به نام خدا



دانشكده مهندسي كامپيوتر

مبانی و کاربردهای هوش مصنوعی ترم بهار ۱۴۰۲

پروژه اول

مهلت تحویل ۲۳ اسفند ۱۴۰۱ ساعت ۲۳:۵۹

مقدمه

در این پروژه، عامل پکمن مسیر خود را در مارپیچ به صورت بهینه برای رسیدن به یک مکان خاص و جمع آوری غذا پیدا می کنید و آنها را در سناریوهای بازی پکمن بکار می برید.

برای دیباگ و تست الگوریتمهای خود می توانید دستور زیر را اجرا کنید و جزئیات آن را ببینید:

python autograder.py

¹ Pacman

ساختار پروژه بصورت زیر است و کلیه فایلها در قالب یک فایل زیپ از سامانه کورسز قابل دریافت خواهد بود:

فایلهایی که باید ویرایش کنید:		
فایلی که همه الگوریتمهای جستجوی شما در آن قرار می گیرند.	search.py	
فایلی که همه عاملهای جستجو در آن قرار میگیرند.	searchAgents.py	
ساختمان دادههای مفید برای پیادهسازی الگوریتمهای جستجو در این فایل قرار دارند.		
فایلهایی که شاید بخواهید آنها را ببینید:		
فایل اصلی که بازیهای پکمن را اجرا میکند. این فایل کلاس GameState را برای بازی پکمن توصیف میکند که در این پروژه از آن استفاده میکنید.		
منطق جهان بازی پکمن در این فایل پیادهسازی شده است. این فایل شامل چندین کلاس مانند AgentState(وضعیت عامل)، Agent(عامل)، Grid(جهت) می شود.	game.py	
فایلهایی که میتوانید از آنها عبور کنید:		
گرافیکهای پیادهسازی شده برای بازی پکمن	graphicsDisplay.py	
پشتیبانی برای گرافیک بازی	graphicsUtils.py	
گرافیک ASCII برای پکمن	textDisplay.py	
عاملهای کنترلکننده ارواح	ghostAgents.py	

رابط صفحه کلید برای کنترل پکمن	keyboardAgents.py
برنامه برای خواندن فایلهای نقشه و ذخیره اطلاعات آنها	layout.py
تصحیح کننده خود کار پروژه	autograder.py
parse کردن تست های autograder و فایلهای راهحل	testParser.py
autograding کلاسهای کلی	testClasses.py
پوشه دربردارنده تستهای مختلف برای هر سوال	test_cases/
کلاسهای autograding پروژه ۱	searchTestClasses.py

شما باید بخشهایی از سه فایل search.py و search.py و wtil.py را پر کنید. لطفا سایر فایل فایل فایل اللها را تغییر ندهید.

توجه: پاسخ کامل به سوالات تشریحی و ارائه توضیحات به همراه اسکرینشات برای بخشهای پیادهسازی در این پروژه الزامی میباشد و بخش قابل توجهی از نمره را تعیین میکند.

به پکمن خوش آمدید!

پس از دریافت کد پروژه از سامانه کورسز و خارج کردن آن از حالت فشرده، با تایپ کردن فرمانهای زیر می توانید بازی پکمن را اجرا کنید:

cd P1 python pacman.py

پکمن در دنیای آبی براقی که پر از راهروهای پیچ در پیچ و غذاهای لذیذ است، زندگی میکند. حرکت بهینه در این جهان اولین قدم پکمن برای موفقیت است.

