int lightValue;

while(true)

{

if(SensorValue(bumpSwitch) == 1)

{

turnFlashlightOn(flashlight, 127);

setServo(servo1, -127);

wait(someamountoftime);

lightValue = SensorValue(lightSensor)

setServo(servo2, someValue)

if(lightValue < darkValue)

{

startMotor(motor, 63);

wait(someamountoftime);

stopMotor(motor);

setServo(servo3, -127);

wait(someamountoftime);

startMotor(motor, -63);

wait(someamountoftime);

stopMotor(motor);

}

else

{

startMotor(servo3, someValue);

wait(someamountoftime);

stopMotor(motor);

setServo(-127);

wait(someamountoftime);

startMotor(motor, -163);

wait(someamountoftime);

stopMotor(motor);

}

setServo(servo2, 0);

setServo(servo3, 0);

}