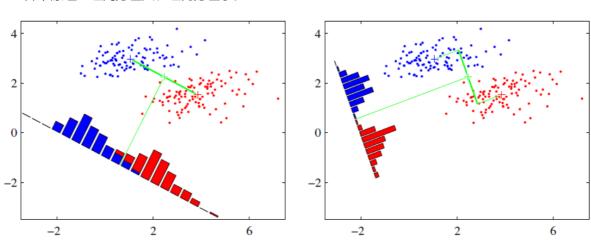
## 线性判别分析(LDA)

2021-10-24

- 1. 基本原理
- 2. 降维步骤
- 3. 参考链接

## 1. 基本原理

降维原理:组间方差大、组内方差小。



## 2. 降维步骤

以二类数据为例对降维过程进行说明。首先, 定义如下变量:

1. 数据集: $\mathbf{x}^{(i)}=[x_1^{(i)},x_2^{(i)},\cdots,x_d^{(i)}]^{\mathrm{T}}$ ,共N个样本 2. 类别: $c=\{c_1,c_2\}$ ,其中, $c_1$ 样本个数为 $N_1$ , $c_2$ 样本个数为 $N_2$ , $N=N_1+N_2$ 

原始数据为团维,在"组间方差大、组内方差小"的原则下,先降1维;

1. 投影

使用向量 $\mathbf{w} = [w_1, w_2, \cdots, w_d]^{\mathrm{T}}$ 对数据进行投影,并得到投影后的结果:

$$y = \mathbf{w}^{\mathrm{T}} \mathbf{x} \tag{18}$$

2. 计算原始数据类内均值

$$\mu_i = 1$$
其 $\overline{N}_i \times \{1, 2\}$ 
,  $\mu_i$ 
的维度是 $d \times 1$ 
(19)

3. 计算投影后的样本点均值

$$\tilde{\mu}_i = \frac{1}{N_i} \sum_{y \in c_i} y = \frac{1}{N_i} \sum_{y \in c_i} \mathbf{w}^{\mathrm{T}} x = \mathbf{w}^{\mathrm{T}} \boldsymbol{\mu}_i$$
 (20)

由此可知,投影后的均值是样本中心点的投影。

4. 定义投影后数据的方差: 度量组内差异

$$\tilde{s}_{i}^{2} = \sum_{y \in c_{i}} (y - \tilde{\mu}_{i})^{2}$$

$$= \sum_{\mathbf{x} \in c_{i}} (\mathbf{w}^{\mathrm{T}} \mathbf{x} - \mathbf{w}^{\mathrm{T}} \boldsymbol{\mu}_{i})^{2}$$

$$= \sum_{\mathbf{x} \in c_{i}} \mathbf{w}^{\mathrm{T}} (\mathbf{x} - \boldsymbol{\mu}_{i}) (\mathbf{x} - \boldsymbol{\mu}_{i})^{\mathrm{T}} \mathbf{w}$$
(21)

 $\tilde{s}_i^2$ 的几何意义是反映了样本点的密集程度,值越大,投影后数据越分散,反之,越集中。 为方便后续计算,定义中间部分为:

$$S_i = \sum_{\mathbf{x} \in c_i} (\mathbf{x} - \boldsymbol{\mu}_i) (\mathbf{x} - \boldsymbol{\mu}_i)^{\mathrm{T}}$$
注: $S_i$ 的维度是 $d \times d$ 

这也被称为散列矩阵 (scatter matrices)。

定义 $S_W$  (**Within**-class scatter matrix) 为:

$$\mathscr{F}_W$$
 Susping 是  $d \times d$  (23)

5. 定义投影后组间均值差异: 度量组间差异

$$A = (\tilde{\mu}_1 - \tilde{\mu}_2)^2$$

$$= (\mathbf{w}^{\mathrm{T}} \boldsymbol{\mu}_1 - \mathbf{w}^{\mathrm{T}} \boldsymbol{\mu}_2) (\mathbf{w}^{\mathrm{T}} \boldsymbol{\mu}_1 - \mathbf{w}^{\mathrm{T}} \boldsymbol{\mu}_2)^{\mathrm{T}}$$

$$= \mathbf{w}^{\mathrm{T}} (\boldsymbol{\mu}_1 - \boldsymbol{\mu}_2) (\boldsymbol{\mu}_1 - \boldsymbol{\mu}_2)^{\mathrm{T}} \mathbf{w}$$
(24)