ساده ترین عامل در فایل searchAgents.py عاملی با نام GoWestAgent است که همیشه به سمت غرب حرکت می کند (یک عامل واکنشی ساده). این عامل گاهی می تواند برنده شود:

python pacman.py --layout testMaze --pacman GoWestAgent

اما وقتی تغییر مسیر نیاز باشد این عامل به خوبی عمل نمی کند:

python pacman.py --layout tinyMaze --pacman GoWestAgent

اگر پکمن در جایی از بازی گیر کرد با وارد کردن ctrl+c در ترمینال خود می توانید از بازی خارج شوید. به زودی پکمن شما نه تنها tinyMaze بلکه هر مارپیچ دیگری که بخواهید را نیز می تواند حل کند. توجه: فایل pacman.py از چند option نیز پشتیبانی می کند که می توان هر کدام را هم به شکل بلند (-layout--) و هم به شکل کوتاه (ا-) وارد کرد. برای دیدن لیستی از همه optionها و مقادیر پیش فرض آنها می توانید دستور زیر را وارد کنید:

python pacman.py -h

همچنین همه دستوراتی که در این پروژه آورده شده جهت استفاده سریع و راحت در فایل command.txt قرار گرفتهاند. در سیستمعاملهای مک و یونیکس می توانید همه این دستورات را یکجا با وارد کردن دستور زیر اجرا کنید:

bash commands.txt

ناخت فایلها و برخی از functionهای پروژه

سوال: کاربرد کلاس SearchProblems در فایل search.py را به همراه متودهای آن توضیح دهید. Agent, Directions, Configuration, Actions همچنین به اختصار کاربرد هر یک از کلاسهایgame.py قرار دارند، بیان کنید.

پیادهسازی: متود push و pop از کلاسهای Stack و Queue و همچنین متود update از کلاس Pop از کلاس PriorityQueue را بررسی کنید و در صورت لزوم آنها را در فایل util.py اصلاح کنید.

۱) پیدا کردن یک نقطه ثابت غذا با استفاده از جستجوی اول عمق (DFS) (۳ امتیاز)

در فایل searchAgents.py می توانید کلاس SearchAgent را که بطور کامل پیاده سازی شده است پیدا کنید. این عامل یک مسیر را مشخص می کند و قدم به قدم آن را طی می کند. الگوریتم های جستجو پیاده نشده اند و پیاده سازی آن ها بر عهده شماست.

در ابتدا با اجرای دستور زیر مطمئن شوید که SearchAgent به درستی کار می کند:

python pacman.py -l tinyMaze -p SearchAgent -a fn=tinyMazeSearch

دستور بالا به عامل جستجو (SearchAgent) می گوید که برای الگوریتم جستجو، از tinyMazeSearch که در فایل search.py پیاده سازی شده است استفاده کند. پکمن باید بتواند با موفقیت در این مارپیچ حرکت کند.

اکنون زمان آن است که توابع جستجوی کامل و کلی را پیادهسازی کنید. شبه کد الگوریتمهای جستجو را می توانید در اسلایدهای درس مشاهده کنید.

توجه کنید که یک گره جستجو باید علاوه بر اطلاعات مربوط به حالت، اطلاعات لازم برای بازسازی مسیری که به آن حالت می رسد را در خود داشته باشد.

نکته مهم: همه توابع جستجوی شما باید یک لیست از اعمالی^۲ که عامل را از حالت شروع به هدف می رساند را برگردانند. همه این اعمال باید حرکتهای مجاز باشند (جهتهای مجاز، نباید از دیوارها عبور کند). نکته مهم: حتما از ساختمان دادههای صف، پشته و صف اولویت که در فایل util.py به شکل آماده در اختیارتان قرار داده شده است، استفاده کنید. این ساختمان دادهها ویژگیهای مشخصی دارند که برای سازگاری با autograder لازم هستند.

راهنمایی: الگوریتمها بسیار مشابهاند. الگوریتمهای DFS, BFS, A*, UCS تنها در جزئیات مدیریت fringe تفاوت دارند. پس تلاش کنید ابتدا الگوریتم DFS را به درستی پیادهسازی کنید و پیادهسازی بقیه الگوریتمها مشابه با پیادهسازی DFS خواهد بود.

