LearnOptix 系列 5-纹理映射

Dezeming Family

2023年4月25日

DezemingFamily 系列书和小册子因为是电子书,所以可以很方便地进行修改和重新发布。如果您获得了 DezemingFamily 的系列书,可以从我们的网站 [https://dezeming.top/] 找到最新版。对书的内容建议和出现的错误欢迎在网站留言。

目录

_	纹理知识点	1
	11 纹理基本功能	1
	12 纹理扩展功能	2
	13 无绑定纹理	3
=	代码实现一:基本纹理的加载	4
Ξ	代码实现二:环境光	5
四	小结	5
参:	考文献	7

一 纹理知识点

本节介绍纹理的相关知识点。

11 纹理基本功能

OptiX 纹理支持常见的纹理映射功能,包括纹理过滤、各种 warp 模式和纹理采样。用于创建纹理对象的函数:

1 rtTextureSamplerCreate

每个纹理对象都与包含纹理数据的一个或多个缓冲区相关联。缓冲区可以是 1D、2D 或 3D,并且可以使用函数进行设置:

1 rtTextureSamplerSetBuffer

设置 minification、magnification 和 mipmapping 的过滤方法函数:

rtTextureSamplerSetFilteringModes

使用下面的函数按维度指定范围 [0.0,1.0] 之外的纹理坐标的换行:

rtTextureSamplerSetWrapMode

给定纹理的最大各向异性是使用下面函数各向异性设置的:

rtTexture Sampler SetMax Anisotropy

该值将被 clamp 在 [1.0, 16.0] 的范围内。

设置 texturesampler 的索引模式的函数:

rt Texture Sampler Set Indexing Mode

索引模式有两种:

1 // 归一化坐标访问

- 2 RT TEXTURE INDEX NORMALIZED COORDINATES
- 3 // 按数组索引值
- 4 RT_TEXTURE_INDEX_ARRAY_INDEX

比如一个数组 data 有 100 个元素,要找到第 30 个元素,按数组索引值索引,就是索引 29,按照归一化 访问索引就是 0.29 (坐标归一化到 [0,1] 区间)。

指定纹理值转换为归一化 float 类型值:

1 | rtTextureSamplerSetReadMode

指定参数是:

RT TEXTURE READ NORMALIZED FLOAT

给出较完整的示例代码:

```
RTcontext context = ...;

RTbuffer tex_buffer = ...; //2D buffer

RTtexturesampler tex_sampler;

trTextureSamplerCreate(context, &tex_sampler);

rtTextureSamplerSetWrapMode(tex_sampler, 0, RT_WRAP_CLAMP_TO_EDGE);

rtTextureSamplerSetWrapMode(tex_sampler, 1, RT_WRAP_CLAMP_TO_EDGE);
```

OptiX 程序可以使用 CUDA C 内置的 tex1D、tex2D 和 tex3D 函数访问纹理数据。

```
1 rtTextureSampler < uchar4, 2, cudaReadModeNormalizedFloat> t;
2 ...
3 float2 tex_coord = ...;
4 float4 value = tex2D( t, tex_coord.x, tex_coord.y );
```

12 纹理扩展功能

Optix3.9 以后,开始支持立方体 (cube)、分层 (layered)mipmapped 纹理,API 调用为:

```
    rtBufferMapEx
    rtBufferUnmapEx
    rtBufferSetMipLevelCount
```

也移除了一些不用的功能, 比如

```
1 rtTextureSamplerGetArraySize
2 rtTextureSamplerGetMipLevelCount
```

分层纹理等效于 CUDA 分层纹理和 OpenGL 纹理数组 (texture arrays)。它们是通过调用 rtBufferCreate (参数为 RT_BUFFER_LAYERED)来创建的,创建 cube maps 还需要通过参数 RT_BUFFER_CUBEMAP。在这两种情况下,缓冲区的深度维度 (depth dimension) 用于指定层数或立方体面,而不是 3D 缓冲区的厚度。

采样 CubeMap 的函数:

```
1 rtTexCubemap
2 rtTexCubemapLod
3 rtTexCubemapLayered
4 rtTexCubemapLayeredLod
```

可以通过提供用于 mipmapping 的细节级别 (level of detail) 或用于各向异性滤波的梯度 (gradients for anisotropic filtering) (比如光线微分会使用的功能)来对纹理进行采样。分层纹理(纹理阵列)需要整数层数:

```
float4 v;
if (mip_mode == MIP_DISABLE)
    v = rtTex2DLayeredLod<float4 >(tex, uv.x, uv.y, tex_layer);

else if (mip_mode == MIP_LEVEL)
    v = rtTex2DLayeredLod<float4 >(tex, uv.x, uv.y, tex_layer, lod);

else if (mip_mode == MIP_GRAD)
    v = rtTex2DLayeredGrad<float4 >(tex, uv.x, uv.y, tex_layer, dpdx, dpdy);
```

13 无绑定纹理

从 OptiX 3.0 版本开始,OptiX 支持无绑定纹理 (bindless textures)。无绑定纹理允许 OptiX 程序引用纹理,而无需将其绑定到特定变量。这是通过使用纹理 ID 来实现的。使用无绑定纹理,可以在多个纹理之间动态切换,而无需在程序中明确声明所有可能的纹理,也无需手动实现切换代码。

选择的纹理集可以具有不同的属性,如 wrap mode 和不同的尺寸,从而提高了纹理阵列的灵活性。要从现有纹理采样器获取设备句柄 (device handle),可以使用:

```
RTtexturesampler tex_sampler = ...;
int tex_id;
rtTextureSamplerGetId( tex_sampler, &tex_id );
```

