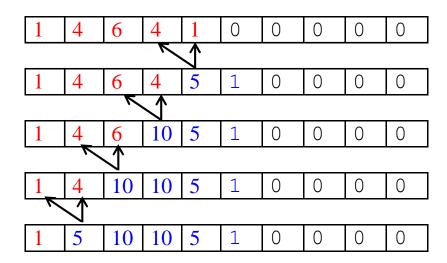
stary	1	5	10	10	5 <	1	
nowy	1	6	15	20			

Jedna tablica

1	5	10 K	10 ^			
				15	6	1



Nowe rozwiązanie – przykład



```
long newton(int n, int m)
  int i, j;
    long nowy[m+1];
    nowy[0]=1;
    for (i=0;i<n;i++)
        nowy[i+1]=1;
        for (j=i; j>0; j--)
          nowy[j] = nowy[j-1] + nowy[j];
  return (nowy[m]);
```

Złożoność:

- •Czas: $O(n \cdot n)$ [łatwo poprawić do $O(n \cdot m)$; jak???]
- •Pamięć: O(m) [dynamicznie deklarowany rozmiar tablicy...]

Obserwacja:

Wyznaczanie wartości w kolumnach m+1, m+2, ... niekonieczne

```
long newton(int n, int m)
{ int i, j, maxc;
    long nowy[m+1];
    nowy[0]=1;
    for (i=0; i<n; i++)
    { if (i < m) nowy[i+1]=1;
       maxc = i > m ? m : i;
       for (j=maxc; j>0; j--)
          nowy[j] = nowy[j-1] + nowy[j];
  return (nowy [m]);
```

•Czas: O(*n*⋅*m*)

•Pamięć: O(*m*)

Obserwacja:

Wyznaczanie wartości w kolumnach m+1, m+2, ... niekonieczne

```
def newton(n, m):
    nowy=Array(m+1)
    nowy[0]=1
    for i in range (0,n):
         if i<m:</pre>
             nowy[i+1]=1
         if i>m:
             maxc = m
         else:
             maxc = i
         j=maxc
         while j > 0:
             nowy[j] = nowy[j-1] + nowy[j]
             j=j-1
    return nowy[m]
```

- •Czas: O(*n*⋅*m*)
- •Pamięć: O(m)

Podsumowanie

1. Rekurencja:

- wygodne narzędzie do zapisywania algorytmów wykorzystujących zależności rekurencyjne
- unikać, gdy wymaga wielokrotnego powtarzania obliczeń
- Programowanie dynamiczne jako alternatywa dla nieefektywnej rekurencji:
 - spamiętywanie wyników dla mniejszych wartości argumentów
 - Wykorzystanie "spamiętanych" wartości zamiast wywołań rekurencyjnych