البته یکی از روشها پیاده سازی تنها شامل یک تابع جستجوی کلی است که با یک صفبندی مخصوص به هر الگوریتم تنظیم شده است؛ به شکلی که تنها بخش متفاوت بین الگوریتم ها بخش مربوط به صفبندی

.

² Actions

میباشد و جستجوی کلی یکسان است (برای دریافت نمره کامل نیازی نیست که حتما این روش را پیادهسازی کنید).

الگوریتم جستجوی اول عمق را در تابع depthFirstSearch موجود در فایل search.py پیادهسازی کنید که حالاتی کنید. برای اینکه الگوریتم شما کامل باشد، ورژن جستجوی گرافی DFS را پیادهسازی کنید که حالاتی که قبلا مشاهده شدهاند را گسترش نمی دهد.

کد شما باید به سرعت راه حل را برای حالات زیر بیابد:

python pacman.py -l tinyMaze -p SearchAgent

python pacman.py -l mediumMaze -p SearchAgent

python pacman.py -l bigMaze -z .5 -p SearchAgent

صفحه پکمن حالاتی را که کاوش شدهاند را به ترتیب نشان میدهد (هرچه رنگ قرمز روشن تر باشد به معنای این است که اخیراً کاوش شده است و به مرور زمان کمرنگ تر می شود).

راهنمایی: اگر از ساختمان داده پشته استفاده میکنید، مسیر به دست آمده از الگوریتم DFS برای ساختمان داده پشته استفاده میکنید، مسیر به دست آمده از الگوریتم mediumMaze باید طولی برابر ۱۴۶ داشته باشد (با فرض اینکه getSuccessors مشخص میکند به انتهای fringe اضافه کنید. اگر این کار را با ترتیب عکس انجام دهید ممکن است طولی برابر با ۲۶۹ داشته باشد).

سوال: راه حل DFS را از نظر پیچیدگی زمانی و فضایی تحلیل کنید. طبق چیزی که از حرکت عامل مشاهده کردید به سوال زیر پاسخ دهید.

آیا استفاده از الگوریتم DFS بهینه است و عامل رفتار منطقی از خود نشان میدهد؟ توضیح دهید. سوال: در غالب یک شبه کد مختصر الگوریتم IDS را توضیح دهید و حالتی را شرح دهید که این الگوریتم عملکرد بدتری نسبت به DFS دارد.

۲) جستجوی اول سطح (BFS) (۳ امتیاز)

الگوریتم جستجوی اول سطح را در تابع breadthFirstSearch موجود در فایل search.py بیادهسازی کنید که از گسترش حالات مشاهده شده پیاده سازی کنید. در اینجا نیز ورژن گرافی الگوریتم را پیاده سازی کنید که از گسترش حالات مشاهده شده جلوگیری می کند. کد خود را مشابه الگوریتم جستجوی اول عمق تست کنید.

python pacman.py -I mediumMaze -p SearchAgent -a fn=bfs

python pacman.py -l bigMaze -p SearchAgent -a fn=bfs -z .5

آیا الگوریتم جستجوی اول سطح راه حل را با کمترین هزینه را پیدا می کند؟ اگر نه پیاده سازی خود را چک کنید.

راهنمایی: اگر پکمن به شدت آهسته حرکت می کند از آپشن زیر استفاده کنید:

--frameTime 0

سوال: دستور زیر را اجرا کنید. آیا کد شما بدون هیچ گونه تغییری مسئله ۸-پازل را حل می کند؟ توضیح دهید.

python eightpuzzle.py

سوال: الگوریتم BBFS را به صورت مختصر با نوشتن یک شبه کد ساده توضیح دهید و آن را با الگوریتم BFS مقایسه کنید.

سوال: الگوریتم BFS را از نظر پیچیدگی زمانی و فضایی با الگوریتم DFS مقایسه کنید و مطابق آنچه در این دو بخش از پروژه مشاهده کردید، بیان کنید هریک از الگوریتمهای مذکور در چه مواردی عملکرد بهتری در حرکت عامل دارد.