纹理 ID 值是不可变的,并且在销毁其关联的纹理采样器之前一直有效。通过使用输入缓冲区或 OptiX 变量,使纹理 ID 可用于 OptiX 程序:

```
// 1D buffer
RTbuffer tex_id_buffer = ...;
unsigned int index = ...;
void* tex_id_data;
rtBufferMap( tex_id_buffer , &tex_id_data );
((int*)tex_id_data)[index] = tex_id;
rtBufferUnmap( tex_id_buffer );
```

与 CUDA C 的纹理函数类似,OptiX 程序可以使用 rtTex1D、rtTex2D 和 rtTex3D 函数以无绑定的方式访问纹理:

```
rtBuffer < int , 1> tex_id_buffer;
unsigned int index = ...;
int tex_id = tex_id_buffer[index];
float2 tex_coord = ...;
float4 value = rtTex2D < float4 > ( tex_id , tex_coord.x , tex_coord.y );
```

二 代码实现一:基本纹理的加载

本节代码见 2-1 目录。

为了导入图像,我们需要一个图像读入功能,这里我们用常用的 stb_lib 来读取图像:

```
1 // 一定要在引用头文件之前定义宏
2 #define STB_IMAGE_IMPLEMENTATION
3 #include "stb_image.h"
4 // 纹理读取
5 int imgW, imgH, nrChannels;
6 unsigned char *data = stbi_load("resources/girl.png", &imgW, &imgH, & nrChannels, 0);
```

注意读取的文件类型一定是 png 图像, 保证是四通道的, 否则后面内存拷贝时就会访问出错。

纹理的实现可以参考 optixTextureSampler 官方样例,我们改为了使用 optixu 的函数来完成,并且将加载的图像作为纹理。

在 Optix 程序里, 地板的纹理放在了我们定义的 girl.cu 文件:

|// 纹理

1 2

rtTextureSampler<uchar4, 2, cudaReadModeNormalizedFloat> input_texture;

采样的纹理坐标来自于 parallelogram.cu 求交以后得到的纹理值。我们的背景是埃罗芒阿老师(图像文件放在了 resources 目录下):



三 代码实现二:环境光

虽然我们已经有了不错的地板纹理,但是周围环境还不是很好,我们希望使用一个环境光让周围环境 更好看。

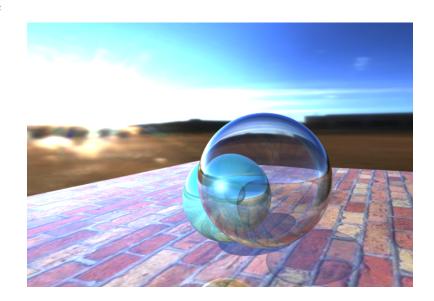
加载纹理的代码可以直接使用 loadTexture() 函数,执行默认设置(比如线性插值、归一化纹理坐标、归一化 float 读取值等):

```
const float3 default_color = make_float3(1.0f, 1.0f, 1.0f);
const std::string texpath = "./resources/CedarCity.hdr";
context["envmap"]->setTextureSampler(sutil::loadTexture(context, texpath, default_color));
```

在 background.cu 中 (我们把 constantbg.cu 改为了 background.cu),根据光线的方向来生成对应的全景图坐标,然后访问全景图:

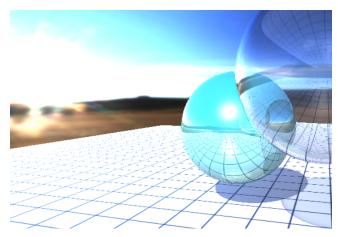
```
rtDeclareVariable(optix::Ray, ray, rtCurrentRay, );
1
   rtTextureSampler<float4, 2> envmap;
2
  RT_PROGRAM void envmap_miss()
3
4
     float theta = atan2f( ray.direction.x, ray.direction.z );
5
                 = M_PIf * 0.5f - acosf(ray.direction.y);
     float phi
6
                 = (theta + M_PIf) * (0.5 f * M_1_PIf);
     float u
7
                 = 0.5 f * (1.0 f + sin(phi));
8
     prd_radiance.result = make_float3( tex2D(envmap, u, v) );
9
10
```

渲染结果为:



四 小结

如果我们不进行多帧累加,每个像素都在像素中心发射采样光线,那么得到的渲染结果就是:



可以看到远处的纹理断断续续的,通过 LOD 和 Mipmap 可以得到解决,但本文暂不涉及这些内容。本文介绍了一些基本的纹理操作,而更复杂的纹理操作,比如基于光线微分的抗锯齿方法的实现,我们可能在后期会以小型付费项目的形式提供给大家(坚持创作实属不易,因为暂时没有在国内备案,国外租网页服务器费用确实也比较高,如果教程有帮助,还希望大家多多支持)。

下一篇文章中,我们将会介绍渲染中最常用的三角 mesh 是如何集成到 Optix 中的,这样我们就可以加载和使用一些有趣的模型了。

参考文献

- [1] https://developer.nvidia.com/rtx/ray-tracing
- [2] https://developer.nvidia.com/rtx/ray-tracing/optix
- [3] https://developer.nvidia.com/blog/how-to-get-started-with-optix-7/
- [4] https://raytracing-docs.nvidia.com/optix7/index.html
- [5] https://raytracing-docs.nvidia.com/optix7/guide/index.html#preface#
- [6] https://developer.nvidia.com/designworks/optix/downloads/legacy
- [7] https://raytracing-docs.nvidia.com/optix6/guide_6_5/index.html#guide#
- [8] https://raytracing-docs.nvidia.com/optix6/api_6_5/index.html
- [9] https://raytracing.github.io/books/RayTracingInOneWeekend.html
- [10] https://learnopengl.com/Getting-started/Camera