定义 $S_B$ 称为(**Between**-class scatter matrix):

$$S_B = (\boldsymbol{\mu}_1 - \boldsymbol{\mu}_2)(\boldsymbol{\mu}_1 - \boldsymbol{\mu}_2)^{\mathrm{T}}$$
  
注:  $S_B$ 的维度是 $d \times d$  (25)

6. 定义最终度量公式

$$J(w) = \frac{(\tilde{\mu}_1 - \tilde{\mu}_2)^2}{\tilde{s}_1^2 + \tilde{s}_2^2}$$

$$= \frac{\mathbf{w}^{\mathrm{T}} S_B \mathbf{w}}{\mathbf{w}^{\mathrm{T}} S_W \mathbf{w}}$$
(26)

7. 定义优化目标

$$\max_{\mathbf{s}. t.} ||\mathbf{w}^{\mathsf{T}} S_W \mathbf{w}|| = 1$$
 (27)

增加约束 $\|\mathbf{w^T}S_W\mathbf{w}\|=1$ 的原因:因为不做归一化的话, $\mathbf{w}$ 扩大任何倍,公式都成立,因此无法确定 $\mathbf{w}$ 。

8. 定义拉格朗日函数

$$\mathcal{L}(\mathbf{w}, \lambda) = \mathbf{w}^{\mathsf{T}} S_B \mathbf{w} - \lambda \left( \mathbf{w}^{\mathsf{T}} S_W \mathbf{w} - 1 \right)$$
 (28)

求导得:

$$\frac{\partial \mathcal{L}}{\partial \mathbf{w}} = S_B \mathbf{w} + S_B^T \mathbf{w} - \lambda S_W \mathbf{w} - \lambda S_W^T \mathbf{w} 
= 2S_B \mathbf{w} - 2\lambda S_W \mathbf{w} \quad (因为 S_B 和 S_W 为对称矩阵) 
= 0$$
(29)

解得:

$$S_B \mathbf{w} = \lambda S_W \mathbf{w} S_W^{-1} S_B \mathbf{w} = \lambda \mathbf{w} \tag{30}$$

可见, $\mathbf{w}$ 是矩阵 $S_W^{-1}S_B$ 的特征向量,当前可以取最大特征值对应的特征向量。

因为:

$$S_B \mathbf{w} = (\boldsymbol{\mu}_1 - \boldsymbol{\mu}_2)(\boldsymbol{\mu}_1 - \boldsymbol{\mu}_2)^{\mathrm{T}} \mathbf{w}$$
 (31)

而 $(\boldsymbol{\mu}_1 - \boldsymbol{\mu}_2)^{\mathbf{T}}$ w为一个数值,假设 $(\boldsymbol{\mu}_1 - \boldsymbol{\mu}_2)^{\mathbf{T}}$ w =  $\alpha$ ,那么总可以对w进行缩放,使得 $\alpha = \lambda$ ,即:

$$S_B \mathbf{w} = (\boldsymbol{\mu}_1 - \boldsymbol{\mu}_2)(\boldsymbol{\mu}_1 - \boldsymbol{\mu}_2)^{\mathbf{T}} \mathbf{w} = (\boldsymbol{\mu}_1 - \boldsymbol{\mu}_2)\lambda$$
 (32)

那么:

$$S_W^{-1}S_B\mathbf{w} = S_W^{-1}(\boldsymbol{\mu}_1 - \boldsymbol{\mu}_2)\lambda = \lambda\mathbf{w}$$
(33)

所以:

$$\mathbf{w} = S_W^{-1}(\boldsymbol{\mu}_1 - \boldsymbol{\mu}_2) \tag{34}$$

至此,只需要求出原始样本的均值和方差就可以求出最佳的方向w。

## 3. 参考链接

- 1. 线性判别分析LDA原理总结 刘建平Pinard 博客园 (cnblogs.com)
- 2. <u>为什么线性判别分析的降维维数不能大干类别数减一?</u> 知平 (zhihu.com)
- 3. <u>Dimensionality Reduction——LDA线性判别分析原理篇 知乎 (zhihu.com)</u>
- 4. Linear Discriminant Analysis (sebastianraschka.com)