٣) تغيير تابع هزينه (٣ امتياز)

در حالیکه BFS مسیر با کمترین اعمال مورد نیاز برای رسیدن به هدف را مییابد، شاید بخواهیم مسیرهایی را بیابیم که از جهات دیگری بهترین هستند. دو مارپیچ mediumDottedMaze و mediumScaryMaze را در نظر بگیرید.

با تغییر تابع هزینه می توانیم پکمن را برای پیدا کردن مسیرهای متفاوت تشویق کنیم. به عنوان مثال، می توانیم هزینه بیشتری برای حرکتهای خطرناک در مناطقی که شامل ارواح هستند یا هزینه کمتری برای حرکت در مناطقی که غذا در آن زیاد است در نظر بگیریم و یک عامل پکمن منطقی باید رفتارهایش را با توجه به این هزینه ها تنظیم کند.

الگوریتم جستجوی گرافی UCS را در تابع uniformCostSearch موجود در فایل UCS بیاده سازی کنید. پیشنهاد می شود که به فایل util.py مراجعه کنید و از ساختمان داده هایی که می توانند مفید باشند استفاده کنید.

حالا باید بتوانید رفتارهای موفقیت آمیز عامل را در سه نقشه زیر ببینید. عاملها در تمام حالتهای زیر از الگوریتم UCS استفاده می کنند تفاوت دارند (عوامل و توابع هزینه برای شما نوشته شده است).

python pacman.py -l mediumMaze -p SearchAgent -a fn=ucs

python pacman.py -l mediumDottedMaze -p StayEastSearchAgent

python pacman.py -l mediumScaryMaze -p StayWestSearchAgent

نکته: شما باید برای StayEastSearchAgent و StayWestSearchAgent به دلیل اینکه تابع هزینه ای با رشد نمایی دارند، به ترتیب هزینه ای بسیار پایین و بسیار بالایی را برای مسیر داشته باشید (برای جزئیات بیشتر به فایل searchAgents.py مراجعه کنید).

سوال: آیا ممکن است که با مشخص کردن یک تابع هزینه مشخص برای الگوریتم UCS، به الگوریتم BFS و یا DFS برسیم؟ در صورت امکان برای هرکدام از الگوریتمهای BFS و یا DFS، تابع هزینه مشخص شده را با تغییر کد خود توضیح دهید (نیاز به پیادهسازی کد جدیدی نیست؛ صرفا تغییراتی را که باید به کد خود اعمال کنید را ذکر نمایید).

سوال: آیا الگوریتم UCS نسبت به دو الگوریتم ناآگاهانه دیگر برتری دارد؟ مزایا و معایب آن را بیان کنید.

۴) جستجوی A استار (***A**) (۳ امتیاز)

در فایل search.py و در تابع خالی aStarSearch یک جستجوی گرافی *A پیاده سازی کنید. الگوریتم جستجوی *A یک تابع heuristic به عنوان آرگومان ورودی می گیرد. تابع های heuristic دو آرگومان ورودی دارند:

۱) حالت (state) فعلى در مسئله جستجو

۲) خود مسئله جستجو (problem)

تابع nullHeuristic که در فایل search.py قرار دارد، یک نمونه اولیه و بدیهی برای تابع nullHeuristic است.

شما می توانید الگوریتم *A پیاده سازی شده توسط خودتان را برای یک مسئله مسیریابی، به کمک هیوریستیک manhattan distance تست کنید.

پیادهسازی: ابتدا، متود دو هیوریستیک منهتن و اقلیدسی را که در توابع manhattanHeuristic و پیادهسازی: ابتدا، متود دو هیوریستیک منهتن و اقلیدسی را که در توابع euclideanHeuristic و قدار دارند، کامل کنید.

