由于事先未能考虑周全，一开始我们所绘的路线图转弯角度过大且过急，不适合小车识别转弯角度。为了解决这一问题，我们重新绘制了一个更适合小车识别是否需要转弯的路线图，把转弯角度降低了一些，正在进行勾线与涂黑工作