برای این منظور می توانید به کمک دستور زیر کد را اجرا کنید:

python pacman.py -l bigMaze -z .5 -p SearchAgent -a fn=astar,heuristic=manhattanHeuristic

پس از اجرای کد با این الگوریتم خواهید دید که الگوریتم A^* جواب بهینه را تا حدی سریعتر از الگوریتم UCS^r

سوال: الگوریتمهای جستجویی که تا به این مرحله پیاده سازی کردهاید را روی openMaze اجرا کنید و توضیح دهید چه اتفاقی میافتد (تفاوتها را شرح دهید).

سوال: ايدهي اصلى الگوريتم *A را با الگوريتم Dijkestra مقايسه كنيد.

³Uniform Cost Search

۵) پیدا کردن همه گوشهها (۳ امتیاز)

قدرت واقعی الگوریتم *A تنها توسط مسائل جستجوی چالشبرانگیزتر نمایان می شود. اکنون می خواهیم یک مساله جدید طراحی کنیم و یک heuristic برای آن طراحی کنیم. در هر مارپیچ که دارای گوشه می باشد (از مارپیچهای متفاوتی برای این بخش استفاده می کنیم)، به ازای هر گوشه یک نقطه در نظر گرفته شده است. مسئله جستجوی جدید ما این است که کوتاه ترین مسیری که از هر چهار گوشه بگذرد را در مارپیچ پیدا کنیم (بدون توجه به آنکه در گوشه ای غذا وجود دارد یا نه). توجه کنید که در برخی از مارپیچها مثل tinyCorners، کوتاه ترین مسیر، همیشه اول سمت نزدیک ترین غذا نمی رود.

راهنمایی: کوتاهترین مسیر در tinyCorners به اندازه ۲۸ قدم است.

توجه: حتما پیش از حل بخش ۵، بخش ۱ را به طور کامل حل کنید.

کلاس SearchAgents.py را در فایل CornersProblem پیادهسازی کنید (این کلاس از قبل تعریف شده است؛ نیاز است که شما قسمتهای مورد نیاز را کامل کنید). شما نیاز دارید که یک حالت طراحی کنید که بتواند تمام اطلاعات مورد نیاز برای تشخیص این که آیا مسیر به هر چهار گوشه رفته است یا نه، را مشخص کند. حال عامل هوشمند شما می تواند دو مساله زیر را حل کند:

python pacman.py -l tinyCorners -p SearchAgent -a fn=dfs,prob=CornersProblem

python pacman.py -l mediumCorners -p SearchAgent -a fn=dfs,prob=CornersProblem

برای دریافت نمره کامل این قسمت، حالتی که برای حل مساله طراحی می کنید نباید اطلاعات نامربوط (مثل موقعیت روحها، موقعیت غذاهای اضافه و ...) را شامل شود. مشخصاً از GameState پکمن به عنوان state برای جستجو استفاده نکنید. خروجیهای مربوط به دستورات بالا را تحلیل کنید.

راهنمایی: تنها قسمتی از GameState که نیاز دارید در پیادهسازی خود از آن استفاده کنید، موقعیت اولیه پکمن، موقعیت چهار گوشه و دیوارها است.

۶) هیوریستیک برای مسئله گوشهها (۳ امتیاز)

توجه: حتما پیش از حل بخش ۶، بخش ۴ را به طور کامل حل کنید.

یک هیوریستیک غیربدیهی سازگار[†] برای CornersProblem موجود در تابع cornersHeuristic یک هیوریستیک غیربدیهی سازگار[†] برای پیاده سازی کنید. کد شما باید بتواند مساله زیر را حل کند:

python pacman.py - I mediumCorners - p AStarCornersAgent - z 0.5

توجه: AStarCornersAgent یک shortcut برای دستور زیر است:

-p SearchAgent -a fn=aStarSearch,prob=CornersProblem,heuristic=cornersHeuristic

قابل قبول بودن^۵ و سازگار بودن: همان طور که به یاد دارید، هیوریستیکها توابعیاند که یک حالت جستجو را به عنوان ورودی میگیرند و عددی را به عنوان هزینه تخمینی تا نزدیک ترین هدف برمی گردانند. هیوریستیکهای مفید تر، مقداری نزدیک تر به هزینه واقعی رسیدن به هدف را برمی گردانند.

برای آنکه یک هیوریستیک قابل قبول باشد، مقدار هیوریستیک باید از هزینه واقعی کوتاه ترین مسیر به نزدیک ترین هدف کم تر باشد (همچنین نامنفی باشد).

برای آنکه یک هیوریستیک سازگار باشد، علاوه بر قابل قبول بودن باید اگر عملی هزینه C داشته باشد، انجام آن عمل تنها باعث کاهش مقدار هیوریستیک به مقداری کمتر یا مساوی با C برسد.

به خاطر داشته باشید که قابل قبول بودن، درست بودن یک جستجو گرافی را تضمین نمی کند (شما به شرط قوی تری برای سازگار بودن نیاز دارید). با این حال، هیوریستیکهای قابل قبول اکثر مواقع سازگار هم هستند. به همین منظور، معمولا آسان تر است تا از پیدا کردن یک هیوریستیک قابل قبول برای حل مساله شروع کنید. وقتی یک هیوریستیک قابل قبول پیدا کردید که خوب کار می کند، سازگاری آن را

⁴Non-trivial, consistent heuristic

⁵Admissibility

چک کنید. تنها راه تضمین سازگاری، اثبات کردن آن است. با این حال، اغلب می توان ناسازگاری را با تأیید اینکه برای هر گرهای که گسترش می دهید، گرههای جانشین آن از نظر مقدار f برابر یا بیشتر تأیید اینکه برای هر گرهای که گسترش می دهید، مسیرهایی با طول متفاوت بازگردانند، هیوریستیک شما ناسازگار است.

هیوریستیک غیربدیهی: هیوریستیکهای بدیهی مواردی که همیشه صفر (UCS) و یا هیوریستیکهایی که هزینه تکمیل واقعی را محاسبه می کنند، هستند. اولی هیچ صرفهجویی در زمان برای شما نمی کند و دومی باعث به پایان رسیدن زمان autograder خواهد شد (دریافت خطا timeout). شما هیوریستیکی نیاز دارید که کل زمان محاسبه را کاهش دهد. اگرچه برای این تمرین، autograder فقط تعداد گره ها را بررسی می کند (صرف نظر از اعمال محدودیت زمانی).

نمره دهی: هیوریستیک شما باید غیربدیهی، نامنفی و سازگار باشد تا نمره دریافت کنید. مطمئن شوید که هیوریستیک شما برای حالتهای هدف مقدار صفر را برگرداند (مقدار منفی نباید برگردانده شود). با توجه به تعداد گرههایی که هیوریستیک شما باز می کند، به شما نمره داده می شود:

تعداد گره های با	تعداد گره های باز شده
ابیش از ۲۰۰۰	بیش از ۲۰۰۰
ا حداکثر ۲۰۰۰	حداكثر ۲۰۰۰
ا حداکثر ۱۶۰۰	حداكثر ۱۶۰۰
۱۲۰۰ حداکثر	حداكثر ۱۲۰۰

توجه: اگر هیوریستیک شما ناسازگار باشد هیچ نمره ای از این بخش نمی گیرید! سوال:هیوریستیک خود را توضیح دهید و سازگاری آن را استدلال کنید.

٧) خوردن همه غذاها (۴ امتياز)

در این قسمت قرار است یک مساله جستجوی سخت را حل کنیم: خوردن همه غذاهای پکمن با کمترین تعداد قدم ممکن. پس به تعریف مساله جستجوی جدیدی نیاز داریم که مساله دریافت تمام غذاها را پیاده کند، به این منظور کلاس FoodSearchProblem در فایل searchAgents.py برای شما پیادهسازی شده است. یک جواب قابل قبول، مسیری است که تمام غذاهای موجود در جهان پکمن را جمع آوری کند. برای پروژه فعلی، راه حلها هیچ روح یا قدرتی را در نظر نمی گیرند. جوابها فقط به محل قرار گیری دیوارها، غذاها و پکمن وابسته است. (البته ارواح می توانند اجرای یک راه حل را خراب کنند! در پروژه بعدی به آن خواهیم رسید) اگر راههای جستجوی کلی را در قسمتهای قبل به درستی پیادهسازی کرده باشید، الگوریتم *A با هیوریستیک تهی و (برابر با UCS) باید به سرعت یک راه حل بهینه را با اجرای دستور زیر برای testSearch بدون تغییری در کد پیدا کند (هزینه کل برابر با ۷ می باشد).

python pacman.py -l testSearch -p AStarFoodSearchAgent

توجه: AstarFoodSearchAgent یک shortcut برای دستور زیر است:

-p SearchAgent -a fn=astar,prob=FoodSearchProblem,heuristic=foodHeuristic

باید توجه کرده باشید که الگوریتم UCS حتی برای مسئله به ظاهر ساده tinySearch هم کند عمل می کند. به عنوان مرجع، در پیاده سازی ما ۲٫۵ ثانیه طول می کشد تا مسیری به طول ۲۷ را پس از گسترش ۵۰۵۷ گره جستجو پیدا کند.

توجه: حتما پیش از حل بخش ۷، بخش ۴ را به طور کامل حل کنید.

تابع foodHeuristic موجود در فایل searchAgents.py را با یک هیوریستیک سازگار برای FoodSearchProblem تکمیل کنید.

python pacman.py -l trickySearch -p AStarFoodSearchAgent

c

⁶Null heuristic

عامل UCS ما با کاوش در بیش از ۱۶۰۰۰گره، راه حل مطلوب را در حدود ۱۳ ثانیه پیدا می کند.

نمره دهی: هر هیوریستیک غیربدیهی، نامنفی و سازگار ۱ نمره دریافت میکند. مطمئن شوید که هیوریستیک شما در هر حالت هدف، مقدار صفر بازگرداند و مقدار منفی برنگرداند. با توجه به تعداد حالتهایی که هیوریستیک شما بررسی میکند، به شما نمره داده می شود:

مره	تعداد گره های باز شده
۴/	بیش از ۱۵۰۰۰
۴/۰	حداکثر ۱۵۰۰۰
۴/۱	حداکثر ۱۲۰۰۰
۴/۱	حداکثر ۹۰۰۰
×/4	حداكثر ٧٠٠٠

توجه: اگر هیوریستیک شما ناسازگار باشد هیچ نمرهای از این بخش نمی گیرید!

اگر عامل شما می تواند مساله mediumSearch را در زمان کوتاهی حل کند، یا ما خیلی خیلی تحت تاثیر قرار می گیریم و یا هیوریستیک شما ناسازگار است.

سوال:هیوریستیک خود را توضیح دهید و سازگاری آن را استدلال کنید.

سوال: پیاده سازی هیوریستیک خودتان در این بخش و در بخش قبلی را با یکدیگر مقایسه و تفاوتها را بیان کنید.

سوال: باتوجه به کدتان و مطالب درس بیان کنید که چرا به A^* الگوریتم جستوجوی آگاهانه می گویند؟

(λ) جستجوی نیمه بهینه ((λ) امتیاز)

بعضی مواقع حتی به کمک الگوریتم *A و یک هیوریستیک مناسب، پیدا کردن مسیر بهینهای که از تمام نقطهها عبور کند سخت می شود. در این موارد، ما هنوز دوست داریم به سرعت یک راه خوب و منطقی پیدا کنیم. در این بخش، عاملی می نویسید که همیشه به طور حریصانه نزدیک ترین نقطه را می خورد. به این منظور کلاس Closest Dot Search Agent در فایل search Agents.py برای شما پیاده سازی شده است. اما تابعی که مسیر به نزدیک ترین نقطه را پیدا کند ناقص است.

تابع findPathToClosestDot موجود در تابع searchAgents.py را پیادهسازی کنید. عامل ما این مارپیچ را (به طور غیر بهینه!) در کمتر از یک ثانیه با هزینه مسیر ۳۵۰ حل می کند.

python pacman.py -l bigSearch -p ClosestDotSearchAgent -z .5

راهنمایی: اولین کار برای کامل کردن تابع findPathToClosestDot کامل کردن تابع AnyFoodSearchProblem است که آزمون هدف^۸ اش کامل نمیباشد. سپس مسئله را با یک تابع جستجوی مناسب حل کنید. برای این بخش الگوریتم IDS را مانند بخش یک و دو با استفاده از problem فراهم شده پیاده کنید. (می توانید از شبه کدی که در بخش DFS از شما خواسته شده است و پیاده سازی DFS (برای ایده گرفتن) استفاده کنید)

توجه: حداکثر عمق را برای الگوریتم IDS، معادل با ۱۰۰ در نظر بگیرید.

سوال: ClosestDotSearchAgent شما، همیشه کوتاهترین مسیر ممکن در مارپیچ را پیدا نخواهد کرد. مطمئن شوید که دلیل آن را درک کردهاید و سعی کنید یک مثال کوچک بیاورید که در آن رفتن مکرر به نزدیک ترین نقطه منجر به یافتن کوتاه ترین مسیر برای خوردن تمام نقاط نمی شود.

-

⁷ Suboptimal

⁸ Goal test

توضيحات تكميلي

- برای آشنایی با یونیکس و پایتون می توانید به این صفحه مراجعه کنید.
- این پروژه نسخه ترجمه شده پروژه اول دانشگاه برکلی است که برای راحتی شما تدوین شده است. برای خواندن نسخه اصلی میتوانید به این صفحه ۱۰ مراجعه کنید. (در این پروژه تغییرات بسیاری نسبت به نسخه اصلی ایجاد شده است)
- پاسخ به تمرین ها باید به صورت فردی انجام شود. در صورت استفاده مستقیم از کدهای موجود
 در اینترنت و مشاهده تقلب، برای همه ی افراد نمره صفر لحاظ خواهد شد.
- پاسخ خود به سوالات که در فایل به شکل سوال مشخص شدهاند را در قالب یک فایل PDF بصورت search.py و تایپ شده با فرمت Al_P1Q_StdNum.pdf به همراه سه فایل Al_P1_StdNum.zip و searchAgents.py در قالب یک فایل فشرده با فرمت searchAgents.py در سامانه کورسز آپلود کنید. (توجه نمایید که نوشتن گزارش الزامی است)
- در صورت هرگونه سوال یا ابهام از طریق ایمیل <u>aispring1401@gmail.com</u> با تدریسیاران در تماس باشید، همچنین خواهشمند است در متن ایمیل به شماره دانشجویی خود اشاره کنید.
- همچنین می توانید از طریق تلگرام نیز با آیدیهای زیر در تماس باشید و سوالاتتان را مطرح کنید:
 - o @Mah rahmani
 - o @AliAsad059
- این پروژه **تحویل آنلاین از همه دانشجویان** خواهد داشت و تسلط کافی به سورس کد برنامه ضروری است. بخشی از نمره بهصورت ضریب به تسلط شما وابسته است.
- ددلاین این پروژه ۲۳ اسفند ۱۴۰۱ ساعت ۲۳:۵۹ است و امکان ارسال با تاخیر وجود ندارد، بنابراین بهتر است انجام تمرین را به روز های پایانی موکول نکنید.

⁹ https://inst.eecs.berkeley.edu/~cs188/su21/project0/#unix-basics

¹⁰ https://inst.eecs.berkeley.edu/~cs188/su21/project1/